

Jacobian 問題に対する境界障害

東工大 理 岡 睦雄

§1. 問題提起.

K を $\text{ch } K = 0$ なる代数閉体とし, 2つの K -係数の多項式 $f(X, Y)$ と $g(X, Y)$ が Jacobian 条件

$$(1.1) \quad J(f, g) \equiv f_X g_Y - f_Y g_X = 1$$

を満しているとは仮定する. 次の予想は Jacobian 予想と呼ばれる.

予想 I. 上の条件下で, X, Y は f, g の多項式である.

そのような例としては, 次の変換の有限合成で得られる基本変換がある.

(i) (線型変換) $(X', Y') = (aX + bY + e, cX + dY + e')$

但し, $ad - bc \neq 0$

(ii) $(X', Y') = (X, Y + h(X))$, h : 多項式.

基本変換に対し, 予想は正しいのは自明. Jung の定理によつて, 上の予想は次の様にも述べられる.

予想 II. 同上の下で, (f, g) は基本変換である.

この予想に関して、いろいろな部分的結果があるが、
 その中で特筆すべきは、Abyankarの結果である。

定理 ([Ab]). (f, g) が (1.1) を満たす時、 $m = \text{degree } g$ と
 すれば、 g の m 次斉次部分 $g_m(X, Y) = 0$ は 高々 2 個の根を
もつ。

従って、予想 II は次の予想と同値。(後述)

予想 III. 与えられた m 次の多項式 g が、 $g_m(X, Y) = 0$ の
根を 2 つもつとき、 $J(f, g) = 1$ なる多項式 f は存在し
ぬ。

この草稿の目的は、与えられた g に対し、 g の Newton
 多角形がある条件(境界から障害)をみたせば、予想 III が正
 しい事を示す事である。残念ながら、境界条件のみでは、予
 盾に到らぬものがある。(§6, 注 IV)。Abyankar の
 定理の別証明も与える。

§2. 擬斉次有理函数と Jacobian 問題

この章では Jacobian 問題を、有理函数について考
 える。

定義 (2.1). 多項式 $f(X, Y)$ が $(a, b; d)$ 型擬斉次多項式
 とは、任意の $t \in \mathbb{K}$ に対し、 $f(t^a X, t^b Y) = t^d f(X, Y)$ が成
 立する時をいう。但し、 $ab \neq 0$ なら、 a, b は互に素な整

数, $ab=0$ なら, $(a, b) = (0, 1)$ か $(1, 0)$ と仮定。

例. $X^p Y^q (XY+1)$ は, $(1, -1; p-q)$ 型.

(a, b) を重さ, d を次数と呼ぶ。有理函数 $F(X, Y) = \frac{f(X, Y)}{g(X, Y)}$

が, $(a, b; d)$ 型擬斉次有理函数とは, f, g が共に (a, b)

を重さにもつ擬斉次多項式で, $d = \deg_{(a, b)} f - \deg_{(a, b)} g$

の時をいう。この時 $F(X, Y)$ は Euler の等式:

$$(2.2) \quad d \cdot F(X, Y) = a \cdot X \cdot F_X(X, Y) + b \cdot Y \cdot F_Y(X, Y)$$

を満す。

補題(2.3). F, G が (a, b) を重さとする擬斉次有理函数で $J(F, G) = 0$ なるものとする。この時 $\exists c \in K$ で, $F^{\deg G} = c \cdot G^{\deg F}$ となる。([Ab], (17.4)).

補題(2.4). F が (a, b) 型なら, 一意的に次の形の因数分解がある: $F(X, Y) = c \cdot X^p Y^q \prod_{i=1}^t (X^{b_i} + c_i Y^a)^{v_i}$

定義(2.5) $X, Y, X^{b_i} + c_i Y^a$ 等は F の因子。 $p = \text{val}_X F$, $q = \text{val}_Y F$, $\text{val}_{l_i} F = v_i$ ($l_i = X^{b_i} + c_i Y^a$) で表わす。

次の補題はこの論文の鍵となる。

補題(2.6). $F(X, Y)$ を擬斉次有理函数, $l \in X, Y$ の $X^b + c Y^a$ ($c \neq 0$) の割り手かとし, $\text{val}_l F = 0$ で, $d = \deg_{(a, b)} F \neq 0$ とする。この時 $J(l, F)$ は l で割れる。 i.e. $\text{val}_l J(l, F) = 0$.

証明. $l = X^b + c Y^a$ のとき示す。(残りも同様.)

$F(X, Y) = X^p Y^q \prod_{i=1}^m (X^b + c_i Y^a)^{n_i}$ とする. 仮定より.

(*) $d = pa + qb + \sum n_i \cdot ab \neq 0$, $c \neq c_i$ ($i=1, \dots, m$).

$J(\ell, X^b + c_i Y^a) = (c_i - c) ab X^{b-1} Y^{a-1}$ etc. を使って直接計算すると,

$$J(\ell, F) \Big|_{\ell=0} = d \prod (c_i - c)^{n_i} X^{p+b-1} Y^{qa} \neq 0.$$

すなわち, $\text{val}_\ell J(\ell, F) = 0$. g.e.d

この補題に依りて, 次の Abyankar の定理を証明しよう.

定理(2.7). $h(X, Y) \in (a, b; d)$ 型の擬齊次多項式とし,

$a \geq b \geq 0$ とする. このとき $J(\phi, h) = 1$ なる擬齊次有理函数が存在する為の必要十分条件は, 次の通り.

(i) $h = l_1^p l_2^q$ と, l_1, l_2 は線型型式, $p \neq q$. あるいは,

(ii) $h = c \cdot Y^p (X + c' Y^a)^q$, $a \geq 2$, $c, c' \neq 0$, $p \neq q$.

(18.9) ~ (18.12), [Ab] 参照.)

証明. $h = X^{\alpha_1} Y^{\alpha_2} l_3^{\alpha_3} \dots l_k^{\alpha_k}$, $l_i = X^b + c_i Y^a$ とする.

ϕ の存在を仮定し, $\phi = X^{\beta_1} Y^{\beta_2} l_1^{\beta_1} \dots l_k^{\beta_k} \dots l_{k+t}^{\beta_{k+t}}$ とし

る. 上の表現で, 当然 $\alpha_1, \alpha_2 \geq 0$, $\alpha_i > 0$ ($i \geq 3$) と仮定できる. まず次を示そう.

補題(2.7.1). 1) $\alpha_i + \beta_i \geq 1$ if $\alpha_i > 0$

2) $\beta_i \geq 0$ if $\alpha_i = 0$.

まず, $\ell \in \text{val}_\ell h = 0$ なる因子とする. $\beta = \text{val}_\ell \phi \geq 0$ を示せばよい. 後に $\beta < 0$ として, $\phi = \ell^\beta \phi'$ とかくと,

$J(h, \phi) = J(h, l) \cdot \beta l^{\beta-1} \cdot \phi' + J(h, \phi') l^\beta = 1$
 補題(2.6) より, 第1項の val_l は r 度 $\beta-1$, 第2項は
 β 以上. 従って, $0 = \beta-1 < 0$ なる矛盾に到る.

次に, $l_i (\alpha_i > 0)$ をとる. $\psi_i = \phi^{\alpha_i} h^{-\beta_i}$ を考える.

Case 1. $\deg \psi_i = \alpha_i \cdot \deg \phi - \beta_i \cdot d = 0$ のとき, 仮定よ
 り $\deg \phi = a+b-d$ である, $\frac{\beta_i}{\alpha_i} = \frac{\deg \phi}{d} = \frac{a+b}{d} - 1$
 > -1 . 従って, $\alpha_i + \beta_i > 0$ を得る.

Case 2. $\deg \psi_i \neq 0$ であるならば, $J(\psi_i, h) = \alpha_i \phi^{\alpha_i-1} h^{-\beta_i}$
 より, $\text{val}_{l_i} J(\psi_i, h) = \beta_i(\alpha_i-1) - \beta_i d_i$ であるから補題(2.6)
 を再び使えば, $J(\psi_i, h) = J(\psi_i, l_i) \alpha_i l_i^{\alpha_i-1} (h/l_i^{\alpha_i})$

+ $J(\psi_i, h/l_i^{\alpha_i}) l_i^{\alpha_i}$ より, $-\beta_i = \alpha_i - 1$ q.e.d.

また(2.7.1)に於て, 次の不等式を得る.

$$(2.7.2) \quad a+b = \deg \phi + \deg h \\ \geq (\alpha_1 + \beta_1) a + (\alpha_2 + \beta_2) b + (r-2) ab$$

(I) $r=2$ とする. γ の時. $h = X^{\alpha_1} Y^{\alpha_2}$. $\alpha_1 \neq \alpha_2$ である
 ば, $J(X^{1-\alpha_1} Y^{1-\alpha_2}, X^{\alpha_1} Y^{\alpha_2}) = (\alpha_2 - \alpha_1)$ より, $\frac{1}{(\alpha_2 - \alpha_1)} X^{1-\alpha_1}$
 $Y^{1-\alpha_2}$ が求める解. $\alpha_1 = \alpha_2$ の時. $\alpha_1 > 0$ ならば, Iの補題と
 不等式により $\phi = c \cdot X^{1-\alpha_1} Y^{1-\alpha_2}$ の形. しかし, γ の場合.

$J(\phi, h) = 0$ となる, 不可能.

(II) $r=3$. (2.7.2) と仮定 $a \geq b \geq 0$ より, $b=1$ かつ
 $\alpha_1=0$ かつ $\alpha_2=0$. $b=1$ かつ $\alpha_2=0$ のとき, $a=1$ となる

1). $h = X^{\alpha_2} l_3^{\alpha_3}$, l_3 : 線型 と なり. (I) と 同 じ 結 論 を 得

る. $b=1$, $a_1=0$ と せよ, $h = Y^{\alpha_2} (X + c_3 Y^a)^{\alpha_3}$ と なり.

$\phi = c Y^{1-\alpha_2} (X + c_3 Y^a)^{1-\alpha_3}$ と す る ば, $\alpha_2 \neq \alpha_3$ の 時 解 が 得 ら
れる. $\alpha_2 = \alpha_3$ の 時, $J(\phi, h) = 0$ と なり 解 は 存 在 し な い.

(III). $k=4$ の 時. (2.7.2) の 時 $a=b=1$ の 時, $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$
と 得 る. $h = l_3^{\alpha_3} l_4^{\alpha_4}$ の 時 l_i は 線 型 だ か ら, (I) に 帰 着
す る べ し, 定 理 の 証 明 を 終 る.

§3. ニュートン多面体と Jacobian 問題

多項式 $f(X, Y) = \sum a_{\nu, \mu} X^{\nu} Y^{\mu}$ に対 し, $N(f)$ を $a_{\nu, \mu} \neq 0$
なる (ν, μ) の 張 る 凸 多 面 体 と し, ニュートン多面体 と 呼 ぶ.

$N(f)$ の 境 界 上 の 1-単 体 (又 は 頂 点) で, 原 点 と 一 直 線 上 に
な い も の を 考 え, Δ の 和 を $\bar{N}(f)$ で 表 わ す. $\Delta \in \bar{N}(f)$

に 対 し, $f_{\Delta}(X, Y) = \sum_{(\nu, \mu) \in \Delta} a_{\nu, \mu} X^{\nu} Y^{\mu}$ と す る. $\dim \Delta = 1$ の 時

は, 一 意 的 に $(a, b; d)$ が 存 在 し, f_{Δ} は $(a, b; d)$ 型

($d > 0$) と 存 在 す. (f, g) を $J(f, g)$ の 多 項 式 と す

る. (a, b) を 固 定 し, weights と す る. f, g の 対 応 す る

graduation を $f = \sum_{-n}^{\infty} f_i$, $g = \sum_{-m}^{\infty} g_j$ と 表 わ す. $J(f_i, g_j)$

は type $(a, b; i+j-a-b)$ に な る べ し. $J(f, g)$ の

graduation は,

$$(3.1). \quad J(f, g)_k = \sum_{i+j=k+a+b} J(f_i, g_j).$$

特に, $J(f, g) = 1$ なり

$$(3.2) \quad J(f_m, g_m) = 0 \quad \text{if} \quad n+m \neq a+b.$$

今 $g_m = h^e$ ($e > 0$) と書き, h は多項式の中での h とする。 $r = \deg_{(a,b)} h$. $\mathcal{R}_{(a,b)}$ を, 有限個の (a, b) を重さとする擬斉次有理函数の和で表せる有理函数の全体とする。

命題 (3.3). 任意の自然数 N に対し, $\hat{g} \in \mathcal{R}_{(a,b)}$ が存在して, $\deg(g - \hat{g}^e) < -N$ とできる。又, \hat{g} の様な \hat{g} に対し, $\hat{g} \in \mathcal{R}_{(a,b)}$ が存在して, $\deg(1 - \hat{g}^r \hat{g}) < -N$ なるものが存在する。

証明. $\hat{g} = \hat{g}_r + \hat{g}_{r-1} + \dots + \hat{g}_{-n}$ とおき, $\hat{g}_r = h$. 以下より $\hat{g}^e = g$ を解けばよい。又 \hat{g} に関しても $\tilde{g}_{-r} = h^{-1}$ とおき, $\hat{g} \hat{g} = 1$ を上から順次とて, 適当な所でやめればよい。

定理 (3.4) (境界障害) 同上の記号で, 擬斉次有理函数 ϕ が存在して, $J(\phi, g_m) = 1$ となる。

証明. $n+m = a+b$ ならば, $J(f_m, g_m) = 1$ となり。自明。
 $n+m > a+b$ ならば, $J(f_m, g_m) = 0$ だが, 補題 (2.3) と, h が巾-自由 (square-free) ぶり, $f_n = c_q h^q$ ($q = n/r$) とかける。 $f^{(2)} = f - c_q \hat{g}^q \in \mathcal{R}_{(a,b)}$ とすれば,

$J(f^{(2)}, g) = 1 + \text{lower degree}$ の命題 (3.3) と容易に計算はよって, 4エツクできる。 $\deg f^{(2)} < \deg f$ であるから, $f^{(2)}$ の最高次を考えると, 同様の操作を繰り返される。

従って, $\lambda \in \mathbb{R}$ $\lambda r > a+b-m$ なる最小の λ とすれば,
 常数 c_0, \dots, c_s があって, $f^{(s)} = \sum_{i=s}^q c_i \hat{g}^i + f$ とすれば
 (但し, $i < 0$ のとき, \hat{g}^i は \hat{g}^{-i} とする.) (1) $\deg f^{(s)} < \lambda r$
 (2) $J(f^{(s)}, g) = 1 + (\text{lower degrees})$ と書ける。 λ の級
 定より, $\deg f^{(s)} = a+b-m$ であり, $(f^{(s)})_{a+b-m} = \phi$ とすれば,
 $J(\phi, g_m)$ が成り立つ。 q.e.d.

系 (3.5) $\forall \Delta \in \bar{\mathcal{N}}(g)$ に対し, $\exists \phi \in R_\Delta$ であり $J(\phi, g_\Delta) = 1$
 なるものがある。 (ただし, $R_\Delta = R_{(a_\Delta, b_\Delta)}$, (a_Δ, b_Δ) は Δ の重さ)

系 (3.6) $\Delta \in \bar{\mathcal{N}}(g)$ が正の重さをもてば, g_Δ は, 定理
 (2.7) の形 (あるいは X と Y と ε と r のみ) に限る。

§4. 予想 III \Leftrightarrow 予想 II

予想 II から, 予想 III は自明であるから, 予想 III を仮定して,
 予想 II を示そう。 $(f, g) \in J(f, g) = 1$ なる多項式対とする。
 $m = \text{degree } g$ とし, m に関する帰納法を示す。
 $m=1$ ならば, 座標変換で $g = Y$ とし, このとき,
 $J(f, g) = f_x = 1$ i.e. $f = X + \varphi(Y)$, φ : 多項式となり
 $0.k.$ $m > 1$ ならば, g_m (m 次斉次部分) は Y^m と仮定し
 しよう。 $\mathcal{N}(g)$ を考え, $(0, m)$ の端にもつ 1 -単体 $\varepsilon \Delta$ とし,
 Y の重さを (a, b) とすれば, 定理 (2.7) と定理 (3.4) に
 よって, $g_\Delta = cY^p(X + c'Y^a)^q$ となる。 ($b=1, m=p+aq$)

従って, $X' = X + c'Y^a$, $Y' = Y$ なる座標変換を行えば, あきらかに, $\deg g(X', Y') < m$ となるので, 帰納法の仮定より証明は終る.

§5. 負の重さをもつ擬斉次多項式 (有理函数) の場合.

この章では, §2 で扱われた c_1 の場合を扱う。すなわち $h(X, Y) \in \text{monomial}$ でない擬斉次多項式で, その重さ (a, b) が $a-b \leq 0$ の時を考える。 $d = \deg(a, b)$ とし.

(I) $(a, b) = (1, -1)$ (or $(-1, 1)$) の時は特別なので, 先に扱う。 $h(X, Y)$ は $X^p Y^q \prod_{i=1}^r (XY + c_i)^{v_i}$ と因数分解される。 $p \neq q$ 即ち $d = p - q \neq 0$ ならば, $\phi = cXY/h$ として解が得らねば事は $J(\phi, h) = J(XY, h) \frac{c}{h} = (2-p)c$ より明らか。 $p = q$ の時は, ϕ が存在するとすれば, $\phi = (XY)^p \cdot \prod (XY + d_j)^{m_j}$ とかけるが, この時 $J(\phi, h) = 0$ となるので不可能。すなわち.

定理 (5.1) $(a, b) = (1, -1)$ の時, $d \neq 0$ の時, 又 $c \neq 0$ の時に限って, ϕ が存在して, $J(\phi, h) = 1$ となる。

(II) 以下 $(a, b) \neq (1, -1)$ の場合を考える。

仮定 (5.2) $a \geq 0 > b$, $(a+b) \cdot d > 0$, $d < 0$

$h(X, Y)$ は多項式であるから, $N(f)$ は線分である。その両端を $P = (\alpha, \beta)$, $Q = (\alpha', \beta')$ ($\alpha < \alpha'$) とする。

$$\tilde{h}(X, Y) = X^\alpha Y^\beta \prod_{i=1}^k (X^{b_i} Y^a + c_i)^{\nu_i} = X^{\tilde{\alpha}} Y^\beta \prod (Y^a + c_i X^{b_i})^{\nu_i}$$

とする. ($\tilde{\alpha} = \alpha - \sum \nu_i b_i$). ϕ の存在を仮定して,

$$\phi = G X^\gamma Y^\delta \prod_{i=1}^{k+t} (X^{b_i} Y^a + c_i)^{\mu_i} \text{ とする.}$$

主張: $\nu_i + \mu_i \geq 1$ とくに, ϕh は Laurent 多項式.

この証明は (2.2.1) の証明と全く同様にできる. (省略).

今 $\psi = \phi h$ とおくと, ψ は Laurent 多項式で $J(\psi, h) = h$ とする. $M(\psi)$ の左端を $P' = (\varepsilon, \delta')$ 右端を (ε', δ') とする. $(1, 1)$ を通り, \overline{PQ} に平行な直線 L とすれば, $\deg(a, b) \psi = a + b$ より, P', Q' は L 上にあり事は自明. L と OP, OQ の交点を各 P'', Q'' とする.

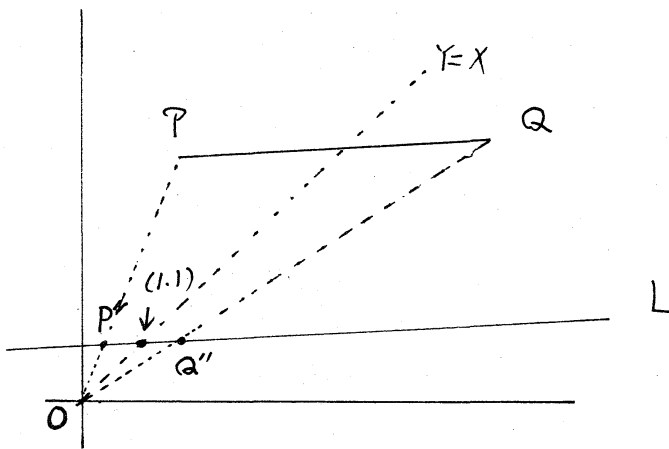
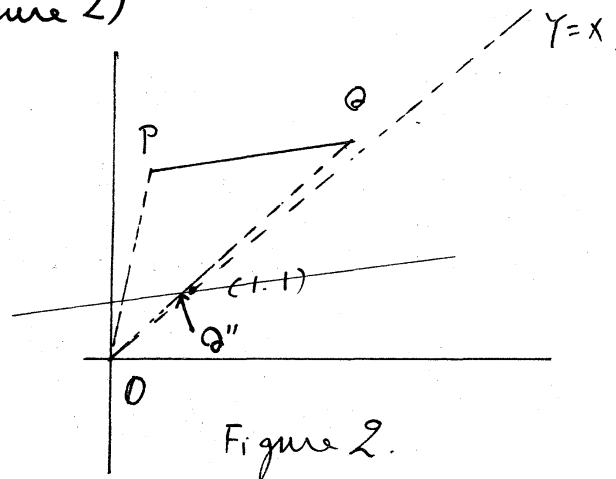


Figure 1.

P' が P'' でなければ, $J(\psi, h) = h$ で, $J(XY, X^\alpha Y^\beta) = (\beta - \alpha) X^\alpha Y^\beta$ である事より, $P' = (1, 1)$. 又 P' が P'' と一致する為には, P'' が整数点である事が必要. Q' に対しても同様の事がいえる. 又, $\psi = G X^{\alpha+\gamma} Y^{\beta+\delta} \prod_{i=1}^{k+t} (X^{b_i} Y^a + c_i)^{\nu_i + \mu_i}$

で, $k+t \geq k \geq 1$ である事より, $P' = Q' = (1, 1)$ に
 なる事は不可. 特に, $\alpha' < \beta'$ のとき, Q'' は整数点にはなり
 えない. (Figure 2)



又 P'' が整数点となるのは, $a=0$ で, P が Y 軸 (i.e. $\alpha=0$)
 の時に限る. 2 の時 $h = Y^{\beta} \prod_{i=1}^k (X+c_i)^{\nu_i}$ となるが, Q'
 $= (1, 1)$ となるので, $k=1$ でなければ不可能. すなわち,

定理 (5.2) $a \geq 0 > b$, $(a+b)d > 0$, $d < 0$
 のとき, (i) $\alpha' < \beta'$ の時, $a = \alpha = 0$, $k=1$ の時, 又
 その時に限る. $J(\phi, h) = 1$ は解をもつ.

(ii) $\alpha' > \beta'$ のときは, Q'' が整数点 i.e. $\exists \lambda \in \mathcal{N}$ で,

$(1+\lambda a)\alpha' = (1-\lambda b)\beta'$ となるものが存在する $\Leftrightarrow k$ が
 必要条件となる.

注意. (ii) の時. Q'' が整数点だけでは十分条件ではない.

例えば, $h(X, Y) = X^{\alpha} Y^{\beta} (X^{b_1} Y^a + c_1)^{\nu_1} (X^{b_2} Y^a + c_2)^{\nu_2}$ で,
 $(1+2a)\alpha' = (1-2b)\beta'$ ($\alpha' = \alpha + (\nu_1 + \nu_2)|b|$, $\beta' = \beta +$
 $(\nu_1 + \nu_2)a$) と仮定する. この時,

$$(v_1 c_1 + v_2 c_2) \begin{vmatrix} 1-2b, 1+2a \\ \alpha'+b, \beta'-a \end{vmatrix} + (c_1 + c_2) \begin{vmatrix} 1-b, 1+a \\ \alpha', \beta' \end{vmatrix} = 0$$

の時に限り、 ϕ が存在し、 $\phi = c_0 XY (X^{|\alpha|} Y^a + c_1) (X^{|\beta|} Y^b + c_2)$ である。

注意 II. $(a+b)d < 0$ の場合は、定理の証明中の主張：

$v_i + M_i \geq 1$ が成立しないので、更に複雑である。例えば、

$$h(X, Y) = X (X^3 Y^2 + c_1)^2 \quad (a=2, b=-3, d=2) \text{ のとき}$$

で、 $\phi = -3 X^2 Y (X^3 Y^2 + c_1)^{-3} (X^3 Y^2 + 3c_1)$ が解。

§6. 境界障害.

$(f, g) \in J(f, g) = 1$ なる多項式の対とし、基本変換で正しく仮定しよう。そのとき、適当な座標変換をくりかえせば、 $m = \text{degree}(g)$ で、 $g_m = X^p Y^q$ ($p > q > 0$) と仮定できる。定理(2.7)より、 $N(g)$ は長方形 $OPQR$ の中に入らなければならない。

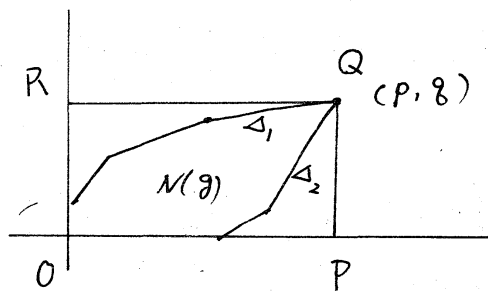


Figure 3

この章では、§5 の結果を、 $N(g)$ の条件として、翻訳しよう。まず、補題(2.3)と、(3.2)より、

補題(6.1) f, g が定数項を含むと仮定すると、 $N(f)$ と

$N(g)$ は相似.

次に $\Delta_1, \Delta_2 \in \text{Figure 3}$ の中の 1-単体とする。 $R \in N(g)$ と仮定する。(これは $X' = X + c_1, Y' = Y$ の形の座標変換で、いつでもできる。) $(a_i, b_i; d_i) \in \Delta_i$ の重みとするのは、
 $-a_1 \geq 0 > -b_1, (a_1 + b_1)d_1 > 0$. 又 $P > Q$.
 よし、定理(5.2)は次の事を見出す。

定理(6.2). (1) $\Delta_1 \in N$ が存在して, $(1 + \Delta_1, 1)Q = (1 + \Delta_1, 1)P$

(2) $a_2 > 0 > b_2, a_2 + b_2 \leq 0$.

注意 III. $J(f, g) = 1$ なる g は当然 K^2 から K^1 の写像として、臨界点をもたないが、その逆は正しくない。たとえば、 $g = X + \sum_{i=1}^k c_i (X^a Y^b)^i$ ($a \geq 2, b \geq 1$) は臨界点をもたないが、 $J(f, g) = 1$ なる f を持つ。なぜなら g が基本変換の片割れである事は自明だし、 $N(g)$ の $(1, 0)$ と (ka, ka) と端とする 1-単体は明らかで、障害をもつから。

(6.3): 一般に、 $J(f, g) = 1$ なる $g_m = X^p Y^q$ ($p+q=m, p>q>0$) の時、 $N(g) \ni (0, 1), (1, 0)$.

なぜなら、 f, g のいずれかは X, Y の独立な一次項を含み、 $N(f)$ と $N(g)$ は相似であるから。

注意 IV. 定理(6.2)や(3.5)は $N(g)$ の各単体に関する

る障害をのべたが, $\bar{N}(g)$ の全体の構造よりくる. 障害もあるのだからこれをのべる. $\text{degree } g = m$, $g_m = X^p Y^q$
 $(p > q > 0)$ と仮定し, 各 $\Delta \in \bar{N}(g)$ に対し, $f_\Delta = h_\Delta^{e_\Delta}$
 と書く. したがって, A_Δ は square-free で, $e_\Delta \geq 1$ なる
 整数. $\{e_\Delta\}_{\Delta \in \bar{N}(g)}$ の最大公約数を $e(g)$ とする.

定理(6.4) $e(g) > 1$.

証明 各 $\Delta \in \bar{N}(g)$ に対し, (6.1) によって対応する
 $N(f)$ の単体を Δ' とする. (3.2) より, $f_{\Delta'} = c_\Delta \cdot h_\Delta^{a_\Delta}$
 とかけ, $a_\Delta \cdot \deg_\Delta h_\Delta = \deg_{\Delta'} f_{\Delta'}$. n は f の次数とすれば,
 $a_\Delta = \deg_\Delta h_\Delta^{-1} \cdot \deg_{\Delta'} f_{\Delta'} = \frac{n}{m} \cdot e_\Delta$. したがって, e_Δ
 は m_1 の約数である. したがって, $n/m = n_1/m_1$, $(n_1, m_1) = 1$.
 従って, $e(g) = 1$ と仮定すれば, $m_1 = 1$. i.e. $m \mid n$ と
 得る. しかしながらこれは古典的議論より矛盾: $f - c \cdot g^{n/m_1}$
 $= f - c g^{n_1}$ とすれば, $J(f', g) = 1$ で, $\deg f' < \deg f$.
 有限回で矛盾に到る.

例 $g = X + XY^2 \Rightarrow e(g) = 1$ で, 相移の f は存在
 しない.

例 $g = X^n (X^2 Y + 1)^{3n} + X^{2n} (XY + 1)^{4n} - X^{6n} Y^{4n}$

$e(g) = n$ で, $\bar{N}(g)$ は, 境界上には, 障害がない. したが
 して, g は沢山の臨界点をもつ.

筆者は, 境界上の局所, 大域にわたる障害も持たず, 必

2. 臨界点をもたない, 多項式 $f(X, Y)$ の例, 基本変換の相棒でないものを知らない。詳細は [O] を見よ(1)。

文献

- [Ab] S.S. Abhyankar, Expansion techniques in Algebraic Geometry, Tata Inst. Fundamental research 1977.
- [J]. H.W.E. Jung: Über ganze birationale Transformationen der Ebene, J. Reine Angew. Math. 184 (1942), 161-174.
- [B-C-W] H. Bass, E.H. Connell, D. Wright: The jacobian conjecture, Bull. Amer. Math. Soc. vol. 7, 1982, 287-330
- [O] M. Oka, On the boundary obstructions to the jacobian problem, 準備中.