ОДНОЗНАЧНАЯ РАЗРЕШИМОСТЬ ЗАДАЧИ О ВОЛНАХ НА ВОДЕ В СОБОЛЕВСКИХ ПРОСТРАНСТВАХ

В. И. Налимов

Аннотация. Изучается задача о нестационарных волнах на поверхности бесконечно глубокой тяжелой несжимаемой идеальной жидкости. Выведены уравнения для возвышения свободной поверхности, вертикальной и горизонтальной компонент скорости на свободной поверхности. Доказана локальная по времени разрешимость в соболевских пространствах начально-краевой задачи о волнах на воде.

 $DOI\,10.17377/smzh.2016.57.111$

Ключевые слова: волны на воде, однозначная разрешимость, оператор Дирихле — Неймана.

Теория движения жидкости со свободной поверхностью имеет давнюю историю как в чистой математике, так и в приложениях, связанных с практической деятельностью. Несмотря на значительные достижения в этой области и постоянное внимание к ней, остается много фундаментальных проблем, на которые стоит обратить внимание.

В данной статье речь пойдет о разрешимости в малом по времени начальнокраевой задачи, описывающей распространение волн на поверхности бесконечно глубокой жидкости. Строгое математическое исследование задачи о движении жидкости со свободной поверхностью было инициировано работой [1], в которой определены главные направления исследований — доказательство однозначной разрешимости задачи о неустановившихся течениях со свободной поверхностью, обоснование приближенных моделей, изучение устойчивости течения.

В классах аналитических функций однозначная разрешимость была установлена в работах [2–6]. Дополнительно в [5,6] была обоснована теория мелкой воды. Для двухслойной жидкости аналогичные результаты получены в [7,8].

Корректность начально-краевой задачи в классах функций, имеющих конечные нормы Соболева для плоско-параллельных течений, впервые была доказана в [9], а для пространственных течений — в [10–12]. Ссылки на основные работы по данной тематике можно найти в обзорной статье [13].

Таким образом, разрешимость в малом по времени начально-краевой задаче о волнах на воде можно считать установленной. Тем не менее остается много вопросов, на которые пока нет ответа. Неясно, какие системы координат нужно использовать для описания течения жидкости. Различные подходы к начально-краевой задаче используют разные системы координат. Например, лагранжевы координаты [9], координаты, возникающие при конформных отображениях жидкости [4–6] (в случае плоско-параллельных течениях), и эйлеровы координаты [10–12]. Выбор координат в значительной степени определяет характер математического анализа задачи. Неясно также, какие величины целесообразно считать искомыми. В исследованиях, учитывающих гамильтонову структуру уравнений, в качестве основных величин выбираются возвышение свободной поверхности и значения потенциала скорости на ней. Возможен и другой выбор искомых величин, о чем будет сказано ниже.

Другую проблему, связанную с разрушением решения, можно сформулировать так: чему равен наименьший показатель пространства H^s , при котором верна теорема существования локального по времени решения?

В данной статье для описания волн на поверхности бесконечно глубокой жидкости используется способ Эйлера. В качестве искомых величин выбираются возвышение свободной поверхности и компоненты вектора скорости на свободной границе (вертикальная и горизонтальные). Выписаны системы уравнений для этих величин.

В продолжение работы [14] здесь доказана локальная по времени разрешимость и указаны требования на гладкость начальных данных, гарантирующие существование решения (теорема 4.1). Эти требования являются, по-видимому, минимальными для использованной здесь из [14] техники изучения оператора Дирихле — Неймана и совпадают с требованиями работы [12].

Результат основан на сведении задачи о волнах на воде к эволюционной системе уравнений на свободной поверхности с помощью оператора Дирихле — Неймана. Изучение свойств этого оператора проводится с помощью подходящей параметризации области течения с последующим изучением краевой задачи в полупространстве. Такой подход позволяет избежать трудной техники исчисления псевдодифференциальных операторов с символами конечной гладкости. Необходимо отметить, что положительной определенности оператора Дирихле — Неймана и его оценок недостаточно для доказательства корректности задачи о волнах на воде. Чрезвычайно важную роль в работе играет его производная Фреше, ее оценки и другие свойства.

§ 1. Обозначения и предварительные сведения

Для обобщенной функции $\mathbb{R}^n \ni x \to u(x)$ через \hat{u} будет обозначаться ее преобразование Фурье. Гильбертово пространство H^s ($H^0 = L_2$) состоит из функций, для которых $\lambda^s \hat{u} \in L_2$, где

$$\lambda(\xi) = (1 + |\xi|^2)^{1/2}, \quad \xi \in \mathbb{R}^n.$$
 (1.1)

Для векторной функции $\vec{u}=(u_1,u_2,\ldots,u_n)$ и матрицы B размера $n\times m$ с элементами b_{ij} будут использоваться обозначения

$$\|\vec{u}\|_s^2 = \sum_{i=1}^n \|u_i\|_s^2, \quad \|B\|_s^2 = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m \|b_{ij}\|_s^2$$

и будем говорить в этом случае, что \vec{u} и B принадлежат H^s .

Пусть Δ — лапласиан в \mathbb{R}^n и $\vec{\nabla} u$ — градиент функции u. Определяем операторы Λ^s и $|\vec{\nabla}|^s$ равенствами

$$\Lambda^s u = (1 - \Delta)^{s/2} u, \quad |\vec{\nabla}|^s u = (-\Delta)^{s/2} u$$

или, в терминах образов Фурье,

$$\widehat{\Lambda^s u}(\xi) = \lambda^s(\xi) \hat{u}(\xi), \quad \widehat{|\vec{
abla}|^s u}(\xi) = |\xi|^s \hat{u}(\xi).$$

Ниже постоянно будем использовать очевидные утверждения

$$(u,v)_s = (\Lambda^s u, \Lambda^s v), \quad \|u\|_s = \|\Lambda^s u\|, \quad \|\vec{\nabla} u\|_s = \||\vec{\nabla}|u\|, \quad \|\vec{\nabla}\Lambda^{-s} u\|_s \le \|u\|_s,$$
$$\|u\|_{s-1} \le \||\vec{\nabla}|^{-1} u\|_s; \quad \|u\|_s \le c\|u\|_{s-p}\||\nabla|^p u\|_s + c\|u\|_{s-p}$$

 $(p \ge 0)$ без ссылок на них.

Различные константы, если конкретный вид их не важен, будем обозначать одним и тем же символом c.

Каждую точку из \mathbb{R}^{n+1} будем записывать в виде (x,x_{n+1}) , где $x=(x_1,x_2,\ldots,x_n)$. Если $(x,x_{n+1})\to \varphi(x,x_{n+1})$ — функция, определенная на некотором множестве из \mathbb{R}^{n+1} , то положим $\varphi(y):x\to \varphi(y)$ и будем рассматривать φ как функцию от y со значениями в пространстве функций или обобщенных функций.

Для функций U, определенных в $\Pi=\{(x,y)\in\mathbb{R}^{n+1}:y<0\}$, условимся считать $U(-\infty)=0$, если $U(y)\to 0$ при $y\to -\infty$ в смысле обобщенных функций.

Символом $N^s=L_2(-\infty,0;H^s)$ будем обозначать гильбертово пространство функций $y\to U(y)$ со скалярным произведением и нормой, заданными равенствами

$$(U,V)_{N^s} = \int\limits_{-\infty}^0 (U,V)_s\,dy, \quad \|U\|_{N^s}^2 = \int\limits_{-\infty}^0 \|U\|_s^2\,dy.$$

Очевидно, что для любых s верны формулы

$$(U,V)_{N^s} \le ||U||_{N^s} ||V||_{N^s}, \quad (U,V)_{N^s} \le |||\vec{\nabla}|^{-1/2} U||_{N^s} ||\vec{\nabla}|^{1/2} V||_{N^s}$$
 (1.2)

и, кроме того, для любых функций U справедлива оценка по сечениям

$$||U(y)||_{s}^{2} \leq 2|||\vec{\nabla}|^{1/2}U||_{N^{s}} |||\vec{\nabla}|^{-1/2}\frac{\partial U}{\partial y}||_{N^{s}}.$$
(1.3)

Последнее утверждение очевидным образом следует из равенства

$$||U(y)||_s^2 = 2 \int_{-\infty}^y \left(U, \frac{\partial U}{\partial y}\right)_s dy.$$

Основными пространствами, кроме N^s , с которыми будем иметь дело, будут пространства E^s и $\overset{\circ}{E}{}^s$ функций, для которых конечны нормы

$$\|U\|_{E^s} = \sup_y \|U(y)\|_s + \|U\|_{N^{s+1/2}}; \quad \|U\|_{\overset{\circ}{E}^s} = \sup_y \|U(y)\|_s + \||\vec{\nabla}|^{1/2}U\|_{N^s}.$$

Очевидны неравенства

$$||U||_{\dot{E}^s} \le c||U||_{E^s} \le c||U||_{\dot{E}^s} + c||U||_{N^s}.$$
(1.4)

Приведем свойства некоторых отображений во введенных пространствах. Они основаны на оценках соответствующих отображений в пространствах H^s и будут доказаны в § 5. Понадобится функция $s \to \sigma(s)$, определенная следующим образом: пусть r > n/2. Тогда

$$\sigma(s) = \max\{|s|, r\}. \tag{1.5}$$

В зависимости от обстоятельств число r может принимать различные значения. Это обозначение r для числа, большего n/2, и соответствующую ему функцию σ сохраним на протяжении всей статьи и без необходимости не будем напоминать об этом. Дополнительно примем соглашение: если в тексте в каком-либо конкретном случае встретится выражение $\sigma(s)$ при |s| > n/2, то всегда будем считать $r \le |s|$ и $\sigma(s) = |s|$ при |s| > n/2.

1. Для всех s верны оценки

$$||UV||_{N^s} \le c \sup_{y} ||U(y)||_{\sigma(s)} ||V||_{N^s}.$$
(1.6)

2. Пусть $s \ge 0$. Тогда

$$||UV||_{N^s} \le c||U||_{E^{\sigma(s)-1/2}}||V||_{\overset{\circ}{E^{s-1/2}}}.$$
(1.7)

3. Для всех $s \ge 0$ верны неравенства

$$||UV||_{E^s} \le c||U||_{E^{\sigma(s)}}||V||_{F_s}^{\circ}.$$
 (1.8)

Замечание 1.1. При s>n/2 пространство E^s является банаховой алгеброй:

$$||UV||_{E^s} \le C||U||_{E^s}||V||_{E^s}.$$

Это очевидно.

4. Пусть $n \ge 2$ и $s \ge 1/2$. Справедлива оценка

$$\| |\vec{\nabla}|^{-1/2} (UV) \|_{N^s} \le c \|U\|_{E^{\sigma(s-1)}} \|V\|_{E^{s-1}}. \tag{1.9}$$

Рассмотрим композицию $F \circ \vec{U}$ функции $\mathbb{R}^k \ni z \to F(z)$ и векторной функции \vec{U} со значением в \mathbb{R}^k (отождествляем аффинное пространство \mathbb{R}^k с присоединенным к нему векторным пространством $\vec{\mathbb{R}}^k$ и пишем \vec{U} вместо $0 + \vec{U}$). В дальнейшем, говоря о композиции, всегда будем предполагать, что функция F определена и бесконечно дифференцируема в некоторой окрестности начала координат, а значения \vec{U} лежат в \mathbb{R}^k .

5. Пусть s — произвольное число и $\rho = \sup_y \|U(y)\|_{\sigma(s)}$. Тогда для достаточно малых ρ верны равенства

$$||F(\vec{U}) - F(\vec{O})||_{N^s} = \chi(\rho)||\vec{U}||_{N^s}, \quad ||F(\vec{U})V||_{N^s} \le \chi(\rho)||V||_{N^s}. \tag{1.10}$$

6. Пусть $s \geq -1/2$ и величина $\rho = \|\vec{U}\|_{E^{\sigma(s-1/2)}}$ достаточно мала. Справедливы неравенства

$$||F(\vec{U})V||_{N^{s+1/2}} \le \chi(\rho)||V||_{\vec{E}^s}.$$
 (1.11)

7. Пусть $s \geq -1/2$ и величина $\rho = \|\vec{U}\|_{E^{\sigma(s)}}$ достаточно мала. Тогда

$$||F(\vec{U})V||_{E^s} \le \chi(\rho)||V||_{\dot{E}^s}.$$
 (1.12)

8. Пусть $n \geq 2, \ s \geq 1/2$ и величина $\rho = \sup_y \|\vec{U}\|_{\sigma(s-1/2)}$ достаточно мала. Тогда

$$\| |\vec{\nabla}|^{-1/2} [\Lambda^s, F(\vec{U})] V \|_{N^0} \le \chi(\rho) \sup_{y} \| U \|_{\sigma(s-1)+1/2} \| V \|_{N^{s-1}}.$$
 (1.13)

Определим билинейное отображение $(U,V) \to Q_s(U,V)$ равенством

$$Q_s(U, V) = \Lambda^s(U, V) - U\Lambda^s V - V\Lambda^s U. \tag{1.14}$$

9. Пусть $s \geq 1/2, \ p \geq 0$ и величина $\rho = \sup_y \| \vec{U} \|_{\sigma(s+p-1)}$ достаточно мала. Справедливы оценки

$$\sup_{v} \|Q_s(F(\vec{U}), V)\|_p \le \chi(\rho) \sup_{v} \|\vec{U}\|_{\sigma(s+p-1)+1/2} \sup_{v} \|V\|_{s+p-1/2}.$$
 (1.15)

Замечание 1.2. Слова «величина ρ достаточно мала» не следует понимать буквально. Здесь они означают, что согласно теореме вложения Соболева значения \vec{U} лежат в шаре, целиком содержащемся в области определения функции F. В частности, если область определения функции F совпадает с \mathbb{R}^k , то ρ может быть любым.

§ 2. Оператор Дирихле — Неймана

Пусть Γ — гиперповерхность класса C^{∞} в \mathbb{R}^{n+1} , заданная равенством $\Gamma = \{(x,x_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} : x \in \mathbb{R}^n, \ x_{n+1} = h(x)\}$, и пусть $J^2 = 1 + |\vec{\nabla} h|^2$. Функция J определяет меру на Γ : $d\Gamma = J \, dx$. Предположим, что в области $\Omega = \{(x,x_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} : x \in \mathbb{R}^n, \ -\infty < x_{n+1} < h(x)\}$ задана функция $(x,x_{n+1}) \to \Phi(x,x_{n+1})$, принимающая значения φ на Γ и гармоническая в Ω :

$$\Delta_{n+1}\Phi = 0 \text{ B } \Omega, \quad \Phi = \varphi \text{ Ha } \Gamma, \quad \Phi(-\infty) = 0.$$
 (2.1)

Определим оператор Дирихле — Неймана $h \to G(h)$ и тесно связанный с ним оператор $h \to D(h)$ равенствами

$$G(h)\varphi(x) = J\frac{\partial\Phi}{\partial\vec{n}}(x,h(x)), \quad D(h)\varphi(x) = \frac{\partial\Phi}{\partial x_{n+1}}(x,h(x)).$$
 (2.2)

Здесь \vec{n} — внешняя нормаль к Γ . Эти операторы линейны по φ и нелинейны по h. Прямыми вычислениями проверяется равенство

$$D(h)\varphi = \frac{1}{J^2}(G(h)\varphi + \vec{\nabla}h \cdot \vec{\nabla}\varphi), \tag{2.3}$$

так что

$$D^2\varphi = \frac{\partial^2\Phi}{\partial x_{n+1}^2}\bigg|_{\Gamma} = -\sum_{i=1}^n \frac{\partial^2\Phi}{\partial x_i^2}\bigg|_{\Gamma} = -\frac{1}{J^2}(\operatorname{div}(\vec{\nabla}\varphi - D\varphi\vec{\nabla}h) + \vec{\nabla}h \cdot \vec{\nabla}\varphi). \tag{2.4}$$

Производная Фреше оператора Дирихле — Неймана хорошо известна. Она определяется его дифференциалом

$$d(G(h)\varphi) = G \, d\varphi - \operatorname{div}(dh(\vec{\nabla}\varphi - D\varphi\vec{\nabla}h)) - G(dhD\varphi). \tag{2.5}$$

Вычисляя дифференциал правой части (2.3) с учетом двух последних формул, придем к равенству

$$d(D(h)\varphi) = D(d\varphi - D\varphi dh) + dhD^{2}\varphi = Dd\varphi - [D, dh]D\varphi.$$
 (2.6)

Как обычно, символ [A, B] = AB - BA обозначает коммутатор двух операторов. В (2.6) стоит коммутатор оператора D и оператора умножения на функцию dh.

Замечание 2.1. Если в (2.5) и (2.6) зафиксировать φ (т. е. положить $d\varphi = 0$), то в силу произвольности φ эти соотношения можно рассматривать как уравнения на G(h) и D(h) соответственно. Вместе с «начальными данными»

$$G(0) = |\vec{\nabla}|, \quad D(0) = |\vec{\nabla}|$$
 (2.7)

они однозначно определяют каждый из операторов G(h) и D(h). Более того, если зафиксировать h и рассмотреть семейство операторов A(t) = D(th) ($0 \le t \le 1$), то из (2.6) и (2.7) имеем задачу

$$A'(t) = -[A(t), h]A(t), \quad A(0) = |\vec{\nabla}|, \tag{2.8}$$

решение которой при t=1 дает оператор D(h). Пусть a_0 — главный символ оператора A(t). Из (2.8) имеем

$$\frac{\partial a_0}{\partial t} = ia_0 \vec{\nabla} h \cdot \vec{\nabla}_{\vec{\xi}} a_0 \quad (i = \sqrt{-1}). \tag{2.9}$$

Пусть b_0 — главный символ оператора G(th). Так как $b_0=(1+t^2|\vec{\nabla}h|^2)a_0-it\vec{\nabla}h\cdot\vec{\xi}$ согласно (2.3), то (2.9) можно написать в виде

$$\frac{\partial b_0}{\partial t} = -(1+t^2|\vec{\nabla}h|^2)^{-1}(t\vec{\nabla}h\cdot\vec{\xi}-ib_0)(-\vec{\nabla}h\cdot\nabla_{\xi}b_0+it|\vec{\nabla}h|^2)+i\vec{\nabla}h\cdot\nabla\vec{\xi}.$$

Поскольку оператор G симметричный, символ b_0 вещественный. Отделяя в последнем уравнении вещественную и мнимую части, получим систему

$$(1+t^2|\vec{\nabla}h|^2)rac{\partial b_0}{\partial t}=t|\vec{\nabla}h|^2-t(\vec{\nabla}h\cdotec{\xi})(\vec{\nabla}h\cdotec{
abla}_{\xi}b_0; \vec{\nabla}h\cdotec{
abla}_{ec{\xi}}(b_0^2-|ec{\xi}|^2)=0.$$

Если первое уравнение умножить на b_0 , то получится линейное обыкновенное уравнение, которое легко решается и определяет главный символ оператора G(th):

$$b_0(t, x_i \xi) = \sqrt{(1 + t^2 |\vec{\nabla} h|^2) |\vec{\xi}|^2 - t^2 (\vec{\xi} \cdot \nabla h)^2}.$$

При вычислении полного символа оператора Дирихле — Неймана, основанного на уравнении (2.8), возникают проблемы, связанные с неоднозначным определением младших символов. Это связано с тем, что оператор G симметричный. Поэтому целесообразно сохранить вещественность всех символов, входящих в представление для символа оператора Дирихле — Неймана.

Способ вычисления символов оператора Дирихле— Неймана (как главного, так и всех остальных) принадлежит С. В. Дятлову (Массачусетский технологический институт).

§ 3. Уравнения динамики поверхностных волн

Задача о волнах на воде, занимающей некоторый объем со свободной поверхностью, состоит в определении эволюции свободной поверхности и поля скорости под действием силы тяжести. Предполагается, что жидкость несжимаемая и в ней нет завихрений.

Будем считать, что свободная поверхность $\Gamma(h)$ задана уравнением $x_{n+1}=h(x,t)$, где t — время, $x\in\mathbb{R}^n$, а жидкость занимает объем $\Omega(h)=\{(x,x_{n+1})\in\mathbb{R}^{n+1}:c\in\mathbb{R}^n,x_{n+1}< h(x,t)\}$ и потенциал тяжести имеет вид $-gx_{n+1}$ (g — ускорение силы тяжести). В силу предположения о несжимаемости жидкости и отсутствии завихренности задача о волнах на поверхности бесконечно глубокой жидкости сводится к отысканию области течения $\Omega(h)$ и потенциала скорости $(x,x_{n+1},t)\to\Phi(x,x_{n+1},t)$ в ней из уравнения Лапласа

$$\Delta_{n+1}\Phi = 0 \quad \text{B } \Omega(h) \tag{3.1}$$

с двумя граничными условиями на свободной поверхности $\Gamma(h)$ — кинематическим условием и условием Бернулли:

$$\frac{\partial h}{\partial t} = \frac{\partial \Phi}{\partial x_{n+1}} - \vec{\nabla}h \cdot \vec{\nabla}\Phi; \quad \frac{\partial \Phi}{\partial t} = -gh - \frac{1}{2}|\vec{\nabla}\Phi|^2 - \frac{1}{2}\left|\frac{\partial \Phi}{\partial x_{n+1}}\right|^2. \tag{3.2}$$

Ввиду неограниченности области течения необходимы условия, определяющие поведение на бесконечности. Будем предполагать, что решение убывает на бесконечности:

$$h \to 0$$
 при $|x| \to \infty$, $\vec{\nabla}_{n+1} \Phi \to \vec{0}$ при $|x|^2 + x_{n+1}^2 \to \infty$. (3.3)

Кроме того, считается, что в фиксированный момент времени (обычно t=0) заданы область течения (т. е. функция h) и значение потенциала скорости на свободной поверхности:

$$h = h_0$$
 при $t = 0$, $\Phi = \Phi_0$ при $t = 0$ на $\Gamma(h_0)$. (3.4)

Уравнение (3.1) вместе с краевыми условиями (3.2), (3.3) и начальными данными полностью определяют картину течения при t>0.

§ 4. Уравнения на свободной поверхности и формулировка основного результата

При исследовании задачи о волнах на воде принято в качестве искомых величин выбирать функции, определенные только на свободной поверхности. С помощью оператора Дирихле — Неймана уравнения (3.2) можно записать в эквивалентном виде:

$$\frac{\partial h}{\partial t} = G(h)\varphi, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial t} = -gh - \frac{1}{2}|\vec{\nabla}\varphi|^2 + \frac{1}{2}J^2(D(h)\varphi)^2, \tag{4.1}$$

где φ — значение потенциала скорости на свободной границе. К этим уравнениям нужно добавить начальные данные

$$\varphi = \varphi_0, \quad h \to h_0$$
 при $t = 0$ (4.2)

и условие на бесконечности. Последнее обычно заменяют требованием принадлежности решения подходящим пространством H^s .

Отметим, что система уравнений (4.1) имеет гамильтонову структуру с гамильтонианом, имеющим вид функционала полной энергии.

Другую систему уравнений получим, если в качестве искомых величин выбрать возвышение свободной поверхности h и компоненты скорости на ней (вертикальную и горизонтальные):

$$v = D(h)\varphi = \frac{\partial \Phi}{\partial x_{n+1}} \bigg|_{\Gamma(h)}, \quad \vec{u} = \vec{\nabla}\varphi - D(h)\varphi\vec{\nabla}h = \vec{\nabla}\Phi|_{\Gamma(h)}$$
 (4.3)

 $(\Phi-$ потенциал скорости). Из системы (3.1), (3.2) вытекают уравнения

$$\frac{\partial h}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla})h = v, \quad \frac{\partial v}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla})v = -gDh - \frac{1}{2}D(|\vec{u}|^2 + v^2) + \vec{u} \cdot D\vec{u} + vDv. \tag{4.4}$$

Замыкает эту систему уравнений связь между компонентами скорости на свободной поверхности:

$$\vec{u} = \vec{R}(h)v$$
, где $\vec{R}v = -v\vec{\nabla}h + (-\Delta)^{-1}\vec{\nabla}(\operatorname{div}(v\vec{\nabla}h) + Gv)$. (4.5)

Система (4.4), (4.5), вывод которой будет дан в конце параграфа, вместе с начальными данными

$$h = h_0, \ v = v_0$$
 при $t = 0$ (4.6)

эквивалента системе (4.1) с начальными данными (4.2).

Основным результатом статьи является

Теорема 4.1. Пусть $n \geq 2$, s > 1 + n/2. Предположим, что $h_0 \in H^{s+1/2}$, $v_0 \in H^s$. Тогда существует такое T > 0, что для времени t < T задача (4.4)–(4.6) однозначно разрешима и $h(t) \in H^{s+1/2}$; v(t), $\vec{u}(t) \in H^s$ для указанных t.

Эта теорема доказана в последнем параграфе.

Вывод системы (4.4)–(4.6) достаточно прост. Первое уравнение в (4.4) очевидно. Заметим, что из формулы (2.5) для дифференциала оператора D и определения вектора скорости на Γ следуют соотношения

$$\frac{\partial v}{\partial t} = D\left(\frac{\partial \varphi}{\partial t} - v\frac{\partial h}{\partial t}\right) + Dv\frac{\partial h}{\partial t}, \quad \vec{\nabla}v = D\vec{u} + Dv\vec{\nabla}h. \tag{4.7}$$

Выражая производные по t от φ и h из (4.1), получим второе уравнение в (4.4).

Пусть, далее, векторная функция \vec{u} и функция v определены равенствами (4.3). Поскольку $\vec{u} + v \vec{\nabla} h = \vec{\nabla} \varphi$, из формулы (2.6) вытекает система уравнений

$$\operatorname{div} ec{u} = -Gv, \quad rac{\partial}{\partial x_i}igg(u_j + vrac{\partial h}{\partial u_j}igg) = rac{\partial}{\partial x_j}igg(u_j + vrac{\partial h}{\partial x_i}igg) \quad (i,j=1,2,\ldots,n),$$

решение которой определяет оператор $(h, v) \to \vec{R}(h)v$ в (4.5).

В практически важном случае n=2 написанная выше система является неоднородной системой Коши — Римана.

Замечание 4.1. Из второго уравнения (4.1) после дифференцирования по всем x_i следуют соотношения

$$\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} = -\left(\frac{\partial v}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla})v + g\right)\vec{\nabla}h. \tag{4.8}$$

Поскольку системы (4.1) и (4.4)–(4.6) эквивалентны, равенство (4.8) является следствием уравнений (4.4)–(4.6).

\S 5. Нелинейные отображения в пространства H^s

Задача, с которой будем иметь дело, нелинейная, и в дальнейшем потребуются оценки в пространстве H^s композиции отображений. Начнем с оценок нормы произведения двух функций. Они основаны на свойствах функции λ , заданной формулой (1.1). Также понадобятся простейшая оценка L_2 -нормы свертки $u*v=\int u(x-y)v(y)\,dy$:

$$||u * v|| \le ||u||_{L_1} ||v||, \tag{5.1}$$

и формула $\widehat{uv}=c\hat{u}*\hat{v}$ для преобразования Фурье произведения двух функций. Запись интеграла без указания пределов интегрирования означает, что он берется по всему пространству. Отметим, что при r>n/2

$$\|\hat{u}\|_{L_1} \le c\|u\|_r, \quad \|u\|_{L_\infty} \le c\|u\|_r$$
 (5.2)

с постоянными, зависящими только от r.

Лемма 5.1. Пусть r>n/2 и функция $s\to\sigma(s)$ определена формулой (1.5). Для всех s справедливы неравенства

$$||uv||_s \le c||u||_{\sigma(s)}||v||_s.$$
 (5.3)

Кроме того, c любым $p \ge 0$ верны оценки

$$||uv||_{s} \le c||u||_{\sigma(s-p)+p}||v||_{s-p} + c||u||_{\sigma(s-p)}|||\vec{\nabla}|^{p}v||_{s-p} \quad (s \ge 0).$$
 (5.4)

Доказательство основано на оценке

$$\lambda^{s}(\xi) \le c\lambda^{s}(\eta) + c\lambda^{s'}(\xi - \eta)\lambda^{s-s'}(\eta) \quad (s \ge 0, s' \ge s)$$

$$(5.5)$$

с функцией λ , заданной формулой (1.1). В соответствии с формулой преобразования Фурье произведения двух функций достаточно оценить L_2 -норму функции $w(\xi) = \int \Lambda^s(\xi) |\hat{u}(\xi-\eta)| \, |\hat{v}(\eta)| \, d\eta$. При $s \geq 0$ согласно (5.5) $w(\xi) \leq cw_1(\xi) + cw_2(\xi)$, где

$$w_1(\xi) = \int |\hat{u}(\xi-\eta)|\lambda^s(\eta)|\hat{v}(\eta)|\,d\eta, \quad w_2(\xi) = \int \lambda^{s'-s}(\xi-\eta)|\hat{v}(\xi-\eta)|\lambda^{s'}(\eta)|\hat{u}(\eta)|\,d\eta.$$

Применяя оценки (5.1) и (5.2) для функций w_k , придем к формуле

$$||uv||_s \le c||u||_r||v||_s + c||u||_{s'}||v||_{r+s-s'} \quad (s \ge 0, \ s' \ge s). \tag{5.6}$$

Выбирая здесь $s' = \sigma(s)$, получим (5.3) для $s \ge 0$. При отрицательных s неравенство (5.3) следует из соотношения двойственности. Заменим s на s+p в (5.6):

$$||uv||_{s+p} \le c||u||_r ||v||_{s+p} + c||u||_{s'} ||v||_{r+s+p-s'} \quad (s+p \ge 0, \ s' \ge s+p). \tag{5.7}$$

Выберем s' = s + p, если $s \ge r$, и положим s' = r + p, если s < r. Объединим обе оценки и, учитывая, что $\sigma(s) \ge r$ для любого s, в результате получим

$$||uv||_{s+p} \le ||u||_{\sigma(s)+p} ||v||_s + c||u||_{\sigma(s)} ||v||_{s+p}.$$

Поскольку $||v||_{s+p} \le c||v||_s + c|||\vec{\nabla}|^p v||_s$, отсюда вытекает (5.4).

Лемма 5.2. Пусть $0 \le p < n/2$. При $s \ge 0$ верны оценки

$$\||\vec{\nabla}|^{-p}(uv)\|_{s} \le c\|u\|_{-s+p}\|v\|_{s-p} + c\|uv\|_{s-p}.$$
(5.8)

Доказательство. Сначала заметим, что при $|\xi| \le 1$ верно соотношение

$$|\widehat{uv}(\xi)| \le c||u||_{-s+p}||v||_{s-p}. \tag{5.9}$$

Действительно, $\lambda(\eta) \leq c\lambda(\xi - \eta) \leq c\lambda(\eta)$ для выбранных ξ , поэтому

$$|\widehat{uv}(\xi)| \le c \int \lambda^{-s+p}(\xi - \eta) |\widehat{u}(\xi - \eta)| \lambda^{s-p}(\eta) |\widehat{v}(\eta)| d\eta.$$

Из этой формулы и неравенства Гёльдера вытекает (5.9). Поскольку интеграл от $|\xi|^{-2}|\widehat{uv}(\xi)|^2$ по множеству $|\xi| \leq 1$ не превосходит квадрата правой части неравенства (5.9), а соответствующий интеграл по множеству $|\xi| \geq 1$ не превосходит $c\|uv\|_{s-p}^2$, формула (5.8) доказана.

Приведем дополнительные свойства функции λ , которые понадобятся в дальнейшем.

Предложение 5.1. Пусть числа p, s и q удовлетворяют условиям $p \ge 0$, $s \ge 0$ и $0 \le q \le \min(1, s)$. Пусть функции f_1 и f_2 заданы равенствами

$$f_1(\xi,\eta) = \lambda^p(\xi)(\lambda^s(\xi) - \lambda^s(\eta)), \quad f_2(\xi,\eta) = \lambda^p(\xi)(\lambda^s(\xi) - \lambda^s(\eta) - \lambda^s(\xi - \eta)).$$

Тогда для всех ξ и η верны неравенства

$$|f_k(\xi,\eta)| \le c\lambda^q(\xi-\eta)\lambda^{s+p-q}(\eta) + c\lambda^{s'}(\xi-\eta)\lambda^{s+p-s'}(\eta)$$
(5.10)

с той разницей, что $s' \geq s + p$ для функции f_1 и $s' \geq s + p - q$ для функции f_2 . Предложение 5.1 будет доказано в конце параграфа.

Предложение 5.2. Пусть числа p, s и q удовлетворяют условиям $p \ge 0,$ $s \ge 0$ и $0 \le q \le \min(1, s)$. Тогда верны неравенства

$$\|[\Lambda^s, u]v\|_p \le c\|u\|_{\sigma(s+p-q)+q}\|v\|_{s+p-q}. \tag{5.11}$$

B частности, при $s \ge 1/2$

$$\|[\Lambda^s, u]v\|_p \le c\|u\|_{\sigma(s+p-1/2)+1/2}\|v\|_{s+p-1/2}.$$
(5.12)

Доказательство. Нужно оценить L_2 -норму функции

$$\int f_1(\xi,\eta) |\hat{u}(\xi-\eta)| \, |\hat{v}(\eta)| \, d\eta \leq c w_1(\xi) + c w_2(\xi),$$

где согласно (5.10)

$$w_1(\xi) = \int \lambda^q(\xi - \eta) |\hat{u}(\xi - \eta)| \lambda^{s+p-q}(\eta) |\hat{v}(\eta)| d\eta,$$

$$w_2(\xi) = \int \lambda^{s+p-s'}(\xi-\eta)|\hat{v}(\xi-\eta)|\lambda^{s'}(\eta)|\hat{u}(\eta)|\,d\eta \quad (s'\geq s+p).$$

Из (5.1), (5.2) имеем

$$\|[\Lambda^s, u]v\|_p \le c\|u\|_{r+q}\|v\|_{s+p-q} + c\|u\|_{s'}\|v\|_{r+s+p-s'} \quad (s' \ge s+p).$$

Из этого неравенства следует (5.11), если в нем положить s' = s + p при $s + p - q \ge r$ и s' = r + q при s + p - q < r, а затем объединить оценки.

Следствие 5.1.1. Для всех $s \ge 0$ справедливо неравенство

$$\|[\Lambda^s, u]v\|_{-1/2} \le c\|u\|_{\sigma(s-1)+1/2}\|v\|_{s-1}. \tag{5.13}$$

В самом деле, пусть сначала $s \leq 1/2$. Поскольку коммутатор является антисимметрическим оператором, норма в левой части (5.13) не превосходит

$$\sup_{w, ||w|| = 1} (\Lambda^{s-1}v, [\Lambda, u] \Lambda^{-1/2}w - [\Lambda^{1-s}, u] \Lambda^{s-1/2}w)$$

$$\leq \|v\|_{s-1} \sup_{w, \|w\|=1} (\|[\Lambda, u]\Lambda^{-1/2}w\| + \|[\Lambda^{1-s}, u]\Lambda^{s-1/2}w\|) \leq c\|u\|_{r+1/2}\|v\|_{s-1}$$

в соответствии с неравенством (5.11). Тем самым утверждение (5.13) при $s \le 1/2$ доказано. Если $s \ge 1/2$, то (5.13) вытекает из равенства

$$\Lambda^{-1/2}[\Lambda^s,u]v = [\Lambda^{s-1/2},u]v + \Lambda\|_{-1/2}[\Lambda^{1/2},u]\Lambda^{s-1/2}v$$

уже доказанной оценки (5.13) при $s \le 1/2$ и (5.11).

Следствие 5.1.2. Для всех $s \ge 0$ справедливо неравенство

$$\|[\Lambda^s, u]v\| \le c\|u\|_{\sigma(s-1/2)+1/2}\|v\|_{s-1/2}. \tag{5.14}$$

В самом деле, при $s \geq 1/2$ это утверждение следует из (5.11), а при $s \leq 1/2$ — из (5.13) и представления

$$\Lambda^{1/2}[\Lambda^s,u]v = [\Lambda^{s+1/2},u]v + \Lambda^{-1/2}[\Lambda^{1/2},u]\Lambda^{s+1/2}v.$$

Лемма 5.3. Пусть $n \ge 2$ и $s \ge 1/2$. Тогда

$$\||\vec{\nabla}|^{-1/2}[\Lambda^s, u]v\| \le c\|u\|_{\sigma(s-1)+1/2}\|v\|_{s-1}. \tag{5.15}$$

Доказательство. Обозначим через w функцию $[\Lambda^s,u]v$, так что

$$\widehat{w}(\xi) = c \int f_1(\xi,\eta) \hat{u}(\xi-\eta) \hat{v}(\eta) \, d\eta.$$

Заметим, что $\lambda(\xi - \eta) \leq c\lambda(\eta)$ при $|\xi| \leq 1$, поэтому $|\widehat{w}(\xi)| \leq c\|u\|_1\|v\|_{s-1}$ при $|\xi| \leq 1$ согласно неравенству Гёльдера. Поэтому интеграл от $|\xi|^{-1}|\widehat{w}(\xi)|^2$ по множеству $|\xi| \leq 1$ не превосходит $c\|u\|_1^2\|v\|_{s-1}^2$. Поскольку аналогичный интеграл по множеству $|\xi| \geq 1$ оценивается сверху через $\|w\|_{-1/2}^2$, верно неравенство

$$\| |\vec{\nabla}|^{1/2} [\Lambda^s, u] v \| \le c \|u\|_1 \|v\|_{s-1} + c \|[\Lambda^s, u] v\|_{-1/2}.$$

Утверждение (5.15) получим из формулы

$$[\Lambda^s, u]v = \Lambda^{1/2}[\Lambda^{s-1/2}, u]v + [\Lambda^{1/2}, u]\Lambda^{s-1/2}v,$$

если воспользуемся оценками (5.12) и (5.13).

Приведем свойства билинейного отображения Q_s , определенного равенством (1.14).

Лемма 5.4. Пусть три числа p, s и q удовлетворяют условиям $p, s \ge 0,$ $0 \le q \le \min(1, s).$ Тогда верны неравенства

$$||Q_s(u,v)||_p \le c||u||_{\sigma(s+p-2q)+q}||v||_{s+p-q}.$$
(5.16)

B частности, при $s \geq 1/2$

$$||Q_s(u,v)||_p \le c||u||_{\sigma(s+p-1)+1/2}||v||_{s+p-1/2}.$$
(5.17)

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Действуя точно так же, как при доказательстве леммы 5.2, для H^p -нормы $Q_s(u,v)$ получим оценку через правую часть неравенства (5.14), в которой $s' \geq s+p-q$. Выбирая s'=s+p-q при $s+p-2q \geq r$ и полагая s'=r+q при s+p-rq < r, получим две оценки, которые вместе дают (5.17).

Приведем некоторые свойства композиции функции $\mathbb{R}^k \ni z \to F(z)$ и векторной функции \vec{u} .

1. Пусть s > n/2 и величина $\|\vec{u}\|_s$ достаточно мала. Тогда

$$||F(\vec{u}) - F(\vec{o})||_s \le \chi(||u||_s)||u||_s, \quad ||(F(\vec{u}) - F(\vec{o}))v||_s \le \chi(||u||_s)||u||_s||v||_s.$$
 (5.18)

Эти неравенства обоснованы в [14].

2. Пусть s — произвольное число и величина $\|\vec{u}\|_{\sigma(s)}$ достаточно мала. Тогда

$$||F(\vec{u}) - F(\vec{o})||_s \le \chi(||u||_{\sigma(s)})||u||_s, \quad ||F(\vec{u})v||_s \le \chi(||u||_{\sigma(s)})||v||_s. \tag{5.19}$$

Действительно, согласно формуле Тейлора с остатком в интегральной форме $F(\vec{u}) - F(\vec{o}) = \vec{F_1}(\vec{u}) \cdot \vec{u} = (\vec{F_1}(\vec{u}) - F(\vec{o})) \cdot \vec{u} + \vec{F_1}(\vec{o}) \cdot \vec{u}$. Применяя последовательно оценки (5.3) и (5.18), сначала получим неравенство в (5.18), а затем и второе, если представить $F(\vec{u}) = F(\vec{u}) - F(\vec{o}) + F(\vec{o})$.

3. На самом деле оценки (5.18) зависят от «старших производных» векторной функции \vec{u} линейно: пусть s — произвольное число и величина $\rho = \|\vec{u}\|_{\sigma(s-1)}$ достаточно мала. Тогда справедливы оценки

$$||F(\vec{u}) - F(0)||_s \le \chi(\rho)||u||_s, \quad ||F(\vec{u})v||_s \le \chi(\rho)(1 + ||u||_{\sigma(s)})||v||_s.$$
 (5.20)

Действительно, согласно (5.19) $||F(\vec{u}) - F(\vec{o})||_{s-1} \le \chi(\rho) ||\vec{u}||_{s-1}$ и аналогично $||F_{x_i}||_{s-1} = ||F'(\vec{u})\vec{u}_{x_i}||_{s-1} \le \chi(\rho) ||u||_s$. Эти две оценки вместе доказывают первое неравенство в (5.20), а второе очевидным образом следует из представления $F(\vec{u}) = F(\vec{u}) - F(\vec{o}) + \vec{F}(\vec{o})$.

Замечание 5.1. Оценки (5.20) целесообразно использовать при s>1+n/2. Отметим, что в этом случае $\sigma(s-1)=s-1$.

4. Пусть $s \ge -1/2$ и величина $\rho = \|\vec{u}\|_{\sigma(s-1/2)}$ достаточно мала. Тогда

$$||F(\vec{u})v||_{s} \leq |F(\vec{o})| ||v||_{s} + \chi(\rho)(||\vec{u}||_{\sigma(s-1/2)+1/2}||v||_{s} + ||\vec{u}||_{\sigma(s-1/2)}|||\vec{\nabla}|^{1/2}v||_{s}).$$
(5.21)

В самом деле из представления $F(\vec{u}) = F(\vec{v}) - F(\vec{o}) + F(\vec{o})$ и (5.20) имеем

$$||F(\vec{u}) - F(\vec{o})||_{\sigma(s-1/2)+1/2} \le \chi(\rho) ||\vec{u}||_{\sigma(s-1/2)+1/2},$$

поскольку $\sigma(\sigma(s) - 1/2) \le \sigma(\sigma(s)) = \sigma(s)$ в силу монотонности функции σ для положительных аргументов.

Аналогично из (5.20) получаем $||F(\vec{u}) - F(\vec{o})||_{\sigma(s-1/2)} \le \chi(\rho) ||\vec{u}||_{\sigma(s-1/2)}$. Утверждение (5.21) следует из этих двух оценок и (5.4).

5. Пусть $s \geq -1/2$ и величина $\rho = \|\vec{u}\|_{\sigma(s-1/2)}$ достаточно мала. Тогда

$$||F(\vec{u}) - F(\vec{o})||_{s+1/2} \le c\chi(\rho) (||\vec{u}||_{\sigma(s-1/2)+1/2} ||u||_s + ||u||_{\sigma(s-1/2)} |||\vec{\nabla}|^{1/2} \vec{u}||_s).$$
 (5.22)

Действительно, это неравенство есть следствие представления $F(\vec{u}) - F(\vec{o}) = \vec{F}_1(\vec{u}) \cdot \vec{u}$ и оценки (5.21).

6. Пусть $s \geq 1/2, \; p \geq 0$ и величина $\rho = \|\vec{u}\|_{\sigma(s+p-1/2)}$ достаточно мала. Тогда

$$\|[\Lambda^s, F(\vec{u})]v\|_p \le \chi(\rho) \|\vec{u}\|_{\sigma(s+p-1/2)+1/2} \|v\|_{s+p-1/2}. \tag{5.23}$$

В самом деле, поскольку $[\Lambda^s, F(\vec{u})] = [\Lambda^s, F(\vec{u}) - F(\vec{o})]$, неравенство (5.23) следует из (5.12), (5.20) и монотонности функции σ для положительных значений аргумента.

7. Пусть $n \geq 2, s \geq 1/2$ и величина $\rho = \|\vec{u}\|_{\sigma(s-1/2)}$ достаточно мала. Тогда

$$\||\vec{\nabla}|^{-1/2}[\Lambda^s, F(\vec{u})]v\| \le \chi(\rho)\|\vec{u}\|_{\sigma(s-1)+1/2}\|v\|_{s-1}. \tag{5.24}$$

Действительно, это утверждение вытекает из (5.15), (5.20) и замечания $\sigma(\sigma(s-1)-1/2) \leq \sigma(s-1/2)$.

8. Пусть $s \geq 1/2$, $p \geq 0$, величина $\rho = \|\vec{u}\|_{\sigma(s+p-1)}$ достаточно мала и билинейное отображение Q_s определено формулой (1.14). Справедливы оценки

$$||Q_s(F(\vec{u}), v)||_p \le \chi(\rho) ||\vec{u}||_{\sigma(s+p-1)+1/2} ||v||_{s+p-1/2}.$$
(5.25)

Это утверждение есть очевидное следствие представления $Q_s(F(\vec{u}), v) = Q_s(F(\vec{u}) - F(\vec{o}), v) + F(\vec{o})v$, оценки (5.18) и первого неравенства в (5.20). Отметим, что $\Lambda^s 1 = 1$.

Замечание 5.2. Выражение «величина ρ достаточно мала» здесь, как и в замечании 1.2, означает, что область значений векторной функции \vec{u} лежит

в шаре, целиком содержащемся в области определения функции F. Если областью определения F является всё \mathbb{R}^k , то значения ρ могут быть любыми.

Замечание 5.3 о неравенствах (1.6)–(1.13), (1.15). Утверждение (1.6) следует из (5.3), утверждения (1.7), (1.8) — из определения пространств E^s (соответственно $\stackrel{\circ}{E}{}^s$) и (5.4). Формула (1.9) вытекает из (5.8) и (1.7). Соотношение (1.11) выводится из (5.20), а неравенство (1.12) есть следствие (1.11) и (5.19). Утверждения (1.13) и (1.15) — очевидные следствия (5.24) и (5.25).

Доказательство предложения 5.1. Сначала заметим, что справедливо соотношение

$$|\lambda^{q}(\xi) - \lambda^{q}(\eta)| \le c|\xi - \eta|^{q}. \tag{5.26}$$

Действительно, пусть для определенности $\lambda(\xi) \geq \lambda(\eta)$. Тогда (5.26) следует из цепочки формул

$$\lambda^{q}(\xi) - \lambda^{q}(\eta) = \lambda^{q}(\xi) \left(1 - \left(\frac{\lambda(\eta)}{\lambda(\xi)} \right)^{q} \right) \le \lambda^{q}(\xi) \left(1 - \frac{\lambda(\eta)}{\lambda(\xi)} \right)$$
$$\le \lambda^{-1+q}(\xi) |\xi - \eta| \le c |\xi - \eta|^{q} \lambda^{-1+q}(\xi) (\lambda^{1-q}(\xi) + \lambda^{1-q}(\eta)) \le c |\xi - \eta|^{q}.$$

Для любых двух положительных чисел выполнены неравенства $|a^s-b^s| \le c|a^q-b^q|\,|a^{s-q}+b^{s-q}|.$ Полагая $a=\lambda(\xi),\ b=\lambda(\eta),$ отсюда, учитывая (5.26), получим

$$|f_1(\xi,\eta)| \le c|\xi-\eta|^q (\lambda^{s+p-q}(\xi)+\lambda^p(\xi)\lambda^{s-p}(\eta)).$$

Рассматривая два случая, когда $|\xi| \le |\eta|$ или $|\eta| \le |\xi|$, из последнего неравенства будем иметь

$$|f_1(\xi,\eta)| \le c|\xi - \eta|^q (\lambda^{s+p-q}(\eta) + \lambda^{s+p-q}(\xi)). \tag{5.27}$$

Оценивая $\lambda^{s+p-q}(\xi)$ с помощью (5.5), придем к оценке (5.10) для функции f_1 .

При доказательстве аналогичного утверждения для функции f_2 рассмотрим сначала случай, когда $|\xi| \leq 2|\eta|$. Тогда $\lambda(\xi) \leq 2\lambda(\eta), \ \lambda(\xi-\eta) \leq 3\lambda(\eta),$ поэтому

$$\lambda^{p}(\xi)\lambda^{s}(\xi-\eta) \le \lambda^{q}(\xi-\eta)\lambda^{s+p-q}(\eta). \tag{5.28}$$

Кроме того, из (5.27) вытекает неравенство

$$\lambda^{p}(\xi)|\lambda^{s}(\xi) - \lambda^{s}(\eta)| \le c\lambda^{q}(\xi - \eta)\lambda^{s+p-q}(\eta). \tag{5.29}$$

Если $|\xi| \ge 2|\eta|$, то $\lambda(\eta) \le c\lambda(\xi)$, и так как $|\xi - \eta| \ge |\eta|$, верна формула $\lambda(\eta) \le \lambda(\xi - \eta)$. Отсюда и из (5.5) имеем

$$\lambda^{p}(\xi)\lambda^{s}(\eta) \leq \lambda^{q}(\xi - \eta)\lambda^{s+p-q}(\xi) \leq c\lambda^{q}(\xi - \eta)(\lambda^{s+p-q}(\eta) + \lambda^{s+p-s'}(\eta)).$$
 (5.30)

Здесь выбрали $s' \geq s + p - q$. Снова пользуясь (5.29), получим

$$\lambda^p(\xi)|\lambda^s(\xi)-\lambda^s(\eta)| \leq c\lambda^q(\eta)\lambda^{s+p-q}(\xi) \leq c\lambda^q(\xi-\eta)\lambda^{s+p-q}(\eta) + c\lambda^{s'}(\xi-\eta)\lambda^{s+p-s'}(\eta).$$

Последняя формула вместе с (5.30) доказывает оценку (5.10) для функции f_2 в предположении, что $s' \geq s + p - q$.

§ 6. Краевые задачи в полупространстве

Ниже будут установлены оценки решения первой краевой задачи в полупространстве для эллиптического уравнения второго порядка с указанием требований на гладкость коэффициентов оператора. Будем предполагать, что эллиптический оператор мало отличается от оператора с постоянными коэффициентами. Это требование не принципиально, однако позволит избежать серьезных технических трудностей, которые будут указаны ниже. При изложении материала не будем описывать классы функций, в которых ищется решение — полученные оценки указывают на пространство, и которым должны принадлежать краевые условия, правые части и соответственно решения.

Пусть эллиптический оператор L задан равенством

$$LU = \sum_{i,j=1}^{n=1} \frac{\partial}{\partial x_i} \left(b_{ij} \frac{\partial U}{\partial x_j} \right); \quad B\vec{\xi} \cdot \vec{\xi} \ge c_0 |\vec{\xi}|^2 \ (\vec{\xi} \in \mathbb{R}^{n+1}). \tag{6.1}$$

Здесь B — матрица с элементами b_{ij} . Будем предполагать, что существует предел $\lim_{|x|+|x_{n+1}|\to\infty} B(x,x_{n+1})=\stackrel{\circ}{B}$, и положим

$$L_0 U = \sum_{i_{i,i-1}}^{n+1} \stackrel{\circ}{b}_{ij} \frac{\partial^2 U}{\partial x_i \partial x_j},$$

где $\overset{\circ}{b}_{ij}$ — элементы матрицы $\overset{\circ}{B}$. Отметим, что постоянная эллиптичности оператора L_0 не меньше постоянной c_0 из (6.1).

Условимся переменную x_{n+1} , поскольку она будет играть особую роль, обозначать через y. С другой стороны, все переменные, входящие в определение оператора L, равноправны. Поэтому там, где это удобно, сохраним обозначение x_{n+1} .

Пусть \vec{q}_{n+1} — последний вектор канонического базиса в \mathbb{R}^{n+1} . Положим $\vec{e} = B\vec{q}_{n+1}$ и обозначим через $D_{\vec{e}}$ оператор дифференцирования вдоль вектора \vec{e} :

$$D_{\vec{e}}U = \vec{e} \cdot \vec{\nabla}_{n+1}U = \sum_{i=1}^{n+1} b_{i\,n+1} \frac{\partial U}{\partial x_i}.$$

Полезно ввести обозначения $\vec{\beta} = (b_{1\,n+1}, b_{2\,n+1}, \dots, b_{n\,n+1}), \, \beta = b_{n+1\,n+1}$ и записать производную вдоль вектора \vec{e} в виде

$$D_{\vec{e}}U = eta rac{\partial U}{\partial y} + ec{eta} \cdot ec{
abla} U, \quad ec{e} = B ec{q}_{n+1}.$$
 (6.2)

Этот оператор будет играть ключевую роль в дальнейших исследованиях. Рассмотрим краевую задачу

$$LU = f \text{ B } \Pi, \quad U(0) = u, \quad U(-\infty) = 0.$$
 (6.3)

Теорема 6.1. Пусть U- решение задачи (6.3), s- произвольное число и $\rho=\sup_{u}\|B-\overset{\circ}{B}\|_{\sigma(s)}.$ Справедлива оценка

$$\|\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{N^s} \le \chi(\rho)(\|\vec{\nabla}u\|_{s-1/2} + \||\vec{\nabla}|^{-1}f\|_{N^s}). \tag{6.4}$$

Замечание 6.1. Доказательство этой теоремы, как и следующей, проведем для случая, когда величина ρ мала. Для доказательства общего случая достаточно применить стандартную схему вывода оценок решений уравнений эллиптического типа в соболевских пространствах [15]. Например, можно, как обычно принято при выводе оценок решений эллиптических уравнений, «заморозить» коэффициенты оператора L, получить локальные оценки решения и сконструировать из них глобальную оценку решения через данные задачи и младшую норму решения, а затем избавиться от младшей нормы. При этом нужно внимательно следить за требованием на гладкость решения. Основой такого подхода являются утверждения типа леммы 3.2 из [15]. Все это требует долгой и кропотливой работы, поэтому доказательство общего случая не приводится.

Предварим доказательство теоремы следующими простыми утверждениями.

Предложение 6.1. Пусть V — решение задачи $L_0V=0$ в $\Pi,\ V(0)=u,\ V(-\infty)=0.$ Тогда для всех s справедливы оценки

$$\|\vec{\nabla}_{n+1}V\|_{N^s} \le c\|\vec{\nabla}u\|_{s-1/2}, \quad \|\vec{\nabla}_{n+1}V\|_{E^s} \le c\|\vec{\nabla}u\|_s. \tag{6.5}$$

Действительно, представим V в виде суммы V_0+V_1 , где $V_0=\exp\{y\Lambda\}u$, а V_1 — решение уравнения $L_0V_1=-L_0V_0$ в Π с краевым условием $V_1(0)=0$. Легко проверить, что $\|V_0\|_{N^s}\leq c\|\vec{\nabla}u\|_{s-1/2}$. Умножая уравнение для V_1 скалярно в N^s на V_1 и интегрируя по частям, получим

$$c_0 \|\vec{\nabla}_{n+1} V_1\|_{N^s}^2 \le (\overset{\circ}{B} \nabla_{n+1} V_1, \vec{\nabla}_{n+1} V_1)_{N^s} = -(B_0 \vec{\nabla}_{n+1} V_1, \vec{\nabla}_{n+1} V_0)_{N^s}$$

с постоянной c_0 из (6.1). Первое утверждение в (6.5) очевидно.

Для доказательства второго неравенства необходимо оценить H^s -норму $\vec{\nabla}_{n+1}V$ по сечениям, поскольку оценка $\vec{\nabla}_{n+1}V$ в пространстве $N^{s+1/2}$ уже есть. С этой целью воспользуемся формулой (1.3). Заметим, что $\||\vec{\nabla}|^{1/2}\vec{\nabla}_{n+1}V\|_{N^s} \le \|\vec{\nabla}^{n+1}V\|_{N^{s+1/2}}$ и аналогично

$$\| |\vec{\nabla}|^{-1/2} \vec{\nabla}_{n+1} V_y \|_{N^s} \le \| \vec{\nabla}_{n+1} V \|_{N^s} + \| |\vec{\nabla}|^{-1/2} V_{yy} \|_{N^s}.$$

Выражая вторую производную по y из уравнения $L_0V=0$, получим

$$\|\,|\vec{\nabla}|^{1/2}\vec{\nabla}_{n+1}V_y\|_{N^s} \leq c\|\nabla_{n+1}V\|_{N^{s+1/2}} \leq c\|\vec{\nabla}u\|_s.$$

Формула (1.3) вместе с доказанными неравенствами приводит к оценке (6.5).

Доказательство теоремы 6.1. Будем искать решение задачи (6.3) в виде суммы U_0+U_1 , где U_0 — решение задачи (6.3) с краевым условием $U_0(0)=u$, а U_1 — решение задачи (6.3) с правой частью $f-L_0U_0$ и нулевым краевым условием $U_1(0)=0$. Умножим обе части уравнения для U_1 на U_1 скалярно в N^s и проинтегрируем по частям. В результате получим

$$c_0 \|\vec{\nabla}_{n+1} U_1\|_{N^s}^2 \le (\mathring{B} \vec{\nabla}_{n+1} U_1, \vec{\nabla}_{n+1} U_1)_{N^s}$$

$$= -((B - \mathring{B}) \vec{\nabla}_{n+1} U_1, \vec{\nabla}_{n+1} U_1)_{N^s} + (\mathring{B} \nabla_{n+1} U_1, \vec{\nabla}_{n+1} U_0)_{N^s} - (f, U_1)_{N^s}.$$

При малых ρ нужная оценка U следует из (1.2), (1.6) и (6.5).

Теорема 6.2. Пусть U- решение задачи (6.3), $s\geq -\frac{1}{2}$ и $\rho=\|B-\overset{\circ}{B}\|_{E^{\sigma(s)}}.$ Справедливы оценки

$$||D_{\vec{e}}U||_{\mathring{E}^s} + ||\nabla_{n+1}U||_{\mathring{E}^s} \le \chi(\rho)(||\vec{\nabla}u||_s + |||\vec{\nabla}|^{-1/2}f||_{N^s}).$$
(6.6)

Доказательство проведем для малых ρ . Разобьем его на несколько частей.

1. Для любой функции V и любых s верны формулы

$$\|\vec{\nabla}V\|_{\dot{E}^s} \le \||\vec{\nabla}|^{-1/2}\vec{\nabla}_{n+1}V\|_{N^s}. \tag{6.7}$$

Эти утверждения являются очевидным следствием определения нормы в пространстве E^s и (1.3).

Введем для краткости записи обозначения

$$Y = \| |\vec{\nabla}|^{1/2} \vec{\nabla}_{n+1} U \|_{N^s}, \quad Y_0 = \| \vec{\nabla} u \|_s + \| |\vec{\nabla}^{-1/2} f \|_{N^s},$$

кроме того, будем считать, что все числа ρ ниже в тексте доказательства теоремы не превосходят единицы.

2. Пусть U_0 — решение задачи (6.5) с краевым условием $U_0(0)$ и $F=f-(L-L_0)U_0$. Тогда для любой функции V, равной нулю при y=0, верно соотношение

$$|(F, |\vec{\nabla}|V)_{N^s}| \le cY_0 ||\vec{\nabla}|^{1/2} \vec{\nabla}_{n+1} V||_{N^s} \quad (s \ge -1/2).$$
 (6.8)

Действительно, интегрированием по частям устанавливается равенство

$$(F, |\vec{\nabla}|V)_{N^s} = (|\vec{\nabla}|^{-1/2}f, |\vec{\nabla}|^{3/2}V)_{N^s} + (|\vec{\nabla}|^{1/2}(B - \overset{\circ}{B})\vec{\nabla}_{n+1}U_0, |\vec{\nabla}|^{1/2}\vec{\nabla}_{n+1}V)_{N^s}.$$

Из этой формулы следует (6.8), если учесть, что

$$\|(B - \overset{\circ}{B})\nabla_{n+1}U_0\|_{N^s \perp 1/2} < c\rho \|\nabla_{n+1}U_0\|_{E^s} < c\|\vec{\nabla}u\|_s$$

согласно (1.7) и (6.5).

3. Пусть U — решение задачи (6.3). Тогда

$$\| |\vec{\nabla}|^{1/2} \vec{\nabla}_{n+1} U \|_{N^s} \le c(Y_0 + \rho \|\vec{\nabla}_{n+1} U\|_{\overset{\circ}{E}^s}).$$
 (6.9)

В самом деле, пусть U_0 , F — функции, определенные в п. 2, и $V=U-U_0$. Тогда V является решением уравнения (6.3) с функцией F в правой части и нулевым граничным условием. Умножая уравнение для V на $|\vec{\nabla}|V$ скалярно в N^s и интегрируя по частям, получим

$$\begin{aligned} c_0 \| \, |\vec{\nabla}|^{1/2} \vec{\nabla}_{n+1} V \|_{N^s}^2 &\leq (|\vec{\nabla}|^{1/2} (\overset{\circ}{B} \vec{\nabla}_{n+1} V), |\vec{\nabla}|^{1/2} \nabla_{n+1} V)_{N^s} \\ &= - (|\vec{\nabla}|^{1/2} (B - \overset{\circ}{B}) \vec{\nabla}_{n+1} V, |\vec{\nabla}|^{1/2} \vec{\nabla}_{n+1} V)_{N^s} + (F, |\vec{\nabla}|V)_{N^s}. \end{aligned}$$

Отсюда согласно (1.7) и (6.8) имеем

$$\| |\vec{\nabla}|^{1/2} \vec{\nabla}_{n+1} V \|_{N^s} \le c(Y_0 + \rho \|\vec{\nabla}_{n+1} V \|_{\overset{\circ}{E}_s}).$$

Если вспомнить, что $U=U_0+V$, то из этого неравенства и (6.5) вытекает оценка (6.9).

4. Пусть выполнены условия теоремы. Тогда

$$\| |\vec{\nabla}|^{1/2} D_{\vec{e}} U \|_{N^s} \le c(Y_0 + \rho \|\nabla_{n+1} U\|_{\vec{E}^s}).$$
 (6.10)

Действительно, это неравенство следует из определения оператора $D_{\vec{e}}$, представления $\vec{e}=\stackrel{\circ}{\vec{e}}+(\vec{e}-\stackrel{\circ}{\vec{e}})$, в котором $\stackrel{\circ}{\vec{e}}=\stackrel{\circ}{B}\vec{q}_{n+1},$ (1.7) и (6.9). 5. Пусть выполнены условия теоремы и U— решение задачи (6.3). Спра-

ведлива оценка

$$\left\| |\vec{\nabla}|^{-1/2} \frac{\partial}{\partial y} D_{\vec{e}} U \right\|_{N^s} \le c(Y_0 + \rho \|\vec{\nabla}_{n+1} U\|_{\dot{E}^s}). \tag{6.11}$$

В самом деле, верно равенство $\frac{\partial}{\partial u}D_{\vec{e}}U=LU-L'U$, где

$$L'U = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^{n+1} \frac{\partial}{\partial x_i} \left((b_{ij} - \overset{\circ}{b}_{ij}) \frac{\partial U}{\partial x_j} \right) + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^{n+1} \overset{\circ}{b}_{ij} \frac{\partial^2 U}{\partial u_i \partial x_j}.$$

Поскольку

$$\|\,|\vec{\nabla}|^{-1/2}L'U\|_{N^s} \le c\|\,|\vec{\nabla}|^{1/2}\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{N^s} + c\rho\|\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{\overset{\circ}{E}^s}$$

в соответствии с (1.7), утверждение (6.11) вытекает из (6.9).

6. Пусть выполнены условия теоремы. Тогда

$$||D_{\vec{e}}U||_{\overset{\circ}{E}_{s}} \le c(Y_{0} + \rho ||\vec{\nabla}_{n+1}U||_{\overset{\circ}{E}_{s}}).$$
 (6.12)

В самом деле, из (1.3), (6.10) и (6.11) следует неравенство $\sup \|D_{\vec{e}}U\|_s \le$ $c(Y_0 + \|\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{_{\Gamma_s}})$, которое вместе с (6.10) доказывает (6.12).

7. Пусть U — решение задачи (6.3) и $s \ge -1/2$. Справедливо неравенство

$$\|\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{s} \le \chi(\rho)(Y_{0} + \rho\|\vec{\nabla}|_{n+1}U\|_{\overset{\circ}{P}_{s}}). \tag{6.13}$$

В самом деле, из определения (6.2) производной вдоль вектора \vec{e} имеем $U_y=rac{1}{eta}(D_{ec e}U+eceta\cdotec
abla U)$, где $eta\geq c_0$. Рассматривая выражения 1/eta и eceta/eta как нелинейные функции от элементов матрицы $B - \overset{\circ}{B}$, из (5.20) и замечания 1.2 получим оценку $||U_y||_s \le \chi(\rho)(||D_{\vec{e}}U||_s + ||\vec{\nabla}U||_s)$. Нужный результат следует из (6.12), (6.7) и (6.9).

8. Пусть выполнены условия теоремы и величина $ho = \|B - \tilde{B}\|_{E^{\sigma(s)}}$ мала. Тогда теорема 6.2 верна. В самом деле, из (6.9) и (6.13) следует неравенство $\|\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{\overset{\circ}{F}^s} \le \chi(\rho)(Y_0 + \rho\|\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{\overset{\circ}{F}^s})$, решение которого при малых ρ дает оценку $\|\nabla_{n+1} \bar{U}\|_{\dot{E}^s} \leq \chi(\rho) Y_0$. Ссылка на (6.12) завершает доказательство теоремы для малых ρ . О доказательстве теоремы для произвольных ρ упомянуто в замечании 6.2.

Следствие 6.2.1. Пусть $s \geq 0$ и U — решение задачи (6.3). Тогда справедлива оценка (6.4) с $\rho = \|B - \overset{\circ}{B}\|_{E^{\sigma(s-1/2)}}$.

В самом деле, если при доказательстве теоремы 6.1 сначала воспользоваться неравенством (1.7), а затем оценками (6.5) и (6.6), то получим

$$\|(B - \overset{\circ}{B})\nabla_{n+1}U_1\|_{N^s} \le c\rho \|\vec{\nabla}_{n+1}U_1\|_{E^{s-1/2}} \le \chi(\rho)(\|\vec{\nabla}u\|_{s-1/2} + \||\vec{\nabla}|^{-1/2}f\|_{N^{s-1/2}}).$$

Завершив доказательство теоремы, с учетом этой оценки придем к утверждению следствия.

Определим отображение $u \to U = S(u)$ и оператор $G: u \to Gu$ через решение краевой задачи:

$$LU = 0 \text{ B }\Pi, \ U(0) = u, \ U(-\infty) = 0; \quad Gu = D_{\vec{e}}Su|_{x_{n+1}=0}.$$
 (6.14)

Кроме того, сопоставим оператору G билинейное отображение Q_G равенством

$$Q_G(u,v) = G(uv) - uGv - vGu. (6.15)$$

Теорема 6.3. Справедливы следующие утверждения.

1. Оператор G симметричен и положительно определен:

$$(Gu, v) = (u, Gv), \quad (Gu, u) \ge c_0 \| |\vec{\nabla}|^{1/2} u \|^2$$
 (6.16)

c постоянной эллиптичности c_0 из (6.1).

2. Пусть $s \ge -1/2$ и $\rho = \|B - B\|_{E^{\sigma(s)}}$. Верны оценки

$$||Gu||_s \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla}u||_s. \tag{6.17}$$

3. Пусть $n \geq 2, \, s \geq 1/2$ и $\rho = \|B - \overset{\circ}{B}\|_{E^{\sigma(s)}}$. Справедливы неравенства

$$||Q_G(u,v)||_s \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla}u||_{\sigma(s-1/2)} ||\vec{\nabla}v||_{s-1}. \tag{6.18}$$

Кроме того,

$$||Q_G(u,v)||_s \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla}u||_{\sigma(s-1/2)-1/2} ||\vec{\nabla}v||_{s-1/2}.$$
(6.19)

Доказательство. Симметричность оператора G очевидна, а его знакоопределенность получим из цепочки формул. Пусть U=S(u). Тогда

$$\| |\vec{\nabla}|^{1/2} u \|^2 = 2(U_y, \vec{\nabla} U)_{N^0} \le \| \vec{\nabla}_{n+1} U \|_{N^0}^2 \le \frac{1}{c_0} (B \vec{\nabla}_{n+1} U \vec{\nabla}_{n+1} U)_{N^0} = \frac{1}{c_0} (Gu, u).$$

Утверждение (6.17) — очевидное следствие теоремы 6.2. Для доказательства (6.18) положим

$$U=S(u), \quad V=S(v), \quad \Phi=S(uv)-UV, \quad F=-2B\vec{\nabla}_{n+1}U\cdot\vec{\nabla}_{n+1}V.$$

Очевидно, что $Q_G(u,v)=D_{\vec{e}}\Phi|_{x_{n+1}=0}$. С другой стороны, $L\Phi=F$ в П и $\Phi(0)=0$. Поэтому для оценки Q_G можем воспользоваться теоремой 6.2. Предварительно заметим, что согласно лемме 6.2

$$\||\vec{\nabla}|^{-1/2}F\|_{s} \le \chi(\rho)(\|\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{1}\|\vec{\nabla}_{n+1}V\|_{s-1/2} + \|B\vec{\nabla}_{n+1}U\cdot\vec{\nabla}_{n+1}V\|_{s-1/2})$$
(6.20)

для указанных s. Формула (1.4) и теоремы 6.1, 6.2 дают оценку

$$\| |\vec{\nabla}|^{-1/2} F \|_{N^s} \le \chi(\rho) \| \vec{\nabla} u \|_{\sigma(s-1/2)} \| \vec{\nabla} v \|_{s-1}.$$

Из этого неравенства и теоремы 6.2 следует утверждение (6.18).

Для вывода (6.19) оценим правую часть (6.20) несколько по-другому, пользуясь соотношением

$$\|B\vec{\nabla}_{n+1}U\cdot\vec{\nabla}_{n+1}V\|_{s-1/2}\leq \chi(\rho)\|\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{\sigma(s-1/2)}\|\vec{\nabla}_{n+1}V\|_{E^{s-1/2}}.$$

В результате получим, учитывая предыдущие рассуждения, формулу

$$\| |\vec{\nabla}|^{-1/2} F\|_{N^s} \le \chi(\rho) \| \vec{\nabla} u\|_{\sigma(s-1/2)-1/2} \| \vec{\nabla} v\|_{s-1/2}.$$

Утверждение (6.19) вытекает из теоремы 6.2.

\S 7. Дифференциальные свойства оператора Дирихле — Неймана и оператора D

В этом параграфе приведем и докажем некоторые свойства оператора Дирихле — Неймана и тесно связанного с ним оператора D, определенных формулами (2.2). Основное отличие «истинного» оператора Дирихле — Неймана от оператора G, заданного равенством (6.14), состоит в том, что известна его производная Фреше, определенная дифференциалом (2.5).

Сопоставим оператору D билинейное отображение Q_D равенством

$$Q_D(uv) = D(uv) - uDv - vDu = \frac{1}{J^2}Q_G(u, v).$$
 (7.1)

Условимся через $Q_D(\vec{u},v)=Q_D(u,\vec{v})$ обозначать вектор с координатами $Q_D(u_i;v)$ и положим $Q_D(\vec{u},\vec{v})=\sum_i Q_D(u_i,v_i).$

Предложение 7.1. Справедливы равенства

$$dDu = Ddu - DuDdh - Q_D(Du, dh), (7.2)$$

$$\frac{1}{2}dQ_D(u,u) = -\frac{1}{2}Q_D(u,u)Ddh + Q_D(u,du) - uQ_D(u,dh). \tag{7.3}$$

Действительно, соотношение (7.2) есть просто другая запись равенства (2.6), а формула (7.3) проверяется прямыми вычислениями.

Для оценки нормы оператора $G: H^s \to H^{s-1}$ (соответственно оператора $D: H^s \to H^{s-1}$) зададим специальные параметризации области Ω (невырожденные отображения полупространства Π на Ω), в которых переменные x_1, x_2, \ldots, x_n не меняются, а вместо x_{n+1} вводится переменная $y: x_{n+1} = X(x,y)$, причем X(x,0) = h(x). Тем самым определяется параметризация $(x,x_{n+1}) = \eta(x,y)$ области Ω . Она будет невырожденной, если выполнено неравенство $X_y \ge c_1 > 0$. В дальнейшем для обозначения переменной y сохраним запись x_{n+1} там, где это удобно.

Теорема 7.1. Верны следующие утверждения.

1. Оператор G симметричен и положительно определен:

$$(Gu, v) = (u, Gv), \quad (G, u, u) \ge \| |\vec{\nabla}|^{1/2} u \|^2.$$
 (7.4)

2. Пусть $n\geq 2,\, s\geq -1/2$ и $\rho=\|\vec{\nabla} h\|_{\sigma(s)}.$ Справедливы оценки

$$||Gu||_s + ||Du||_s \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla}u||_s.$$
 (7.5)

3. Пусть билинейные операторы Q_G и Q_D определены равенствами (6.15) и (7.1) соответственно, $s \ge 1/2$ и $\rho = \|\vec{\nabla} h\|_{\sigma(s)}$. При $n \ge 2$ верны оценки

$$||Q_G(u,v)||_s + ||Q_D(u,v)||_s \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla}u||_{\sigma(s-1)} ||\vec{\nabla}v||_{s-1}.$$
 (7.6)

Кроме того,

$$||Q_G(u,v)||_s + ||Q_D(u,v)||_s \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla}u||_{\sigma(s-1/2)-1/2} ||\vec{\nabla}v||_{s-1/2}.$$
 (7.7)

4. Пусть выполнены условия предыдущего пункта. Тогда

$$||[G, u]v||_s + ||[D, u]v||_s \le \chi(\rho) ||\nabla u||_{\sigma(s)} ||v||_s.$$
(7.8)

5. Операторы G и D удовлетворяют условию Липшица в следующем смысле. Пусть $\|\vec{\nabla} h\|_{\sigma(s)} \leq \rho$ и $\|\vec{\nabla} h'\|_{\sigma(s)} \leq \rho$. При $n \geq 2$ и $s \geq -1/2$ выполняются оценки

$$\|(D(h) - D(h'))u\|_s + \|(G(h) - G(h'))u\|_s \le \chi(\rho)\|\vec{\nabla}(h - h')\|_{\sigma(s)}\|\vec{\nabla}u\|_s.$$
 (7.9)

Доказательство. Симметричность оператора G и его знакоопределенность хорошо известны. Отметим, что оценку (7.4) можно получить из (6.16), если при параметризации Ω положить $y=x_{n+1}+h(x)$.

Для доказательства остальных утверждений теоремы параметризуем Ω , сделав замену $x_{n+1} = X(x,y) = \mu y + Y(x,y)$, где $Y = \exp(y\Lambda)h$. Очевидно, что $\|\vec{\nabla}Y\|_s \le c\|\vec{\nabla}h\|_s$, поэтому в соответствии с теоремой вложения Соболева $Xy \ge 1/2$, если выбрать $\mu \ge c\|\vec{\nabla}h\|_r$ с достаточно большой постоянной c. Согласно (1.11) и замечанию 1.2 для матрицы $B = B(\nabla_{n+1}Y)$ верна оценка $\|B - \mathring{B}\|_{E^s} \le \chi(\rho)\|\vec{\nabla}h\|_s$. Соотношения (7.5)–(7.7) следуют из теоремы 6.3, определения (2.2) оператора D и равенства $Q_D(U,v) = J^{-2}Q_G(u,v)$.

Оценки (7.8) следуют из формулы $[G,u]v = Q_G(u,v) + vGu$, аналогичной формулы для оператора D, (7.5) и (7.6).

Поскольку, как видно из (2.5), (7.5) и (7.8), верна оценка

$$\left\| \frac{\partial}{\partial h} Dv dh \right\|_{s} \le \chi(\rho) \|\vec{\nabla} dh\|_{\sigma(s)} \|\vec{\nabla} v\|_{s},$$

липшицевость оператора D следует из формулы конечных приращений [16]. Липшицевость оператора G устанавливается с помощью определения (2.3) оператора D.

Теорема 7.2. Пусть $n \geq 2, \ s > 1 + n/2$ и $\rho = \|\vec{\nabla} h\|_{s-1/2}$. Справедливы представления

$$\Lambda^s Du = D\Lambda^s u - DuD\Lambda^s h + M_D u, \tag{7.10}$$

$$\Lambda^{s}Q_{D}(u,v) = -Q_{D}(u,v)D\Lambda^{s}h + F_{D}(u,v)$$
(7.11)

и оценки

$$||M_D u|| \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla} u||_{s-1/2},$$
 (7.12)

$$||F_D(u,v)|| \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla}u||_{s-1} ||\vec{\nabla}v||_{s-1}.$$
 (7.13)

Доказательство этой, по сути, центральной теоремы весьма громоздко. Предварим доказательство несколькими утверждениями. Произведем специальную параметризацию Ω , сделав замену $x_{n+1}=y+Y(x,y)$, где Y — решение уравнения LY=0 в Π с краевыми условиями $Y(0)=h,\ Y(-\infty)=0$. Если вернуться в исходные переменные, то Y станет гармонической в Ω функцией, равной h на Γ , и существование Y сомнений не вызывает. Чтобы избежать ненужных проблем, связанных с выяснением невырожденности параметризации, ограничимся случаем малых $\rho_0=\|\vec{h}\|_r$. Согласно теореме 7.1 и определению оператора D

$$||Yx_{n+1}||_{x_{n+1}=h}||_r = ||Dh||_r \le \rho_0 \gamma(\rho_0),$$

поэтому в соответствии с теоремой вложения Соболева

$$||Y_{x_{n+1}}||_{L_{\infty}(\sigma)} \le c||Dh||_r \le 1/2,$$

если величина ρ_0 достаточна мала. Тогда в силу принципа максимума $\|Y_{x_{n+1}}\|_{L_{\infty}(\Omega)} \leq 1/2$, поэтому параметризация Ω , определенная заменой $y = x_{n+1} + Y(x, x_{n+1})$, невырожденная.

Замечание 7.1. Такая параметризация Ω хороша тем, что для оператора L справедливо представление [14]

$$LU=PU$$
 при $PU=\sum_{i,j=1}^{n+1}b_{ij}rac{\partial^2 U}{\partial x_i\partial x_j}.$

На этом факте основано относительно простое доказательство теоремы 7.2.

Предложение 7.2. Пусть функция Y = Y(x,y) определяет параметризацию Ω так, как это сделано выше, s > n/2 и $\rho = \|\vec{\nabla} h\|_s$. Верны неравенства

$$\|\vec{\nabla}_{n+1}Y\|_{E^s} \le \rho\chi(\rho), \quad \|B - \mathring{B}\|_{E^s} \le \rho\chi(\rho).$$
 (7.14)

Докажем эти утверждения для малых ρ . Так как

$$||B - \overset{\circ}{B}||_{E^s} \le \chi(||\vec{\nabla}_{n+1}Y||_{E^s})||\vec{\nabla}_{n+1}Y||_{E^s})$$

согласно (1.12), из следствия 6.2.1 имеем неравенство

$$\|\vec{\nabla}_{n+1}Y\|_{E^s} \le \chi(\|\vec{\nabla}_{n+1}Y\|_{E^s})\rho,$$

решение которого при малых ρ дают первую оценку в (7.14). Второе утверждение следует из написанной выше оценки E^s -нормы матрицы $B-\overset{\circ}{B}$.

Лемма 7.1. Пусть оператор $S:u\to U=S(u)$ определен решением уравнения LU=0 в П c краевыми условиями U(0)=u, $U(-\infty)=0$. При s>1+n/2 верны оценки

$$\|\vec{\nabla}_{n+1}S(u)\|_{\frac{\circ}{E^s}} \le \chi(\rho)\|\nabla \vec{u}\|_s,$$
 (7.15)

$$\|\vec{\nabla}_{n+1}[\Lambda^s, S]u\|_{\dot{E}} \le \chi(\rho) \|\vec{\nabla}u\|_{s-1/2}. \tag{7.16}$$

Здесь и далее $\rho = \|\vec{\nabla} h\|_{s-1/2}$.

Доказательство. Положим $V=S(\Lambda^p u)$ $(1/2 \le p \le s)$ и $\Phi=\Lambda^p U-V.$ Учитывая замечание 7.1, нетрудно видеть, что Φ является решением краевой задачи

$$L\Phi=f$$
 в $\Pi,\quad \Phi(0)=0,\quad \Phi(-\infty)=0,$ где $f=-\sum_{i,j=1}^{n+1}[\Lambda^p,b_{ij}]rac{\partial^2 U}{\partial x_i\partial x_j}.$

Выражая вторую производную по x_{n+1} от U из уравнения PU=0, получим

$$f = \sum \left(\left[\Lambda^p, b_{ij} \right] - \left[\Lambda^p; \beta_{n+1 \, n+1} \right] \frac{1}{\beta_{n+1 \, n+1}} \right) \frac{\partial^2 U}{\partial x_i x_j}.$$

Здесь суммирование ведется по i и j, одновременно не равным n+1. Поскольку $\|[\Lambda^p,\beta]w\|_{s-p} \leq c\|\beta-\beta^\circ\|_s\|w\|_{s-1/2}$ для любых функций β и w, из (5.15) и оценок норм композиции отображений следует оценка по сечениям $\||\nabla|^{-1/2}f\|_{s-p} \leq \rho\chi(\rho)\|\vec{\nabla}_{n+1}U\|_{s-1/2}$, поэтому $\||\nabla|^{-1/2}f\|_{N^s} \leq \rho\chi(\rho)\|\vec{\nabla}u\|_{s-1/2}$ согласно теореме 6.1. Следовательно, в соответствии с теоремой 6.2

$$\|\Phi\|_{E^{s-p}} \leq \rho \chi(\rho) \|\vec{\nabla} u\|_{s-1/2}.$$

Положив здесь p=s, получим (7.16). Отсюда же при p=1/2 и из равенства $\Lambda^{1/2}U=V+\Phi$, поскольку $\|V\|_{\mathring{E}^{s-1/2}}\leq \chi(\rho)\|\vec{\nabla}u\|_s$ согласно теореме 6.2, вытекает (7.15).

Доказательство теоремы 7.2. Пусть функция Y=S(h) определяет параметризацию $\Omega, \ X=y+Y$ и U=S(u). Оператор D в новых переменных определяется формулой $Du=\left(\frac{1}{X_y}U\right)\big|_{y=0}$. Прямым вычислением проверяется равенство

$$\Lambda^s\left(\frac{1}{X_y}U_y\right) = \frac{1}{X_y}(S(\Lambda^s u))_y - \frac{(S(u))_y}{X_y}((\Lambda^s h))_y + MU \tag{7.17}$$

с оператором M, заданным формулой

$$MU = \frac{1}{X_y} \left(Q_s \left(Y_y, \frac{1}{X_y} U_y \right) + ([\Lambda^s, S] u)_y + \frac{U_y}{X_y} ([\Lambda^s, S] h)_y \right). \tag{7.18}$$

Представление (7.10) получим из формулы (7.17), если в ней положим y=0 и определим оператор M_D равенством $M_D u = MS(u)|_{y=0}$.

На основании теоремы 6.2 можно утверждать, что $\|U_y\|_s \le \chi(\rho)\|\nabla u\|_s$ для всех y. Оценивая первое слагаемое в правой части формулы (7.18) с помощью неравенства (5.26), а два остальных — с помощью неравенства (7.15) и учитывая (7.13), для всех y получим оценку $\|MU\|$ через правую часть (7.12). Тем самым утверждение (7.10) доказано.

Положим U=S(u),~V=S(v) и $\Phi=S(uv)-UV,$ так что $Q_D(u,v)=\left(\frac{1}{X_y}\Phi_y\right)_{y=0}.$ Пусть $f=2B\vec{\nabla}_{n+1}U\cdot\nabla_{n+1}V.$ Из утверждений (1.9), (1.4), а также теорем 6.1 и 6.2 следует оценка

$$\| |\nabla|^{-1/2} f \|_{N^s} \le \chi(\rho) \| \vec{\nabla} u \|_{s-1} \| \nabla v \|_{s-1},$$

поэтому снова на основании теоремы 6.2

$$\|\Phi_u\|_s \le \chi(\rho) \|\vec{\nabla}u\|_{s-1} \|\nabla v\|_{s-1}$$
 для всех y . (7.19)

Несложными вычислениями проверяется равенство

$$\Lambda^{s}\left(\frac{\Phi_{y}}{X_{y}}\right) = -\frac{\Phi_{y}}{X_{y}^{2}}(S(\Lambda^{s}h))_{y} + F, \tag{7.20}$$

где

$$F = \Lambda^{s} \Phi_{y} - [\Lambda^{s}, \Phi_{y}] \frac{Y_{y}}{X_{y}} + \frac{\Phi_{y}}{X_{y}} Q_{s} \left(Y_{y}, \frac{Y_{y}}{X_{y}} \right) - \frac{\Phi_{y}}{X_{y}^{2}} ([\Lambda^{s}, S]h)_{y}. \tag{7.21}$$

Представление (7.11) с отображением $F_D = F|_{y=0}$ следует из (7.7) и (7.21), если учесть оценки (5.21), (5.25) и (5.26).

Замечание 7.2. Здесь малость $\|\vec{\nabla}h\|_r$ существенна. Общий случай доказать сложнее. Один из способов доказательства теоремы 7.2 состоит в исправлении специальной параметризации области Ω , при которой матрица B на границе y=0 имеет блочный вид. Такое ее свойство позволяет применить в доказательстве теоремы идеи работы [14] (с соответствующими поправками), реализация которых даст нужный результат.

$\S\,8$. Дифференциальные свойства оператора $ec{R}$

Изучим свойства оператора \vec{R} , заданного формулой (4.5).

Лемма 8.1. При $s \ge -1/2$ справедливы оценки

$$\|\vec{R}(h)v\|_{s} \le \chi(\|\vec{\nabla}h\|_{\sigma(s)})\|v\|_{s}.$$
 (8.1)

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Сначала заметим, что норма оператора $|\vec{\nabla}|^{-1}G:L_2\to L_2$ совпадает с нормой сопряженного оператора $G|\nabla|^{-1}$. Поэтому из теоремы 7.1 и определения (4.5) оператора \vec{R} имеем оценку $\|\vec{R}v\| \leq \chi(\|\nabla h\|_r)\|v\|$. Кроме того, получим $\|\frac{\partial}{\partial x_i}\vec{R}(h)v\|_{s-1} \leq \chi(\|\vec{\nabla}h\|_{\sigma(s)})\|v\|_s$ при $s\geq 1/2$ снова из теоремы 7.1. Далее, так как норма оператора $|\vec{\nabla}|^{-1}G:H^s\to H^s$ совпадает с нормой сопряженного относительно скалярного произведения в L_2 оператора $G|\nabla|^{-1}:H^{-s}\to H^{-s}$, оценка (8.1) при $0\leq |s|\leq 1/2$ снова следует из теоремы 7.1.

Лемма 8.2. Пусть $s \ge -1/2$ и $\rho = \|\vec{\nabla} h\|_{\sigma(s)}$. Справедливы оценки

$$\left\| \frac{\partial \vec{R}v}{\partial h} dh \right\|_{s} \le \chi(\rho) \|\vec{\nabla}v\|_{\sigma(s)} \|dh\|_{s}. \tag{8.2}$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. После несложных преобразований из определения оператора \vec{R} и правила (2.5) дифференцирования оператора G следует равенство

$$rac{\partial ec{R} v}{\partial h} \, dh = ec{
abla} v \, dh + ec{
abla} (-\Delta)^{-1} (-G(dhDv) + \mathrm{div}(dhDvec{
abla} h)).$$

Рассуждая так же, как в лемме 8.1, придем к неравенству (8.2).

Следствие 8.2.1. Пусть выполнены условия леммы 8.2. Тогда

$$\left\| \frac{\partial}{\partial x_i} \vec{R} v \right\|_s \le \chi(\rho) \|\vec{\nabla} v\|_{\sigma(s)} \quad \text{для всех } i.$$
 (8.3)

Действительно, поскольку

$$rac{\partial}{\partial x_i}ec{R}v = rac{\partialec{R}v}{\partial h}rac{\partial h}{\partial x_i} + ec{R}rac{\partial v}{\partial x_i},$$

утверждение (8.3) следует из (8.1) и (8.2).

Следствие 8.2.2. Пусть $s \ge -1/2$ и $\rho = \|\vec{\nabla} h\|_{\sigma(s)}$. Справедлива оценка

$$\|\vec{R}v\|_{s+1} \le \chi(\rho)\|v\|_{\sigma(s)+1}.$$
 (8.4)

В самом деле, так как $||f||_s \le c||f||+c||\vec{\nabla} f||_{s-1}$ для любой функции f, оценка (8.4) вытекает из (8.1) и (8.3).

Лемма 8.3. Оператор \vec{R} удовлетворяет условию Липшица в следующем смысле. Пусть $s \ge -1/2$, $\|\vec{\nabla}h\|_{\sigma(s)} \le \rho$ и $\|\vec{\nabla}h'\|_{\sigma(s)} \le \rho$. Тогда

$$\|(\vec{R}(h) - \vec{R}(h')v\|_s \le \chi(\rho)\|\vec{\nabla}v\|_{\sigma(s)}\|h - h'\|_s.$$

Доказательство следует из формулы конечных приращений [16] и оценки (8.2).

§ 9. Корректность начально-краевой задачи о волнах на воде

В этом параграфе будет доказана теорема 4.1. Всюду ниже будем считать, что

$$n \ge 2, \quad s > 1 + n/2 \quad \text{if} \quad r \le s - 1,$$
 (9.1)

где r — число, входящее в определение (5.1) функции σ . При ограничениях (9.1) пространства H^{s-1} являются банаховыми алгебрами и выполняются неравенства

$$\|[\Lambda^s, u]v\| \le c\|u\|_s\|v\|_{s-1/2},\tag{9.2}$$

$$||Q_s(u,v)|| \le c||u||_{s-1/2}||v||_{s-1/2}, \quad ||Q_s(u,v)||_{1/2} \le c||u||_s||v||_{s-1/2},$$
 (9.3)

которые совпадают с (5.12), (5.17) и (5.7).

Приведем свойства операторов G и D, которые понадобятся в дальнейшем. Всюду ниже для краткости записи будем писать $\rho = \|\vec{\nabla} h\|_{s-1/2}$. Справедливы оценки

$$||Dv||_{s-1/2} \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla}v||_s, \quad ||Gv||_{1/2} \le \chi(\rho) ||\vec{\nabla}v||_{1/2}.$$
 (9.4)

Кроме того,

$$||Q_D(u,v)||_{s-1/2} \le \chi(\rho)||u||_{s-1/2}||v||_{s-1/2}. \tag{9.5}$$

Пусть, далее, \vec{R} — оператор из (4.5). Из (8.1) следует оценка

$$\|\vec{R}v\|_s \le \chi(\rho)\|v\|_s. \tag{9.6}$$

Один из приемов доказательства разрешимости сильно нелинейной системы уравнений состоит в сведении ее к квазилинейной системе уравнений при помощи процедуры дифференцирования. Поступим так же при изучении системы (4.4)–(4.6). Для краткости записи обозначим через

$$rac{d}{\partial t} = rac{\partial}{\partial t} + (ec{u} \cdot ec{
abla}) \quad (ec{u} = ec{R}(h)v)$$

оператор полного дифференцирования по времени.

Лемма 9.1. Пусть (h, v) — решение системы уравнений (4.4), (4.5),

$$H = \Lambda^s h, \quad V = \Lambda^s V - \vec{\nabla} h \cdot \Lambda^s \vec{u} \tag{9.7}$$

И

$$a = g(1 - Dh) - \frac{1}{2}Q_D(\vec{w}, \vec{w}), \quad \vec{w} = (\vec{R}(h)v, v).$$
 (9.7')

Тогда выполняются равенства

$$\frac{dH}{dt} = V + A(H, V), \quad \frac{1}{a} \frac{dV}{dt} = -GH + B(H, V). \tag{9.8}$$

Справедливы оценки

$$||A(H,V)||_{1/2} \le \chi(||H||_{1/2})||H||_{1/2}||V||,$$

$$||B(H,V)|| \le \chi(||H||_{1/2})||H||_{1/2}||V||^2.$$
 (9.9)

Замечание 9.1. Для любого вектора $\vec{w}=(\vec{u},v)$ величина $V-\vec{\nabla}h\cdot\vec{u}$ есть проекция его на нормаль $J\vec{n}$ к Γ . Таким образом, мы сначала продифференцировали вектор скорости на свободной поверхности, а затем в качестве искомой величины выбрали проекцию продифференцированного вектора скорости на нормаль к Γ .

Замечание 9.2. Существует такой оператор K(H), что

$$v = K(H)V, \quad ||v||_s \le \varkappa(||H||)||V||.$$
 (9.10)

Действительно, из определения (9.7) функции V, (9.6) и теоремы вложения Соболева следует оценка $||v||_s \le ||V|| + C||\nabla h||_{s-1}||v||_s$, из которой, в свою очередь, вытекает утверждение (9.10) при малых ρ . Доказательство общего случая несколько сложнее, поэтому опущено.

Замечание 9.3. Система (4.4)–(4.6) эквивалентна системе (9.8) с начальными данными

$$H = \Lambda^s h_0, \quad V = \Lambda^s v_0 - \vec{\nabla} h_0 \cdot \Lambda^s \vec{R}(h_0) v_0$$
 при t=0. (9.11)

Это очевидно.

Замечание 9.4. Положительность функции a играет ключевую роль при доказательстве корректности задачи (9.8), (9.11). Если (h, \vec{u}, v) — ее решение, то функция a выражается через градиент давления на свободной поверхности:

$$a=rac{dv}{dt}+g=-rac{1}{J}rac{\partial p}{\partial ec{n}}igg|_{\Gamma}.$$

Известно, что $\frac{\partial p}{\partial \vec{n}}\big|_{\Gamma} < 0$. Но мы пока не имеем теоремы существования и не можем этим фактом воспользоваться.

Прежде чем доказывать лемму сформулируем

Предложение 9.1. Справедлива оценка

$$||a - g||_{s-1/2} \le \chi(\rho) (1 + ||v||_s^2).$$
 (9.12)

Действительно, это утверждение вытекает из первого неравенства в (9.4) и оценок (9.5), (9.6).

Доказательство леммы 9.1. Запишем систему уравнений (4.4), (4.5) и (4.8) в виде

$$rac{dh}{dt} = v, \quad rac{dv}{dt} = a - g, \quad rac{dec{u}}{dt} = -aec{
abla}h.$$

Применяя оператор Λ^s к обоим этим уравнениям и учитывая результаты теоремы 7.2, после простых, но довольно громоздких вычислений, получим уравнения (9.8) с отображениями

$$A = -Q_{s}(\vec{u}, \vec{\nabla}h),$$

$$B = \frac{1}{a} \left(-[\Lambda^{s}, \vec{u}] \cdot \vec{\nabla}v + \vec{\nabla}h \cdot ([\Lambda^{s}, \vec{u}] \cdot \vec{\nabla})\vec{u} + \sum_{i=1}^{n} \Lambda^{s} u_{i} \frac{\partial \vec{u}}{\partial x_{i}} \cdot \vec{\nabla}h \right) - \left(\Lambda^{s} \vec{u} \cdot \nabla \vec{v} - M_{D}h - \frac{1}{2} F_{D}(\vec{w}, \vec{w}) + Q_{s}(a - g, \vec{\nabla}h) \cdot \vec{\nabla}h \right).$$

$$(9.13)$$

Если в правых частях этих формул везде подставить

$$v = K(H)V, \quad \vec{u} = \vec{R}(h)K(H)V, \quad h = \Lambda^{-s}H,$$

то получим операторы A(H,V) и B(H,V). Заметим, далее, что

$$\rho \le \|H\|_{1/2}, \quad \|\vec{u}\|_s \le \|\vec{R}(H)K(H)V\|_s \le \chi(\|H\|_{1/2})\|V\|.$$
(9.14)

Кроме того, из теоремы вложения Соболева имеем

$$\sup_{x} |\vec{\nabla}v| \le c \|\vec{\nabla}v\|_{s-1} \le c \|v\|_{s} \le c \chi(\|H\|_{1/2}) \|V\|, \quad \sup_{x} |\vec{\nabla}h| \le c \|H\| \qquad (9.15)$$

и аналогично для всех i

$$\sup_{\sigma} |\vec{\nabla} u_i| \le c ||\vec{U}||_s \le \chi(||H||_{1/2})||V||. \tag{9.16}$$

Оценка (9.9) для отображения A вытекает из второго неравенства в (9.3) и (9.14). Оценка нормы отображения B следует из (9.2), (9.12), (9.16) и первого неравенства в (9.3).

Для доказательства теоремы необходимо получить оценку H^{s-1} -нормы функции $\frac{da}{dt}$, а также выяснить условия, гарантирующие оценку снизу функции a. Разобьем доказательство на несколько этапов.

Приведем нужные нам свойства операторов D и \vec{R} , учитывающих ограничения (9.1). Пусть u и v — произвольные функции и билинейный оператор Q_D определен равенством (7.1). Из результатов теоремы 7.1 следуют оценки

$$||Q_D(u,v)||_{s-1} \le \chi(\rho)||u||_s||v||_{s-1}, \tag{9.17}$$

$$||Q_D(u,v)||_{s-1/2} \le \chi(\rho)||u||_{s-1/2}||v||_{s-1/2}. (9.18)$$

Кроме того,

$$||[G, u]v||_{s-1} + ||[D, u]v||_{s-1} \le \chi(\rho)||u||_s||v||_{s-1}.$$
(9.19)

Пусть оператор \vec{R} задан формулой (4.4). Тогда согласно (8.1) и (8.2)

$$\|\vec{R}v\|_{s-1} \le \chi(\rho)\|v\|_{s-1}, \quad \left\|\frac{\partial \vec{R}v}{\partial h}\,dh\right\|_{s-1} \le \varkappa(\rho)\|v\|_s\|dh\|_{s-1}.$$
 (9.20)

Пусть, далее, функции H и V определены соотношениями (9.7). Поскольку верно равенство v = K(h)V, из замечания (9.2) имеем

$$\|\vec{u}\|_{s} \le \chi(\rho)\|V\|.$$
 (9.21)

Справедливо неравенство

$$||dv||_{s-1} \le \chi(\rho)(||H||_{1/2})(||dV||_{-1}). \tag{9.22}$$

Действительно, из определения V имеем

$$dV = \Lambda^{s} dv - \vec{\nabla}h \cdot \Lambda^{s} \vec{R} dv - \vec{\nabla}dh \cdot \Lambda^{s} \vec{R}v - \vec{\nabla}h \cdot \Lambda^{s} \frac{\partial \vec{R}v}{\partial h} dh.$$
 (9.23)

Это равенство можно рассматривать как уравнение для dv. Из него, (5.2) и (9.20) следует неравенство

$$||dv||_{s-1} \le \rho \chi(\rho) ||dv||_{s-1} + \chi(\rho) (||dh||_{s-1} + ||dV||_{-1}),$$

решение которого при малых ρ дает (9.22). Доказательство в общем случае значительно длиннее, поэтому опущено.

Замечание 9.5. Оценка (9.22) показывает, что уравнение (9.23) можно разрешить относительно dv и записать $dv = F_0(dH, dV)$ и H^{s-1} -норма F_0 оценивается через правую часть (9.22). Очевидно, что отображение F_0 линейно по dH и dV.

Формула (9.7') вместе с (9.7) определяет отображение $(H,V) \to a(H,V),$ которое будем изучать.

Лемма 9.2. Справедливо представление

$$da = -D dh + F(dH, dV) \tag{9.24}$$

c линейным оператором $(dH,dV) \rightarrow F(dH,dV)$, и верна оценка

$$||F(dH, dV)||_{s-1} \le \chi(||\vec{\nabla}H||_{-1/2})(||\vec{\nabla}H||_{-1/2} + ||V||)(||dV||_{-1} + ||dH||_{-1/2}).$$
 (9.25)

Доказательство. Пусть сначала $\vec{w}=(\vec{u},v)$ — произвольное векторное поле. Справедлива формула

$$\frac{1}{2} dQ_D(\vec{w}, \vec{w}) = -\frac{1}{2} Q_D(\vec{w}, \vec{w}) D dh + F_1(d\vec{w}, dh), \tag{9.26}$$

в которой

$$F_1(dh, d\vec{w}) = -Q_p(\vec{w}, d\vec{w}) + Q_D(Q_D(\vec{w}, \vec{w}), dh) + [D, \vec{w}] \cdot (D\vec{w} dh) - D\vec{w} \cdot [D, \vec{w}] dh - dh[D, \vec{w}] \cdot D\vec{w}.$$
(9.27)

Верна оценка

$$||F_1(dh, d\vec{w})||_{s-1} \le \chi(\rho) ||\vec{w}||_s (||d\vec{w}||_{s-1} + ||\vec{w}||_s ||dh||_{s-1/2}). \tag{9.28}$$

Действительно, равенство (9.26) проверяется прямыми вычислениями с учетом правила дифференцирования (7.2) оператора D, а оценка (9.28) вытекает из (5.3) и (9.17)–(9.19). Отметим, что при оценке первого слагаемого в правой части (9.27) нужно воспользоваться неравенством (9.17), а при оценке второго слагаемого — два раза неравенством (9.18).

Пусть $\vec{u} = \vec{R}(h)v$ и отображение a задано равенством (9.7'). Справедливо представление

$$da = -aD dh + F_1(dh, dv) \tag{9.29}$$

с линейным оператором $(dh, dv) \rightarrow F_1(dh, dV)$ и верна оценка

$$||F_2(dh, dv)||_{s-1} \le \chi(\rho)(\rho + ||v||_s)(||dh||_{s-1/2} + ||dv||_{s-1}). \tag{9.30}$$

В самом деле, из определения отображения a, (7.2) и (9.26) вытекает равенство

$$da = -aD \, dh + F_1(dh, d\vec{w}) + Q_D(Dh, dh). \tag{9.31}$$

Поскольку векторное поле $d\vec{w}$ имеет координаты $d\vec{u} = \frac{\partial \vec{R}v}{\partial h} \, dh + \vec{R} \, dv$ и dv, подстановка этих выражений в правую часть (9.31) определяет оператор $(dh, dv) \to F_2(dh, dv)$. Так как согласно (9.20)

$$||d\vec{w}||_{s-1} \le \chi(\rho)(||v||_s||dh||_{s-1} + ||dv||_{s-1}),$$

композиция (9.28) и этой оценки вместе с (9.17) доказывает неравенство (9.30). Поскольку $dv = F_0(dH, dV)$ согласно замечанию 9.5, имеем представление (9.24) с отображением $F(dH, dV) = F_2(F_0(dH, dV), \Lambda^{-s} dH)$. Требуемая его оценка следует из (9.30) и замечания 9.5.

Пусть функции h и v зависят от параметра (времени) $t \in [0,T]$ и $d/dt = \partial/dt + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla})$. Для краткости записи положим

$$ho = \| ec{
abla} H \|_{-1/2}, \quad heta = \left\| rac{dH}{dt}
ight\| + \|V\|, \quad heta_* = \left\| rac{dV}{dt}
ight\|_{-1/2},$$

с функциями H и V, заданными равенствами (9.7).

Рассмотрим отображение $(H,V) \to a(H,V)$, заданное равенствами (9.7) и (9.7'). Отметим, что из (9.12) следует неравенство

$$||a-q||_{s-1} < \varkappa(\rho)(1+\theta)^2.$$
 (9.32)

Лемма 9.3. Верна оценка

$$\left\| \frac{da}{dt} \right\|_{s=1} \le \varkappa(\rho)(1+\theta)^2(\theta_* + \theta). \tag{9.33}$$

Доказательство. Поскольку отображение $(dH,dV) \to F(dH,dV)$ линейно, из (9.24) следует формула

$$rac{\partial a}{\partial t} = -aDrac{\partial h}{\partial t} + Figg(rac{\partial H}{\partial t},rac{\partial V}{\partial t}igg)$$

и аналогичные формулы имеют место для производных по x_i от функции a. Поэтому можно записать равенство

$$\begin{split} \frac{da}{dt} &= -aD\frac{dh}{dt} + F\left(\frac{dH}{dt}, \frac{dV}{dt}\right) - a[\vec{u}, D]\vec{\nabla}h \\ &+ \sum_{i=1}^{n} u_{i} F\left(\frac{\partial H}{\partial x_{i}}, \frac{\partial V}{\partial x_{i}}\right) - F(\vec{u} \cdot \vec{\nabla}H, \vec{u} \cdot \vec{\nabla}V). \end{split}$$

Отсюда, применяя оценки (7.5), (9.25) и (9.19), получим

$$\left\|\frac{da}{dt}\right\|_{s-1} \leq \varkappa(\rho) \bigg(\left\|\frac{\partial h}{\partial t}\right\|_s + (1+\theta)^2 (\theta_* + \theta) \bigg).$$

Так как $\Lambda^s \frac{dh}{dt} = \frac{dH}{dt} + [\Lambda^s, \vec{u}] \vec{\nabla} h$, из оценок (9.19) и (9.21) следует неравенство

$$\left\| \frac{dh}{dt} \right\|_s \leq \left\| \frac{dH}{dt} \right\| + \varkappa(
ho) \|V\| \leq \varkappa(
ho) \theta.$$

Подставляя его в предыдущее неравенство, получим (9.33).

Лемма 9.4. Верна оценка

$$\left\| \left[\frac{d}{dt}, G \right] \varphi \right\|_{-1/2} \le \varkappa(\rho) \theta \|\varphi\|_{1/2}. \tag{9.34}$$

Доказательство следует из равенства

$$igg[rac{d}{dt},Gigg]arphi = -[G,ec{u}]\cdotec{
abla}arphi + [ec{G},ec{u}]\cdot(ec{
abla}hDarphi) + \sum_{i=1}^n[ext{div},u_i]igg(rac{\partial h}{\partial x_i}(ec{
abla}arphi - Darphiec{
abla}h)igg),$$

полученного из формулы дифференцирования оператора Дирихле — Неймана (2.5), а также оценок (7.8) и (9.21).

Рассмотрим функционал

$$E(H, V) = (H, H) + (GH, H) + ((1/a)V, V)$$

с пока произвольной функцией a, зависящей от времени и удовлетворяющей условию

$$\frac{1}{2}a_* \le a \le 2a_* \tag{9.35}$$

с положительной постоянной a_* . В пространстве $W^s = H^{s-1/2} \times H^s$ ($W^0 = W$) введем норму равенством

$$\|H,V\|_{W^s}^2 = \|H\|_{s+1/2}^2 + \|V\|_s^2.$$

Поскольку оператор Дирихле — Неймана положительно определен (теорема 7.1), из определения функционала E имеем

$$c\|H, V\|_W^2 = E(H, V) \le \varkappa(\rho)\|H, V\|_W$$
 (9.36)

с постоянной, зависящей от a_* .

Символом E' будем обозначать производную функционала E по времени t. Прямыми вычислениями проверяется равенство

$$E'(H,V) = 2\left(\frac{dH}{dt}, H + GH\right) + 2\left(\frac{1}{a}\frac{dV}{dt}, V\right) + I(H,V),$$
 (9.37)

в котором

$$I(H,V) = (H\operatorname{div} \vec{u}, H + GH) + \left(H, \left[\frac{d}{dt}, G\right]H\right) - \left(\frac{1}{a^2}\frac{da}{dt}V, V\right) + \left(\frac{1}{a}\operatorname{div} \vec{u}V, V\right).$$

Верна оценка

$$|I(H,V)| \le \chi(E) \left(1 + \left\| \frac{da}{dt} \right\|_{s-1} \right) E, \tag{9.38}$$

следующая из неравенств Шварца, (9.4), (9.21); (9.33) и (9.34).

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ТЕОРЕМЫ 4.1. Начнем с вывода априорной оценки решения задачи (4.4), (4.5). Пусть H и V — решения системы (9.8), (9.11) и a=a(H,V). Предположим, что

$$\frac{1}{2}a_* \le a \le 2a_*,$$
 где $a_* = \inf_x a$ при $t = 0.$ (9.39)

Тогда существует такое T > 0, что

$$||H;V||_W \le \chi(||H_0||)||H_0,V_0||_W$$
 для всех $t \in [0,T]$. (9.40)

В самом деле, из уравнений (9.9) вытекает оценка

$$\left\| \frac{dH}{dt} \right\|_{-1/2} + \left\| \frac{dV}{dt} \right\|_{-1} \le \varkappa(E) E^{1/2}.$$

Соответственно из (9.12) и (9.33) имеем

$$||a - g||_{s-1} + \left\| \frac{da}{dt} \right\|_{s-1} \le \chi(E)E^{1/2},$$

поэтому согласно (9.38)

$$|I(H,V)| \le \chi(E)E. \tag{9.41}$$

Из системы (9.8) и (9.37) следует дифференциальное тождество

$$E'(H,V) = 2(V+A(H,V),H) + 2(A(H,V),GH) + 2igg(rac{1}{a}B(H,V),Vigg) + I(H,V).$$

Пользуясь неравенством Шварца и оценками (9.9), (9.41), отсюда получим дифференциальное неравенство

$$E'(H,V) < \varkappa(E)E$$
, $E(H,V) = E_0(H_0,V_0)$ при $t=0$,

из которого и (9.36) вытекает следующее утверждение: существует такое T>0, что

$$E(H,V) \le 2E_0(H_0, V_0) \le \chi(\|H_0\|_{1/2})\|H_0, V_0\|_W. \tag{9.42}$$

Тем самым априорная оценка решения задачи (4.4), (4.5) установлена.

Замечание 9.6. Существует такое T > 0, зависящее только от начальных данных H_0 , V_0 , что выполняется неравенство (9.39).

Действительно, $\left\|\frac{da}{dt}\right\|_{s-1} \le c_1$ согласно (9.33) и (9.42) с постоянной, зависящей только от начальных данных H_0 и V_0 . В соответствии с теоремой вложения Соболева функция $f=\frac{da}{dt}$ ограничена при каждом $t\colon |f|\le cc_1$. Если выбрать $T<1/(cc_1)$, то неравенство (9.39) следует из хорошо известных свойств транспортного уравнения $\frac{da}{dt}=f$.

Будем доказывать разрешимость задачи (9.8), (9.11) методом последовательных приближений. С этой целью определим последовательность функций

$$\vec{u}^m = \vec{R}(h^m)K(h^m)V^m, \quad a^m = a(H^m, V^m)$$

и положим $E^m=E(H^m,V^m)$ с функцией a^m вместо a. Будем искать приближенные решения из системы линейных уравнений

$$\begin{split} \frac{\partial H^{m+1}}{\partial t} + (\vec{u}^m \cdot \vec{\nabla}) H^{m+1} &= V^{m+1} + A(H^m, V^m) \\ &\times \frac{1}{a^m} \bigg(\frac{\partial V^{m+1}}{\partial t} + (\vec{u}^m \cdot \vec{\nabla}) V^m \bigg) = -G(h^m) H^{m+1} + B(H^m, V^m) \end{split}$$

с соответствующими начальными данными и положим $H^0=H_0,\,V^0=V_0.$

Действуя так же, как и при выводе априорной оценки (9.42), можно доказать следующее утверждение: существует такое T>0, зависящее только от начальных данных, что для всех $t\in[0,T]$ верны оценки

$$\frac{1}{2}a_* \le a^m \le 2a_*, \quad \|H^m; V^m\| \le c\|H_0; V_0\|.$$

Существование последовательных приближений доказывается методом Галёркина.

Сходимость последовательных приближений для малых времен основана на принципе сжатых отображений. Напомним, что отображения $h \to G(h)$, $h \to D(h)$ и $h \to \vec{R}(h)$ удовлетворяют условию Липшица (теорема 7.1 и лемма 8.1). Можно проверить, что все отображения, возникающие при выводе системы (9.8), также удовлетворяют условию Липшица с соответствующими оценками как композиция липшицевых отображений. Необходимо отметить, что последовательность приближенных решений (H^m, V^m) сходится не в пространстве W, а в пространстве $W^{-1/2}$. Иначе говоря, последовательность приближенных решений (h^m, v^m) сходится в пространстве $W^{s-1/2}$. Это создает определенные трудности при реализации изложенной выше программы доказательства существования решения задачи (4.4)–(4.6), поскольку для разности $(H^{m+1}-H^m,V^{m+1}-V^m)$ нужны энергетические оценки в пространстве $W^{-1/2}$, а оператор G не является, вообще говоря, положительно определенным в пространстве $H^{-1/2}$. Эту трудность можно преодолеть, если в уравнении для разности двух последовательных приближений воспользоваться представлением

$$G = \Lambda^{1/2}G\Lambda^{-1/2} + [G, \Lambda^{1/2}]\Lambda^{-1/2},$$

а затем результатами теоремы 7.1.

Липшицевость отображений A и B в пространствах H и $H^{-1/2}$ соответственно следует, как уже отмечалось выше, из липшицевости операторов G, D и \vec{R} . Отметим, что метод последовательных приближений гарантирует единственность решения.

ЛИТЕРАТУРА

- Овсянников Л. В. Общие уравнения и примеры // Задача о неустановившемся движении жидкости со свободной границей. Новосибирск: Наука, 1967. С. 5–75.
- 2. Налимов В. И. Априорные оценки решений эллиптических уравнений в классе аналитических функций и их применение к задаче Коши Пуассона // Докл. АН СССР. 1969. Т. 199, № 1. С. 45–49.
- **3.** *Овсянников Л. В.* Плоская задача о неустановившемся движении жидкости со свободными границами // Динамика сплошной среды. Новосибирск, 1972. Т. 8. С. 22–26.
- Ovsyannikov L. V. Non local Cauchy problems in fluid dynamics // Actes du Congr. intern. des mathématiques, Paris. Paris: Gauthier-Villars, 1971. P. 137–144.
- Овсянников Л. В. К обоснованию теории мелкой воды со свободными границами // Динамика сплошной среды. Новосибирск, 1973. С. 104–125.
- 6. Ovsyannikov L. V. Cauchy problem in a scale of Banach spaces and its applications to the shallow water theory justification. Applications of the methods of functional analysis to the problems in mechanics // Joint. Symp., IUTAM/IMU, Marseille. Marseille, 1975. P. 426–437.
- Макаренко Н. И. Обоснование трехмерной и двухслойной плоской мелкой воды // Нелинейные проблемы теории поверхностных и внутренних волн. Новосибирск, 1985. С. 98–210.
- Макаренко Н. И. Второе длинноволновое приближение в задаче Коши Пуассона // Динамика сплошной среды. Новосибирск, 1986. С. 56–72.
- 9. Налимов В. И. Задача Коши Пуассона // Динамика сплошной среды. Новосибирск, 1974. С. 104–210.
- Wu S. Well-posedness in Sobolev spaces of the full water waves problem in 3-D // J. Amer. Math. Soc. 1999. V. 12, N 2. P. 445–495.
- 11. Lannes D. Well-posedness of the water waves equations // J. Amer. Math. Soc. 2005. V. 18, N 3. P. 605–654.
- Alazand T., Burq N., Zuily C. On the Cauchy problem for gravity water waves // arxiv:1212.0626
 v1 [math.AP] 4 Dec. 2012, P1–87.
- **13.** *Крейг В.*, *Вейн К. Е.* Математические аспекты поверхностных волн на воде // Успехи мат. наук. 2007. Т. 62, N 3. С. 95–116.
- 14. Налимов В. И. Дифференциальные свойства оператора Дирихле Неймана // Сиб. мат. журн. 2013. Т. 54, № 2. С. 355–398.
- Лионс Ж.-Л., Мадженес Э. Неоднородные граничные задачи и их приложения. М.: Мир, 1971.
- **16.** Шварц Л. Анализ. М.: Мир, 1972. Т. 1.

Статья поступила 16 марта 2015 г.

Налимов Виктор Иванович

Институт гидродинамики им. М. А. Лаврентьева СО РАН,

пр. Академика Лаврентьева, 15, Новосибирск 630090