

# Una Fórmula Distribucional de Sumación del Tipo de Euler–MacLaurin en Dos Variables <sup>†</sup>

*(A Distributional Summation Formula of  
Euler–MacLaurin type in two variables)*

Carlos Ml. Ulate (cmulate@ns.so.ucr.ac.cr)

Sede de Occidente, Universidad de Costa Rica  
San Ramón, Costa Rica

Ricardo Estrada (restrada@cariari.ucr.ac.cr)

Escuela de Matemática, Universidad de Costa Rica  
San José, Costa Rica

## Resumen

En el presente artículo, a partir del concepto de derivada en el sentido distribucional, se obtiene una fórmula de sumación del tipo de Euler–Maclaurin en dos dimensiones.

**Palabras y frases clave:** Fórmulas de sumación, distribuciones, Euler–MacLaurin.

## Abstract

In the present paper we obtain, from the concept of derivative in the distributional sense, a summation formula of Euler–MacLaurin type in two variables .

**Key words and phrases:** Summation formulas, distributions, Euler–MacLaurin.

---

<sup>†</sup>Recibido 98/05/12. Aceptado 98/10/22.  
MSC (1991): 41A60; 46F10.

## 1 Introducción

La fórmula de sumación de Euler–Maclaurin es bien conocida [5, sección 1.8]. Muchos autores la han generalizado obteniendo diversas variantes [7, 8, 9]. Recientemente en [1], usando la teoría de distribuciones, se obtiene una versión distribucional con resto para fórmulas de sumación del tipo de Euler–Maclaurin en una variable. Específicamente la fórmula establece que si  $g$  es una distribución de orden  $q$  con soporte contenido en  $[0, 1]$ ,  $\text{supp}(g) \subseteq [0, 1]$ , tal que  $g$  sea integrable cerca de los extremos  $x = 0$  y  $x = 1$  y tal que  $\langle g(x), 1 \rangle = 1$ , entonces

$$\sum_{k=N}^{M-1} \langle g(x-k), \phi(x) \rangle = \int_N^M \phi(x) dx + \sum_{j=0}^{q-1} (-1)^j \rho_j (\phi^{(j)}(M) - \phi^{(j)}(N)) + R_q \quad (1.1)$$

para cada  $\phi \in C^q[N, M]$ , donde los  $\rho_j$  son constantes que no dependen de  $\phi$ , dadas por  $\rho_j = G_{j+1}(0)$ , donde  $G_n$  es la  $n$ -ésima primitiva periódica de media cero de  $G_0 = \sum_{k=-\infty}^{\infty} g(x-k) - 1$ . El resto  $R_q = R_q(\phi)$  está dado por

$$R_q = (-1)^q \int_N^M G_q(x) \phi^{(q)}(x) dx. \quad (1.2)$$

Obsérvese que la notación  $\langle f(x), \phi(x) \rangle$  denota la evaluación de la distribución  $f$  en la función prueba  $\phi$ .

La utilidad de tomar  $g$  como una distribución general es que permite obtener como caso particular muchas fórmulas conocidas así como fórmulas nuevas, por ejemplo, si  $g(x) = \delta(x-\beta)$ ,  $0 < \beta < 1$ , se obtiene la aproximación usual para la suma  $\sum_{k=N}^{M-1} \phi(k+\beta)$  y, así, para  $\sum_{k=N}^{M-1} \phi(x)$  si se hace  $\beta \rightarrow 0^+$ . Pero si tomamos

$$g(x) = \sum_{j=0}^n \sum_{i=1}^p \omega_{ij} \delta^{(j)}(x - \beta_i)$$

obtenemos el error en las cuadraturas numéricas, basadas en aproximación por splines.

El objetivo del presente artículo es generalizar la fórmula distribucional (1.1) al caso de dos variables.

## 2 Preliminares

En este trabajo usamos la notación usual de multiíndices, a saber si  $\mathbf{k} \in \mathbb{N}^2$ ,  $\mathbf{k} = (k_1, k_2)$  entonces  $\mathbf{k}! = k_1!k_2!$ ,  $|\mathbf{k}| = k_1 + k_2$ ,  $\mathbf{D}^{\mathbf{k}} = \frac{\partial^{|\mathbf{k}|}}{\partial x^{k_1} \partial y^{k_2}}$ .

Denotamos por  $\mathcal{D}(\mathbb{R}^p)$  el espacio de funciones de prueba sobre  $\mathbb{R}^p$ , es decir,  $\phi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^p)$  si  $\phi$  es infinitamente diferenciable y  $\text{supp}(\phi)$  es compacto. Su dual,  $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^p)$  es el espacio de distribuciones sobre  $\mathbb{R}^p$  [6, 10].

Si  $f_1, f_2 \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$  son distribuciones en una variable, entonces su producto tensorial  $f_1 \otimes f_2$  se define por

$$\langle (f_1 \otimes f_2)(x, y), \phi(x, y) \rangle = \langle f_1(x), \langle f_2(y), \phi(x, y) \rangle \rangle, \quad (2.1)$$

para  $\phi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$ .

## 3 Sobre las fórmulas de cuadratura

Suponga que estamos interesados en aproximar la integral doble

$$\int_0^1 \int_0^1 \phi(x, y) dx dy. \quad (3.1)$$

Sean  $x_1, \dots, x_p, y_1, \dots, y_p$  y  $w_1, w_2, \dots, w_p$ , números tales que  $w_1 + \dots + w_p = 1$  y donde denotamos  $\mathbf{x}_j = (x_j, y_j)$  para  $j = 1, 2, \dots, p$ . Se puede definir una regla de cuadratura de 2 dimensiones  $Q$  para la integral (3.1), mediante:

$$Q(\phi) = \sum_{j=1}^p w_j \phi(x_j, y_j) = \sum_{j=1}^p w_j \phi(\mathbf{x}_j), \quad \sum_{j=1}^p w_j = 1. \quad (3.2)$$

La regla (3.2) podemos aplicarla a cualquier integral del tipo

$$\int_a^b \int_c^d \phi(x, y) dx dy, \quad (3.3)$$

mediante el cambio de escala,

$$Q_{a,b}^{c,d}(\phi) = (b-a)(d-c)Q(\phi((b-a)x+a, (d-c)y+c)). \quad (3.4)$$

La  $m^2$ -copia de la regla  $Q$  dada en (3.2), se obtiene al dividir el cuadrado  $[0, 1] \times [0, 1]$  en  $m^2$  cuadrados de lado  $1/m$  y aplicar la correspondiente cuadratura a cada uno de ellos,

$$Q^m(\phi) = \sum_{k=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{m-1} Q_{k/m, (k+1)/m}^{j/m, (j+1)/m}(\phi), \quad (3.5)$$

donde  $Q_{k/m, (k+1)/m}^{j/m, (j+1)/m}(\phi)$  se obtienen mediante (3.4). Un cálculo fácil muestra que

$$Q_{k/m, (k+1)/m}^{j/m, (j+1)/m}(\phi) = \sum_{i=1}^p \frac{w_i}{m^2} \phi\left(\frac{x_i + k}{m}, \frac{y_i + j}{m}\right), \quad (3.6)$$

con lo cual (3.5) se escribe como

$$Q^m(\phi) = \sum_{k=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{m-1} \sum_{i=1}^p \frac{w_i}{m^2} \phi\left(\frac{x_i + k}{m}, \frac{y_i + j}{m}\right). \quad (3.7)$$

Obsérvese que la fórmula de cuadratura (3.2) puede ser escrita como

$$Q(\phi) = \langle g(x, y), \phi(x, y) \rangle, \quad (3.8)$$

donde  $g$  es la distribución

$$g(x, y) = \sum_{i=1}^p w_i \delta(x - x_i, y - y_i). \quad (3.9)$$

También se puede ver que

$$g(mx - k, my - j) = \frac{1}{m^2} \sum_{i=1}^p w_i \delta\left(x - \left(\frac{k}{m} + \frac{x_i}{m}\right), y - \left(\frac{j}{m} + \frac{y_i}{m}\right)\right), \quad (3.10)$$

con lo que (3.7) se puede escribir como

$$Q^m(\phi) = \sum_{k=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{m-1} \langle g(mx - k, my - j), \phi(x, y) \rangle, \quad (3.11)$$

donde la distribución  $g(mx - k, my - j)$  está dada por (3.10).

## 4 Medias parciales

Si  $G(x)$  es una distribución periódica en una variable entonces su media se puede definir como el término constante en su expansión de Fourier o, de manera más sugestiva, como el límite  $\lim_{x \rightarrow \infty} G(x)$  ( $C$ ). Nótese que como el límite ordinario de  $G(x)$  cuando  $x \rightarrow \infty$  normalmente no existe, es necesario calcular el límite en el sentido de Cesàro [2, 3].

Sea ahora  $G(x, y)$  una distribución periódica de dos variables, de periodos  $p > 0$  y  $q > 0$ ,

$$G(x + p, y + q) = G(x, y). \quad (4.1)$$

En este caso no solo es útil definir la media de  $G(x, y)$ , sino también las medias parciales  $A(x)$  y  $C(y)$ . Iniciemos con  $A(x)$ : esta media parcial es la distribución de la variable  $x$  definida como el límite distribucional en el sentido Cesàro

$$A(x) = \lim_{y \rightarrow \infty} G(x, y) \quad (C), \quad (4.2)$$

esto es

$$\langle A(x), \phi(x) \rangle = \lim_{y \rightarrow \infty} \langle G(x, y), \phi(x) \rangle \quad (C) \quad (4.3)$$

para  $\phi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ . Nótese que el límite en la derecha de (4.3) existe para cada  $\phi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$  pues  $\Phi(y) = \langle G(x, y), \phi(x) \rangle$  es una distribución periódica de la variable  $y$ , de periodo  $q$ .

Por otra parte,  $A(x)$  es a su vez periódica, de periodo  $p$ . Así,  $A(x)$  tiene una bien definida media,

$$c = \lim_{x \rightarrow \infty} A(x) \quad (C). \quad (4.4)$$

De manera similar, podemos definir la media parcial  $C(y)$  como el límite distribucional

$$C(y) = \lim_{x \rightarrow \infty} G(x, y) \quad (C). \quad (4.5)$$

Esta media parcial  $C(y)$  es periódica, de periodo  $q$ . Es interesante que las medias de  $A(x)$  y de  $C(y)$  coinciden: este valor común es la media de  $G(x, y)$ .

**Lema 1.** *Sea  $G(x, y)$  una distribución periódica, con periodos  $p > 0$  y  $q > 0$ , de modo que  $G(x + p, y + q) = G(x, y)$ . Sea*

$$G(x, y) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \sum_{j=-\infty}^{\infty} a_{kj} e^{2\pi i(kx/p + jy/q)}, \quad (4.6)$$

*su expansión de Fourier. Entonces las medias parciales  $A(x)$  y  $C(y)$  de  $G(x, y)$  vienen dadas por las fórmulas*

$$A(x) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_{k0} e^{2\pi i k x / p}, \quad (4.7a)$$

$$C(y) = \sum_{j=-\infty}^{\infty} a_{0j} e^{2\pi i j y / q}. \quad (4.7b)$$

Las medias de  $A(x)$  y  $C(y)$  coinciden y ambas son iguales al valor  $a_{00}$ .  $\square$

Si  $G(x)$  es una distribución periódica de una variable, una condición necesaria y suficiente para que tenga una primitiva periódica es que su media se anule. En tal caso existen primitivas periódicas de todo orden. Algo similar ocurre para funciones de dos variables.

**Lema 2.** *Sea  $G(x, y)$  una distribución periódica, con periodos  $p > 0$  y  $q > 0$ , de modo que  $G(x + p, y + q) = G(x, y)$ . Si las medias parciales de  $G(x, y)$  se anulan entonces existe una familia de distribuciones  $\{G_{k,j}(x, y)\}_{k,j=0}^{\infty}$  de modo que*

$$G_{0,0}(x, y) = G(x, y), \quad (4.8)$$

$$G_{k,j}(x + p, y + q) = G_{k,j}(x, y), \quad (4.9)$$

$$\frac{\partial G_{k,j}}{\partial x} = G_{k-1,j}, \quad k \geq 1, \quad (4.10a)$$

$$\frac{\partial G_{k,j}}{\partial y} = G_{k,j-1}, \quad j \geq 1. \quad (4.10b)$$

Las condiciones (4.8–4.10) determinan a la familia  $\{G_{k,j}(x, y)\}_{k,j=0}^{\infty}$  de manera única.

Recíprocamente, la existencia de tal familia de primitivas periódicas implica que las medias parciales se anulan.  $\square$

## 5 Fórmula del tipo Euler–Maclaurin en dos variables

En esta sección obtenemos una fórmula para sumas del tipo

$$\sum_{k=0}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \langle g(x - k, y - j), \phi(x, y) \rangle, \quad (5.1)$$

donde  $g$  es una distribución de dos variables con soporte contenido en el cuadrado  $[0, 1] \times [0, 1]$  y donde  $N, M, P$  y  $Q$  son enteros. Como se explicó en la Sección 3, con  $g(x, y) = \sum_{i=1}^P \omega_i \delta(x - x_i, y - y_i)$  se obtiene la fórmula de Euler–Maclaurin para cuadraturas numéricas. El caso  $g(x, y) = \delta(x - x_0, y - y_0)$  produce la fórmula de Euler–Maclaurin usual en el plano. Otras elecciones de  $g$

producen fórmulas para cuadraturas basadas en la cuasi-interpolación o en la aproximación por splines. Más aún, con  $g(x, y) = e^{2\pi i(nx+my)} \chi_{[0,1]}(x) \chi_{[0,1]}(y)$  se obtienen fórmulas aproximadas para los coeficientes de Fourier de una función de dos variables. La notación  $\chi_E$  significa la función característica de un conjunto  $E$ .

Conviene iniciar recordando la fórmula en una variable [1]. Sea  $f(x)$  una distribución con soporte contenido en  $[0,1]$ . Supondremos que  $f$  es integrable en las vecindades de los extremos,  $x = 0$  y  $x = 1$ . Sea  $a = \langle f(x), 1 \rangle$ . Entonces la distribución  $F(x)$  definida por  $F(x) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(x-k)$  es periódica, de periodo 1 y media  $a$  y se tiene

$$\begin{aligned} F(x)\chi_{[N,M]}(x) &= a\chi_{[N,M]}(x) + \sum_{j=0}^{q-1} F_{j+1}(0)(\delta^{(j)}(x-M) - \delta^{(j)}(x-N)) \\ &\quad + \frac{d^q}{dx^q} [F_q(x)\chi_{[N,M]}(x)], \end{aligned} \quad (5.2)$$

donde  $\{F_n(x)\}_{n=0}^{\infty}$  es la familia de primitivas periódicas de media cero de  $F_0(x) = F(x) - a$ , es decir,  $F'_{n+1}(x) = F_n(x)$ ,  $F_n(x+1) = F_n(x)$ .

Nótese que  $F(x)\chi_{[N,M]}(x) = \sum_{k=N}^{M-1} f(x-k)$ .

Evaluando en una función de prueba  $\phi \in C^q[N, M]$ , (5.2) da la fórmula de Euler-Maclaurin

$$\begin{aligned} \sum_{k=N}^{M-1} \langle f(x-k), \phi(x) \rangle &= a \int_N^M \phi(x) dx \\ &\quad + \sum_{j=0}^{q-1} (-1)^j F_{j+1}(0) (\phi^{(j)}(M) - \phi^{(j)}(N)) + R_q, \end{aligned} \quad (5.3)$$

donde el resto  $R_q = R_q(\phi)$  viene dado por

$$R_q = (-1)^q \int_N^M F_q(x) \phi^{(q)}(x) dx. \quad (5.4)$$

Pasamos ahora al caso de funciones de dos variables. Sea  $g(x, y)$  una distribución con soporte en  $[0, 1] \times [0, 1]$ . Supondremos que  $g$  es integrable en las vecindades de la frontera del cuadrado.

Sea  $G(x, y) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \sum_{j=-\infty}^{\infty} g(x-k, y-j)$ . Entonces  $G(x, y)$  es periódica, de periodo 1 en  $x$  y en  $y$ . Sean  $A(x)$  y  $C(y)$  las medias parciales de  $G(x, y)$ . Sea  $c$  la media de  $G(x, y)$  y sean  $A_0(x) = A(x) - c$  y  $C_0(y) = C(y) - c$ . Obsérvese que  $c = \langle g(x, y), 1 \rangle$ .

Sea  $\{G_{k,j}(x,y)\}_{k,j=0}^{\infty}$  la familia de primitivas periódicas de  $G_{0,0}(x,y) = G(x,y) - A_0(x) - C_0(y) - c$ , de modo que  $\mathbf{D}^{(r,s)}G_{k,j} = G_{k-r,j-s}$  para  $r \leq k$  y  $s \leq j$ .

Obtendremos la fórmula del tipo Euler–Maclaurin para

$$G(x,y)\chi_{[N,M]}(x)\chi_{[P,Q]}(y) = \sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} g(x-k, y-j)$$

usando las técnicas de la derivación en el sentido distribucional. Fórmulas para las derivadas distribucionales de cualquier orden de una función de dos variables con discontinuidad de salto en una o varias curvas se pueden encontrar en [4]. En este caso, sin embargo, las discontinuidades de  $G(x,y)\chi_{[N,M]}(x)\chi_{[P,Q]}(y)$  se localizan en la frontera del rectángulo  $[N, M] \times [P, Q]$  y como esa frontera consiste de segmentos de líneas rectas, bastará aplicar la fórmula válida para funciones de una variable [5, 6], a saber, si una función de una variable  $f(x)$  tiene una discontinuidad en  $x = x_0$  de magnitud  $a$ , pero tiene derivadas continuas para  $x \neq x_0$ , entonces su derivada distribucional  $\overline{f}'$  viene dada por

$$\overline{f}'(x) = f'(x) + a\delta(x - x_0), \quad (5.5)$$

donde  $f'$  es la derivada ordinaria.

Para simplificar la notación llamaremos  $X = [N, M] \times [P, Q]$ , de modo que  $\chi_X(x,y) = \chi_{[N,M]}(x)\chi_{[P,Q]}(y)$ . Los números  $N, M, P$  y  $Q$  serán siempre enteros.

Usando (5.5) obtenemos

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} (G_{1,0}(x,y)\chi_X(x,y)) &= -G_{1,0}(0,y)\chi_{[P,Q]}(y) (\delta(x-M) - \delta(x-N)) \\ &\quad + G_{0,0}(x,y)\chi_X(x,y). \end{aligned} \quad (5.6)$$

Pero

$$-G_{1,0}(0,y)\chi_{[P,Q]}(y) (\delta(x-M) - \delta(x-N)) = \frac{\partial}{\partial x} (G_{1,0}(x,y)\chi_X(x,y)) \quad (5.7)$$

y

$$G_{0,0}(x,y) = G(x,y) - A_0(x) - C_0(y) - c. \quad (5.8)$$



Así, si usamos las fórmulas

$$\begin{aligned} A_0(x)\chi_X(x, y) = & A_1(0)\chi_{[P, Q]}(y) (\delta(x - M) - \delta(x - N)) \\ & + \frac{\partial}{\partial x} [A_1(x)\chi_X(x, y)] \end{aligned} \quad (5.9)$$

y

$$\begin{aligned} C_0(x)\chi_X(x, y) = & C_1(0)\chi_{[N, M]}(x) (\delta(y - Q) - \delta(y - P)) \\ & + \frac{\partial}{\partial y} [C_1(x)\chi_X(x, y)], \end{aligned} \quad (5.10)$$

que se obtienen de (5.2) tomando  $F = A_0$  y  $F = C_0$ , respectivamente, obtenemos de (5.6) la fórmula

$$\begin{aligned} G(x, y)\chi_X(x, y) = & c\chi_X(x, y) + A_1(0) (\delta(x - M) - \delta(x - N)) \chi_{[P, Q]}(y) \\ & + C_1(0)\chi_{[N, M]}(x) (\delta(y - Q) - \delta(y - P)) + R_1(x, y), \end{aligned} \quad (5.11)$$

donde el resto  $R_1(x, y)$  viene dado por

$$\begin{aligned} R_1(x, y) = & \frac{\partial}{\partial x} [(G_{1,0}(x, y) - G_{1,0}(0, y) - A_1(x)) \chi_X(x, y)] \\ & + \frac{\partial}{\partial y} [C_1(y)\chi_X(x, y)]. \end{aligned} \quad (5.12)$$

Evalutando (5.11) en una función de prueba  $\phi \in C^1([N, M] \times [P, Q])$  obtenemos la aproximación de primer orden

$$\begin{aligned} \sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \langle g(x-k, y-j), \phi(x, y) \rangle = & c \int_N^M \int_P^Q \phi(x, y) dy dx \\ & + A_1(0) \int_P^Q (\phi(M, y) - \phi(N, y)) dy \\ & + C_1(0) \int_N^M (\phi(x, Q) - \phi(x, P)) dx + R_1, \end{aligned} \quad (5.13)$$

donde el error  $R_1 = R_1(\phi)$  viene dado por

$$\begin{aligned} R_1 = & - \int_N^M \int_P^Q \left\{ [G_{1,0}(x, y) - G_{1,0}(0, y) - A_1(x)] \frac{\partial \phi}{\partial x}(x, y) \right. \\ & \left. + C_1(y) \frac{\partial \phi}{\partial y}(x, y) \right\} dy dx. \end{aligned} \quad (5.14)$$

La fórmula de segundo orden se obtiene calculando la derivada distribucional  $\frac{\partial^2}{\partial x^2}[G_{2,0}(x, y)\chi_X(x, y)]$ . Usando (5.5) se obtiene

$$\begin{aligned} & \frac{\partial^2}{\partial x^2} [G_{2,0}(x, y)\chi_X(x, y)] = \\ & \frac{\partial}{\partial x} [-G_{2,0}(0, y)\chi_{[P,Q]}(y)(\delta(x - M) - \delta(x - N)) + G_{1,0}(x, y)\chi_X(x, y)] = \\ & -G_{2,0}(0, y)\chi_{[P,Q]}(y)(\delta'(x - M) - \delta'(x - N)) \\ & -G_{1,0}(0, y)\chi_{[P,Q]}(y)(\delta(x - M) - \delta(x - N)) \\ & + G_{0,0}(x, y)\chi_X(x, y), \end{aligned}$$

y despejando  $G$  de la identidad  $G_{0,0}(x, y) = G(x, y) - A_0(x) - C_0(y) - c$  y usando (5.2) con  $F = A_0$  y  $F = C_0$ , respectivamente, obtenemos

$$\begin{aligned} G(x, y)\chi_X(x, y) &= c\chi_X(x, y) \\ &+ A_1(0)(\delta(x - M) - \delta(x - N))\chi_{[P,Q]}(y) \\ &+ A_2(0)(\delta'(x - M) - \delta'(x - N))\chi_{[P,Q]}(y) \\ &+ C_1(0)(\delta(y - Q) - \delta(y - P))\chi_{[N,M]}(x) \\ &+ C_2(0)(\delta'(y - Q) - \delta'(y - P))\chi_{[N,M]}(x) \\ &+ G_{1,1}(0, 0)(\delta(x - M) - \delta(x - N))(\delta(y - Q) - \delta(y - P)) \\ &+ R_2(x, y), \end{aligned} \tag{5.15}$$

donde

$$\begin{aligned} R_2(x, y) &= \frac{\partial^2}{\partial x^2} [(G_{2,0}(x, y) - G_{2,0}(0, y) + A_2(x))\chi_X(x, y)] \\ &- \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} [G_{1,1}(0, y)\chi_X(x, y)] \\ &+ \frac{\partial^2}{\partial y^2} [C_2(y)\chi_X(x, y)]. \end{aligned} \tag{5.16}$$

La evaluación en una función de prueba  $\phi \in C^2([N, M] \times [P, Q])$  produce la

aproximación de segundo orden:

$$\begin{aligned}
\sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \langle g(x-k, y-j), \phi(x, y) \rangle &= c \int_N^M \int_P^Q \phi(x, y) dy dx \\
&+ A_1(0) \int_P^Q (\phi(M, y) - \phi(N, y)) dy \\
&- A_2(0) \int_P^Q \left( \frac{\partial \phi}{\partial x}(M, y) - \frac{\partial \phi}{\partial x}(N, y) \right) dy \\
&+ C_1(0) \int_N^M (\phi(x, Q) - \phi(x, P)) dx \\
&- C_2(0) \int_N^M \left( \frac{\partial \phi}{\partial y}(x, Q) - \frac{\partial \phi}{\partial y}(x, P) \right) dx \\
&+ G_{1,1}(0, 0) (\phi(M, Q) - \phi(M, P)) \\
&+ G_{1,1}(0, 0) (\phi(N, P) - \phi(N, Q)) \\
&+ R_2,
\end{aligned} \tag{5.17}$$

donde  $R_2 = R_2(\phi)$  viene dado por

$$\begin{aligned}
R_2 &= \int_N^M \int_P^Q \left\{ (G_{2,0}(x, y) - G_{2,0}(0, y) + A_2(x)) \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} \right. \\
&\quad \left. - G_{1,1}(0, y) \frac{\partial^2 \phi}{\partial x \partial y} + C_2(y) \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} \right\} dy dx.
\end{aligned} \tag{5.18}$$

La fórmula general se obtiene por inducción, tras usar (5.5) en el cálculo de la derivada distribucional  $\frac{\partial^q}{\partial x^q} [G_{q,0}(x, y) \chi_X(x, y)]$ . El resultado es el siguiente:

**Teorema 1.** *Sea  $g(x, y)$  una distribución de dos variables cuyo soporte está contenido en el cuadrado  $[0, 1] \times [0, 1]$ . Supóngase que  $g$  sea integrable en un vecindario de la frontera del cuadrado. Sea*

$$G(x, y) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \sum_{j=-\infty}^{\infty} g(x-k, y-j), \tag{5.19}$$

de modo que  $G$  es periódica,  $G(x+k, y+j) = G(x, y)$ ,  $k, j \in \mathbb{Z}$ . Sean  $A(x)$  y  $C(y)$  las medias parciales de  $G(x, y)$ , sea  $c$  su media y sean  $A_0(x) = A(x) - c$ ,  $C_0(y) = C(y) - c$ . Entonces si  $N, M, P, Q$  son enteros y si

$X = [N, M] \times [P, Q]$ , se tiene

$$\begin{aligned}
G(x, y)\chi_X(x, y) &= c\chi_X(x, y) + \sum_{j=0}^{q-1} \alpha_j (\delta^{(j)}(x - M) - \delta^{(j)}(x - N))\chi_{[P, Q]}(y) \\
&+ \sum_{j=0}^{q-1} \beta_j (\delta^{(j)}(y - Q) - \delta^{(j)}(y - P))\chi_{[N, M]}(x) \\
&+ \sum_{i=0}^{q-2} \sum_{j=0}^{q-2-i} \gamma_{i,j} (\delta^{(i)}(x - M) - \delta^{(i)}(x - N))(\delta^{(j)}(y - Q) \\
&- \delta^{(j)}(y - P)) + R_q(x, y),
\end{aligned} \tag{5.20}$$

donde

$$\begin{aligned}
R_q(x, y) &= \frac{\partial^q}{\partial x^q} [(G_{q,0}(x, y) - G_{q,0}(0, y) + A_q(x))\chi_X(x, y)] \\
&- \sum_{i=0}^{q-2} \frac{\partial^q}{\partial x^{i+1} \partial y^{q-i-1}} [G_{i+1, q-i-1}(0, y)\chi_X(x, y)] \\
&+ \frac{\partial^q}{\partial y^q} [C_q(y)\chi_X(x, y)],
\end{aligned} \tag{5.21}$$

$\{A_n(x)\}_{n=0}^{\infty}$  es la familia de primitivas periódicas de orden  $n$  de  $A_0(x)$ ,

$\{C_n(y)\}_{n=0}^{\infty}$  es la familia de primitivas periódicas de orden  $n$  de  $C_0(y)$ ,

$\{G_{k,j}(x, y)\}_{k,j=0}^{\infty}$  es la familia de primitivas periódicas de

$$G_{0,0}(x, y) = G(x, y) - A_0(x) - C_0(y) - c$$

y donde

$$\alpha_j = A_{j+1}(0), \quad \beta_j = C_{j+1}(0), \quad \gamma_{i,j} = G_{i+1, j+1}(0, 0), \tag{5.22}$$

son constantes.  $\square$

Y evaluando en una función de prueba  $\phi(x, y)$  se obtiene la fórmula de Euler–Maclaurin de orden  $q$ .

**Teorema 2.** *Bajo las hipótesis del Teorema 1, si  $\phi \in C^q([N, M] \times [P, Q])$  entonces*

$$\begin{aligned}
& \sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \langle g(x-k, y-j), \phi(x, y) \rangle = c \int_N^M \int_P^Q \phi(x, y) dy dx \\
& + \sum_{j=0}^{q-1} (-1)^j \alpha_j \int_P^Q \left( \frac{\partial^j \phi}{\partial x^j}(M, y) - \frac{\partial^j \phi}{\partial x^j}(N, y) \right) dy \\
& + \sum_{j=0}^{q-1} (-1)^j \beta_j \int_N^M \left( \frac{\partial^j \phi}{\partial y^j}(x, Q) - \frac{\partial^j \phi}{\partial y^j}(x, P) \right) dx \\
& + \sum_{i=0}^{q-2} \sum_{j=0}^{q-2-i} (-1)^{i+j} \gamma_{i,j} \left( \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(M, Q) - \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(M, P) \right. \\
& \left. - \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(N, Q) + \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(N, P) \right) + R_q,
\end{aligned} \tag{5.23}$$

donde el resto  $R_q = R_q(\phi)$  viene dado por

$$\begin{aligned}
R_q &= (-1)^q \int_N^M \int_P^Q \left\{ (G_{q,0}(x, y) - G_{q,0}(0, y) + A_q(x)) \frac{\partial^q \phi}{\partial x^q} \right. \\
& - \sum_{i=0}^{q-2} G_{i+1, q-i-1}(0, y) \frac{\partial^q \phi}{\partial x^{i+1} \partial y^{q-i-1}} \\
& \left. + C_q(y) \frac{\partial^q \phi}{\partial y^q} \right\} dy dx,
\end{aligned} \tag{5.24}$$

para  $q$  mayor o igual al orden de  $g(x, y)$ .  $\square$

Es interesante observar que la fórmula de Euler–Maclaurin con resto, (5.20) o (5.23), se puede obtener también calculando otras derivadas distribucionales, a saber,  $\frac{\partial^q}{\partial x^i \partial y^{q-i}} [G_{i, q-i}(x, y) \chi_X(x, y)]$ . El resultado que se obtiene es naturalmente el mismo, excepto que el resto se expresa de una manera equivalente. Por ejemplo, si se trabaja con  $\frac{\partial}{\partial y} [G_{0,1}(x, y) \chi_X(x, y)]$ , el resto en (5.11) se convierte en

$$\begin{aligned}
R_1(x, y) &= \frac{\partial}{\partial x} [A_1(x) \chi_X(x, y)] \\
& + \frac{\partial}{\partial y} [(G_{0,1}(x, y) - G_{0,1}(x, 0) + C_0(y)) \chi_X(x, y)],
\end{aligned} \tag{5.25}$$

que no es difícil ver que es equivalente a (5.12).

## 6 Otras fórmulas para los coeficientes

La fórmula distribucional de Euler–Maclaurin dada en el Teorema 2 es válida para todas las funciones de prueba  $\phi$ . Especializando la función  $\phi$ , sin embargo, es posible reconocer casos cuando la fórmula adquiere un aspecto más sencillo. Esto nos permitirá obtener representaciones alternativas para los coeficientes  $\alpha_j$ ,  $\beta_j$  y  $\gamma_{i,j}$  de la fórmula de Euler–Maclaurin (5.23).

Comencemos con el caso en el que  $\phi$  es un polinomio. Sea  $p$  su grado total. Entonces las derivadas de  $\phi$  de orden mayor que  $p$  se anulan y, así, si se usa la fórmula de sumación de orden  $q > p$  el resto se anulará y la fórmula aproximada se volverá exacta. Es decir

$$\begin{aligned}
& \sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \langle g(x-k, y-j), \phi(x, y) \rangle = c \int_N^M \int_P^Q \phi(x, y) dy dx \\
& + \sum_{j=0}^p (-1)^j \alpha_j \int_P^Q \left( \frac{\partial^j \phi}{\partial x^j}(M, y) - \frac{\partial^j \phi}{\partial x^j}(N, y) \right) dy \\
& + \sum_{j=0}^p (-1)^j \beta_j \int_N^M \left( \frac{\partial^j \phi}{\partial y^j}(x, Q) - \frac{\partial^j \phi}{\partial y^j}(x, P) \right) dx \\
& + \sum_{i=0}^p \sum_{j=0}^{p-1-i} (-1)^{i+j} \gamma_{i,j} \left( \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(M, Q) - \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(M, P) \right. \\
& \left. - \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(N, Q) + \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(N, P) \right). \tag{6.1}
\end{aligned}$$

Obsérvese que aun cuando las derivadas de orden  $p$  de un polinomio de grado total  $p$  no tienen por qué anularse, la fórmula contiene tan solo derivadas hasta el orden  $p-1$ . La razón es que las derivadas de orden  $p$ , aunque no se anulen, son funciones constantes y la evaluación  $\psi(M, Q) - \psi(M, P) - \psi(N, Q) + \psi(N, P)$  en los vértices del rectángulo  $[N, M] \times [P, Q]$  se anula si  $\psi$  es una función constante.

Una fórmula aun más sencilla se obtiene si el polinomio  $\phi$  se escoge de manera que todos excepto uno de los términos del lado derecho de (6.1) se anulen. Para obtener una fórmula aun más sencilla tomaremos  $N = P = 0$  y  $M = Q = 1$ , de modo que el miembro izquierdo de (6.1) se reduce a  $\langle g(x, y), \phi(x, y) \rangle$ . Tomando  $\phi(x, y) = 1$  obtenemos

$$\langle g(x, y), \phi(x, y) \rangle = c. \tag{6.2}$$

Más generalmente, tomando  $\phi(x, y) = B_{j+1}(x)B_0(y)$ , donde los  $B_j(x)$  son los polinomios de Bernoulli [5, capítulo 1], i.e.,  $B_0(x) = 1$ ,  $B_1(x) = x - 1/2$ ,  $B_2(x) = x^2 - x + 1/6$ ,  $B_3(x) = x^3 - \frac{3}{2}x^2 + \frac{1}{2}x$ , etc., obtenemos

$$\langle g(x, y), B_{j+1}(x)B_0(y) \rangle = (-1)^j (j+1)! \alpha_j, \quad (6.3)$$

pues las propiedades de los polinomios de Bernoulli, a saber,

$$B'_n(x) = nB_{n-1}(x), \quad n \geq 1, \quad (6.4)$$

$$\int_0^1 B_n(x) dx = 0, \quad n \geq 1, \quad (6.5)$$

implican que si  $\phi(x, y) = B_{j+1}(x)B_0(y)$  entonces todos los términos de la identidad (6.1) con la salvedad del término

$$(-1)^j \alpha_j \int_0^1 \left( \frac{\partial^j \phi}{\partial x^j}(1, y) - \frac{\partial^j \phi}{\partial x^j}(0, y) \right) dy = (-1)^j \alpha_j (j+1)!$$

se anulan.

En realidad, (6.3) nos da una representación alternativa de los coeficientes de la expansión de Euler–Maclaurin, es decir,

$$\alpha_j = \frac{(-1)^j}{(j+1)!} \langle g(x, y), B_{j+1}(x)B_0(y) \rangle. \quad (6.6)$$

De manera similar, obtenemos

$$\beta_j = \frac{(-1)^j}{(j+1)!} \langle g(x, y), B_0(x)B_{j+1}(y) \rangle, \quad (6.7)$$

en tanto que

$$\gamma_{i,j} = \frac{(-1)^{i+j}}{(i+1)!(j+1)!} \langle g(x, y), B_{i+1}(x)B_{j+1}(y) \rangle. \quad (6.8)$$

Otro caso particular interesante de la fórmula de Euler–Maclaurin se obtiene cuando  $\phi$  es una función periódica de periodo  $\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$ ,  $\phi(x+k, y+j) = \phi(x, y)$ ,  $k, j \in \mathbb{Z}$ . Este caso ilustra los límites de la aplicación de la fórmula y es útil para algunos contraejemplos. La cuestión es que si  $\phi$  es periódica de periodo

$\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$  entonces todos los términos de la fórmula excepto el primero se anulan; así,

$$\sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \langle g(x-k, y-j), \phi(x, y) \rangle = c \int_N^M \int_P^Q \phi(x, y) dx dy + R_q(\phi), \quad (6.9)$$

para cualquier  $q$ . Más aun, si la integral doble se anula se obtiene que  $\sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \langle g(x-k, y-j), \phi(x, y) \rangle$  se reduce a  $R_q(\phi)$  para todo  $q$ .

## 7 La fórmula clásica

En esta sección veremos como nuestra fórmula distribucional permite obtener la fórmula de Euler–Maclaurin para la suma

$$\sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \phi(k, j). \quad (7.1)$$

Esta fórmula corresponde al caso  $g(x, y) = \delta(x)\delta(y)$ ; sin embargo, el Teorema 2 no se aplica a esta distribución pues  $\delta(x)\delta(y)$  no es integrable en la frontera del cuadrado  $[0, 1]^2$ . Nuestro enfoque será entonces tomar  $g(x, y) = \delta(x - \alpha)\delta(y - \beta)$ , donde  $0 < \alpha < 1$ ,  $0 < \beta < 1$  y luego tomar el límite cuando  $\alpha \rightarrow 0^+$  y  $\beta \rightarrow 0^+$ .

Cuando  $g(x, y) = \delta(x - \alpha)\delta(y - \beta)$  entonces su extensión periódica a  $\mathbb{R}^2$  es dada por

$$G(x, y) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \sum_{j=-\infty}^{\infty} \delta(x - \alpha - k)\delta(y - \beta - j). \quad (7.2)$$

Las medias parciales vienen dadas por

$$A(x) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(x - \alpha - k), \quad (7.3)$$

y

$$C(y) = \sum_{j=-\infty}^{\infty} \delta(y - \beta - j). \quad (7.4)$$



Las medias de  $A(x)$  y de  $C(y)$  son iguales a 1. Así,

$$A_0(x) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(x - \alpha - k) - 1, \quad (7.5)$$

en tanto que

$$A_n(x) = -\frac{B_n(\{x - \alpha\})}{n!}, \quad n \geq 1, \quad (7.6)$$

donde  $\{x\} = x - [x]$  es la parte fraccionaria del número  $x$  y los  $B_n$  son los polinomios de Bernoulli.

Similarmente,

$$C_0(y) = \sum_{j=-\infty}^{\infty} \delta(y - \beta - j) - 1, \quad (7.7)$$

$$C_n(y) = -\frac{B_n(\{y - \beta\})}{n!}, \quad n \geq 1. \quad (7.8)$$

Por otra parte,

$$\begin{aligned} G_{0,0}(x, y) &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \sum_{j=-\infty}^{\infty} \delta(x - \alpha - k) \delta(y - \beta - j) \\ &\quad - \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(x - \alpha - k) - \sum_{j=-\infty}^{\infty} \delta(y - \beta - j) + 1, \end{aligned} \quad (7.9)$$

de modo que

$$G_{n,m}(x, y) = \frac{B_n(\{x - \alpha\})B_m(\{y - \beta\})}{n!m!}, \quad n \geq 1, \quad m \geq 1. \quad (7.10)$$

Los coeficientes de la expansión de Euler–Maclaurin se pueden obtener de (5.22) como

$$\alpha_j = A_{j+1}(0) = -\frac{B_{j+1}(1 - \alpha)}{(j + 1)!}, \quad (7.11)$$

$$\beta_j = C_{j+1}(0) = -\frac{B_{j+1}(1 - \beta)}{(j + 1)!}, \quad (7.12)$$

$$\gamma_{i,j} = G_{i+1,j+1}(0, 0) = -\frac{B_{i+1}(1 - \alpha)B_{j+1}(1 - \beta)}{(i + 1)!(j + 1)!}. \quad (7.13)$$

También pudimos haber usado (6.6), (6.7) y (6.8). Por ejemplo, (6.6) da

$$\alpha_j = \frac{(-1)^j}{(j+1)!} \langle \delta(x-\alpha)\delta(y-\beta), B_{j+1}(x)B_0(y) \rangle = \frac{(-1)^j}{(j+1)!} B_{j+1}(\alpha),$$

que coinciden con (7.11) pues los polinomios de Bernoulli satisfacen la propiedad

$$B_n(1-x) = (-1)^n B_n(x). \quad (7.14)$$

Obtenemos así la expansión

$$\begin{aligned} \sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \phi(k+\alpha, j+\beta) &= \int_N^M \int_P^Q \phi(x, y) dy dx \\ &+ \sum_{j=0}^{q-1} \frac{(-1)^{j+1} B_{j+1}(1-\alpha)}{(j+1)!} \int_P^Q \left( \frac{\partial^j \phi}{\partial x^j}(M, y) - \frac{\partial^j \phi}{\partial x^j}(N, y) \right) dy \\ &+ \sum_{j=0}^{q-1} \frac{(-1)^j B_{j+1}(1-\beta)}{(j+1)!} \int_N^M \left( \frac{\partial^j \phi}{\partial y^j}(x, Q) - \frac{\partial^j \phi}{\partial y^j}(x, P) \right) dx \\ &+ \sum_{i=0}^{q-2} \sum_{j=0}^{q-2-i} \frac{(-1)^{i+j} B_{i+1}(1-\alpha) B_{j+1}(1-\beta)}{(i+1)!(j+1)!} \left( \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(M, Q) \right. \\ &\quad \left. - \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(M, P) - \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(N, Q) + \frac{\partial^{i+j} \phi}{\partial x^i \partial y^j}(N, P) \right) \\ &+ R_q, \end{aligned} \quad (7.15)$$

donde el resto  $R_q = R_q(\phi)$  viene dado por

$$\begin{aligned} R_q &= \\ &(-1)^q \left[ \int_N^M \int_P^Q \frac{B_q(1-\alpha) - B_q(\{x-\alpha\})}{q!} \sum_{j=P}^{Q-1} \frac{\partial^q \phi}{\partial x^q}(x, \beta+j) dx \right. \\ &\quad - \int_N^M \int_P^Q \frac{B_q(\{x-\alpha\})}{q!} \frac{\partial^q \phi(x, y)}{\partial x^q} dy dx \\ &\quad - \sum_{i=0}^{q-1} \int_N^M \int_P^Q \frac{B_{i+1}(1-\alpha) B_{q-i-1}(\{y-\beta\})}{(i+1)!(q-i-1)!} \frac{\partial^q \phi(x, y)}{\partial x^{i+1} \partial y^{q-i-1}} dy dx \\ &\quad \left. - \int_N^M \int_P^Q \frac{B_q(\{y-\beta\})}{q!} \frac{\partial^q \phi(x, y)}{\partial y^q} dy dx \right], \end{aligned} \quad (7.16)$$

como se sigue de (5.24) al usar (7.9), (7.10) y la fórmula

$$G_{q,0}(x, y) = -\frac{B_q(\{x - \alpha\})}{q!} \left( \sum_{j=-\infty}^{\infty} \delta(y - \beta - j) - 1 \right). \quad (7.17)$$

Ahora podemos hacer  $\alpha \rightarrow 0^+$  y  $\beta \rightarrow 0^+$ . Nótese que esto produce términos que contienen la expresión  $B_{j+1}(1)$ ; éstos se pueden simplificar observando que  $B_n(1) = B_n = B_n(0)$ ,  $n \geq 2$ , donde  $B_n$  son los números de Bernoulli:  $B_2 = 1/6$ ,  $B_4 = -1/30$ ,  $B_6 = 1/42, \dots$ ,  $0 = B_3 = B_5 = B_7 = \dots$ . El único número de Bernoulli de índice impar que no se anula es  $B_1 = -1/2$  y para este índice se tiene  $B_1(1) = -B_1 = 1/2$ . Así, haciendo  $q = 2p$  (7.15) se convierte en la fórmula

$$\begin{aligned} \sum_{k=N}^{M-1} \sum_{j=P}^{Q-1} \phi(k, j) &= \int_N^M \int_P^Q \phi(x, y) dy dx - \frac{1}{2} \int_P^Q (\phi(M, y) - \phi(N, y)) dy \\ &+ \sum_{k=1}^p \frac{B_{2k}}{(2k)!} \int_P^Q \left( \frac{\partial^{2k} \phi}{\partial x^{2k}}(M, y) - \frac{\partial^{2k} \phi}{\partial x^{2k}}(N, y) \right) dy \\ &- \frac{1}{2} \int_N^M (\phi(x, Q) - \phi(x, P)) dx \\ &+ \sum_{k=1}^p \frac{B_{2k}}{(2k)!} \int_N^M \left( \frac{\partial^{2k} \phi}{\partial y^{2k}}(x, Q) - \frac{\partial^{2k} \phi}{\partial y^{2k}}(x, P) \right) dx \\ &+ \frac{1}{4} (\phi(M, Q) - \phi(M, P) - \phi(N, Q) + \phi(N, P)) \\ &- \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{p-1} \frac{B_{2k}}{(2k)!} \left( \frac{\partial^{2k} \phi}{\partial x^{2k}}(M, Q) - \frac{\partial^{2k} \phi}{\partial x^{2k}}(M, P) - \frac{\partial^{2k} \phi}{\partial x^{2k}}(N, Q) + \frac{\partial^{2k} \phi}{\partial x^{2k}}(N, P) \right) \\ &- \frac{1}{2} \sum_{n=0}^{p-1} \frac{B_{2n}}{(2n)!} \left( \frac{\partial^{2n} \phi}{\partial y^{2n}}(M, Q) - \frac{\partial^{2n} \phi}{\partial y^{2n}}(M, P) - \frac{\partial^{2n} \phi}{\partial y^{2n}}(N, Q) + \frac{\partial^{2n} \phi}{\partial y^{2n}}(N, P) \right) \\ &+ \sum_{k=1}^{p-1} \sum_{n=1}^{p-1-k} \frac{B_{2k} B_{2n}}{(2k!)(2n)!} \left( \frac{\partial^{2n+2k} \phi}{\partial x^{2k} \partial y^{2n}}(M, Q) \right. \\ &\left. - \frac{\partial^{2n+2k} \phi}{\partial x^{2k} \partial y^{2n}}(M, P) - \frac{\partial^{2n+2k} \phi}{\partial x^{2k} \partial y^{2n}}(N, Q) + \frac{\partial^{2n+2k} \phi}{\partial x^{2k} \partial y^{2n}}(N, P) \right) + R_{2p}, \end{aligned} \quad (7.18)$$

donde  $R_{2p} = R_q$  viene dado por (7.15) con  $\alpha = \beta = 0$ .

## Referencias

1. Estrada, R. *On the Euler–Maclaurin Formula*. Bol. Soc. Mat. Mexicana **3**(1997), 117–133.
2. Estrada, R. *The Cesàro behavior of distributions*, Proc. Roy. Soc. London A, en prensa.
3. Estrada, R., Gracia–Bondía, J.M. y Várilly, J.C. *On summability of distributions and spectral geometry*, Commun. Math. Phys. **191**(1998), 219–248.
4. Estrada, R. y Kanwal, R. P. *Higher order fundamental forms of a surface and their applications to wave propagation and distributional derivatives*, Rend. Cir. Mat. Palermo **36**(1987), 27–62.
5. Estrada, R. y Kanwal, R.P. *Asymptotic Analysis: a distributional approach*, Boston, Birkhäuser, 1994.
6. Kanwal, R. P. *Generalized Functions: theory and technique*, 2<sup>a</sup> edición, Birkhäuser, Boston, 1997.
7. Lyness, J. N. *An Error Functional Expansion for N–Dimensional Quadrature with an Integrand Function Singular at a Point*, Math. of Comp. **30**(1976), 1–23.
8. Lyness, J. N. y Cools, Ronald. *A Survey of Numerical Cubature over Triangles*, Proc. Symposia Appl. Math. **48**(1994), 127–150.
9. Ninham, B. W. *Generalized functions and divergent integrals*, Num. Math. **8**(1966), 444–457.
10. Schwartz, L. *Théorie des Distributions*, Hermann, Paris, 1966.