

Linear Differential Equations
modeled after hyperquadrics

熊本大理 佐々木 武 (T. Sasaki)

丸大理 吉田 正章 (M. Yoshida)

1. はじめに

\mathcal{H}_2 を次数2の Siegel 上半平面, $\Gamma(2)$ をレベル2 のモデュラー群とする。自然な写影 $\pi: \mathcal{H}_2 \rightarrow \mathcal{H}_2/\Gamma(2)$ の逆写像について考えたい。空間 $\Lambda \subset \mathbb{P}^3$ を

$$\Lambda = \{(\lambda^1, \lambda^2, \lambda^3) \in \mathbb{C}^3; \lambda^i \neq 0, 1, \lambda^j \ (i \neq j)\}$$

によって定め, Λ の各元 λ に曲線

$$\{ v^2 = u(u-1)(u-\lambda^1)(u-\lambda^2)(u-\lambda^3) \}$$

の周期行列を対応させると π^{-1} が得られる。 $v = 3z$,
 \mathcal{H}_2 は3次元IV型対称領域として \mathbb{P}^4 の非退化2次超曲面 Q^3 の中に実現されるから, π^{-1} は Λ から Q^3 への写像, 従って Λ から \mathbb{P}^4 への写像である。これは, 同次座標を並べてみれば, 5つの函数と見えられる。我々の目標はこれらの函数のみにみるべき微分方程式系 (ODE とよぶ) : $\Lambda = \mathbb{P}^3$ 上の Fuchs 型線形微分方程

式系を具体的に求めることがある。結果は次の通り。

$$(\lambda^1, \lambda^2, \lambda^3) = (x, y, z) \text{ とおくとき}$$

$$w_{xx} + [\frac{1}{x} + \frac{1}{x-1} + \frac{1}{2}(\frac{1}{x-z} + \frac{1}{x-y})]w_x - \frac{y(y-1)}{2x(x-1)(x-y)} w_y - \frac{z(z-1)}{2x(x-1)(x-z)} w_z + \frac{1}{x(x-1)} w = 0,$$

$$(z-x)y(y-1)[2w_{xy} + (\frac{1}{y-z} + \frac{1}{y-x})w_x + (\frac{1}{x-z} + \frac{1}{x-y})w_y + \frac{1}{(z-x)(z-y)} w] \\ = -(y-x)z(z-1)[2w_{xz} + (\frac{1}{z-y} + \frac{1}{z-x})w_x + (\frac{1}{x-y} + \frac{1}{x-z})w_z + \frac{1}{(y-x)(y-z)} w],$$

及び (x, y, z) を巡回置換して得られる 4 式。

この方程式と Appell の F_1 と緊密な関係がある。 $[Y2]$ 参照。

§2 では簡単に歴史と並べてみると、 Γ は n 次条件を満たす微分方程式系₊ を求める。すなはち、解空間の次元が $n+2$ である n 次元多様体上の方程式系である、と、独立な解を並べて得られる P^{n+1} への写像による多様体の像が “ n 次超曲面” にはいるものの求め方とする。§3 では、この結果を使って上記 modular 群 $\Gamma(z)$ に対する UDE の求め方を示す。§4 では §2 の結果と射影微分幾何（射影接続をもつ多様体の部分多様体の幾何）の二つを説明する。

ふみ、先のような群ととりあげる理由を簡単に述べておきたい。 X を Hermite 対称空間, Γ と X は強く不連続群とし, M を orbifold $\Gamma \backslash X$ とする。このとき, 射影 $\pi: X \rightarrow M$ の逆像 π^{-1} は M の "developing map" とよばれる。我々は π^{-1} は 微分方程式で記述されると考える。Gauss の微分方程式, Appell の F_1 超幾何微分方程式はその例である。しかも、両者とも標準語的には "射影構造の developing equation" と与えてくれる。そうすると "共形構造" はどうかを考えるのも自然な行き方であろう。Siegel modular 群 (すなはちの $SU(N)$) は 1 つと云うのが、とりあげる理由である。Hilbert modular 群も同様であり、それについては [SY1, 2] を参照して頂きたい。以上の背景については [Y1] を参照して頂きたい。

2. 二次超曲面とモデルとした微分方程式系

2.1 Laguerre - Forsyth の理論

函数 $z = z(x)$ についての 3 階齊次常微分方程式

$$(A) \quad z''' + P_1 z'' + P_2 z' + P_3 z = 0$$

をまず考えよう。Laguerre - Forsyth の理論というのによ

1879 年 Laguerre が (A) について次の 3 つのこと

を示してはいる。

- (1) この変換 $z \rightarrow e^{f(x)} z$ と x の座標変換を組みあわせると 方程式 (A) は 方程式

$$(A1) \quad z'' + p z = 0$$

に変形できる。

- (2) 形 (A1) を保つ上記変換は射影一次変換に属り、このとき p は変換について共変である。

- (3) (p) は (変換の jacobian)[†] × (P_i の微分多項式) と表わされるが $p=0$ であることと 方程式 (A) の 3 つの独立な解の間に 2 次の関係式が成立つことは同値である。

実際、 $p=0$ ならば (A1) の独立な解として $z_1 = 1, z_2 = x, z_3 = x^2$ がとれ、 $z_1 z_3 - (z_2)^2 = 0$ であるから (3) は容易にわかる。高階の常微分方程式については Brioschi, Halphen, Forsyth, Bouton 等によって一般化された。なかでも Halphen は (A1) の p が P^2 内の曲線の不变量であることを最も詳しく示した。

2.2 2 变数の場合 — E.J.Wilczynski の事

Halphen の考の方を 2 变数の方程式系に適用し

たの 1 は E. J. Wilczynski でみると。そのうちの 1 として、
 $z(x, y)$ はつゝこの次の方程式系を扱つて。

$$(B) \quad \begin{cases} z_{xx} = \ell z_{xy} + az_x + bz_y + pz \\ z_{yy} = mz_{xy} + cz_x + dz_y + gz. \end{cases}$$

ここで、(B) は可積分系であります。

$$(1) \quad 1 - \ell m \neq 0$$

とすれば、4 つの独立な解 $\{z^0, z^1, z^2, z^3\}$ をもつて
 いるでしょう。Wilczynski の示したこの 1 つは §2.1 の(1)
 と同じ変換を行つて (B) は方程式系

$$(B1) \quad \begin{cases} z_{xx} = \beta z_y + p'z \\ z_{yy} = \gamma z_x + g'z \end{cases}$$

に帰着できること、 β, γ は P^3 への写像 $(z^0(x, y), \dots, z^3(x, y))$
 によって得られる曲面の 3 次の不变量であること、そして
 $\beta = \gamma = 0$ という条件がこの曲面が 2 次曲面であるための
 必要十分条件であることがあります。

この結果を具体的な方程式系、つまり Appell の
 超幾何微分方程式系 F_2, F_3, F_4 、
 を適用する一微分
 幾何的取扱いとする一一对应が可能である。[SY1] を
 参照。

また (1) が成立しない: $1 - \ell m = 0$ となる
 方程式系は Appell の F_1 が属する。これがつゝ

これは [Y1] 参照。

2.3 変数の数が3以上の場合

— 2次超曲面をモデルとして微分方程式系 —

M を \mathbb{C}^n の領域, (x^1, \dots, x^n) をその座標, z^1, \dots, z^{n+2} を M 上の $n+2$ つの線形独立な函数とする。

これらは z についての 線形方程式

$$\det \begin{vmatrix} z & z^1 & \cdots & z^{n+2} \\ z_1 & z_1^1 & \cdots & z_1^{n+2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ z_n & z_n^1 & \cdots & z_n^{n+2} \\ z_{ij} & z_{ij}^1 & \cdots & z_{ij}^{n+2} \\ z_{kl} & z_{kl}^1 & \cdots & z_{kl}^{n+2} \end{vmatrix} = 0$$

の解である。すなはち, $z_i = \partial z / \partial x^i$, etc.

$$\Delta_{ij} = \det \begin{vmatrix} z^1 & \cdots & z^{n+2} \\ z_1^1 & \cdots & z_1^{n+2} \\ \vdots & & \vdots \\ z_n^1 & \cdots & z_n^{n+2} \\ z_{ij}^1 & \cdots & z_{ij}^{n+2} \end{vmatrix}$$

とおくとき, z^i が独立であることを少くとも 1 の (i, j) について $\Delta_{ij} \neq 0$ である。 $\Delta_{in} \neq 0$ とする。

このとき 方程式系は

$$(C) \quad \begin{cases} z_{ij} = g_{ij} z_{in} + A_{ij}^k z_k + A_{ij}^o z, \quad 1 \leq i, j \leq n \\ A_{ij}^k = A_{ji}^k, A_{ij}^o = A_{ji}^o, g_{ij} = g_{ji}, \\ g_{in} = 1, \quad A_{in}^k = A_{in}^o = 0 \end{cases}$$

の形をしている。ここで $z = (z^1, \dots, z^{n+2})$ とすると
 $z(M)$ は \mathbb{P}^{n+1} の超曲面となる。§4 で述べたように $z(M)$ は自然な共形接続をもつ。対応する計量
 は今の場合 $\sum g_{ij} dx^i dx^j$ であることがわかる。さらに,
 $z(M)$ が 2 次超曲面に含まれるならば この接続は
 平坦, conformally flat, であることが証明できる。
 逆に 2 次の定理が成立する。

定理 $n \geq 3$ とする。 $\sum g_{ij} dx^i dx^j$ を共形的平坦
 な計量とし $g_{in} = 1$ とする。函数 $\theta \in \det(e^\theta g_{ij}) = 1$
 となるように定め テンソル $e^\theta g_{ij}$ (= いいての Christoffel symbol
 $\in \Gamma_{ij}^k$; $R_{ij} \in$ Ricci tensor, $S_{ij} \in$ Schouten tensor):
 $S_{ij} = \frac{1}{n-2} (R_{ij} - \frac{R}{2(n-1)} e^\theta g_{ij})$ とし,
 $A_{ij}^k = \Gamma_{ij}^k - g_{ij} \Gamma_{in}^k, \quad A_{ij}^o = S_{ij} - g_{ij} S_{in}$

とおく。このとき 方程式系 (C) は可積分であり, $n+2$

\mathbb{P}^n の角界を持ち、それから得られる \mathbb{P}^{n+1} への写像の像
は 2 次超曲面 Γ を含む。 \blacksquare

注 1. この定理は実数系でも成立する。 艾形的
平坦な構造を持つ多様体 Γ (その普遍被覆から) 上に
上に張り付けられるという定理 (Kuiper) の張り写像 π は
方程式系 (C) をとして得られるということである。

注 2. $n = 2$ のときは 艾形多様体の子小王から定
義され立します。

3. Siegel modular 群に対する方程式系

3.1 modular 群 $\Gamma(z)$

D を n 次元 IV 型対称領域とする：

$$D = \left\{ (z^i) \in \mathbb{C}^n; (I_m z^1)(I_m z^n) - \sum_{j=2}^{n-1} (I_m z^j)^2 > 0, I_m z^1 > 0 \right\}$$

$n = 2$ のときは bidisc $H \times H$ (H 上半平面), $n = 3$
のときは次数 2 の Siegel 上半平面 \mathcal{H}_2 である。 $Q \in$
 $(n+2) \times (n+2)$ 対称行列：

$$(t^0, t^1, \dots, t^{n+1}) Q^t (t^0, t^1, \dots, t^{n+1}) \\ = -t^0 t^{n+1} + t^1 t^n - \sum_{j=2}^{n-1} (t^j)^2$$

Q の定める \mathbb{P}^{n+1} の 2 次超曲面 Γ が Q^n とよべ。 D は
中に入れる

$$(z^1, \dots, z^n) \rightarrow (t^0, \dots, t^{n+1}) = (1, z^1, \dots, z^n, z^1 z^n - \sum (z^i)^2)$$

はよって \mathbb{Q}^n の領域となる。群 $\text{Aut}(D)$ は群 $\{X \in GL(n+2, \mathbb{R}) ; XQ^t X = Q\} / \pm 1$ の index 2 の部分群と同一視される。 \mathbb{Q}^n の自然な幾何構造は

$$\omega = dz^1 dz^n + dz^n dz^1 - 2 \sum_{j=2}^{n-1} (dz^j)^2$$

で与えられる。

さて、 $\Gamma \subset \text{Aut}(D)$ は不連続群、 $D' \in \Gamma$ が free な \mathbb{Z} -行動する D の最大領域として射影 $D' \rightarrow D/\Gamma \in \pi$ とかく。 $\text{Aut}(D)$ は D は幾何的 (= \mathbb{Z} -行動する) から $\pi_*(\omega)$ は D/Γ 上の正則幾何構造である。今、 $\sum g_{ij} dx^i dx^j$ がこの $\pi_*(\omega)$ を表す計量であれば §2.3 の定理によつて可積分系が存在する。そして、それは π の逆像をとる。この方程式系を Γ に付随する UDE (一意性方程式) とよぼう。

一般に Γ に対して上の UDE が存在するとしてそれを具体的に求めることは必ずしも簡単ではない。それは計量 g_{ij} を求める一般的方法がないからである。その Γ の次元は $n-2$ で $\Gamma = \Gamma(2) = \mathcal{H}_2$ は $n=3$ の Siegel modular 群、 $n=4$ で $n=4$ へ進む。

3.2 $\Gamma(2)$ の 艾形構造 $\pi^*\omega$ について

実 symplectic 群 $Sp(2, \mathbb{R})$ は

$$\left\{ \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \in GL(4, \mathbb{R}) ; \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_2 & \\ -I_2 & 0 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & I_2 \\ -I_2 & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

で定義される。群 $Aut(\mathcal{H}_2)$ は $\cong 1\oplus$

$$\tau = \begin{pmatrix} \tau^1 & \tau^2 \\ \tau^2 & \tau^3 \end{pmatrix} \longrightarrow (A\tau + B)(C\tau + D)^{-1}$$

によって $Sp(2, \mathbb{R})/\{\pm 1\}$ は同型である。 $\Gamma = GL(4, \mathbb{Z}) \cap Sp(2, \mathbb{R})$

を full modular 群、 $\Gamma(2) = \{X \in \Gamma ; X \equiv I_4 \pmod{2}\}$ を

レベル 2 の部分群とする。 $\Gamma/\Gamma(2) \cong S_6$ (対称群)。これは

involution $(\frac{\tau^1}{\tau^2} \frac{\tau^2}{\tau^3}) \rightarrow (\frac{\tau^1}{-\tau^2} \frac{-\tau^2}{\tau^3})$ である。これは平面

$F_0 = \{\tau^2 = 0\}$ を固定している。 $\Gamma(2)$ の固定点全体は

$F = \Gamma F_0$ である。別名 = 空間

$$\Sigma = \{\xi = (\xi^1, \dots, \xi^6) \in (\mathbb{P}^1)^6 ; \xi^i \neq \xi^j \ (i \neq j)\}$$

を表す。 $PGL(2, \mathbb{C}) \times S_6$ が自然に Σ 上の構造を与える。

Σ の各点 ξ に対して $\mathbb{P}^2(u, v, w)$ の平面曲線

$$C(\xi) =: w^4 v^2 = (u - \xi^1 w) \cdots (u - \xi^6 w)$$

を対応させる。 $C(\xi) \cong C(\xi')$ $\Leftrightarrow \xi = g\xi'$, $g \in PGL$

$(2, \mathbb{C}) \times S_6$ である。このとき

$$\Sigma / PGL(2, \mathbb{C}) = \Delta := \{(\lambda^1, \lambda^2, \lambda^3) ; \lambda^i \neq 0, 1, \lambda^i \text{ (i+j)}\}$$

であり、(田) が

$$C(\lambda) : w^3 v^2 = u(u-w)(u-\lambda^1 w)(u-\lambda^2 w)(u-\lambda^3 w)$$

の parameter λ の間には $\lambda = \tau(z)$ である。Aut(Λ) = S_6 である。
 $H_1(C(\lambda), \mathbb{Z})$ の標準基底と $C(\lambda)$ の周期行列 (τ, I_2)
 は互いに一致する。 $\tau \in H_2 - F$ である。このとき対応

$$\Lambda \rightarrow H_2 - F ; \lambda \mapsto \tau(\lambda)$$

は射影 $H_2 - F \rightarrow (H_2 - F)/\Gamma(z) \cong \Lambda$ の逆像である
 $(H_2 - F)/\Gamma = \Lambda/S_6$ である。同型 $H_2 - F/\Gamma(z) \cong \Lambda$
 であることは次のようである。テータ函数 $\theta_{g'g''h'h''}(\tau); g', g'', h',$
 $h'' = 0, 1, 2$

$$\begin{aligned} \theta_{g'g''h'h''}(\tau) &= \sum_{p', p'' \in \mathbb{Z}} \exp(\pi i \times \\ &\quad \left\{ (p' + \frac{g'}{2})^2 \tau^1 + 2(p' + \frac{g'}{2})(p'' + \frac{g''}{2}) \tau^2 + (p'' + \frac{g''}{2})^2 \tau^3 \right. \\ &\quad \left. + (p' + \frac{g'}{2})h' + (p' + \frac{g'}{2})h'' \right\}) \end{aligned}$$

を定めると $\lambda^i(\tau)$ は

$$\lambda^1(\tau) = \left(\frac{\theta_{1100}/\theta_{0100}}{\theta_{1000}/\theta_{0000}} \right)^2 \left(\frac{\theta_{1000}/\theta_{0000}}{\theta_{1001}/\theta_{0001}} \right)^2$$

$$\lambda^2(\tau) = \left(\frac{\theta_{1100}/\theta_{0100}}{\theta_{1000}/\theta_{0000}} \right)^2 \left(\frac{\theta_{1001}/\theta_{0001}}{\theta_{1000}/\theta_{0000}} \right)^2$$

$$\lambda^3(\tau) = \left(\frac{\theta_{1000}/\theta_{0000}}{\theta_{1001}/\theta_{0001}} \right)^2 \left(\frac{\theta_{1001}/\theta_{0001}}{\theta_{1100}/\theta_{0100}} \right)^2$$

と定義される。問題は

$$\pi_* (d\tau^1 d\tau^3 + d\tau^3 d\tau^1 - 2(d\tau^2)^2)$$

を $\lambda^1, \lambda^2, \lambda^3$ を用いて表わすことをみつけ。その計算は $\lambda^i(\tau)$

の「等變度」の状況を調べるにとど S₆ の簡単な不变式言及
とか必要である。計算は厄介なので省略各してあきらめにけ
述べると

$$\pi_* (d\tau^1 d\tau^3 + d\tau^3 d\tau^1 - 2(d\tau^2)^2)$$

$$\cong (\lambda^1 - \lambda^2) \lambda^3 (\lambda^3 - 1) (d\lambda^1 d\lambda^2 + d\lambda^2 d\lambda^1)$$

$$\text{左形由} + (\lambda^2 - \lambda^3) \lambda^1 (\lambda^1 - 1) (d\lambda^2 d\lambda^3 + d\lambda^3 d\lambda^2)$$

$$+ (\lambda^3 - \lambda^1) \lambda^2 (\lambda^2 - 1) (d\lambda^3 d\lambda^1 + d\lambda^1 d\lambda^3)$$

となる。これから $\Gamma(2)$ に対する UDE を求める
には §2 の定理を適用すればよい。

4. P^{n+1} 内の超曲面

この § では §2 の定理を説明する。定理そのもの
はわかってしまえば計算で証明できるので共形計量
 $\sum g_{ij} dx^i dx^j$ 及び Wilczynski の不変量 β, γ (§2.2) を
証明することにする。

4.1 まず エーベルト空間 E^{n+1} の超曲面 M^n を考
えよう。 $\nabla \in E^{n+1}$ の Levi-Civita 接続; v を M の単位
法ベクトル; $X, Y \in T_p M \subset M$ の接ベクトルとすると,
ベクトル $\nabla_X Y$ は M の接方向成分と直交成分とに分解
される。

$$(2) \quad \nabla_X Y = \nabla'_X Y + h(X, Y) v.$$

∇' は M 上の Levi-Civita 接続となり, h が M の
オイラー基本形式とよばれている。この分解は エークリッド
運動群によってかからなり。 ∇' と h との間には,
超曲面として M が実現されていることを表現する重要な
関係式 — Gauß の方程式と Codazzi-Minardi の方程
式 — が成立する。これと同じこと P^{n+1} の超曲面
について, 射影変換群と運動群として, 行なう。まず
わかることは この運動群が 3 变な "法ベクトル" はこれを
うながすことがある。しかし, 分解(2)の意味が ヤアリ
3X 立つ。 ω を P^{n+1} の標準射影接続形式とすると
 M は "この一般的条件のもとで", 一定のプロセスを
行うと (後述のバンドルの reduction を行うと),

$$(3) \quad \omega|_M = \pi + \tau$$

という分解が成立し, π は M 上の 芝形接続と, ては
超曲面の (芝變) 不变量と立つ。さらには, π にて
の間の関係式 — ヤアリ Gauß, Codazzi-Minardi と
よぶ — が成立り立つ, これによつて P^{n+1} の超曲面
が特徴づけられる。このことをもう少しへかまつてみよう。

4.2 M^n を P^{n+1} の超曲面, $i: M \rightarrow P^{n+1}$; $e: M \rightarrow$
 $C^{n+2} \setminus \{0\}$ は i の local lift, $i(p) = [e(p)]$, とする。

(以下の議論は複数本) = 3台などよりなるので" $P^{n+1} = P^{n+1}(R)$ でもよい)。 $e_1(p), \dots, e_n(p) \in e_0(p)$ の M の基ベクトルの基とし, $e_{n+1}(p) \in e_0, e_1, \dots, e_n$ 連続とは独立なベクトルとある。 C^{n+2} の行列式 $[e_i] \mapsto \det [e_0, e_1, \dots, e_{n+1}] = 1$ である。このとき $e = \{e_0, e_1, \dots, e_n, e_{n+1}\} \in p \in M$ の M は三分の射影枠 a projective frame となる。 $p \mapsto$ ここで消えかとするとき, 選び方 \exists)

$$(4) \quad \begin{cases} de_\alpha = \sum \omega_\alpha^\beta e_\beta & 0 \leq \alpha, \beta \leq n+1 \\ \omega_0^{n+1} = 0 \end{cases}$$

これは n -次微分式 ω_α^β を定義する。勿論 e の通り \mapsto が ω_α^β , $\omega^i := \omega_0^i$ ($1 \leq i \leq n$) は独立である。 $\forall \alpha, \beta$ (4) が $n+1$ つの微分方程式と思えば可積分条件として

$$(5) \quad d\omega_\alpha^\beta = \sum \omega_\alpha^\gamma \wedge \omega_\gamma^\beta$$

が成り立つ。 $\alpha = 0 = d\omega_0^{n+1} = \sum_{i=1}^n \omega^i \wedge \omega_i^{n+1}$

より対称テンソル h_{ij} が ω^i, ω^j

$$\omega_i^{n+1} = \sum h_{ij} \omega^j \quad 1 \leq i, j \leq n$$

とおける。 $\forall \alpha, \beta$ $\omega_\alpha^\beta = \sum_{i,j} h_{ij} \omega^i \omega^j$

$$(6) \quad II = \sum h_{ij} \omega^i \omega^j$$

を定義する。frame e は ω^i, ω^j で II_e となる。 \exists)

frame \tilde{e} は ω^i, ω^j で $II_{\tilde{e}}$ は ω^i, ω^j の実像

てみるとどうか? $e \rightarrow \tilde{e}$ の像

$$\tilde{e} = ge; g = \begin{pmatrix} 1 & m & 1 \\ \lambda & 0 & 0 \\ e & a & 0 \\ \mu & c & \lambda^{-1} \end{pmatrix} \in PGL(n+2)$$

で結ばれることがわかることが

$$(7) \quad \mathbb{II}_{\tilde{e}} = \lambda^2 \mathbb{II}_e$$

である。すなはち

\mathbb{II}_e の conformal class は frame e の
ところを \mathbb{II}_e と記す。

とくに (h_{ij}) が非退化のとき \mathbb{II}_e は M 上の歪形形式
と定める。 (h_{ij}) はユーラリトロニクス曲面の
基本形式となるので、"非退化"の幾何的意味は了解
して置けると思う。(3) では IR -線数 $\omega(h_{ij}) > 0$ と
は直角的曲面が凸であることを示す。分解(3)の π
は \mathbb{II}_e に対する正規歪形接続である。簡単のため(frame
をとりかえて) $h_{ij} = \delta_{ij}$ とおきたいとする。このような性質を
もつ frames の全体はバンドルとなる。 π の e への作用を
表現するには π をこのバンドル上の統一分形式と定めよう
自然である。しかし、このバンドルはまだ大きすぎるので
次のようになる reductionを行こう。新しい tensor h_{ijk} と

$$\sum h_{ijk} \omega^k = dh_{ij} - \sum h_{ik} \omega_j^k - \sum h_{jk} \omega_i^k + (n+2)h_{ij}(w_0 + w_{n+1}^{n+1})$$

によつて定めよう。このとき $\sum h^{ij} h_{ijk} = 0$ ((h^{ij}) は (h_{ij})

の逆行列) かつ $\omega_0^0 + \omega_{n+1}^{n+1} = 0$ となる ω が frame

を制限できるといふがわかる。さうすると 3 次対称形式

$$(8) \quad III = \sum h_{ijk} \omega^i \omega^j \omega^k$$

が不变な意味ともつて、実際、これはこの conformal

class の frame は 3 行列しないことの証明である。

これより Wilczynski α, β, γ である: $III = \beta dx^3 + \gamma dy^3$.

(5) すなはち $II = l dx^2 + 2dxdy + m dy^2$ である。

$\sum h_{ij} \omega_{n+1}^j - \omega_0^0 = \sum l_{ij} \omega^j$ によつて l_{ij} を定めると

frame $\omega = \sum h^{ij} l_{ij} = 0$ という条件を満たす。そのよう

な frames の全体を P とおくと P は $C^n \cdot CO(n)$ の

fiber とするバンドルである。このバンドルのエビ π は

一意的な意味をもつ。すなはち $\pi = \omega - \pi$ によつて π を定義

すればよい。では h_{ijk}, l_{ij} 及び ω_{n+1}^0 が定まり、

実は M 上の 1 次微分形式とみなしてよいことか

わかる。条件 (5) を π との言葉で書きかえた 1 次

微分式を Gauss, Codazzi-Minardi の関係式という。

するわざ

定理 M^n を P^{n+1} 内の非退化超曲面とすると、 M は

支形接続 π 及び "埋め込みの不变量" τ をもつ。逆に

π 及び τ をもつれば Gauss, Codazzi-Minardi の関係式

E みたすとき, M は P^{n+1} の非退化超曲面として群 $PGL(n+2)$ の自由度を除いて一意的 (= 定まる) とする。 $\tau = \tau = \tau$, $n \geq 3$ とする。 ■

注 3 $n = 2$ のときは 芳形接続の特徴によつて別の扱い方, $n = 1$ のときは π のためり = 射影接続が出てくるので別の扱い方必要である。

系. π が 芳形的 (= 平坦であれば) $\tau = 0$ とするとき Gauss, Codazzi-Minardi の関係式が成立し, えられる曲面は 2 次超曲面である。 ■

いつも証明は省略する。詳しくは [S], [SY3] をみて下さい。 §2 の定理は このより 方程式系 (C) と方程式系 (4) $de = \omega e$ の対応関係とよすれば、直ちに得られる。この対応は次のようになります。それは (C) の基本解系, みなむか $n+2$ 次元ベクトルである。 z_1, \dots, z_n, z_{n+1} は π の偏微分から得られるベクトルである。このとき

$$e_0 = z, \quad e_1 = z_1, \dots, e_n = z_n, \quad e_{n+1} = z_{n+1}$$

と定める。(C) は ω を次のようにはじめよって (4) はうる。

$$\omega = \begin{pmatrix} 0 & dx^j & 0 \\ A_{ik}^o dx^k & A_{ik}^j dx^k & g_{ik} dx^k \\ B_k^o dx^k & B_k^j dx^k & G_k dx^k \end{pmatrix}.$$

$\tau = \tau = \tau$, B_k^i, G_k は (C) をもつ一度微分して得られる方程式

$$z_{1jn} = G_j z_{1n} + B_j^k z_k + B_j^\circ z$$

の系数でみる。

参考文献

[K] N.H. Kuiper, On conformally flat spaces in the large, Ann. of Math. 50(1949), 916-924.

[S] T. Sasaki, On the projective geometry of hypersurfaces, Equations differentielles dans le champ complexe (Colloque franco-japonais 1985), Hermann (1987).

[SY1] T. Sasaki & M. Yoshida, Linear differential equations in two variables of rank four I, preprint 1987.

[SY2] T. Sasaki & M. Yoshida, Linear differential equations in two variables of rank four II - The uniformizing equation of a Hilbert modular orbifold, preprint 1987.

[SY3] T. Sasaki & M. Yoshida, Linear differential equations modeled after hyperquadrics, preprint 1987.

[W] E.J. Wilczynski, Projective differential geometry of curved surfaces: first memoir, Trans. AMS 8(1907), 233-260; fourth memoir, ibid. 10(1909), 176-200.

[Y1] M. Yoshida, Fuchsian differential equations, (aspects in math.), Vieweg Verlag 1987.

[Y2] M. Yoshida, in preparation.