

## 全微分方程式の特異点

神戸大 理 高野 恭一

### §1 序

$M$  を  $n$  dim. complex manifold,  $V ( \subset M )$  を  $\text{codim. } 1$  の nonsingular とは限らない variety とする。  $M - V$  上で一価正則で  $V$  上には高々極をもつ関数を係数とする完全積分可能な線形微分方程式を考える。この方程式が Fuchs 型であるというのは、任意の 経路 が  $V$  上には高々確定特異点をもつことと定義する。ここで、  $M - V$  上で多価正則な関数が  $V$  上には高々確定特異点をもつとは、  $f$  が  $V$  の任意の nonsingular な点の近傍で確定特異であることである。頭においているのは、  $M = \mathbb{P}^n$ ,  $V = \{ \text{hyperplane} \}$  で方程式は 1 個の未知関数に関するもの (単独型とすることにする) である。

先づやうねばならないことは、局所理論をきちんと作ることである。以下局所理論に関するいくつかの結果を述べよう。単独型方程式は連立全微分方程式になおせるから局所理論の一部は連立方程式において展開する。

## §2 確走、不確走の判定

local theory とはじめるにあたり、特異点集合  $V$  におい  
て可 $\wedge$ 2 の解が確走かどうかと判定する手段があることとい  
うことが気が付かよい。単独常微分方程式における、  
'Fuchsの定理' に相当するものを得たのであろうかまじ成功  
してしまふ。この節の証は連立常微分方程式に関するもので  
あるのであまり役に立たない。次の方程式と考える。記号の  
集合で  $n+1$  次元にしておく。

$$(1) \quad dX = \left( \sum_{i=1}^{n+1} P_i(x, x_{n+1}) dx_i \right) X$$

$X$ : unknown  $m \times m$  matrix,  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{C}^n$

$P_i(x, x_{n+1})$ :  $m \times m$  matrix, 成分は  $|x_1|, \dots, |x_n| < r, 0 < |x_{n+1}| < r$   
で hol.  $x_{n+1} = 0$  に pole をもつ.

(1) の解を原点の近傍で構成する方法を与え、同時に  $x_{n+1} = 0$   
が確走特異点かどうかと判定するアルゴリズムを与える。

この目的のために次の system と考える。その parameter  
に関する正則性について2の定理を与える。

$$(2) \quad dX = \left( \sum_{i=1}^n P_i(x, \lambda) dx_i \right) X$$

$x = (x_1, \dots, x_n)$ ,  $\lambda$ : parameter

$$P_i(x, \lambda) = \sum_{k \geq e_i} P_{ik}(\lambda) x^{k-e_i}, \quad e_i = (0, \dots, 0, \overset{i}{1}, 0, \dots, 0)$$

$P_i(x, \lambda) : \text{hol. in } D_x(r) \times E_\lambda, \quad i=1, \dots, n$

$D_x(r) = \{x \in \mathbb{C}^n \mid |x_i| < r, i=1, \dots, n\}, E_\lambda$  は simply connected とは必ずしも  $\mathbb{C}$  のみならず domain.

(2) の積分可能条件は

$$(3) \quad k_j P_{i, k}(\lambda) - k_i P_{j, k}(\lambda) + \sum_{\substack{k'+k''=k \\ k' \geq e_i, k'' \geq e_j}} [P_{i, k'}(\lambda), P_{j, k''}(\lambda)] = 0$$

for any  $k = (k_1, \dots, k_n), i, j$ .

であることが確かめられる。  $i=1, \dots, n$   $[A, B] \stackrel{\text{def}}{=} AB - BA$

次の形式的解の存在定理が之である。

定理 1 (2) は次の形の形式的な巾級数解をもつ。

$$(4) \quad X = I + \sum_{k \geq 0} U_k(\lambda) x^k.$$

$i=1, \dots, n$   $U_k(\lambda)$  は次の recursion formula によつて与えられる

$$(5) \quad k_i U_k(\lambda) = P_{i, k}(\lambda) + \sum_{e_i \leq l < k} P_{i, l}(\lambda) U_{k-l}(\lambda), \quad i=1, \dots, n$$

従つて  $U_k(\lambda)$  は  $E_\lambda$  上で hol.

注意: (5) においゝとみられるように  $U_k(\lambda)$  は  $n$  個の関係式と同時に満たすべく定めなければならない。これを保証するのが積分可能条件 (3) である。

formal sol. (4) の解法は 級数法 の方法で示す。

定理 2 (2) の形式解 (4) は、 $D_x(r) \times E_\lambda$  の任意の compact set 上で一様絶対収束する。従ってそれは  $D_x(r) \times E_\lambda$  で hol. な (2) の解を表す。

次の事実に注意しておく。

Prop. 1 (2) の解  $X(x, \lambda)$  とし  $\det X(x, \lambda) = \Delta(x, \lambda)$  とすると

$$\Delta(x, \lambda) = \Delta(x_0, \lambda) \exp\left(\int_{x_0}^x \sum_{i=1}^n \text{Tr } P_i(\xi, \lambda) d\xi_i\right)$$

本題の方程式 (1) にもどる。次の方程式を考える。

$$(6) \quad dU = \left(\sum_{i=1}^n P_i(x, x_{n+1}) dx_i\right) U,$$

ここで  $x_{n+1}$  を parameter と考える。(6) は明らかに積分可能な方程式であるので、定理 1, 2 より、

$$(7) \quad U(x, x_{n+1}) = I + \sum_{k>0} U_k(x_{n+1}) x^k$$

なる形の収束解をもつ。ここで  $U_k(x_{n+1})$  は recursion

formula によって四則演算により求められる、 $0 < |x_{n+1}| < r$  で hol.  $x_{n+1} = 0$  は pole である。

$\det U(0, x_{n+1}) = 1 \neq 0$  であるから Prop. 1 により

$\det U(x, x_{n+1}) \neq 0$  for  $\forall (|x_i|, \dots, |x_n| < r, 0 < |x_{n+1}| < r)$  である。

この  $U(x, x_{n+1})$  を (1) の

$$X = U(x, x_{n+1}) Y$$

と変換すると、 $U$  が (6) の行であるので  $Y$  に関する方程式は  $x_{n+1}$  に関する 常微分方程式

$$\frac{dY}{dx_{n+1}} = U(x, x_{n+1})^{-1} P_{n+1}(x, x_{n+1}) U(x, x_{n+1}) Y$$

となる。さらに右辺の係数は  $x$  に関して independent であることが確かであるので特に  $x=0$  とおくと

$$(8) \quad \frac{dY}{dx_{n+1}} = P_{n+1}(0, x_{n+1}) Y.$$

(8) は  $x_{n+1}$  に関する常微分方程式である。  $P_{n+1}(0, x_{n+1})$  は  $x_{n+1}=0$  に一般に pole をもつものがあるが、解の構成方法が知られてくる。

このように (1) の解  $(x, x_{n+1}) = (0, 0)$  の近傍で解を構成することができた。さらに、巾級数 (7) の係数  $U_k(x_{n+1})$  の  $x_{n+1}=0$  における pole の位数を  $d_k$  とするとこの節の目的である次の定理がえられる。

定理 3  $x_{n+1}=0$  が (1) の確走特異点

$$\iff \left\{ \begin{array}{l} \sup_k d_k < \infty \\ \text{かつ 常微分方程式 (8) におい} \end{array} \right. \iff x_{n+1}=0 \text{ が確走特異点.}$$

この証明は簡単である。

このように、 $V$  の nonsingular point の近傍で解を構成す

ることができただけで、local theory の次は、 $V$  の singular point の近傍で解をどう表現するかということである。

### §3 Normal crossing の場合

$V$  の singular point の中で  $T \rightarrow \alpha$  は normal crossing の場合を考える。確走特異点型の最も典型的でよくあるものとして

$$(9) \quad dX = \left( \sum_{i=1}^n P_i(x) \frac{dx_i}{x_i} \right) X, \quad P_i(x): \text{hol. at } x=0$$

がある。これについて既に当研究所において吉田正章氏（神戸大）が報告しているので、結果が述べると、

(9) の基本解は

$$X = U(x) x_1^{L_1} \cdots x_n^{L_n} x_1^{B_1} \cdots x_n^{B_n}$$

の形で構成できる。  $L_i$  は整数と有理数とからなる対角行列、  $B_i$  は定数行列であり、  $L_i, B_i$  は有限回の代数的演算で計算できる。

(9) は確走特異点型として代表的なものがあるが、不確走特異点型の場合については別の機会に報告する。

### §4. Normal crossing ではない場合

normal crossing ではない場合その点の近傍で解を構成することは一般に接続問題を解くことと同じである。この節で

はこの接続問題が常微分方程式の接続問題に帰着されることを示す。後者も一般には解がていどいので結局向も解けることにはならない。簡単のために  $n=2$  で述べる。

原点の近傍で  $V$  は  $r$  重 ( $r \geq n+1=3$ ) の irreducible components (各 component は直線である) を持つとしよう。それは

$$l_i = a_i x - b_i y \quad i=1, \dots, r$$

とする。  $b_i \neq 0$  ( $i=1, \dots, r$ ) とし一般性を失わずにやる。

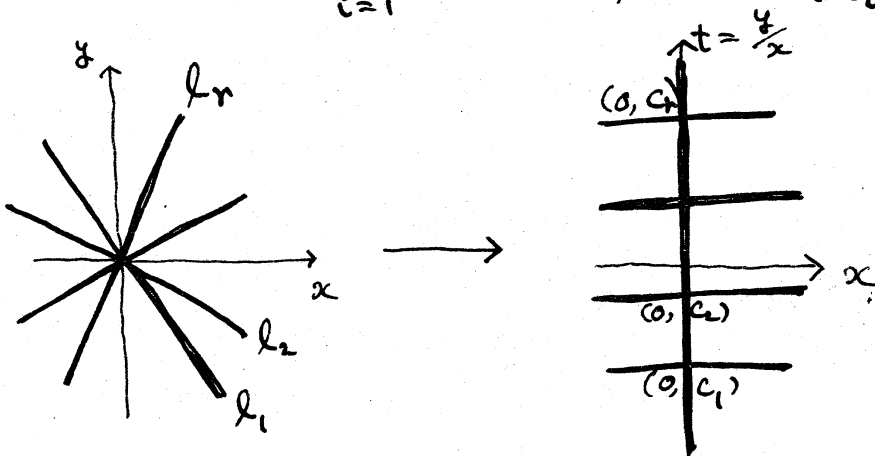
次の方程式を考へる。

$$(10) \quad dX = \left( \sum_{i=1}^r P_i(x, y) \frac{dl_i}{l_i} \right) X$$

原点を blow up する。 i.e.  $t = y/x$  とする。

$$(11) \quad dX = \left( S(x, xt) \frac{dx}{x} + \sum_{i=1}^r P_i(x, xt) \frac{dt}{t-c_i} \right) X$$

$$\text{よって } S(x, xt) = \sum_{i=1}^r P_i(x, xt), \quad c_i = a_i/b_i.$$



$(x, t) = (0, c_i)$  の近傍において (11) の基本解を構成できることはすでに示した。従って、各  $(0, c_i)$  の近傍での基本解の接続ができたのは、 $(x, y) = 0$  の近傍における (10) の解が得られることになる。

$$S(0, 0) = S_0, \quad P_i(0, 0) = P_{i,0} \quad (i=1, \dots, n)$$

とすると、 $[S_0, P_{i,0}] = 0 \quad (i=1, \dots, n)$  となる。

簡単のため  $S_0$  の固有値の差は整数であるとしよう。

次の方程式

$$(12) \quad \frac{dU}{dx} = \frac{S(x, xt)}{x} U \quad t \text{ is parameter}$$

を考へる。  $S(x, xt)|_{x=0} = S_0$  に注意すると、(12) は

$$(13) \quad U(x, t) = V(x, t) x^{S_0}$$

$$V(x, t) = I + \sum_{k>0} V_k(t) x^k$$

なる形の解をもつ。この  $U(x, t)$  を用いて、

$$(14) \quad X = U(x, t) Y$$

なる変換を考えると、 $Y$  に関する方程式は、

$$\begin{aligned} \frac{dY}{dt} = & \left( \sum_{i=1}^n \frac{1}{t-c_i} x^{-S_0} V(x, t)^{-1} P_i(x, xt) V(x, t) x^{S_0} \right. \\ & \left. - x^{-S_0} V(x, t)^{-1} V_t(x, t) x^{S_0} \right) Y \end{aligned}$$

となる。右辺の係数は  $x$  に independent であることが確か

であるから、 $Y$  に関する方程式は



$$(15) \quad \frac{dY}{dt} = \left( \sum_{l=1}^r \frac{P_{l,0}}{t-c_l} \right) Y$$

であることがわかる。  $P_{l,0}$  が定数行列 であることに注意。

こうして、 $(x, y) = (0, 0)$  の近傍における 解は (10)の

$$X = V(x, y) x^{S_0} Y(t)$$

として求められることがわかる。 i.e. 非常に簡単な 常微分方程式 (15) を解けばよい。 多変数の場合 (15) は一般には求められないが、normal crossing である場合にのみ (15) の大域解を求めることができるといえることがわかる。

## References

T. Kimura: Hypergeometric functions of two variables,

Seminar Note, 1973.

Sappo-Danilevsky, Mémoire sur la théorie des systèmes des équations différentielle linéaire, Chelsea Publ. Co. 1953

M. Yoshida, K. Takano, Local theory of Fuchsian systems I,

Proc. Japan Acad. 51 (1975), 219-223