

孫子定理の - 応用  
- 代数方程式の数值的因数分解 -

名古屋大学 工学部 島田達生  
" 梅井鉄也  
" 杉浦 洋

1. はじめに

孫子定理 (中国剰余定理ともいう) を関数近似の方法である補間法の立場から解説し, その結果を 1 変数多項式の数值的因数分解に応用する.

はじめに記号を定義する.  $p(x), q(x)$  は任意の多項式とする.

$\deg p$  ;  $p(x)$  の次数

$(p, q)$  ;  $p(x)$  と  $q(x)$  の最大公約因子. とくに  
 $(p, q) = 1$  ならば,  $p, q$  は互いに素.

$\|p\|$  : 多項式  $p(x)$  のノルム. この定義は

$$\|p\| = \max |a_i|,$$

$$\text{ただし } p(x) = a_0 x^n + a_1 x^{n-1} + \cdots + a_n.$$

多項式  $p(x)$  と, 多項式  $x(x)$  が割ったときの商と余りを,

それぞれ  $Q(x), R(x)$  とすれば

$$P(x) = Q(x)X(x) + R(x) \quad (1.1)$$

$$\deg R < \deg X$$

となる。この表現は一通りである。

$P$  が  $X$  で割り切れるとき、すなわち  $R=0$  のとき

$$X \mid P$$

と書く。また、 $\Rightarrow$  の多項式  $P_1, P_2$  が  $X \mid P_1 - P_2$  ならば

$$P_1 \equiv P_2, \text{ mod } X$$

と書き、 $P_1$  と  $P_2$  は、 $X$  を法として合同であること。

多項式の除算 (1.1) において、 $R \equiv P, \text{ mod } X$  であるが、余りの一意より、余り  $R \in$

$$R = P(x), \text{ mod } X(x) = P, \text{ mod } X$$

と書く。

多項式  $X(x)$  の 0 根を  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$  とする。重根ならば、重複度だけ重なるとする。除算 (1.1) において、 $X(x)$  の

0 根上での  $P(x)$  と  $R(x)$  は、次の意味で一致する。根  $\alpha_i$  が  $X(x)$  の  $\mu \geq 1$  乗根ならば  $R^{(k)}(\alpha_i) = P^{(k)}(\alpha_i), 0 \leq k < \mu$ 。

ここで  $P^{(k)}(x)$  は、 $P(x)$  の  $k$  階導関数。  $R(x)$  の次数は  $X(x)$  のそれより小さいことから  $R$  は、 $P(x)$  の  $X(x)$  の 0 根上における補商多項式である。すなわち、代数演算

$$P, \text{ mod } X$$

は,  $P(x)$  の  $X(x)$  の 0 点上の Hermite 補間法である.

この知見に立って, 最早被近似関数を多項式に限定する必要はない. 形式的には, 補間法が定義できる関数族ならよい.  $f(x)$  を十分滑らかな関数として,  $f, \text{mod } X$  を  $f(x)$  の  $X$  の 0 点上における Hermite 補間多項式とする. 後に有理式の Hermite 補間を考へる.

孫子定理 多項式  $P, Q, R$  が

$$(P, Q) = 1, \quad \deg R < \deg P + \deg Q$$

ならば

$$A(x)P(x) + B(x)Q(x) = R(x)$$

$$\deg A < \deg Q, \quad \deg B < \deg P$$

を満たす多項式  $A(x), B(x)$  は一意に存在する.

孫子定理は, 初等整数論における定理であり, 若波数字群論によれば, 孫子算は 3 表記項の本とある.

これを多項式に拡張し, 最も成功した応用例は, FFT である).

$A, B$  の求め方は, いさゝかある<sup>1)</sup>. わかり易くを旨として一例を示す.

$(P, Q) = 1$  であるから Euclid の互除法により

$$A_0 P + B_0 Q = 1$$

$$\deg A_0 < \deg Q, \quad \deg B_0 < \deg P$$

を満す多項式  $A_0, B_0$  がたゞ一つ存在する。上式の両辺に  $R$  をかけ、 $PQ$  を法として合同をとる。

$$RA_0P + RB_0Q = R \quad , \quad \text{mod } PQ$$

よって

$$\begin{aligned} RA_0P, \text{ mod } PQ &= (RA_0, \text{ mod } Q) \cdot P \\ &= ((R, \text{ mod } Q) \cdot A_0, \text{ mod } Q) \cdot P \\ &= AP \end{aligned}$$

よって  $\deg A < \deg Q$  である。

同様に

$$\begin{aligned} RB_0Q, \text{ mod } PQ &= ((R, \text{ mod } P) \cdot B_0, \text{ mod } P) \cdot Q \\ &= BQ \end{aligned}$$

よって  $\deg B < \deg P$  である。よって多項式  $A, B$  は、定理の条件を満す。

== 次の問題を見よ。

問題. 有理式  $P/Q$  と多項式  $X \in S$  である。  $(Q, X) = 1$  として  $P/Q, \text{ mod } X$  を求めよ。

解法.  $\deg P, \deg Q < \deg X$  として一般性を失わずに。

$(Q, X) = 1$  であるから、 Bezout の定理より

$$SQ + TX = P \quad , \quad \deg S < \deg X, \quad \deg T < \deg Q$$

を満す多項式  $S, T$  が求まる。明らかに

$$S = P/Q, \quad \text{mod } X$$

である。これが有理式  $P/Q$  の  $X$  の  $0$  位の補間多項式である。  
 解法としては、 $X$  の  $0$  位を陽に必要としないことに注意。

以後簡単のため  $S$  を  $X$  上の補間式という。

とくに  $X(x) = x^N - 1$ ,  $N = 2^n$  ならば、 $S(x)$  は、<sup>次のように</sup> FFT  
 T によって高速に求まる。

$P(x)$ ,  $Q(x)$  に  <sup>$N$  回</sup> FFT を適用し、 $x^N - 1$  の  $0$  位上で、  
 これを標本化する。標本域上で、 $N$  回の除算  $P(x_k)/Q(x_k)$   
 ( $x_k^N - 1 = 0$ ) を行なう。こうして得られた標本に  $N$  回 FFT  
 T を適用すれば  $S(x)$  が得られる。すなわち、たゞみのみ演  
 算と同じ手順である。

このときは  $SQ + T \cdot (x^N - 1) = P$  の  $T$  を求める。両辺  $x^{N+1}$   
 / と合同をとれば、 $x^N - 1, \text{mod } x^{N+1} = 2$  に注意すれば

$$T = \frac{1}{2} (SQ - P), \text{mod } x^{N+1}$$

$$= \frac{1}{2} (SQ, \text{mod } (x^{N+1}) - P)$$

となる。したがって中乗公式に基づく  $N$  回 FFT を 3 回使えばよいことになる。矢張り手順としては項数  $N$  の循環型たゞみのみ演算と同じである。

## 2. Bairstow 法の拡張

周知のように、Bairstow 法は、実係数多項式の 2 次因子  
 をとる方法である。また Bairstow 法に対し、独自の解

能えとしよう。  $f(x)$  を与えられた多項式とする。  $X(x)$  を試みの二次因子とし  $f \in X$  の割り算の商と余りを  $Q, R$  とすれば  $f = QX + R$  となる。  $Q$  を補助関数とし、有理式  $f/Q \in X$  上で補間し、これを  $S(x)$  とおけば

$$S(x) = \frac{f}{Q}, \text{ mod } X = \frac{R}{Q}, \text{ mod } X$$

となる。ただし  $(Q, X) = 1$  を仮定した。  $X+S$  を新しい二次因子  $X$  とおき、同様の操作を繰り返す。これが Bairstow 法である。  $\varepsilon > 0$  を十分小とする。  $\|R\| < \varepsilon$  ならば、これが二次根束であることも次によって簡単にわかる。

$(Q, X) = 1$  であるから  $SQ + TX = R$  におい  $\|S\|, \|T\|$  は、  $\varepsilon$  とも  $O(\varepsilon)$  である。

一方、  $f = QX + R = QX + SQ + TX = Q(X+S) + TX$  におい  $f, \text{ mod } (X+S)$  を評価すれば

$$f \equiv TX \equiv -TS, \text{ mod } (X+S)$$

したがって、  $\|TS\| \leq \|T\| \|S\| = O(\varepsilon^2)$ 。

以上におい  $X(x)$  の次数  $n$  は、本質的に制限ではない。  $X$  の次数は任意であってよい。  $n < 1 = \deg X = \lfloor \deg f / 2 \rfloor$  となったとき、これは分割統治法とよばれる算法となる。 Freeman は、  $X(x)$  の係数に関する非線形方程式を Newton 法で解いてゐる<sup>1)</sup>。著者の上述の導法も、

結果的には同じであるが記述が簡単である。

再帰元の問題に立ち返る。試みの因子  $X$  の次数を適当に大きくして  $f = QX + R$  と表わしたとき、 $\deg Q, \deg R$  は、ともに  $\deg X$  より小である。このとき  $QX + R = 0$  は  $X$  に關する1次式とみなす。(  $Q$  と  $R$  の次数の制限はなくともよい)。

存在する多項式  $f(x)$  の因数分解は、一般性を失うことなく1次式

$$QX + R = 0 \pmod{f}, \quad \deg Q, \deg R < \deg X \quad (2.1)$$

を解くことに帰着される。

孫子定理をくり返して使い多項式列  $S_k, T_k, Q_k$  をつくります。

算法1. 初期値  $Q_0 = Q$

$$S_k Q_k + T_k X = R$$

$$Q_{k+1} = Q + T_k$$

$$k = 0, 1, 2, \dots$$

孫子定理より  $(Q_k, X) = 1$  ならば、上の漸化式は反復なく進行する。

いま、 $X_{k+1} = X + S_k$  とおく。

定理.  $X_k, Q_k$  が、それぞれ  $X_\infty, Q_\infty$  に収束して  $T = \infty$  ならば  $QX + R = Q_\infty X_\infty$  が成り立つ。存在する  $X_\infty$  は

1次式 (2.1) の解である。

証明. 跡子定理を用いる

$$\begin{aligned} QX + R &= QX + S_k Q_k + T_k X \\ &= (Q + T_k) X + S_k Q_k \\ &= Q_{k+1} X + S_k Q_k \end{aligned}$$

$Q_k, X_k$  の係数を仮定したうえで  $S_k$  の極限を  $S_\infty$  とすれば  
上式の右辺は  $Q_\infty (X + S_\infty) = Q_\infty X_\infty$  に係束する。

(証明終)

次は、係束次数の問題である。これに必要は補題から述べる。

補題 1. 算法 11 における  $S_k Q_k + T_k X = R, k=0, 1, 2, \dots$

に於いて  $\|R\| < \varepsilon, \|X\| = O(1), \|Q_0\| = O(1)$  かつ

$$\|S_k\| = O(\varepsilon), \|T_k\| = O(\varepsilon)$$

$$\|T_k - T_{k-1}\| = O(\varepsilon^k), \|S_k - S_{k-1}\| = O(\varepsilon^k)$$

とすると、 $\varepsilon > 0$  は十分小とする。

証明  $S_{k+1} Q_{k+1} + T_{k+1} X = R$  と  $k$  に関する式を逆に差引  
けは

$$(T_{k+1} - T_k) X + S_{k+1} (Q + T_k) - S_k (Q + T_{k-1}) = 0$$

$$(T_{k+1} - T_k) X + (S_{k+1} - S_k) Q_k = -S_k (T_k - T_{k-1}).$$

$$k=0 \text{ のとき } \underbrace{\|R\| < \varepsilon \text{ と}}_{(Q_0, X) = 1 \text{ より}} \|S_0\| = O(\varepsilon), \|T_0\| = O(\varepsilon)$$

とある。また、各  $k$  に於いて、 $(Q_k, X) = 1$  を仮定したうえで

$$\|S_k\| = O(\varepsilon), \|T_k\| = O(\varepsilon). \text{ 上の } T_k - T_{k-1} \text{ に関する漸}$$



化式) により  $T_1 = 0$  とおき, 帰納法により,  $\|T_k - T_{k-1}\| = O(\varepsilon^k)$ ,  
 $\|S_k - S_{k-1}\| = O(\varepsilon^k)$  を証明できる. (証明終)

定理 多項式列  $X_k$  の収束次数は 1 である.

証明.  $f = QX + R \in \text{mod } X_k$  の意味を評価する.

$$QX + R = QX + S_k Q_k + T_k X$$

$$X_{k+1} = X + S_k \text{ であるから}$$

$$\begin{aligned} QX + R, \text{ mod } X_{k+1} &= Q_{k+1}(-S_k) + S_k Q_k \\ &= -S_k (T_k - T_{k-1}) \end{aligned}$$

(これが)  $\varepsilon$ , 補題 1 より

$$\begin{aligned} \|QX + R, \text{ mod } X_k\| &\leq \|S_k\| \|T_k - T_{k-1}\| \\ &= O(\varepsilon) \cdot O(\varepsilon^k) = O(\varepsilon^{k+1}) \end{aligned}$$

が得られる. (証明終)

1 次収束する方法をリスタート方式で使えば, 高次収束となる. 存在する  $X_0 = X$  とおき  $X_k = X + S_{k-1}$ ,  $k = 1, 2, \dots, m$  をつくる.  $X_m$  をある  $X_0$  とおき, これを反復すれば  $m+1$  次収束となる.

$X$  が 1 次因子とすると,  $m = 1, 2, 3$  に対応する算法は Newton 法, Halley 法, Kins 法となる.

FFD を使い高速算法となるのは  $X$  が円周等分多項式  $\omega^m$  の次数が 2 のべき乗の場合である. 数値実験は, これからの予定.

分割統治法の著者らの実験例は、文献 2) にある。

### 参考文献

- 1) Freeman, T. L; A divide and conquer method for polynomial zeros, J. Comput. Appl. Math. 30, pp. 71-79 (1990)
- 2) 園田信吾, 榑井欽也, 杉浦洋, 鳥居達生; 分割統治法による多項式の数値的因数分解, 日本応用数理学会論文誌, Vol. 1, No. 4, pp. 277-290 (1991).