

分枝マルコフ過程の一応用について

都立大 理・数 白尾恒吉

§ 1. 序

分枝マルコフ過程を通じて、ある種の非線型偏微分方程式が確率論的に解釈されることはよく知られている。標題はその考え方・方法を以下に述べる(1)および(2)に適用するという意味である。我々がここでとりあげるのは次のコーシー問題である。

$$(1) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + P(u) \frac{\partial u}{\partial x} \\ u(0+, x) = f(x) \end{cases}, \quad t > 0, x \in \mathbb{R}^1,$$

ただし

$$P(u) = \sum_{k=0}^N c_k u^k, \quad c_k \text{ は定数.}$$

$$(2) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + P(u, \frac{\partial u}{\partial x}) \\ u(0+, x) = f(x) \end{cases}, \quad t > 0, x \in \mathbb{R}^1,$$

ただし

$$P(u, \frac{\partial u}{\partial x}) = \sum_{\substack{0 \leq p \leq N \\ 1 \leq q \leq M}} c_{pq} u^p \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^q, \quad c_{pq} \text{ は定数.}$$

この問題に確率論的に考えるために、最初に (1) および (2) で $\partial u / \partial x$ の項のない場合、すなわち

$$(3) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + P(u), & t > 0, x \in R^1, \\ u(0+, x) = f(x), \end{cases}$$

ただし

$$P(u) = \sum_{k=0}^N c_k u^k,$$

を考えてみる。(3) と分枝マルコフ過程の関係は既によく知られているが、(1) および (2) の場合も本質的には (3) と同様に扱われる (確率論的立場から) ので簡単に述べることにする。主として方程式に対応するマルコフ過程の構成の説明であるが、大筋を述べただけであって数学的厳密さを期してゐないことをお断りしておく。

(3) で $P(u)$ の項がないときは 1 次元ブラウン運動に対応することはよく知られている。そこで基礎になる運動として 1 次元ブラウン運動 $\beta(t)$ を考えよう。すなわち点 $x \in R^1$

から出発した粒子の時刻 t における位置 $\beta(t) = \beta(t, \omega)$ が $I \subset \mathcal{B}(R^1)$ に属する確率が, (a)

$$(4) \quad P_x(\beta(t) \in I) = \int_I p(t, x, y) dy, \quad t \geq 0, I \in \mathcal{B}(R^1)$$

$$t \geq 0 \quad p(t, x, y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} \exp\left(-\frac{(y-x)^2}{2t}\right),$$

と与えられ, (b) $\beta(t) = \beta(t, \omega)$ は確率 1 で (i.e. P_x -測度 0 の ω を除いて) t の連続関数, (c) $0 \leq s < t$ のとき偏差 $\beta(t) - \beta(s)$ は時刻 s までの動き $\{\beta(u); u \leq s\}$ とは P_x -測度に関し独立である.

$f \in R^1$ 上の有界連続関数とし, $f(\beta(t))$ の P_x -測度による平均値を $u(t, x)$, すなわち

$$(4) \quad u(t, x) = E_x[f(\beta(t))] = \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x, y) f(y) dy$$

とすれば, u は明らかに

$$(5) \quad \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad u(0+, x) = f(x)$$

の解にならなくては

さて $c > 0$ とし, $\beta(t)$ の e^{-ct} subprocess を考えよう. すなわちブラウン運動の粒子が dt 時間に $c \cdot dt$ の確率で消滅する状態を考える. このとき雑な書き方をすると粒子が時

刻 t まで生き残る確率は

$$(1 - c dt)^{\lceil \frac{t}{dt} \rceil} \xrightarrow{dt \rightarrow 0} e^{-ct}$$

である。いまこのような構造のもとで粒子の消滅する時刻を $\sigma(\omega)$ とし、 $\beta(t, \omega)$ の生き残りの部分だけを考えこれを $\beta_0(t) = \beta_0(t, \omega)$ と書くことにする。このとき $\beta_0(t)$ の生存寿命(消滅時刻)は $\sigma(\omega)$ で、 $\beta_0(t)$ の従う確率法則 P_x^0 は

$$\begin{aligned} P_x^0(\beta_0(t) \in I) &= P_x(\beta(t) \in I, \sigma > t) \\ &= e^{-ct} P_x(\beta(t) \in I), \quad I \in \mathcal{B}(R^1) \end{aligned}$$

で与えられる。この $\beta_0(t) \in \beta(t)$ の e^{-ct} -subprocess といふ。このとき $f(\beta_0(t))$ の P_x^0 -測度による平均値を $u_0(t, x)$ とすれば

$$(6) \quad u_0(t, x) = E_x^0[f(\beta_0(t))] = e^{-ct} u(t, x)$$

は

$$(7) \quad \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - cu, \quad u(0+, x) = f(x)$$

の解である。

さて (3) に戻ろう。場合を 3 つに分けて考えることにする。

(I) $C_k > 0 (k \neq 1)$, $C_1 = -\sum_{k=1}^{\infty} C_k$ のとき.

$c = -C_1 (> 0)$ とおき, $\beta(t)$ の e^{-ct} -subprocess $\beta_0(t)$ を考えよう. $\beta_0(t, \omega)$ は時刻 $\sigma(\omega)$ で消滅するか, ... またの代わりに $k (k \neq 1)$ 個に分裂する (あるいは新しく k 個の粒子が生まれたといってもよい) と考えよう. このとき k は 0 から N までの値をとる得るが, k 度 k 個に分裂する確率は C_k/c ($k \neq 1$) とする. もう少し詳しくいうと, $\beta(t)$ は t の連続関数であったから消滅直前の位置は確定し $\beta_0(\sigma(\omega)-, \omega)$ で表わされる. いま $a = \beta_0(\sigma(\omega)-, \omega)$ とし $\sigma(\omega)$ を $\tau_1(\omega)$ と書くことにする. このとき時刻 $t = \tau_1(\omega)$ で a に k 個の粒子が新しく生れる確率を C_k/c とする. ただし $k = 0$ のときは粒子は変質し, extra point δ に移りそれ以後永久に δ に留まるものとする. そして $k \neq 0$ のときは, k 個の粒子は a から出発し以後互いに独立に運動し, 各粒子の運動は a から出発した $\beta_0(t)$ と同じ法則に従うものとする. したがってそれ以外の粒子はその消滅時刻を迎える. 中 i 番目の粒子の消滅時刻を σ_i とし $\tau_2 = \min(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_k)$ とおこう. $\tau_2 = \sigma_i$ とし, τ_2 の直前の k 個の粒子の位置が (a_1, a_2, \dots, a_k) であったとする. このとき時刻 $t = \tau_2$ で粒子は確率 C_l/c で $(k+l-1)$ 個に分裂し, $(a_1, a_2, \dots, a_{k-1}, \underbrace{a_k, \dots, a_k}_l)$

$a_{i+1}, a_{i+2}, \dots, a_k$) から再出発し前と同じ運動を繰り返す。そして n 回目の分裂時刻を τ_n とすると, $\tau_\infty = \lim \tau_n$ までは運動が継続する。そこで τ_∞ 以後は δ とは別の extra point Δ に留まる状態を考えよう。このような運動を記述するためには一般に $m (\geq 0)$ 個の粒子の運動と同時に記述することが必要で $\beta(t)$ の状態空間 R^m では不十分になる。そのための空間を考える。

$$R = R^m \cup \{\delta\}, \quad \delta \text{ は extra point と 孤立点,}$$

$$R = \bigcup_{n=0}^{\infty} R^n, \quad \text{ただし } R^0 = \{\delta\} \text{ とする.}$$

R^n に普通の積空間の位相を導入すれば, R は中2可算性公理をみたす locally compact, separable Hausdorff 空間になる。その1点コンパクト化を

$$\hat{R} = R \cup \{\Delta\}$$

とすれば, 前述の運動は \hat{R} 上の運動として記述できる。一般に k 個の粒子が分裂して $(k+l-1)$ 個になったときは, R^k 上の点から R^{k+l-1} の奥に飛躍したと考えられるからである。 \hat{R} 上の前述の運動を $X(t)$ で表わし, $X(t)$ を以後標準的 分枝マルコフ過程 と呼ぶことにする。 $X(0) = x \in R^1$ のとき

それ以後の運動は前述の通りであるが、 $X(0) = \underline{x} = (x_1, x_2, \dots, x_k) \in R^k$ のときは前述の時刻 τ_i に及ぶ状態のよゝに、最初から各個の粒子がそれぞれ x_i ($1 \leq i \leq k$) に位置し、それ以後各粒子は独立に $\rho_0(t)$ と同じ確率法則に従って運動し、各個の粒子の生存寿命 σ_i ($1 \leq i \leq k$) の最小値 $\tau_i = \min(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_k)$ で分裂を起すと考えよ。こゝに粒子が δ または Δ に達したときは、それ以後は永久に $\varepsilon = 1$ に留まるといふと考えよ。最初の分裂時間 τ_i 以前の粒子の運動のみを考慮するとき、これを $X_0(t)$ で表わし、 $X(t)$ の non-branching part といふ。

さて R^1 上の有界連続関数 f に対し \hat{R} 上の関数 \hat{f} を次のよゝに定義する。

$$(8) \quad \hat{f}(\underline{x}) = \begin{cases} 0 & , \quad \underline{x} = \Delta \in \hat{R} \text{ のとき,} \\ 1 & , \quad \underline{x} = \delta \in \hat{R} \text{ } \\ \prod_{i=1}^n f(x_i) & , \quad \underline{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in R^n \subset \hat{R} \text{ のとき.} \end{cases}$$

$\underline{x} \in R^n$ から出発した標準的分枝マルコフ過程 $X(t)$ の確率法則を $P_{\underline{x}}$ で表わし $\hat{f}(X(t))$ の $P_{\underline{x}}$ -測度による平均値を考慮してみよ。 R^1 上の関数 f が条件 $|f| \leq 1$ を満たすときは、 $|\hat{f}(\underline{x})| \leq 1$ が成り立つから、 $\hat{f}(X(t))$ はすべての \underline{x} に対し $P_{\underline{x}}$ -可積分となり

$$\begin{aligned}
 u(t, \underline{x}; f) &\equiv E_{\underline{x}}[\hat{f}(X(t))] \\
 &= \int_{\hat{\mathbb{R}}} \hat{f}(\underline{y}) P_{\underline{x}}(X(t) \in d\underline{y})
 \end{aligned}$$

は常に存在する。さうして $\underline{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ のとき各 x_i から出発した粒子は互いに独立な運動をする。よって

$$(9) \quad u(t, \underline{x}; f) = \prod_{i=1}^k u(t, x_i; f) = \widehat{u(t, \cdot; f)}(\underline{x})$$

がなりたつ。この性質を使うと $u(t, \underline{x}; f)$, $\underline{x} \in \mathbb{R}^1$, が (3) の解を与えることが次のようにしてわかる。

$$\begin{aligned}
 u(t, \underline{x}; f) &= E_{\underline{x}}[\hat{f}(X(t))] \quad , \quad (\underline{x} \in \mathbb{R}^1) \\
 &= E_{\underline{x}}[\hat{f}(X(t)); t < \tau_1] \\
 &\quad + E_{\underline{x}}[\hat{f}(X(t)); \tau_1 \leq t]
 \end{aligned}$$

と分解して考えよう。右辺の1項は $u_0(t, \underline{x})$ とおくと $t < \tau_1$ の範囲では $X(t)$ と $\beta_0(t)$ は同じ確率法則に従う粒子から

$$u_0(t, \underline{x}) = E_{\underline{x}}^0[f(\beta_0(t))] = e^{-ct} \int_{-\infty}^{\infty} p(t, \underline{x}, y) f(y) dy$$

が成り立つ。さらに

$$(10) \quad \begin{aligned} & P_x(X(t) \in dy \in \mathbb{R}^1, \tau_1 \in (t, t+dt)) \\ &= e^{-ct} p(t, x, y) dy \cdot c dt \end{aligned}$$

を使うと, $X(t)$ が強マルコフ過程で, τ_1 がマルコフ時間
となることから ([] 参照)

$$E_x[\hat{f}(X(t)); \tau_1 \leq t] = E_x[u(t-\tau_1, X_{\tau_1}; f); \tau_1 \leq t]$$

となり, (9) と (10) から

$$\begin{aligned} &= \int_0^t e^{-cs} c ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) dy \sum_{k=1}^{\infty} \frac{c_k}{c} u(t-s, \underbrace{(y, y, \dots, y)}_k; f) \\ &= \int_0^t e^{-cs} ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \sum_{k=1}^{\infty} c_k u(t-s, y; f)^k dy \quad ((9) \text{ 参照}) \end{aligned}$$

が得られる。この式と u_0 の式を併せて

$$(11) \quad u(t, x; f) = u_0(t, x) + \int_0^t e^{-c\Lambda} ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \sum_{k=1}^{\infty} c_k u(t-s, y; f)^k dy$$

となり, $C = -C$, なることを想定して $u(t, x; f)$ が (3)
の解になることがわかる。

(II) $C_k > 0$ ($0 \leq k \leq N$) のとき。

$C_1 > 0$ のときも分裂時刻で新しい1個の粒子に生まれ変わった(1個に分裂?)状態を考えるとにより処理できるので([3]参照), 簡単のためここでは $C_1 = 0$ の場合のみを考える.

(二)の場合には $C = -C_1$ であるので(11)の被積分関数中の e^{-C_s} と $u_0(t, x)$ にかかっている e^{-Ct} がうまく作用して(11)と(3)が同等になっている. したがって被積分関数と $u_0(t, x)$ に表われる e^{-C_s} に相当する部分を定数1で置き換える方法がつかわれれば(II)の場合も処理できる. このため, ふたたび $C = \sum_R C_R$ とおき, $\beta(t)$ の e^{-Ct} sub-process $\beta_0(t)$ を考える. そして $\beta_0(t)$ の消滅時刻 σ で粒子が消滅する代わりに年齢を1才増した粒子を考えることにする. すなわち R' 上の運動の代りに

$$E = R^1 \times N, \quad N = \{0, 1, 2, \dots\}$$

上の運動 $(\bar{\beta}(t), n(t))$ を次のように考える. $(x, k) \in E$ から出発する運動 $(\bar{\beta}_0(t), n(t))$ の才1粒標の従う確率法則は $\beta_0(t)$ の確率法則 P_{x^0} と同じで, その消滅時刻 σ とするとき, 才2粒標 $n(t)$ は σ まで不変, i.e.

$$n(t) = k (= n(0)), \quad 0 \leq t < \sigma,$$

つぎに時刻 $t = \sigma_1$ で点 $(\bar{\beta}_0(\sigma_1^-), k) \in E$ から $(\bar{\beta}_0(\sigma_1^-), k+1) \in E$ に飛躍し以後前と同様の運動をくり返す. この運動を結び合せて $(\beta(t), n(t))$ と表わすと, 第1座標 $\beta(t)$ は実は R^1 上のブラウン運動そのものであり, 第2座標 $n(t)$ は $\sigma_1, \sigma_2, \dots$ で1回だけ飛躍する整数値の確率過程で $n(t) - n(0)$ はパラメタ c のポアソン過程である. この $(\beta(t), n(t))$ を 年令付きブラウン運動 と呼び以後 $\bar{B}(t)$ と表わす.

(I) では $\beta(t)$ を基礎の運動にとったが, 今回は年令付きブラウン運動 $\bar{B}(t)$ を基礎の運動にする. $\bar{B}(t)$ の e^{-ct} sub-process を $\bar{B}_0(t)$ としよう. さらに改めて

$$E = R^1 \cup \{\delta\} \times N$$

とし, 前の \hat{R} に対応する空間として

$$E = \bigcup_{n=0}^{\infty} E^n, \quad E^0 = \{\delta\} \times N,$$

の1点コンパクト化

$$\hat{E} = E \cup \{\Delta\}$$

を考える. (δ を R^1 の孤立点とし, N には discrete top. を入れたその直積位相で E を考える. E^n はさしにその直積位相で考え

これは \mathbb{E} は σ 可算性公理をみたし, locally compact な可分ハ
ウスドルフ空間になる.) $\hat{\mathbb{E}}$ 上の分枝マルコフ過程を定めて
に構成する.

$\underline{x} = (x_1, n_1), (x_2, n_2), \dots, (x_k, n_k) \in E^k$ とし, $\bar{B}_0^{(1)}(t), \bar{B}_0^{(2)}(t), \dots$
 $\bar{B}_0^{(k)}(t)$ をたがいに独立で, その出発点からそれぞれ (x_i, n_i)
へある $\bar{B}(t)$ の e^{-ct} -subprocess とする. このとき $\bar{B}_0^{(i)}(t)$ の
消滅時刻を τ_i' とし

$$\tau_1(\omega) = \min(\tau_1'(\omega), \tau_2'(\omega), \dots, \tau_k'(\omega))$$

と置く. さて \underline{x} から出発する運動として

$$X(t) \equiv (x(t), n(t)) = (\bar{B}_0^{(1)}(t), \bar{B}_0^{(2)}(t), \dots, \bar{B}_0^{(k)}(t)), t < \tau_1$$

とし, 時刻 $t = \tau_1$ で $X(t)$ は分枝を起して $\hat{\mathbb{E}}$ 上の別の点に
飛躍する. その飛躍の仕方 $X(\tau_1^-) = ((a_1, n_1), (a_2, n_2), \dots,$
 $(a_k, n_k))$ である. $\tau_1 = \tau_i'$ ならば確率 c_i/c で

$$X(\tau_1) = ((a_1, n_1), (a_2, n_2), \dots, (a_{i-1}, n_{i-1}), \underbrace{(a_i, n_i), (a_i, 0), \dots, (a_i, 0)}_0, \dots, (a_{i+1}, n_{i+1}), \dots, (a_k, n_k))$$

に飛躍する. そして今度は $X(\tau_1)$ を出発点として前の運動を
くり返す. このとき $i = 0$ ならば上の右辺 $\tau_1((a_i, n_i), (a_i, 0), \dots,$

$(a_i, 0)$ の部分は (δ, n_i) に置き換えられる。さらに一度 (δ, n) に到達した粒子は以後永久に Σ に留まり、また $T_\infty = \lim T_n$ (T_n は n 回目の分裂時刻) 以後は永久に Δ に留まるものとする。このように定義された $X(t)$ は \hat{E} 上のマルコフ過程であるが、以後これを 年令つき分岐マルコフ過程 と呼ぶ。そして $X(t)$ の最初の分裂時刻 τ_1 以前のものを $X_0(t)$ と表わし、 $X_0(t) \in X(t)$ の non-branching part という。

$(x, n) \in E$ から出発した $X_0(t)$ の確率法則 $P_{(x,n)}^0$ を求めよう。 $X_0(t)$ は年令つきブラウン運動 $\bar{B}(t) = (\bar{\beta}(t), m(t))$ の sub-process だったことを思い出せば $X_0(t) = (x_0(t), n_0(t))$ の確率法則は

$$\begin{aligned}
 & P_{(x,n)}^0 (x_0(t) \in dy, n_0(t) = n+l) \\
 (12) \quad & = e^{-ct} P_{(x,n)} (\bar{\beta}(t) \in dy, m(t) = n+l) \\
 & = e^{-2ct} \frac{(ct)^l}{l!} p(t, x, y) dy
 \end{aligned}$$

と与えられる。こゝから、さらに $(x, n) \in E$ から出発した $X(t)$ の最初の分裂時刻 τ_1 における状態を $X_0(t)$ と表わす確率法則は、 $X(t) = (x(t), n(t))$, $t < \tau_1$, とかくとき

$$\begin{aligned}
 & P_{(x,n)}(x(t) \in dy \subset \mathbb{R}^l, n(t) = n+l, \tau \in (t, t+dt)) \\
 (13) \quad & = e^{-2ct} \frac{(ct)^l}{l!} p(t, x, y) c dt dy
 \end{aligned}$$

τ を与えられたとき、(12) と τ の定義から容易に得られる。

以下の系統は (I) の場合の真似である。 \hat{E} の点 $(x_1, n_1), (x_2, n_2), \dots, (x_l, n_l)$ を粒子の位置を表わす部分と集合を表わす部分に分けて $(x_1, x_2, \dots, x_l), (n_1, n_2, \dots, n_l) = (\underline{x}, \underline{n})$, $\underline{x} = (x_1, x_2, \dots, x_l) \in \mathbb{R}^l$, $\underline{n} = (n_1, n_2, \dots, n_l)$, と書くことにし、(I) の \hat{f} に相当する関数 \tilde{f} は次のように定義する。 \mathbb{R}^l 上の関数 f が与えられたとき (8) の \hat{f} を使ひ

$$\begin{aligned}
 (14) \quad & \tilde{f}(\underline{x}, \underline{n}) = 2^{|\underline{n}|} \hat{f}(\underline{x}), \\
 & \tilde{f}(\Delta) = 0,
 \end{aligned}$$

ただし $|\underline{n}| = n_1 + n_2 + \dots + n_l$ とする。 $c > 0$ かつ $\underline{0} = (0, 0, \dots, 0)$ のときは $\hat{f}(\underline{x}, \underline{0}) = \hat{f}(\underline{x})$ である。 さて $|f| \leq 1$ のときは $|\hat{f}| \leq 1$ であるから、どんな \tilde{f} は $2^{|\underline{n}|}$ が大きくなるから非有界関数である。 したがって \hat{E} 上のマルコフ過程 $X(t)$ を、粒子の位置と集合に分けて $X(t) = (\underline{x}(t), \underline{n}(t))$ とかくとき $\tilde{f}(X_t) = \tilde{f}(\underline{x}(t), \underline{n}(t))$ は $X(t)$ の確率法則 $P_{(\underline{x}, \underline{n})}$ に関して可積分で有限である。 (一般には $|f| \leq 1$ であるとき、 t が十分小さい範囲

同様に $\hat{f}(X(t))$ は可積分, 右から $\tilde{f}(X(t))$ の平均値は有限
 確定となり, t が大きくなる $\tilde{f}(X(t))$ の平均値は存在しな
 い. このことから (3) には一般に大域解が存在しないことが
 導かれる. [2] 参照). しかしもし $\hat{f}(X(t))$ が $P_{(\underline{x}, \underline{y})}$ -測度
 に同じ可積分の場合には粒子の運動の独立性から (9) に対応
 する関係

$$\begin{aligned}
 (15) \quad u(t, (\underline{x}, \underline{y}); f) &= E_{(\underline{x}, \underline{y})} [\tilde{f}(X(t))] \\
 &= 2^{|\underline{y}|} E_{(\underline{x}, \underline{0})} [\tilde{f}(X(t))] \\
 &= \overbrace{u(t, (\cdot, 0); f)}(\underline{x}, \underline{y})
 \end{aligned}$$

が成り立つ. (15) の右辺は $u(t, (\cdot, 0); f)$ を E 変数とす
 る R^1 上の関数とみなし, それに対し (14) の操作 \sim を施した
 E^1 上の関数の $(\underline{x}, \underline{y})$ における値の意味である. さらに (I)
 の場合と同様に $\hat{f}(X(t))$ の平均値を τ 1 分裂時刻 τ , 以前と
 それ以後の部分の積分の和に分ければ

$$\begin{aligned}
 (16) \quad u(t, (\underline{x}, \underline{y}); f) &= E_{(\underline{x}, \underline{y})} [\hat{f}(X(t)); t < \tau] \\
 &\quad + E_{(\underline{x}, \underline{y})} [\tilde{f}(X(t)); t \geq \tau]
 \end{aligned}$$

となる. $t < 1$ かつ $(\underline{x}, \underline{y}) = (\underline{x}, 0) \in E^1$ のときは (12) から

$$u_0(t, (x, 0); f) = E_{(x, 0)} [\hat{f}(X(t)); t < \tau,]$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-2ct} \sum_{l=0}^{\infty} \frac{(ct)^l}{l!} 2^l p(t, x, y) f(y) dy$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x, y) f(y) dy$$

よって、 $t \geq \tau$ のときは $u_0(t, x; f) \geq (13), (15)$ より

$$E_{(x, 0)} [\hat{f}(X(t)); t \geq \tau,]$$

$$= E_{(x, 0)} [E_{(\underline{x}(\tau), \underline{n}(\tau))} [\hat{f}(X(t+s))]_{s=\tau}; t \geq \tau,]$$

$$= \int_0^t e^{-2cs} c ds \int_{-\infty}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(cs)^n}{n!} p(s, x, y)$$

$$\times \sum_k \frac{c_k}{c} u(t-s, (\underline{y}_k, \underline{n}'); f) dy,$$

$$= \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \sum_k c_k u(t-s, (\underline{y}_k, \underline{n}'); f) dy \quad (14), (15)$$

$$= \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \sum_k c_k u(t-s, (y, 0); f) dy \quad (14), (15)$$

よって、 $u_0(t, x; f) = \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \sum_k c_k u(t-s, (y, 0); f) dy$ (14), (15)

$P_{(x, 0)}$ - 測度を用いて積分のときは $v(t, x; f) = u(t, (x, 0); f)$

は

$$(17) \quad v(t, x; f) = \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x, y) f(y) dy + \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \sum_k C_k v(t-s, y; f) \frac{\partial v}{\partial y} dy$$

の解. したがって (3) の解を与えることができる.

(III) C_R の符号が一定ではないとき.

この場合は (II) の \hat{E} の copy を考え片方を正の世界, 他方を負の世界 (または反世界) と呼ぶことにし, $C_R < 0$ の場合は正の世界にあったものは負の世界に, 負の世界にあったものは正の世界に移る操作と考えることにより処理される. このとき対応する関数 \hat{f} は正の世界と負の世界では符号が反対になるように定義されるが, その他のことは (II) の場合と同様に処理できる ([3] 参照).

§ 2. (1), (2) に対応する分枝マルコフ過程の状態空間.

§ 1 で考えたことは結局 (11) または (17) を確率論的に解釈することであった. その考えでいくと, (1) を解釈するためには方程式

$$(18) \quad v(t, x; f) = \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x, y) f(y) dy + \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(t-s, x, y) \sum_k C_k v(s, y; f) \frac{\partial v}{\partial y} dy$$

に確率論的な解釈を与えることができることはよく知られている.

さて (17) と (18) の相違は, (18) の右辺中 2 項の被積分関数に $\partial v / \partial y$ がでてくる点である. さて (18) の右辺中 2 項を

$$\lim_{h \rightarrow 0} \int_0^t \int_{-\infty}^{\infty} P(x-s, y, f) \sum_k \frac{C_k}{h} v^k(x, y; f) [v(x, y+h; f) - v(x, y; f)] dy$$

と考えれば, これは (18) に移すには $h \rightarrow 0$ の極限においてある時刻に同じ座標にある正負の世界の粒子 (第 1 の (III) 参照) が衝突して新型の粒子を生じ, その影響で $\partial v / \partial y$ なる項が表れるとみられる. この考えで (1) を解釈するためには第 1 の状態空間 \hat{R} あるいは \hat{E} に新型の粒子の運動を記述するための項を追加しなくてはならない.

以下では考え方は第 1 のそれと似た場合と同じであるので, (II) の場合と同様に (1), (2) に表わされる多項式 $P(u), P(u, \partial u / \partial x)$ の係数 C_k あるいは C_{p_k} はすべて正の場合のみと考えることにする.

第 1 の (II) で考えた空間 $E = R^d \times \mathcal{F} \times N$ の点 (x, n) にあった粒子が変型して生ずる新型の点を $D(x, m)$ と書くことにする. 一般に E の点 (x, n) に対応する新しい型の点は $D(x, n)$ で表わされる. D は単に記号としての意味しかなく, 将来 $D(x, 0)$ から出発した粒子の運動に対し適当に \hat{f} を定義する (2 に付) $\partial v / \partial x$ を出さうとしようからである. このため次

の空間を考えよ

$$E_0 = \bigcup_{n=0}^{\infty} E^n$$

とし、 E_0 の点 $(\underline{x}, \underline{n})$ に D を添加した点の全体を DE_0 とする

$$DE_0 = \{ D(\underline{x}, \underline{n}) ; (\underline{x}, \underline{n}) \in E_0 \}$$

さしに E_n, DE_n を定義して... とす

$$E_{n+1} = \bigcup_{k=1}^{\infty} (E_n \cup DE_n)^k,$$

$$DE_{n+1} = \{ D\underline{z} ; \underline{z} \in E_{n+1} \}$$

で E_{n+1}, DE_{n+1} を定義し

$$S = \bigcup_{n=1}^{\infty} E_n$$

とす。このとき E_0 の位相は §1 で与えられたものとし
 (§1 の E が E_0 である)、 $\underline{z}_k = (\underline{x}_k, \underline{n}_k) \in E_0$ と $\underline{z}_k \rightarrow \underline{z}_0$
 のとき $D\underline{z}_k \rightarrow D\underline{z}_0$ とすれば DE_0 の位相が与えられる。
 さらに、一般に $\underline{z}_k \rightarrow \underline{z}_0$ のとき $D\underline{z}_k \rightarrow D\underline{z}_0$, $\underline{z}_k^{(i)} \rightarrow \underline{z}_0^{(i)}$
 ($1 \leq i \leq l$) のとき $(\underline{z}_k^{(1)}, \underline{z}_k^{(2)}, \dots, \underline{z}_k^{(l)}) \rightarrow (\underline{z}_0^{(1)}, \underline{z}_0^{(2)}, \dots,$
 $\dots, \underline{z}_0^{(l)})$ と定義すれば S の位相が与えられる。

この位相で S は可算性公理を満たす separable Hausdorff
 空間である。 S の 1 点コンパクト化 $\hat{S} = S \cup \{\Delta\}$ と書く
 ことができる。 \hat{S} を状態空間と見なす分枝過程 \rightarrow 過程と考
 えらうことができる。(S の 点 は 記号 $D \in \hat{S}$ によって S の
 S の E の 点 を 示す こと でき、 本質的には空間の拡張である
 こと))

以下の記述を簡便にするため、 \hat{S} の 点 を 以下のように表す
 ことができる。 $\underline{z} \in S$ に対し

$$D^0 \underline{z} = \underline{z}, \quad D^l \underline{z} = \underbrace{D(D(\dots(D\underline{z})))}_l, \quad l \geq 1$$

とすると、 E_n の 点 は

$$\underline{z} = (D^{\varepsilon_1} \underline{z}_1, D^{\varepsilon_2} \underline{z}_2, \dots, D^{\varepsilon_k} \underline{z}_k),$$

$$\varepsilon_i = 0 \text{ または } 1, \quad \underline{z}_i \in E_{n-1}, \quad i=1, 2, \dots, k,$$

と表すことができる。 この関係は

$$\underline{z} = \prod_{i=1}^k D^{\varepsilon_i} \underline{z}_i$$

と書くことができる。 S の 点 \underline{z} は

$$\underline{z} = \prod_{i_1=1}^{k_1} D^{\varepsilon_{i_1}} \left(\prod_{i_2=1}^{k_{i_2}} D^{\varepsilon_{i_1 i_2}} \left(\dots D^{\varepsilon_{i_1 i_2 \dots i_l}} \prod_{i_l=1}^{k_{i_1 i_2 \dots i_l}} (x_{i_1 i_2 \dots i_l}, n_{i_1 i_2 \dots i_l}) \right) \right),$$

$$(x_{i_1 i_2 \dots i_l}, n_{i_1 i_2 \dots i_l}) \in E, \quad \varepsilon_{i_1 i_2 \dots i_l} = 0 \text{ または } 1,$$

あるべき結果として

$$\underline{z} = \prod \cdot D^{\varepsilon_r} \prod_{i=1}^{k_r} (x_{ri}, n_{ri}), \quad (x_{ri}, n_{ri}) \in E$$

と書くことができる。

§3. \hat{S} 上の分枝之 μ コ \rightarrow 過程

この節では (2) に対応する μ コ \rightarrow 過程と構成する。 §1 の (III) の方法をとれば $C_{pe} < 0$ の場合も処理できるから、簡単のため、(2) の $P(u, \partial u / \partial x)$ の係数 C_{pe} がすべて正の場合のみを考える。

$$C = \sum_{\substack{0 \leq p \leq N \\ 1 \leq e \leq M}} C_{pe}$$

とし、年令付きブラウン運動 $\bar{B}(t)$ の e^{-Ct} subprocess を使って §1 の (IV) の方法で $\mathbb{E} = \mathbb{E}_0$ 上には \hat{E} 上の分枝之 μ コ \rightarrow 過程の non-branching part $X_0(t)$ と最初に構成しておく。 S 上の点 ε

$$\underline{z}_\varepsilon = \prod \cdot D^{\varepsilon_r} \prod_{i=1}^{k_r} (x_{ri}, n_{ri})$$

と与えるとき、右辺から D^{ε_r} を取り去った点

$$\underline{z}' = \prod_{i=1}^{k_r} (\chi_{ri}, \eta_{ri}) = \prod (\underline{\chi}_r, \underline{\eta}_r),$$

$$(\underline{\chi}_r, \underline{\eta}_r) \in E^{k_r},$$

は \mathbb{E}_0 の点である。したがって $\underline{z}' = (\underline{\chi}_r, \underline{\eta}_r)$ から出発する
 上述の non-branching part $\varepsilon X_0^{(r)}(t)$ と $\sigma < \tau$, \underline{z}' から出発
 する non-branching part $X_0(t)$ は

$$X_0(t) = (\dots, X_0^{(r)}(t), \dots)$$

と $\sigma < \tau$ である。 $X_0^{(r)}(t)$ の消滅時刻を τ_r , τ_r の最小値を
 τ とし

$$Y_0(t) = \prod \cdot D^{\varepsilon_r} X_0^{(r)}(t), \quad t < \tau,$$

と $\sigma < \tau$, $Y_0(t)$ は \hat{S} 上のマルコフ過程である。この $Y_0(t)$
 を non-branching part とする \hat{S} 上のマルコフ過程 $Y(t)$ は次の
 ように作る。まず

$$Y(t) = Y_0(t), \quad t < \tau$$

と作る。そして $\tau = \tau_r$ と

$$(19) \quad Y_0(\tau-) = \prod \cdot D^{\varepsilon_r} \underline{z}'_r$$

とし、このとき $\gamma = \gamma'$ とは

$$\underline{z}_{r'} = ((x_0, n_0), \dots, (x_i, n_i), \dots, (x_{k_r'}, n_{k_r'}))$$

とす。 $\tau_{r'}$ は上の (x_j, n_j) による各粒子のどれかが消滅した時刻であるが、いま (x_i, n_i) による粒子の消滅時刻が $\tau = \tau_{r'}$ になったとする。このとき $\underline{z}_{r'}$ の i 成分が確率 $c_{pe}/c\tau$ ($p \neq i$) 個に分裂し

$$\underline{y}_i = (\underbrace{(x_i, n_i), (x_0, 0), \dots, (x_0, 0)}_p, \underbrace{D(x_i, 0), \dots, D(x_i, 0)}_q) \in E^p \times (DE)^q$$

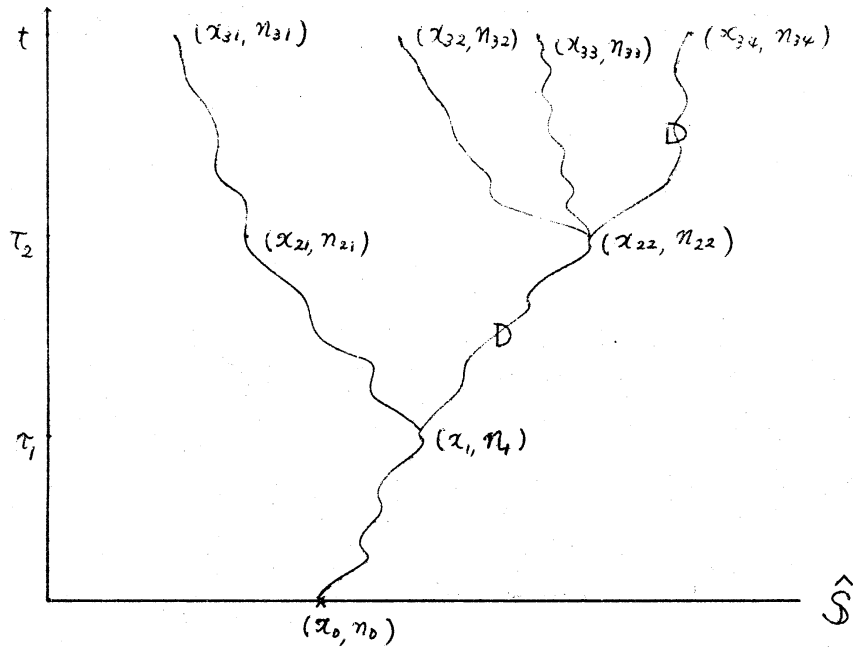
に飛躍するようとする。そして

$$(20) \quad Y(\tau) = \Pi \cdot D^{E_r} \underline{y}_r,$$

$$\text{ただし } \underline{y}_r = \underline{z}_r \quad (r \neq r'), \quad \underline{y}_{r'} = ((x_0, n_0), \dots, (x_{i-1}, n_{i-1}), \underline{y}_i, (x_{i+1}, n_{i+1}), \dots, (x_{k_r'}, n_{k_r'})),$$

とし、この $Y(\tau)$ から前述の $Y_0(t)$ と stochastic に同等な運動を主張させる。そのどれかの粒子の消滅時刻では再び上と同じ手続きを繰り返す。このようにして無限回の飛躍後は extra point Δ に永久に留まることになる。 \hat{S} 上のマルコフ過程 $Y(t)$ が得られる。上の記述でふれられた $\tau = \hat{S}$ の点 Δ , (δ, k) , $D(\delta, k)$ 等はすべて $Y(t)$ の trap とする。この $Y(t)$ が強マルコフ過程であることは、標準的分枝マルコフ過程の場合の path-stitching 法から強マルコフ性を導く手続きと等

之は当然である。 ([1] 参照) $(x_0, n_0) \in E$ から出発して $Y(t)$ の運動を図示すると次のようになる。



図の説明: (x_0, n_0) から出発して $Y(t)$ は、最初の分岐時刻 τ_1 までは §1, (II) の場合と同様で、手合つきブラウン運動の e^{-ct} subprocess $B_0(t)$ である。時刻 τ_1 で分岐を起すので、その直前の位置 $Y(\tau_1, -)$ は (x, n_1) であるとする。このとき確率 $C_{pr}/C_i((x, n_1), (x, 0), \dots, (x, 0), D(x, 0), \dots, D(x, 0)) \in E^1 \times (DE)^2$ に従って分岐する。上の図は $p = \rho = 1$ の場合で $Y(\tau_1) = (x, n_1), D(x, 0)$ である。 τ_1 から τ_2 までの運動は、 (x, n_1) から出発して手合つきブラウン運動 $\bar{B}(t)$ の e^{-ct} sub-process を $B_0^{(1)}(t)$, $(x, 0)$ から出発して sub-process を $B_0^{(2)}(t)$, $\tau_1 \leq t \leq \tau_2$ は $B_0^{(1)}$ と $B_0^{(2)}$ は互いに独立、とすると $Y(\tau_1+t) = (B_0^{(1)}(t), D B_0^{(2)}(t))$ と表わされる。

2. 図は $B_0^{(2)}(t)$ の消滅時刻 τ_2 が $B_0^{(1)}(t)$ の消滅時刻より小さい
 あり $B_0^{(1)}(\tau_2) = (x_{21}, n_{21})$, $B_0^{(2)}(\tau_2^-) = (x_{22}, n_{22})$, したがって Y
 $(\tau_2^-) = ((x_{21}, n_{21}), D(x_{22}, n_{22}))$ であることを示す. さきに
 (x_{22}, n_{22}) には 1 粒子が分裂し $((x_{22}, n_{22}), (x_{22}, 0), D(x_{22}, 0))$ に
 飛躍し (この確率は c_{21}/c), $Y(\tau_2) = ((x_{21}, n_{21}), D(x_{22}, n_{22}),$
 $(x_{22}, 0), D(x_{22}, 0))$ となる. τ_2 以後は Y は分裂が無く,
 左状態が右の状態である.

このように $Y(t)$ の path の軌跡は, D を落して Y と Y と
 1 の (II) で扱った $X(t)$ と同じものになる. Y の相違
 は $\partial/\partial x$ を処理する Y の新種の状態に D をつけて表わして
 だけである.

§4. (1) と (2) の解

$f(x)$ を R^k 上の C_0^∞ -関数 (無限回微分可能, support は compact)
) とする. このとき \tilde{f} を §1 と同様

$$\tilde{f}(x) = \begin{cases} 2^{\frac{k}{2}} \prod_{i=1}^k m_i f(x_i), & x = (x_1, n_1, \dots, x_k, n_k) \in E^k, \\ 2^{\frac{k}{2}} \prod_{i=1}^k m_i, & x = (\delta_1, n_1, \dots, \delta_k, n_k), \\ 0, & x = \Delta. \end{cases}$$

で定義する. 次は $\tilde{f}(x)$, $\tilde{f}(y)$ が定義されたとき

$$\tilde{f}(\underline{x}, \underline{y}) = \tilde{f}(\underline{x}) \tilde{f}(\underline{y}),$$

$$(21) \quad \tilde{f}(D\underline{x}) = \begin{cases} \sum_{i,r} \frac{\partial}{\partial x_{ri}} \tilde{f}(\underline{x}), & \underline{x} = \prod_{i=1}^{k_r} D^{\varepsilon_r} \prod_{i=1}^{k_r} (x_{ri}, n_{ri}), \\ 0 & \underline{x} = \prod_{i=1}^{k_r} D^{\varepsilon_r} \prod_{i=1}^{k_r} (\delta, n_{ri}), \end{cases}$$

と定義すると \tilde{f} は \hat{S} 上の関数として予備的に定義される。上式の右辺に $Df(\underline{x})$ ではなく $\partial f(\underline{x})/\partial \underline{x}$ と書くことにすると

$$(22) \quad \tilde{f}(D\underline{x}) = D\tilde{f}(\underline{x}) = \frac{\partial}{\partial \underline{x}} \tilde{f}(\underline{x}).$$

さて $Y(t)$ の中 l 回目の分裂時刻を τ_l と表わし ($\tau_0 = 0$ とする), σ_l を次の式で定義しよう。

$$\sigma_l(t, \underline{x}; f) = E_{\underline{x}} [\tilde{f}(Y(t)); \tau_l \leq t < \tau_{l+1}],$$

$$\underline{x} \in \hat{S}, \quad t \geq 0, \quad l \geq 0.$$

このとき各粒子の運動の独立性から $(\underline{x}, \underline{y}) \in \hat{S}$ に対し

$$P_{(\underline{x}, \underline{y})} (Y(t) \in A \subset \hat{S}, \tau_l \leq t < \tau_{l+1})$$

$$= \sum_{r=0}^l \iint_{(\underline{x}', \underline{y}') \in A} P_{\underline{x}'} (Y(t) \in d\underline{x}', \tau_r \leq t < \tau_{r+1})$$

$$\cdot P_{\underline{y}'} (Y(t) \in d\underline{y}', \tau_{l-r} \leq t < \tau_{l-r+1})$$

が得られるから

$$(23) \quad U_l(t, (\underline{x}, \underline{y}); f) = \sum_{r=0}^l U_r(t, \underline{x}; f) U_{l-r}(t, \underline{y}; f), \quad l \geq 0,$$

が得られる。さしに $\underline{x} = \prod_{i=1}^k (x_i, n_i) \in E^k \subset \hat{S}$ のときは、p.16
の最初の式から

$$U_0(t, (x_i, n_i); f) = 2^{n_i} \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x_i, y) f(y) dy,$$

$$U_0(t, \underline{x}; f) = 2^{|\underline{n}|} \int_{-\infty}^{\infty} \dots \int_{-\infty}^{\infty} \prod_{i=1}^k p(t, x_i, y_i) f(y_i) dy_1 dy_2 \dots dy_k$$

とあり、したがって (21) により

$$U_0(t, D\underline{x}; f) = 2^{|\underline{n}|} \int_{-\infty}^{\infty} \dots \int_{-\infty}^{\infty} \prod_{i=1}^k p(t, x_i, y_i) \cdot \tilde{f}(D(y_1, y_2, \dots, y_k)) \\ \cdot dy_1 dy_2 \dots dy_k$$

$$= 2^{|\underline{n}|} \sum_{i=1}^k \frac{\partial}{\partial x_i} \prod_{i=1}^k \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x_i, y_i) f(y_i) dy_i$$

$$= \frac{\partial}{\partial \underline{x}} U_0(t, \underline{x}; f)$$

が得られる。これは同じようにして一般に

$$U_0(t, D\underline{x}; f) = \frac{\partial}{\partial \underline{x}} U_0(t, \underline{x}; f), \quad \underline{x} \in \hat{S}$$

が得られる。さしに $U_l(t, D\underline{x}; f) = D U_l(t, \underline{x}; f)$ が成

りたつことを仮定すると、リテラ法によりこの関係が $l+1$ に移して t よりたつことを仮定のようにしてわかる。

$$\begin{aligned} U_{l+1}(t, \underline{x}; f) &= \int_0^t \int_{\mathcal{S}} P_{\underline{x}}(Y(t) \in d\underline{y}, \tau, \epsilon ds) \\ &\quad \cdot \sum \frac{c_{pe}}{c} U_l(t-s, \underline{y}_{pe}; f), \end{aligned}$$

ただし \underline{y} と \underline{y}_{pe} は (19), (20) で $\underline{y} = Y_0(\tau-)$, $\underline{y}_{pe} = Y(\tau)$ とおいたもの。

$$\begin{aligned} \overline{U}_{l+1}(t, D\underline{x}; f) &= \int_0^t \int_{\mathcal{S}} P_{\underline{x}}(Y(t) \in d\underline{y}, \tau, \epsilon ds) \\ &\quad \cdot \sum \frac{c_{pe}}{c} \overline{U}_l(t-s, D\underline{y}_{pe}; f) \\ &= \int_0^t \int_{\mathcal{S}} P_{\underline{x}}(Y(t) \in d\underline{y}, \tau, \epsilon ds) \\ &\quad \cdot \sum \frac{c_{pe}}{c} D U_l(t-s, \underline{y}_{pe}; f). \end{aligned}$$

ここで \underline{y} と \underline{y}_{pe} の関係に注目して部分積分法を施せば U_l の場合と同様に

$$\begin{aligned} \overline{U}_{l+1}(t, D\underline{x}; f) &= \frac{\partial}{\partial \underline{x}} \int_0^t \int_{\mathcal{S}} P_{\underline{x}}(Y(s) \in d\underline{y}, \tau, \epsilon ds) \\ &\quad \cdot \sum \frac{c_{pe}}{c} U_l(t-s, \underline{y}_{pe}; f) \\ &= \frac{\partial}{\partial \underline{x}} U_{l+1}(t, \underline{x}; f) \end{aligned}$$

から t を t と仮定する。

このとき $\varepsilon < \eta$ としても一般に

$$(24) \quad U_l(t, D^r \underline{x}; f) = \frac{\partial^r}{\partial \underline{x}^r} U_l(t, \underline{x}; f), \quad l, r \geq 0$$

が得られる。

さて $\tilde{f}(Y(t))$ が $P_{\underline{x}}$ -可積分のときは

$$\sum_{l=0}^{\infty} |U_l(t, \underline{x}; f)| < \infty$$

であるならば

$$E_{\underline{x}}[\tilde{f}(Y(t))] = \sum_{l=0}^{\infty} U_l(t, \underline{x}; f)$$

である。(7.6)より(23)により

$$\begin{aligned} E_{(\underline{x}, \underline{y})}[\tilde{f}(Y(t))] &= \sum_{l=0}^{\infty} U_l(t, (\underline{x}, \underline{y}); f) \\ &= \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{r=0}^l U_r(t, \underline{x}; f) U_{l-r}(t, \underline{y}; f) \\ &= \sum_{l=0}^{\infty} U_l(t, \underline{x}; f) \sum_{l=0}^{\infty} U_l(t, \underline{y}; f) \\ &= E_{\underline{x}}[\tilde{f}(Y(t))] E_{\underline{y}}[\tilde{f}(Y(t))] \end{aligned}$$

から $\tau > 0$ 、同様にしてその両辺が存在すれば(24)より次式が成

り $\tau > 0$ 、

$$E_{D, \underline{x}} [\widehat{f}(Y(t))] = \frac{\partial}{\partial \underline{x}} E_{\underline{x}} [\widehat{f}(Y(t))].$$

また $\underline{x} = (\underline{x}_1, \underline{x}_2)$ とおくと

$$E_{(\underline{x}_1, \underline{x}_2)} [\widehat{f}(Y(t))] = 2^{|\underline{m}|} E_{(\underline{x}_1, \underline{x}_2)} [\widehat{f}(Y(t))]$$

となるから、

$$U(t, \underline{x}; f) = E_{\underline{x}} [\widehat{f}(Y(t))]$$

とおくとき、(15) に相当する式

$$(25) \quad U(t, \underline{x}; f) = \widetilde{U(t, (\cdot, 0); f)}(\underline{x})$$

がなりたつ。(25) の右辺は $U(t, (\cdot, 0); f)$ を τ と変数と
する R' 上の関数とみなし、それに \sim を施した関数を表わす。
したがって

$$v(t, x; f) = E_{(x, 0)} [\widehat{f}(Y(t))] , \quad x \in R',$$

$$v_0(t, x; f) = U_0(t, (x, 0); f) , \quad x \in R'.$$

とおくとき、形式的計算をすれば §1 のときと同様にして

$$(26) \quad v(t, x; f) = v_0(t, x; f) + E_{(x, 0)} [\widehat{f}(Y(t)); t \geq \tau],$$

$$v_0(t, x; f) = \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x, y) f(y) dy,$$

$$E_{(\tau, 0)} [\tilde{f}(Y(t)); t \geq \tau,]$$

$$= \int_0^t e^{-2cs} c ds \int_{-\infty}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(cs)^n}{n!} p(s, x, y)$$

$$\cdot \sum_{p.i} \frac{c p_i}{c} E_{y_{p.i}} [\tilde{f}(Y(t-s))] dy,$$

ここで $y_{p.i} = (y, n), (y, 0), \dots, (y, 0), D(y, 0), D(y, 0), \dots, D(y, 0) \in E^p \times (DE)^2,$

$$= \int_0^t e^{-2cs} c ds \int_{-\infty}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(cs)^n}{n!} p(s, x, y) \sum_{p.i} \frac{c p_i}{c} \sigma(t-s, y_{p.i}; t) dy,$$

ここで (25) を使えば

$$= \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \sum_{p.i} c p_i v(t-s, y; f) \left(\frac{\partial}{\partial y} v(t-s, y; f) \right) dy.$$

ここで (26) を使えば

$$v(t, x; f) = \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x, y) f(y) dy + \int_0^t \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \sum_{p.i} c p_i v(t-s, y; f) \left(\frac{\partial}{\partial y} v(t-s, y; f) \right) dy.$$

したがって § 2 の (18) の $u = v$ の場合に (27) が証明された。すなわち (1), (2) の確率論的解釈の 1 つの方法が示された。

に在る。

残された問題は $\tilde{f}(Y(t))$ の可積分性である。 f は C^0 -級関数であるから

$$|\mathcal{U}_0(t, (x, 0); f)| = \left| \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x, y) f(y) dy \right| \leq \max_{x \in \mathbb{R}^1} |f(x)| = \|f\|,$$

$$|\mathcal{U}_0(t, D(x, 0); f)| = \left| \int_{-\infty}^{\infty} p(t, x, y) f'(y) dy \right| \leq \|f'\|$$

より $\tau = \tau$ 。 $\tau = \tau$ 。

$$A = \|f\| \vee \|f'\| \vee 1,$$

$$a = \sup_{\ell} \frac{\{2 + 2 \log(\ell + 1)\}^{N+M}}{\ell + 1}, \quad N, M \text{ は } P \text{ の次数}$$

$$B = A^{N+M} c a, \quad C = \sum_{p, \ell} c_{p, \ell}, \quad c_{p, \ell} > 0,$$

と仮定する。

$$|\mathcal{U}_0(t, (x, 0); f)|, \quad |\mathcal{U}_0(t, D(x, 0); f)| \leq A.$$

数学的帰納法により $\ell > \tau$ 次の式を証明する。

$$(27) \quad |\mathcal{U}_\ell(t, (x, 0); f)|, \quad |\mathcal{U}_\ell(t, D(x, 0); f)| \leq A \frac{B^\ell t^{\frac{\ell}{2}}}{\ell + 1}, \quad \ell \geq 0, \quad 0 \leq t \leq 1.$$

$\ell = 0$ のとき上述の式が成り立つことはすでに示したから、 ℓ

また (27) がなりたつことを仮定して $l+1$ のときにもなり
たつことを示そう。 $\underline{x} = (\underline{x}_1, \underline{n})$ のとき

$$\begin{aligned} U_l(t, (\underline{x}_1, \underline{n}); f) &= E_{(\underline{x}_1, \underline{n})} [\tilde{f}(Y(t)); \tau_l \leq t < \tau_{l+1}] \\ &= 2^{|\underline{n}|} E_{(\underline{x}_1, \underline{0})} [\tilde{f}(Y(t)); \tau_l \leq t < \tau_{l+1}] \\ &= 2^{|\underline{n}|} U_0(t, (\underline{x}_1, \underline{0}); f) \end{aligned}$$

なることを注意すれば、p. 31 の計算と同様にして

$$\begin{aligned} U_{l+1}(t, (x, 0); f) &= \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \\ &\quad \cdot \sum_{p, \delta} c_{p, \delta} U_0(t-s, \underbrace{(y, 0), \dots, (y, 0)}_p, \underbrace{D(y, 0), \dots, D(y, 0)}_\delta) dy \end{aligned}$$

を得る。こゝで右辺の U_0 に (23) を繰り返し適用すると

$$\begin{aligned} U_{l+1}(t, (x, 0); f) &= \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, x, y) \\ &\quad \cdot \sum_{p, \delta} c_{p, \delta} \sum_{r_1 + r_2 + \dots + r_{p+\delta} = l} \prod_{i=1}^p U_{r_i}(t-s, y; f) \\ &\quad \cdot \prod_{j=p+1}^{p+\delta} U_{r_j}(t-s, D(y, 0); f) dy \end{aligned}$$

となる。さうに不等式

$$\sum_{r_1+r_2+\dots+r_k=l} \prod_{i=1}^k \frac{1}{r_i+1} < \frac{2^{k-1}}{l+1} \{1+\log(l+1)\}^k$$

× 帰納法の仮定を使うと

$$|\overline{U}_{l+1}(t, (\alpha, 0); f)| \leq \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, \gamma, y) \sum_{p, \ell} C_{p, \ell} \sum_{r_1+r_2+\dots+r_p=l}$$

$$\frac{1}{\prod_{i=1}^p A} \frac{B^{r_i} (t-s)^{\frac{r_i}{2}}}{r_i+1} dy$$

$$\leq A^{N+M} B^{\ell} \frac{\{2+2\log(l+1)\}^{N+M}}{l+1} \frac{1}{2} \int_0^t (t-s)^{\frac{\ell}{2}} ds$$

$$< A B^{l+1} \frac{t^{\frac{l+1}{2}}}{l+1} \quad (\because 0 \leq t \leq 1).$$

同様にして

$$|\overline{U}_{l+1}(t, D(\alpha, 0); f)| = \left| \frac{\partial}{\partial \alpha} \int_0^t ds \int_{-\infty}^{\infty} p(s, \gamma, y) \sum_{p, \ell} C_{p, \ell} \right.$$

$$\left. \cdot \overline{U}_0(t, \underbrace{(\gamma, 0), \dots, (\gamma, 0)}_p, \underbrace{D(\gamma, 0), \dots, D(\gamma, 0)}_\delta, t) dy \right|$$

$$\leq A^{N+M} B^{\ell} \frac{\{2+2\log(l+1)\}^{N+M}}{l+1} \frac{1}{2} \int_0^t (t-s)^{\frac{\ell}{2}} ds \int_{-\infty}^{\infty} \frac{|y-x|}{s} p(s, \gamma, y) dy$$

$$< A B^{l+1} \frac{t^{\frac{l+1}{2}}}{l+1}.$$

すなわち (27) の証明は完了。

上の計算では $|\mathcal{U}_\varepsilon|$ を評価した形にはなっていないが、その計算法をみれば実は

$$E_{(x,0)} [|\hat{f}|(Y(t)); \tau_\varepsilon \leq t < \tau_{\varepsilon+1}] \leq A \frac{B^l t^{\frac{l}{2}}}{l+1}, \quad l \geq 0, 0 \leq t \leq 1,$$

$$E_{D(x,0)} [|\tilde{f}|(Y(t)); \tau_\varepsilon \leq t < \tau_{\varepsilon+1}] \leq A \frac{B^l t^{\frac{l}{2}}}{l+1}, \quad l \geq 0, 0 \leq t \leq 1$$

がなりたっていることがわかる。したがって

$$E_{(x,0)} [|\hat{f}|(Y(t))] \leq A \sum_{l=0}^{\infty} \frac{B^l t^{\frac{l}{2}}}{l+1} < \infty, \quad t < \frac{1}{B^2},$$

$$E_{D(x,0)} [|\tilde{f}|(Y(t))] \leq A \sum_{l=0}^{\infty} \frac{B^l t^{\frac{l}{2}}}{l+1} < \infty, \quad t < \frac{1}{B^2},$$

となり、 t が十分小さい所では $\hat{f}(Y(t))$ の可積分性が証明されたことになる。

上の計算では f が C_0^∞ -級関数であることと、 \tilde{f} の定義にのみ使われ、 \mathcal{U}_ε の評価には使っていない。評価のみから考えれば $\|f\|$, $\|f'\|$ が有限であれば十分である。そこで f が R^1 上の有界連続関数のとき

$$\int_{-\infty}^{\infty} p(t, x, y) \tilde{f}(D(y, 0)) dy = (-1)^r \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial^r p(t, x, y)}{\partial y^r} f(y) dy, \quad x \in R^1,$$

あるいはもっと一般に

$$\mathcal{U}_0(t, D \underline{x}; f) = \frac{\partial}{\partial \underline{x}} \mathcal{U}_0(t, \underline{x}; f),$$

$$(30) \quad U_{2+1}(t, \underline{x}; f) = \int_0^t ds \int_{\hat{\Sigma}} P_{\underline{x}}(Y(s) \in d\underline{y}, \tau \in ds) U_2(t-s, \underline{y}; f),$$

$$t \geq 0.$$

$$E_{\underline{x}}[\widehat{f}(Y(t))] = \sum_{k=0}^{\infty} U_k(t, \underline{x}; f)$$

と考えることにすれば, f, f' の有界性から (28), (29) から
 (1) の局所解を得られる。

つきに (1) に対して (30) と同様な考え方をしてゆくと, Σ
 のときは R^1 上の有界連続関数 f に対し

$$A = \|f\|^{N+1}, \quad (\|f\| = \sup |f(x)|), \quad B = A^{N+1} c a$$

とすると, 前と同様にして

$$|U_k(t, (x, 0); f)|, |\sqrt{t} U_k(t, D(x, 0); f)| \leq \frac{AB^k t^{\frac{k}{2}}}{k+1}, \quad 0 \leq t \leq 1.$$

を得られる。

$$v(t, x; f) = E_{(x, 0)}[\widehat{f}(Y(t))], \quad t < \frac{1}{B^2}$$

が (1) の局所解を与えることがわかる。一方 (1) の解 $v(t, x; f)$
 は, ブラウン運動 $\beta(t)$ の確率法則 P_x による積分 E_2 とかく
 とき分る。

$$v(t, x, f) = E_x \left[\exp \left\{ \int_0^t P(v(t-s, \beta_s, f)) ds - \frac{1}{2} \int_0^t P^2(v(t-s, \beta_s, f)) ds \right\} \cdot f(\beta_t) \right]$$

とあるが $v = v(x, t)$ としていい。 $v = v(x, t)$

$$|v(t, x, f)| \leq \|f\|$$

がなりたつ。 $v = v(x, t)$ $0 < t_0 < 1/B^2$ なる t_0 を固定して

$$v(t, x, f) = \begin{cases} E_{(x,0)} [\tilde{f}(Y(t))] , & 0 \leq t \leq t_0 \\ E_{(x,0)} [\tilde{v}(t_0, \cdot, f)(Y(t-t_0))] , & t_0 \leq t \leq 2t_0 \\ \dots \\ E_{(x,0)} [v(kt_0, \cdot, f)(Y(t-kt_0))] , & kt_0 \leq t < (k+1)t_0 \\ \dots \end{cases}$$

とあるが $v(t, x, f)$ は (1) の大域解を与え $v = v(x, t)$ である。
勿論 $v = v(x, t)$ として定めた $v(t, x, f)$ は $t_0 < 1/B^2$ の t の範囲には無問題に定まる。

最後に今述べた方法は多変数の場合にも殆んど変更なしに適用できること注意しておく。

参考文献

- [1] N. Ikeda, M. Nagasawa and S. Watanabe. Branching Markov processes II, Jour of Math of Kyoto Univ., vol. 8, pp. 365-410.
- [2] M. Nagasawa and T. Sirao: Probabilistic treatment of the blowing up of solutions for a nonlinear integral equation. Trans. A.M.S., vol. 139, pp. 301-310.
- [3] T. Sirao: On signed branching Markov processes with age. Nagoya Math. J., vol. 32, pp. 155-225.