

Geometry & Topology Monographs
 Volume 1: The Epstein Birthday Schrift
 Pages 551{576

Sur les espaces-temps homogenes

Abdel ghani Zeghib

Abstract Here, we classify Lie groups acting isometrically on compact Lorentz manifolds, and in particular we describe the geometric structure of compact homogeneous Lorentz manifolds.

AMS Classi cation 57B30; 57S20

Keywords Lorentz manifold, twisted Heisenberg group, condition ()

1 Introduction

Une variete homogene M est par de nition munie d'une action transitive d'un groupe de Lie G , de telle facon que M s'identi e a un quotient G/H ou H est le groupe d'isotropie (d'un certain point). Dans la suite on supposera toujours que l'action de G est dele.

En general, l'action de G preserve une certaine structure geometrique "rigide" [7]. Les plus belles de ces structures sont certainement les metriques pseudo-riemanniennes. Parmi ces dernieres, on distingue "dans l'ordre" le cas riemannien et ensuite le cas lorentzien (i.e. une metrique pseudo-riemannienne de type $(1; n - 1)$).

Lorsque $M = G/H$ est une variete riemannienne homogene compacte, G est necessairement compact (on avait suppose l'action dele!). Quant a H , il peut être n'importe quel sous-groupe ferme (pas necessairement discret) de G .

Il n'en est rien, lorsque M est de type lorentzien (et toujours supposee compacte). Le groupe G peut bien être non-compact, et de plus etant donne G , il n'est pas evident quels sous groupes fermes H peuvent gurer.

Notre but ici est d'essayer de comprendre, comme c'est le cas des metriques riemanniennes, la structure des varietes lorentziennes homogenes, ayant un volume ni.

1.1 Exemples

1.1.1 Cas semi-simple: $SL(2; \mathbf{R})$

Pour G semi-simple, sa forme de Killing determine une metrique pseudo-riemannienne bi-invariante. Ainsi, elle passe aux quotients G/Γ , pour Γ discret, qui seront de plus munis d'une action a gauche isometrique de G . Cette metrique est lorentzienne exactement lorsque G est localement isomorphe a $SL(2; \mathbf{R})$.

1.1.2 Cas resoluble: Groupes de Heisenberg tordus

La discussion concernant les exemples qui suivent, se trouve en grande partie dans [9]. Il en a ete egalement question dans [7] et [16].

L'algebre de Heisenberg HE_d de dimension $2d+1$ est identifiee en tant qu'espace vectoriel a $\mathbf{R} \oplus \mathbf{C}^d$. Si Z (resp. e_1, \dots, e_d) est la base canonique de \mathbf{R} (resp. \mathbf{C}^d), alors les crochets non nuls sont donnees par: $[e_k, ie_k] = Z$. En d'autres termes, si ω est la forme symplectique canonique sur \mathbf{C}^d , $\omega(X; Y) = hX; iY i_0$, ou $h; i_0$ est le produit hermitien canonique, alors $[X; Y] = \omega(X; Y)Z$.

Considerons l'algebre resoluble HE_d^t (algebre de Heisenberg tordue canonique) de nie en ajoutant un element exterieur t , verifiant $[t; e_k] = ie_k; [t; ie_k] = -e_k$, pour $1 \leq k \leq d$ et $[t; Z] = 0$.

Definissons sur HE_d^t , un produit scalaire $h; i$, par les lois suivantes: \mathbf{C}^d est muni du produit scalaire induit par son produit hermitien canonique $h; i_0$ et est orthogonal au 2-plan engendre par t et Z . De plus $ht; ti = hZ; Zi = 0$ et $ht; Zi = 1$.

Il est remarquable que ceci est un produit lorentzien (en particulier non degenerate), qui est $Ad(HE_d^t)$ -invariant! (i.e. pour tout generateur u , ad_u est antisymetrique au sens de $h; i$).

Notons He_d^t le groupe simplement connexe determine par HE_d^t . On remarquera dans la suite qu'il admet bien des reseaux co-compacts. Comme dans le cas semi-simple, les varietes lorentziennes quotients qu'ils determinent sont donc homogenes, et leurs groupes d'isometries contiennent des quotients de He_d^t .

En fait, on le constatera au long de ce texte, ce n'est jamais le groupe He_d^t qui agit (element), mais un quotient, par un reseau de son centre. Pour l'expliquer, notons He_d le groupe de Heisenberg simplement connexe et He_d son quotient par un reseau (isomorphe a \mathbf{Z}) de son centre (ce quotient est

unique à conjugaison près). Maintenant quotienter He_d^t par un réseau central, revient à quotienter He_d par le groupe engendré par une puissance entière de $\exp(t)$. On notera He_d^t le quotient obtenu à l'aide du groupe engendré par $\exp(t)$. Tous les autres quotients sont des extensions de He_d^t par des groupes cycliques finis.

En fait on peut décrire ces quotients comme produit semi-direct du cercle S^1 par He_d . Le cercle agit par rotation sur le facteur \mathbf{C}^d et trivialement sur le centre \mathbf{R} . Le cas de He_d^t correspond à celui où l'action de S^1 est triviale.

Considérons en général une action par automorphismes de S^1 sur l'algèbre de Heisenberg HE_d . Soit $\exp(sR)$ le groupe à un paramètre d'automorphismes ainsi déterminé sur le quotient de HE_d par son centre, identifié à \mathbf{C}^d . Il préserve la forme symplectique canonique ω sur \mathbf{C}^d . Mais un groupe compact de transformations symplectiques de \mathbf{C}^d est conjugué à un sous-groupe de $U(d)$. Il s'ensuit que (après conjugaison) R est une application \mathbf{C} -linéaire diagonale (dans une base orthonormée) à valeurs propres $\lambda_1, \dots, \lambda_d$, où les λ_j sont des nombres entiers (car $\exp(2\pi R) = 1$).

Définition 1.1 *Groupes de Heisenberg tordus* On appellera groupe de Heisenberg tordu tout produit semi-direct du cercle S^1 par He_d tel les entiers λ_j soient tous non nuls et de même signe (en d'autres termes les produits de valeurs propres de R sont tous non nulles et de même signe). Il est également équivalent à dire que l'application \mathbf{C} -linéaire symétrique iR admet des valeurs propres (réelles) non nulles de même signe).

Evidemment pour $d = 1$, on n'obtient rien d'autre que les extensions cycliques finies de He_1^t . Ces groupes peuvent en fait se décrire autrement comme extensions centrales non triviales du groupe des déplacements directs du plan euclidien (appelé parfois groupe d'Euclide) par le cercle S^1 .

Remarque terminologique 1.2 La terminologie ci-dessus n'est certainement pas idéale. En effet il existe, au moins pour $d = 1$, des terminologies concurrentes. Par exemple, en physique, un groupe de Heisenberg tordu (pour $d = 1$) est dit groupe oscillateur [11], et dans un autre domaine d'intérêt, il s'appelle groupe diamant. Apparemment, le terme, groupe de Heisenberg tordu, contient plus d'informations mathématiques.

Une variété d'exemples de variétés lorentziennes homogènes compactes s'obtient à partir de:

Proposition 1.3 (i) *Un groupe de Heisenberg tordu admet une metrique lorentzienne bi-invariante. Reciproquement si une algebre de Lie obtenu comme produit semi-direct de S^1 par HE_d , admet une metrique lorentzienne bi-invariante, alors cette algebre est l'algebre de Lie d'un groupe de Heisenberg tordu.*

(ii) *A indice fini pres, il y a equivalence entre les reseaux d'un groupe de Heisenberg tordu de dimension $2d + 2$ et ceux du sous-groupe He_d , ainsi que ceux de $H\hat{e}_d$ (le groupe de Heisenberg simplement connexe de dimension $2d + 1$).*

Preuve (i) Cherchons les conditions que doit verifier une telle metrique $h; i$. D'abord la $Ad(HE_d)$ invariance de $h; i$ restreinte a HE_d entra^ne que cette restriction est positive, a noyau exactement le centre.

Les conditions de $Ad(HE_d)$ invariance de $h; i$ elle m^eme (i.e. non restreinte) sont beaucoup plus fortes. En effet, on peut supposer que $R = ad_t$ preserve \mathbf{C}^d et considerons $X; Y$ deux elements de \mathbf{C}^d . Ecrivons la condition d'antisymetrie: $had_X t; Y i + ht; ad_X Y i = 0$. Donc: $hRX; Y i = ht; Zi$ ($X; Y$ ou Z engendre le centre). Necessairement, $ht; Zi \neq 0$, car sinon $h; i$ admettra un noyau non trivial contenant Z .

On voit ainsi appara^tre la condition sur les valeurs propres de R car la restriction de $h; i$ a \mathbf{C}^d est de nie positive. Si elle est satisfaite, on definira la metrique sur \mathbf{C}^d par $hX; Y i = \lambda(X; R^{-1}Y)$, ou $\lambda = ht; Zi$ est une constante non nulle assurant que la metrique ainsi obtenue est positive (sur \mathbf{C}^d).

On verifie alors que R restreinte a \mathbf{C}^d est antisymetrique. Pour que R (non restreinte) soit antisymetrique, il suffit que la condition suivante se realise: $had_t t; X i + ht; ad_T X i = 0$, i.e. $ht; RX i = 0$ pour tout $X \in \mathbf{C}^d$. Il resulte de la bijectivite de R sur \mathbf{C}^d que t est orthogonal a \mathbf{C}^d . Enfin, on choisit: $ht; ti = \lambda$, un nombre reel quelconque. La metrique est ainsi completement definie, avec deux parametres de choix, λ et t .

(ii) Soit G un groupe de Heisenberg tordu, obtenu comme produit semi-direct de S^1 par He_d . Ainsi He_d est co-compact dans G , en particulier un reseau de He_d est aussi un reseau dans G . La proposition signifie que reciproquement un reseau de G coupe He_d en un reseau et aussi qu'un reseau de $H\hat{e}_d$ se projette sur un reseau de He_d . Ce sont deux faits standard de la theorie des groupes discrets dont on peut extraire une preuve de [10] (par exemple le premier fait decoule d'un enonce general affirmant qu'un reseau d'un groupe de Lie resoluble coupe le nilradical en un reseau de ce dernier). \square

Ainsi, concretement, comme dans le cas precedent de $SL(2; \mathbf{R})$, les reseaux des groupes de Heisenberg (simplement connexes), qu'on comprend parfaitement,

permettent de construire des variétés lorentziennes compactes homogènes dont le groupe d'isométries est (essentiellement) un groupe de Heisenberg tordu.

Remarquons cependant que si l'on quotiente un groupe de Heisenberg tordu par un réseau contenu (pas seulement à indice fini) dans He_d , alors on n'aura besoin que de l' Ad -invariance de $h; i$. Par Zariski densité des réseaux de He_d , ceci équivaut au fait que $h; i$ est $ad(HE_d)$ -invariante.

Définition 1.4 On dira qu'une métrique lorentzienne sur l'algèbre de Lie d'un groupe de Heisenberg tordu, est essentiellement bi-invariante, si elle est $ad(HE_d)$ -invariante.

Remarque 1.5 D'après la preuve ci-dessus, une métrique essentiellement bi-invariante vérifie les mêmes conditions qu'une métrique bi-invariante, sauf celle de l'orthogonalité de t à \mathbb{C}^d . Une telle métrique dépend donc des deux paramètres, α et β , ainsi que $2d$ autres paramètres donnant le produit de t avec les éléments d'une (\mathbb{R}) -base de \mathbb{C}^d .

1.2 Classification

Notons que malgré son importance (du moins mathématique), en dehors des exemples de [9] signalés ci-dessus, le seul résultat sensible connu au sujet des variétés lorentziennes homogènes, est celui de [8], affirmant que les variétés lorentziennes homogènes compactes (ou plus généralement pseudo-riemanniennes) sont géodésiquement complètes. On peut aussi noter la classification par [12] des variétés lorentziennes homogènes à courbure constante, mais pas nécessairement compactes, ainsi que le résultat de [5] affirmant (entre autres) qu'une variété lorentzienne homogène compacte et simplement connexe est de type riemannien. (On reviendra plus loin au cas non homogène, ou on citera surtout [16] et [7]).

Le but de cet article est de montrer que les exemples précédents sont essentiellement les seuls:

Théorème 1.6 *Un espace-temps homogène, de volume fini, qui n'est pas de type riemannien, admet un sous-groupe normal co-compact dans son groupe d'isométries général, qui est soit un revêtement fini de $PSL(2; \mathbb{R})$, soit un groupe de Heisenberg tordu. L'algèbre de Lie de ce sous-groupe est en fait un facteur direct dans l'algèbre de tous les champs de Killing. De plus ce sous-groupe agit localement librement.*

Ce resultat nous permet entre autres de repondre a la question qu'on s'etait posee precedemment: si $M = G/H$, alors quels sous-groupes d'isotropie H peuvent survenir? Il decoule du theoreme precedent que H est essentiellement discret au sens que sa composante neutre est compacte. Le resultat suivant explicite completement la structure topologique et geometrique des varietes lorentziennes homogenes.

Theoreme 1.7 (Classification) *Soit M une variete lorentzienne homogene de volume fini. Supposons que M n'est pas de type riemannien (i.e. a groupe d'isometries compact). Alors:*

(i) *ou bien $Isom(M)$ contient un revêtement fini de $PSL(2; \mathbb{R})$. Dans ce cas M admet un revêtement isometrique \mathcal{M} qui est un produit metrique de $SL(2; \mathbb{R})$ muni de sa forme de Killing, par une variete riemannienne homogene compacte.*

(ii) *ou bien $Isom(M)$ contient S un groupe de Heisenberg tordu. Dans ce cas M admet un revêtement \mathcal{M} qui se construit de la facon suivante. Il existe une variete riemannienne homogene compacte $(L; r)$, munie d'une action isometrique localement libre de S^1 . Le cercle S^1 isomorphe au centre de S , agit par translation et agit par suite diagonalement sur $S \times L$, muni de la metrique produit de celle de L par une metrique lorentzienne essentiellement bi-invariante sur S . Alors le revêtement \mathcal{M} est le quotient $S \times_{S^1} L$ de cette action. Il est muni de la metrique deduite par projection, de la metrique induite sur $TS \times O$, ou O est la distribution orthogonale a l'action de S^1 sur L .*

En fait $M = \mathcal{M} = \Gamma \backslash (S \times_{S^1} L)$, ou Γ est le graphe d'un homomorphisme fini d'un reseau co-compact Γ_0 de S dans $Isom_{S^1}(L)$, le groupe d'isometries de L respectant l'action de S^1 . De plus le centralisateur de Γ_0 dans $Isom_{S^1}(L)$ agit transitivement sur L .

On peut par exemple prendre pour L la sphere S^3 munie d'une metrique de Hopf. Le groupe d'isometries qui la preserve est isomorphe a $S^1 \times S^3$. On prendra pour Γ_0 un homomorphisme d'un reseau de S a valeurs dans S^1 (ce qui assurera que le centralisateur de l'image de Γ_0 agit transitivement sur S^3). Le groupe d'isometries de la variete lorentzienne homogene compacte ainsi obtenue, sera essentiellement $S^3 \times_{S^1} S$.

Remarque 1.8 On deduit du theoreme de structure ci-dessus qu'on peut changer la metrique tout en la gardant homogene, de telle facon que la metrique sur S soit bi-invariante.

Il est bien connu que sur $SL(2; \mathbf{R})$, la forme de Killing est à une constante près, la seule métrique bi-invariante. Sur un groupe de Heisenberg tordu S , il y en a beaucoup, mais elles sont toutes isométriques (pas seulement conformes!) par automorphismes dans le revêtement universel \tilde{S} . Ceci est lié au fait (remarquable) qu'une structure Lorentzienne bi-invariante donnée sur S , admet des transformations conformes non triviales. Elles sont en fait des homothéties, i.e. à distorsion constante.

Ainsi sur S toutes les métriques bi-invariantes sont localement isométriques. Cependant il y a un module de dimension 2 (les paramètres α et β de la preuve précédente) de telles structures globales (voir 5.6).

1.3 Ingrédients de la preuve

La nitide du volume sera utilisée, comme d'habitude, pour en déduire des propriétés de récurrence de l'action de G . Mais le plus grand intérêt de cette hypothèse pour nous ici, c'est de permettre de construire un produit scalaire L^2 , sur l'algèbre de Lie de G , ayant la propriété élémentaire mais remarquable d'être bi-invariant.

En effet, plus généralement, si G est un groupe de Lie agissant sur une variété M (pas nécessairement transitivement) en préservant une métrique pseudo-riemannienne h ; i , alors la forme $(X; Y) = \int_M h(X(x); Y(x)) dx$ détermine une forme bilinéaire sur l'algèbre de Lie \mathfrak{g} , qui est bi-invariante. Pour le voir, il suffit de remarquer que si t est un groupe à paramètre de G (identifié au flot correspondant de M) et X est un élément \mathfrak{g} (identifié au champ de vecteurs correspondant sur M), alors $t^*X = Ad(t)X$.

Notons qu'il est aussi possible de considérer des formes du type $(X; Y) = \int_U h(X(x); Y(x)) dx$, où $U \subset M$ est un sous-ensemble G -invariant quelconque, ou plus généralement en intégrant par rapport à une mesure G -invariante quelconque. Remarquons aussi que la même construction marche lorsque G préserve un tenseur quelconque sur M , et permet ainsi de construire un tenseur "analogue" bi-invariant sur \mathfrak{g} .

Cependant, le résultat obtenu est généralement trivial (même nul!). Ainsi, lorsque G est simple, la forme obtenue est un multiple (souvent nul) de la forme de Killing. On peut par exemple prendre $M = G$, qu'on munit d'une structure pseudo-riemannienne invariante à gauche (elle s'obtient simplement d'un produit scalaire de même signature sur \mathfrak{g}). Ainsi G agit sur M en respectant cette structure. Lorsque G est compact la forme construite sur \mathfrak{g}

sera de nie positive, de nie negative ou nulle, quelle que soit la signature de la structure pseudo-riemannienne de depart.

1.4 Cas lorentzien

Dans notre cas lorentzien, la forme sera su samment non triviale des qu'il existe des champs $X \in \mathfrak{g}$ tels que $\langle hX(x); X(x) \rangle$ garde un signe constant. Il se trouve, comme cela etait etabli dans [13] que c'est effectivement le cas pour tout champ X engendrant un groupe a parametre t non precompact, i.e. la fermeture dans G de $f^t = t \in \mathbf{R}g$ n'est pas compact. C'est a ce niveau la qu'on utilise l'aspect dynamique de la nitude du volume. En fait on a:

Proposition fondamentale 1.9 [13] *Soit $(M; h; i)$ une variete lorentzienne de volume ni. Soit X un champ de Killing sur M , determinant un flot non precompact, alors: $\langle hX(x); X(x) \rangle < 0$ pour tout $x \in M$. On dira que X est (partout) non temporel.*

On en deduit ce fait, qui n'entra^ne pas tout a fait que est lorentzienne, exactement comme $h; i$, mais en borne la degenerescence:

Proposition 1.10 Condition () *Soit P un sous-espace vectoriel de champs de Killing tel pour l'ensemble des elements $X \in P$ determinant des flots non precompacts, est dense dans P . Alors la forme est positive sur P et son noyau est au plus de dimension 1 (ou en d'autres termes, l'ensemble des vecteurs isotropes de P est un sous-espace vectoriel de dimension 1).*

1.5 Un resultat algebrique

Il se trouve que les donnees algebriques, fournies par , verifiant la proposition precedente, su sent largement pour comprendre le groupe G :

Theoreme algebrique 1.11 *Soit G un groupe de Lie non compact dont l'algebre de Lie \mathfrak{g} est munie d'une forme bi-invariante , verifiant l'hypothese de non degenerescence () suivante:*

Condition () *Si P est un sous-espace vectoriel de G , tel que l'ensemble des elements $X \in P$ determinant des groupes a parametre non precompacts est dense dans P ; alors la forme est positive sur P et son noyau est au plus de dimension 1.*

Alors G s'écrit comme somme directe orthogonale d'algèbres: $G = K + A + S$, où: K est une algèbre compacte (i.e. l'algèbre de Lie d'un groupe de Lie semi-simple compact), A est une algèbre abélienne, et S est soit triviale, soit $sl(2; \mathbf{R})$, soit l'algèbre de Lie du groupe affine (des transformations de la droite), soit une algèbre de Heisenberg HE_d , soit une algèbre de Heisenberg tordue. On a:

- (i) Lorsque S est triviale, κ est positive à noyau de dimension 1. Lorsque S est non triviale, κ est de signature positive sur K et A .
- (ii) Lorsque S est l'algèbre de Lie du groupe affine, κ est positive dégénérée sur S et admet pour noyau exactement l'idéal déterminé par les translations.
- (iii) Lorsque S est une algèbre de Heisenberg, κ est positive dégénérée sur S et admet pour noyau exactement le centre.
- (iv) Lorsque S est une algèbre de Heisenberg tordue, la forme κ est lorentzienne sur S . Le sous-groupe de G déterminé par S est un groupe de Heisenberg tordu. De plus le sous-groupe abélien déterminé par $A + Z$, où Z est le centre de S , est compact.
- (v) Lorsque $S = sl(2; \mathbf{R})$, la forme κ sur S est lorentzienne et le sous-groupe déterminé par S est un revêtement fini de $PSL(2; \mathbf{R})$. De plus le sous-groupe déterminé par A est compact.

1.6 Un résultat géométrique

Le théorème algébrique s'applique en particulier aux groupes de Lie connexes non compact agissant isométriquement sur une variété Lorentzienne $(M; h; i)$ de volume fini. Certaines parties de ce théorème sont dues dans ce cas à [16] et ensuite [7]. Plus précisément, la structure algébrique de G est élucidée dans [16] lorsque G contient $SL(2; \mathbf{R})$. Il y a été également démontré que le nilradical est de degré de nilpotence 2.

Dans [7], il a été question d'améliorations géométriques de résultats de [16] (surtout dans le cas analytique). En effet, on peut, en général, améliorer le théorème algébrique précédent, par un résultat géométrique, ponctuel. Il exprime essentiellement le fait que si un champ de Killing X est non temporel au sens de (i.e. $\langle X; X \rangle < 0$), c'est qu'il l'est ponctuellement au sens de $h; i$ (i.e. $hX(x); X(x)i < 0$, pour tout $x \in M$).

Tout ce qui concerne $SL(2; \mathbf{R})$ dans les résultats suivants est démontré par [7]. Notre approche ici permet de les redémontrer.

Theoreme geometrique 1.12 Soit G un groupe de Lie connexe non compact agissant isometriquement sur une variete lorentzienne $(M; h; i)$ de volume ν . Notons κ la forme ainsi de nie sur G .

1) Supposons que κ est positive, alors les orbites de G sont non temporelles (i.e. la restriction de $h; i$ a ces orbites est > 0). Le noyau de κ , s'il n'est pas trivial est un champ de Killing (partout) de type lumiere (au sens de $h; i$) et a orbites geodesiques.

2) Supposons que κ n'est pas positive, donc G contient un facteur direct S , isomorphe a $sl(2; \mathbf{R})$ ou algebre de Heisenberg tordue. Alors l'action de S est partout localement libre.

Le resultat de [7] pour $sl(2; \mathbf{R})$ est plus precis. Il a rme davantage que la distribution orthogonale (aux orbites) est integrable (et aussi geodesique). Il s'ensuit qu'un certain revêtement est un produit tordu d'une variete riemannienne par $SL(2; \mathbf{R})$.

En fait lorsqu'un groupe isomorphe a $SL(2; \mathbf{R})$ ou a un groupe de Heisenberg tordu agit isometriquement sur une variete lorentzienne de volume ν , alors celle ci s'obtient pratiquement de la même facon que dans le cas homogene, explicite au theoreme 1.7, a ceci pres que L ne sera supposee ni homogene ni compacte:

Theoreme 1.13 [7] Une variete lorentzienne de volume ν munie d'une action isometrique d'un groupe localement isomorphe a $SL(2; \mathbf{R})$ est revêtue par un produit de $SL(2; \mathbf{R})$ par une variete riemannienne $(L; r)$, muni d'une metrique tordue $h_{(g;x)} = f(x)k + r_x$, ou f est une fonction positive sur L et k est la forme de Killing de $SL(2; \mathbf{R})$.

Ici on a un resultat de structure, un peu plus complique, dans le cas d'un groupe de Heisenberg tordu G , du fait que la distribution orthogonale n'est pas necessairement integrable. C'est en fait sa saturee par le centre de G qui l'est.

La construction est la suivante. Soit $(L; r)$ une variete riemannienne munie d'une action isometrique localement libre de S^1 . Notons O la distribution orthogonale aux orbites.

Soit \mathcal{M} l'espace des metriques lorentziennes essentiellement bi-invariantes sur G (1.4). Soit $\gamma : L \rightarrow \mathcal{M}$ une application (de même classe de regularite que toutes les donnees). Munissons le produit $G \times L$ de la metrique tordue de nie

par $\gamma : h_{(g,x)} = m_x \circ r_x$ (l'espace tangent au facteur G étant partout identifié à G).

Le centre de G , isomorphe à S^1 , agit isométriquement par translation. On a donc une action isométrique diagonale de S^1 sur le produit $G \times L$. Notons $G \times_{S^1} L$ le quotient et munissons-le de la métrique déduite par projection, de la métrique induite sur l'horizontal $G \times O$.

Soit Γ un réseau de $G \times_{S^1} L$ ou $Isom_{S^1}(L)$ désigne le groupe d'isométries de L préservant l'action de S^1 . On suppose que Γ agit sans point fixe sur $G \times_{S^1} L$ (ce qui sera toujours vrai pour un sous-groupe d'indice fini). Le quotient $M = \Gamma \backslash G \times_{S^1} L$ est une variété lorentzienne de volume fini munie d'une action isométrique de G .

Theoreme 1.14 *Toute variété lorentzienne de volume fini, munie d'une action isométrique d'un groupe de Heisenberg tordu G est construite de la façon précédente.*

Exemple 1.15 On peut prendre pour L le groupe G lui-même muni d'une métrique riemannienne invariante à droite, et de l'action de son centre. On voit sur cet exemple que O peut bien être non intégrable. En jouant sur Γ , qui est un réseau de $G \times G$, on peut réaliser diverses propriétés de densité des orbites de G .

La classification des algèbres de Lie de groupes agissant isométriquement sur des variétés lorentziennes compactes, a été démontrée indépendamment par S Adams et G Stuck [1]. Le présent article, ainsi que [1] sont parus simultanément (sous forme de preprints) en Mai 1995. D'autres résultats complémentaires qui précisent cette classification ont été ensuite démontrés dans [2] et [14].

2 La condition ()

Rappelons brièvement dans ce qui suit les éléments de la preuve de 1.9 [13]. Le premier point est que dans un groupe de Lie la fermeture L d'un groupe à un paramètre γ^t est soit \mathbf{R} soit un tore (compact). En effet L est un groupe abélien possédant un groupe à un paramètre dense.

Il en découle que si une sous-suite γ^{t_i} est precompacte (i.e. équicontinue) alors le flot γ^t lui-même est precompact.

Le second point est un phénomène d'uniformité valable pour des suites de transformations f_i préservant une connexion. Il stipule que si la suite des dérivées $D_x f_i$ en un point x donnée est équicontinue, alors la suite f_i elle-même est équicontinue. Ceci découle de la définition même de la structure différentiable du groupe G d'isométries de la connexion. En effet, cette structure est caractérisée par le fait que pour tout repère r_x en x , l'évaluation $e: G \rightarrow \text{Rep}(M)$, $e(f) = f(r_x)$ est un plongement propre.

Le dernier point est qu'au voisinage d'un point x , qu'on peut supposer recurrent, ou le champ de Killing X générateur infinitésimal de \mathbb{R}^t est de type temps, les applications de retour, ont leurs dérivées équicontinues en x . En effet, ces dérivées respectent la métrique riemannienne (définie au voisinage de x) obtenue canoniquement à partir de la métrique lorentzienne, juste en changeant le signe le long de X . \square

La Proposition 1.10 découle du fait suivant:

Lemme 2.1 *Soit P un sous-espace vectoriel de champs de Killing tel que pour tout $X \in P$ et $x \in M$, $\langle X(x); X(x) \rangle = 0$. Alors la forme $\langle \cdot; \cdot \rangle$ est positive sur P et son noyau est au plus de dimension 1.*

Preuve Il découle de l'hypothèse que si $X \in P$ est isotrope au sens de $\langle \cdot; \cdot \rangle$, alors $X(x)$ est isotrope au sens de $h; i_x$ pour tout x . Donc si A est un sous-espace isotrope de P , alors: $A_x = \{X(x); X \in A\}$ est un sous-espace isotrope de $(T_x M; h; i_x)$. Il s'ensuit que: $\dim(A_x) \leq 1$ pour tout x car la métrique $h; i$ est lorentzienne.

La preuve du lemme sera achevée si l'on montre que deux champs de Killing (partout) colinéaires, sont tels que l'un est multiple constant de l'autre.

En effet, soit X et Y deux tels champs et écrivons (localement) $Y = fX$ où f est une certaine fonction. Notons r la connexion de Levi-Civita. Alors, un Champ de Killing tel que X vérifie que: pour tout x , l'application $u \in T_x M \rightarrow r_u X \in T_x M$ est antisymétrique. Ainsi $0 = \langle r_u(fX); u \rangle = (u; f) \langle X; u \rangle + f \langle r_u X; u \rangle = (u; f) \langle X; u \rangle$, car X et $Y = fX$ sont, tous les deux, des champs de Killing. Il en découle que f est constante. \square

3 Debut de la preuve du theoreme algebrique

Sans le mentionner, on utilisera parfois, l'affirmation suivante, qui contient des faits classiques standards:

Fait 3.1 Soit G une algèbre de Lie munie d'une forme bi-invariante k . On a :

- (i) Le noyau de k est un idéal de G .
- (ii) Si k est définie positive, alors G est somme directe d'une algèbre abélienne et d'une algèbre compacte (i.e. l'algèbre de Lie d'un groupe de Lie semi-simple compact).
- (iii) Si G est compacte, alors k est multiple de sa forme de Killing.

Soit maintenant G une algèbre de Lie munie d'une forme k comme dans le théorème algébrique.

Lemme 3.2 Soit P une sous-algèbre abélienne de G ayant un élément X déterminant un flot non precompact. Alors la forme k est positive sur P et son noyau est au plus de dimension 1.

Preuve On applique la condition (iii) sachant que la fermeture du groupe déterminé par P est un produit d'un tore par un espace vectoriel non trivial. Tous les groupes à un paramètre sont non precompacts sauf ceux tangents au facteur torique. □

Le nilradical Le lemme 3.2 s'étend en fait aux groupes nilpotents grâce à la :

Proposition 3.3 L'ensemble des groupes à un paramètre non precompacts d'un groupe de Lie nilpotent non compact, est dense. C'est en fait le complémentaire d'un tore maximal (qui est par ailleurs central et unique).

Preuve Soit N un tel groupe, \mathcal{N} son groupe revêtement universel, et \mathcal{L} le groupe fondamental de N . Alors \mathcal{L} est central dans \mathcal{N} . De plus, c'est un réseau dans un unique sous-groupe de Lie (connexe) \mathcal{L} , également central (pour de nir \mathcal{L} , on se ramène au cas abélien, en remarquant simplement que le centre de \mathcal{N} est connexe, car si un élément est central, alors le groupe à paramètre (unique) qui le contient est central). La projection de \mathcal{L} dans N est un tore (maximal). Ainsi N se projette sur $N/\mathcal{L} = \mathcal{N}/\mathcal{L}$, qui est simplement connexe, donc ayant tous ses groupes à un paramètre non precompacts. Il s'ensuit que les groupes à un paramètre de N qui sont precompacts, sont tangents à l'algèbre de Lie de \mathcal{L} . □

Notons N le nilradical de G , i.e. le plus grand sous-groupe de Lie (connexe) normal nilpotent. On supposera dans cette section qu'il est non compact.

Corollaire 3.4 *Si le nilradical N est non compact, alors la restriction de β à N est une forme positive, dont le noyau est un idéal I de dimension 1. De plus N est isomorphe à une somme directe orthogonale d'algèbres $N = A + HE_d$, où A est abélienne et HE_d est l'algèbre de Heisenberg de dimension $2d + 1$.*

L'action adjointe de G sur N/I est à image compacte (car elle préserve une forme de nie positive).

Lorsque le facteur correspondant à l'algèbre de Heisenberg est non trivial, le noyau I de β est exactement son centre Z .

Preuve On utilise 3.2 pour en déduire que $\beta|_N$ est positive sur N et que $\dim I = 1$. On remarque ensuite que l'algèbre N/I est abélienne, car elle est nilpotente et admet une métrique de nie positive bi-invariante. \square

Remarque 3.5 A n'est pas canoniquement de nie, mais la somme $A + Z$ et le facteur de type Heisenberg HE_d le sont.

Proposition 3.6 (i) *Le centre Z de HE_d est en fait central dans G .*

(ii) *Tout $X \in HE_d \setminus Z$ non central, engendre un groupe à un paramètre non precompact.*

(iii) *Si Y est un élément non trivial de G qui commute avec un élément non central de N , alors $\beta(Y; Y) > 0$.*

Preuve (i) Soit A un automorphisme de HE_d respectant β . Supposons que A induit sur Z une homothétie non triviale. Alors Z sera le seul sous-espace propre associé à une valeur propre de module $\neq 1$, car β est de nie positive sur $HE_d = Z$. Il existera donc un supplémentaire T de Z , sur lequel A respecte une métrique de nie positive (et en particulier a valeurs propres de module égale à 1). On obtient une contradiction en considérant deux éléments, X et Y de T , vérifiant $[X; Y] \in Z \setminus Z$.

(ii) découle du fait qu'alors ad_X est nilpotent (et non trivial) et donc le groupe à un paramètre $\exp(tad_X)$ est non precompact.

(iii) En effet si Y commute avec un élément non central $X \in HE_d$, alors Y, X et Z déterminent une sous-algèbre abélienne de dimension ≥ 2 , vérifiant 3.2. Il s'ensuit que Z est le seul espace isotrope de cette sous-algèbre. \square

Proposition 3.7 *Soit $L \subset G$ une sous-algèbre semi-simple. Alors la somme $G^0 = L + N$ est orthogonale (au sens de 3.2) et directe (au sens d'algèbres)*

Preuve Soit $I \cap N$ le noyau de la restriction de θ à N . C'est un idéal de G^θ de dimension ≤ 1 . Par semi-simplicité, L centralise I . On peut appliquer le Fait 3.8 pour voir que I est orthogonale à L et par suite à G^θ .

On peut donc en passant au quotient $G^\theta/I = L + N/I$, supposer que la forme θ est définie positive sur N .

La proposition est bien connue lorsque θ est définie positive sur G^θ (voir 3.1). On va essayer donc de se ramener à cette situation. Par 3.4, l'action adjointe de L sur N est à image compacte. On peut donc supposer que L est compacte. De plus, quitte à traiter facteur par facteur, on peut supposer que L est simple. Soit k la forme de Killing de G^θ . Elle est triviale sur N car c'est le nilradical et sa restriction à L est un multiple non nul de la forme de Killing de L . Ainsi, sur L , θ est multiple de k . Il s'ensuit qu'il existe un choix d'un réel λ tel que $\theta + \lambda k$ soit définie positive sur G^θ . Ainsi, on s'est ramené au cas où θ est définie positive sur G^θ .

Pour montrer l'orthogonalité de la somme $L + N$, on utilise le fait général suivant, dont la preuve découle de la bi-invariance de θ . □

Fait 3.8 Soit L une sous-algèbre de G , et Y un élément de G centralisant L . Alors l'application $X \mapsto (X; Y) \in \mathbb{R}$ est un homomorphisme, i.e. $([X; X^\theta]; Y) = 0$, pour X, X^θ dans L .

Le radical Soit R le radical de G (i.e. le plus grand sous-groupe de Lie normal résoluble) et \mathfrak{R} son algèbre de Lie. On supposera dans cette section qu'il est non compact. On a d'abord la constatation suivante:

Fait 3.9 Si R est non compact, alors le nilradical N l'est également.

Preuve En effet, s'il est compact, N sera central dans G et en particulier dans R . Ainsi l'avant-dernier groupe dérivé de R contient strictement N et est nilpotent. Par naturalité, il est normal dans G , ce qui contredit la définition de N . □

La proposition 3.7 se généralise à R :

Proposition 3.10 Soit $L \subset G$ une sous-algèbre semi-simple. Alors la somme $G^\theta = L + R$ est orthogonale (au sens de θ) et directe (au sens d'algèbres)

Preuve Cela découle de 3.7 et du lemme suivant. □

Lemme 3.11 *Soit A un automorphisme semi-simple de R , trivial sur N , alors A est trivial.*

Preuve Soit $E \subset R$ un sous-espace vectoriel supplémentaire de N invariant par A . Soit $X \in E$, $Y \in N$, alors $[X; Y] \in N$. Donc $[X; Y] = A[X; Y] = [AX; Y]$. Autrement dit $X - AX$ centralise N . Par maximalité de N en tant que sous-algèbre normale nilpotente, on déduit que l'application $X \in E \mapsto X - AX \in E$ est nulle (car son image est contenue dans E). \square

Facteur semi-simple

Fait 3.12 *Supposons que R est non compact. Alors on a une décomposition directe et orthogonale $G = K + R$ où K est une sous-algèbre semi-simple compacte.*

Preuve D'après ce qui précède, il suffit simplement de montrer que le facteur semi-simple K est compact. Il suffit pour cela d'observer que la restriction de tr à chaque facteur de K est positive et non triviale. Pour cela on applique la condition () à l'algèbre $K^\theta = K + \mathbf{R}X$, où X est un élément de R qui détermine un groupe à un paramètre non precompact. En effet tous les groupes à un paramètre de K^θ non tangents à K sont non precompacts. Ainsi tr est positive sur K^θ et a un noyau de dimension ≥ 1 . Ce noyau intersecte trivialement K , car sinon, il sera un idéal de dimension 1 de K , ce qui contredit son caractère semi-simple. \square

4 Preuve du théorème algébrique

Ce qui précède nous amène à distinguer le cas où le radical R est compact du cas où il ne l'est pas.

4.1 Cas où le radical est compact

Le radical étant compact, il est donc abélien et on a une décomposition directe: $G = L + R$, où L est semi-simple. Une application comme dans la preuve précédente de la condition (), permet de montrer que tr est de nie positive sur R .

Puisque G est non compact, L contient un facteur (direct) semi-simple S de type non compact. Ainsi tout facteur de S contient des vecteurs qui déterminent des groupes à un paramètre non precompacts. Soit S_1 un tel facteur. Alors, une application comme dans la preuve précédente de la condition (), à tous les autres facteurs de G (qui centralisent S_1), permet de montrer que κ est positive, sur chacun de ces facteurs. Il s'ensuit qu'ils sont tous compacts et en particulier, par définition, que S est simple.

Notons K le facteur semi-simple compact de G . Le fait 3.8 permet de montrer que la décomposition $G = S + K + R$ est orthogonale.

Montrons à présent que l'algèbre simple de type non compact S est isomorphe à $sl(2; \mathbf{R})$.

Il est connu que dans tous les cas S contient une algèbre S^θ isomorphe à $sl(2; \mathbf{R})$. Notons E l'orthogonal à S^θ . C'est un supplémentaire de S^θ (car ce dernier n'est pas dégénéré) qui est $ad(S^\theta)$ -invariant (par bi-invariance de κ).

Il est aussi connu (par algèbricité des représentations d'algèbres semi-simples) que pour $X \in S^\theta$, si ad_X est semi-simple (resp. nilpotent) sur S^θ , alors il en va de même pour ad_X agissant sur E . Il est facile de se convaincre que si tout élément hyperbolique (i.e. semi-simple à valeurs propres réels) $X \in S^\theta$ agit trivialement sur E , alors toute l'action est triviale, et S^θ sera un facteur direct de S , ce qui contredit la simplicité de S .

Par l'absurde, supposons qu'il existe X , un élément hyperbolique agissant non trivialement sur E . Il existe donc un vecteur propre $Z \in E$ tel que $[X; Z] = \lambda Z$ et $\lambda \neq 0$. Il en découle que Z détermine un groupe à un paramètre non precompact (car sinon ad_Z serait semi-simple à valeurs propres imaginaires pures). Or, il existe $Y \in S^\theta$ nilpotent vérifiant $[X; Y] = Y$. On en déduit que Z est aussi vecteur propre, nécessairement trivial par nilpotence de ad_Y : $[Y; Z] = 0$. Donc Y et Z engendrent un groupe abélien contenant au moins 2 groupes à un paramètre (différents) non precompacts. Il y en a donc un ensemble dense. Ceci contredit l'hypothèse () car Y et Z sont orthogonaux et simultanément isotropes. Ce dernier fait se voit facilement, car $\exp(ad_X)$ induit une homothétie non triviale sur chacune des directions de Y et Z .

Il ne reste à montrer du théorème algébrique dans notre cas (i.e. lorsque R est compact) que le fait que l'action se factorise en l'action, d'un revêtement fini de $PSL(2; \mathbf{R})$, ou de manière équivalente un quotient central fini de $SL(2; \mathbf{R})$. Il suffit pour cela de remarquer que $SL(2; \mathbf{R})$ ainsi que ses quotients finis, ont tous leurs groupes à un paramètre non precompacts. Ce qui impliquerait que κ est positive! □

4.2 Cas où R n'est pas compact

On a alors d'après 3.12 une décomposition directe orthogonale $G = K + R$, où K est compacte. Il suffit donc de montrer que R se décompose comme énoncé. On peut ainsi à présent oublier K en supposant que G est résoluble.

Le nilradical N est non compact. Considérons la décomposition: $N = A + HE_d$ et notons Z le centre de HE_d . Rappelons (3.5) que c'est la somme $A + Z$ (mais pas A) qui est canoniquement définie.

4.2.1 Cas où κ n'est pas positive. Groupes de Heisenberg tordus

Soit t un élément de G tel que $\kappa(t; t) < 0$. Il engendre un groupe à un paramètre non précompact, que l'on peut supposer (après approximation) périodique, i.e. engendrant un groupe isomorphe au cercle S^1 .

Fait 4.1 t centralise $A + Z$, qui par suite engendre un groupe (abelien) compact, qui est donc en plus central dans G .

Preuve Soit $T^s = \exp(sad_t)$ le groupe à un paramètre défini par t . Il agit sur $A + Z$ par transformations orthogonales (à cause de la précompactité), en particulier semi-simples, à valeurs propres de module égale à 1. Pour montrer que t centralise $A + Z$, il suffit de montrer que toute puissance non triviale T^s n'a pas de sous-espace propre de dimension 2. Supposons par l'absurde que P est un tel sous-espace. C'est en particulier une sous-algèbre de G car $A + Z$ est abélienne. L'algèbre L engendrée par t et P est isomorphe à l'algèbre de Lie du groupe des déplacements euclidiens d'un plan (engendrant le groupe des translations-rotations du plan).

Tous les éléments de P sont nécessairement non précompacts, et donc d'après la condition (), κ est positive, non triviale sur P . Elle est donc non dégénérée, car son noyau est un idéal propre, qui ne pourrait être que P . En fait κ est une forme lorentzienne bi-invariante sur L (car on sait déjà que $\kappa(t; t) < 0$).

Il suffit maintenant de remarquer qu'une telle forme, ne peut pas exister. En effet tout groupe à un paramètre défini par un vecteur non tangent à P (i.e. qui ne soit pas un groupe à un paramètre de translations du plan) est conjugué à celui défini par t , car c'est un groupe de rotation autour d'un certain point. Il s'ensuit que κ est négative en dehors de P , ce qui contredit son caractère lorentzien.

On déduit de 3.2 que $A + Z$ détermine un groupe compact. □

En fait, toujours d'après 3.2, le groupe \mathfrak{a} a un paramètre déterminé par t ne commute avec aucun élément non central de HE_d . De plus le groupe engendré par le centre de HE_d est compact, faute de quoi, toujours d'après 3.2, on aura $(t; t) = 0$.

Notons S l'algèbre engendrée par t et HE_d et S le groupe qu'elle détermine.

Un raisonnement élémentaire permet de voir que \mathfrak{g} est lorentzienne sur S . On commence par constater que \mathfrak{g} est non dégénérée, car son noyau ne pourrait être que le centre, et en quotientant par ce dernier, on trouve une forme lorentzienne bi-invariante sur le produit semi-direct de S^1 agissant, sans vecteur fixe, sur \mathbb{C}^d . La preuve qu'on vient de donner ci-dessus, pour $d = 1$, de l'inexistence d'une telle forme, se généralise en toute dimension.

Ce qui précède montre bien que S est un groupe de Heisenberg tordu.

Considérons l'orthogonal S^\perp . C'est bien un supplémentaire de S . Par bi-invariance de \mathfrak{g} , $[X; Y] \in S^\perp$ dès que $X \in S$ et $Y \in S^\perp$. En d'autres termes, S centralise le sous-espace vectoriel S^\perp . Il en résulte, puisque HE_d est un idéal de G , que $[X; Y] = 0$ dès que $X \in HE_d$ et $Y \in S^\perp$. Autrement dit S^\perp centralise HE_d .

Soit $X \in S^\perp$. Il centralise $N = A + HE_d$, car d'après le fait ci-dessus A est central. Il en découle que $\mathbb{R}X + N$ est une algèbre nilpotente. C'est en fait un idéal de G , car il est connu que $[G; G] \subset N$ (on avait supposé que G est résoluble). Par maximalité de N , en tant qu'idéal nilpotent, on a: $X \in N$.

Ainsi S^\perp est contenue dans le nilradical N . On en déduit pour des raisons de dimension que $N = S^\perp + HE_d$. Ainsi on peut prendre $A = S^\perp$. Ce qui achèvera la décomposition dans ce cas. \square

4.2.2 Cas où \mathfrak{g} est positive

Supposons que \mathfrak{g} est positive sur G (supposée résoluble). Elle admettra un noyau non trivial I , sauf si G est abélienne. Supposons donc dans la suite que I est non trivial.

D'après la condition (), si $\dim(I) > 1$, alors le sous-groupe I de G qu'il détermine est précompact, i.e. I est un tore, nécessairement central. En particulier $I \subset N$. Ce qui contredit le fait (3.4) que, sur N , la dimension du noyau de \mathfrak{g} est 1.

Montrons que: $I \subset N$. En effet et sinon, $I \setminus N = 0$. Comme I et N sont des idéaux, il s'ensuit qu'ils se centralisent l'un l'autre. En particulier $I + N$ est

aussi un idéal nilpotent. Ce qui contredit la définition de N . Maintenant, si G est nilpotente, elle se décompose comme dans 3.4. Ce qui démontre le théorème algébrique dans ce cas. Supposons donc que G n'est pas nilpotente. L'algèbre quotient est abélienne car elle admet une forme de Killing positive bi-invariante. Il s'ensuit que $[G; G] \subset I$, mais I n'est pas central, car sinon G sera nilpotente. On en déduit que si Y est un générateur de I , alors le noyau de l'application $u \mapsto [u; Y]$ admet un noyau L de codimension 1. Il existe X orthogonal à L vérifiant $[X; Y] \notin 0$. On peut en fait supposer quitte à prendre un multiple de X que $[X; Y] = Y$. Soit $A \subset L$ le noyau de $T \in L \mapsto [X; T] \in I$. Ainsi X et Y engendrent l'algèbre de Lie du groupe à une dimension GA . Pour achever la preuve du théorème dans le présent cas, il suffit de montrer que A est une algèbre centrale (elle sera alors immédiatement un facteur direct). Comme par construction A est centralisée par X et Y et s'injecte dans le quotient abélien G/I , il suffit juste de montrer que A est bien une algèbre. Soit donc T et T^θ deux éléments de A . Par l'identité de Jacobi $[X; [T; T^\theta]] = 0$. Donc $[T; T^\theta]$ est certainement un multiple trivial de Y . \square

5 Preuve des Théorèmes géométriques

5.1 Caractère causal de l'action lorsque G ne contient ni $sl(2; \mathbf{R})$ ni une algèbre de Heisenberg tordue

Pour montrer que lorsque G ne contient pas $sl(2; \mathbf{R})$ ou une algèbre de Heisenberg tordue, les orbites sont non temporelles, il suffit d'appliquer 1.9, en remarquant que dans ce cas, d'après le théorème algébrique, les groupes à un paramètre non precompact sont denses.

Il s'ensuit que si X est un champ isotrope au sens de [1], alors $X(x)$ est isotrope (au sens de $h; i_x$) pour tout $x \in M$. Pour montrer que les orbites de X sont géodésiques, on applique le fait suivant:

Lemme 5.1 *Soit X un champ de Killing à norme constante: $hX(x); X(x) i$ ne dépend pas de x . Alors les orbites de X sont des géodésiques à paramétrisation: $r_X X(x) = 0$, pour tout x .*

Preuve En tant que champ de Killing, X vérifie: $h r_Y X; X i + h Y; r_X X i = 0$, pour tout champ Y . Mais la constance de la norme entraîne: $h r_Y X; X i = 0$. Par conséquent: $r_X X = 0$. \square

5.2 Caractere localement libre des actions des groupes de Heisenberg tordus

On supposera dans la presente section et la suivante que M est compacte. En e et, on aura a aire dans les demonstrations suivantes a des parties fermees invariantes de M . La compacite de M assurera l'existence de mesures invariantes supportees par ces parties. La nitude du volume de M ne l'entraîne a priori pas. Cependant, un peu plus d'analyse de notre situation particuliere (voir [15]), dont on se permet de se passer pour ne pas encombrer davantage le texte, permet de tra^ter ce cas la.

Notre approche ressemble a ce niveau a celle de [7].

Soit S un groupe de Heisenberg tordu, produit semi-direct de S^1 par He_d , et soit $Z = \{f^s; s \in [0; 1]\}$ son centre. Il est facile de tirer du fait que (d'apres ce qui precede) les orbites du groupes de Heisenberg sont non temporelles, que les orbites de Z sont isotropes. Elles sont ainsi de plus geodesiques d'apres le lemme 5.1. Il s'ensuit que Z n'admet pas de point fixe. En e et au voisinage d'un tel point, il y aura des geodesiques fermees arbitrairement petites (ce qui contredit la convexite locale des varietes munies de connexions riemanniennes).

Nous allons maintenant montrer par l'absurde que l'action de S est localement libre et ce en montrant que sinon l'action de Z ne l'est pas. En e et soit F le ferme de M des points ayant un stabilisateur S_x non discret. Notons S_x son algebre de Lie. On se restreint au ferme F_k ou la dimension de S_x est maximale egale a k (certainement $k < \dim(S)$ car sinon en particulier Z aura un point fixe). L'action de S sur F_k preserve une mesure riemannienne car F_k est compact et S est resoluble. La methode de preuve suivante est standard (voir par exemple [6]). Considerons l'application de Gauss: $Ga: F_k \rightarrow Gr^k(S)$ qui a $x \in F_k$ associe S_x l'algebre de Lie de son stabilisateur. Elle est equivariante par rapport aux actions de S . Ainsi $Ga(\cdot)$ est une mesure sur $Gr^k(S)$ invariante par l'action de S .

Le lemme de Furstenberg [6], s'applique aux actions des groupes algebriques. Considerons donc la restriction de l'action precedente au groupe de Heisenberg $He_d \subset S$. D'apres Furstenberg, cette action se factorise sur le support de la mesure, en l'action d'un groupe compact. Mais He_d n'a aucun groupe quotient compact non trivial. Il s'ensuit que pour presque tout x , S_x est normalisee par He_d . Si $S_x \setminus HE_d$ est non triviale, on aura un ideal non trivial de HE_d . Il contiendra obligatoirement le centre. Lorsque S_x intersecte trivialement HE_d , elle en sera un supplementaire pour des raisons de dimension. Ainsi S_x sera normalisee par toute l'algebre S , c'est-a-dire que S_x est un ideal. Ceci est impossible. □

5.3 Caractere lorentzien des orbites de S

Il decoule du fait que l'action est localement libre et du fait que les orbites de He_d sont non temporelles, qu'en tout point x , et pour tout X tangent a He_d , les vecteurs $X(x)$ sont de type espace, sauf exactement celui correspondant au centre, qui est isotrope. Pour montrer que les orbites sont lorentziennes, il su t donc de montrer qu'elles sont non degenerees. Or dans ce cas, le noyau de la metrique sera exactement le centre (car l'action est localement libre). L'ensemble des points a orbite degeneratee est un ferme invariant. Il supporte donc une mesure nie invariante . La forme L^2 associee, i.e. $(X; Y) = \int hX(x); Y(x) id (x)$ est une forme bi-invariante sur S , positive et a noyau exactement le centre. Ainsi le quotient de S par son centre admettra une metrique de nie positive bi-invariante. Mais ceci n'arrive pour un groupe resoluble que s'il est abelien. \square

5.4 L'orthogonal

Notons O la distribution orthogonale aux orbites de S . On va montrer que $O + Z$ est integrable (ou Z est le champ de directions determine par le centre Z). En tout point x , on a une forme antisymetrique: $! : O_x \times O_x \rightarrow S_x$, $!(A; B) =$ la partie normale du crochet $[A; B]$. L'identi cation canonique de S_x a l'algebre de Lie S permet d'identi er $!$ a une forme a valeurs dans S . Elle veri e la relation d'equivariance evidente: $!(gA; gB) = Ad(g)!(A; B)$. Or la metrique sur O est riemannienne, et par suite, pour tous $A; B$ vecteurs de O , l'orbite $f(gA; gB) =; g \in Sg$ est precompacte dans $O \times O$. Il en decoule que l'orbite de $!(A; B)$ par l'action adjointe de S est precompacte. On veri e facilement que ceci n'est le cas que du centre. Donc $!$ est a valeurs dans Z . ce qui veut exactement dire que $O + Z$ est integrable. \square

Pour ce qui precede ainsi que ce qui suit, on peut consulter respectivement [4] et [3], ou l'on tra^te de situations semblables mais plus delicates.

5.5 Structure

On va transformer "canoniquement" la metrique lorentzienne $h; i$ de M en une metrique riemannienne $(;)$ (qui ne sera aucunement invariante par l'action de S). On decrete que O reste orthogonale aux orbites et reste equipee de la m^eme metrique. On de nit la metrique sur S_x par $(X(x); Y(x)) = b(X; Y)$, ou b est un produit scalaire de ni positif quelconque (loin d'^etre bi-invariant) sur

S . On prendra par exemple: $(X_i(x); X_j(x)) = \delta_{ij}$ pour une certaine base $fX_i g$ de S . Le groupe S sera également équipé de la métrique invariante à droite déterminée par b . Ainsi, pour tout x , le revêtement $S \rightarrow Sx$ est isométrique (cela ne veut en aucun cas dire que S agit isométriquement sur l'orbite Sx au sens de la nouvelle métrique riemannienne).

Soit L la feuille du feuilletage $O + Z$ passant par un certain point x_0 munie de la métrique induite de $(;)$. Le centre Z agit isométriquement.

On a une application: $p: S \rightarrow L \rightarrow M, p(g; x) = gx$. On vérifie que p est une submersion riemannienne dont l'espace horizontal est $S + O$. Plus précisément, considérons $S \rightarrow S^1 \rightarrow L$, le quotient de $S \rightarrow L$ par l'action diagonale, et munissons-le de la métrique projetée de celle de $S + O$. Alors l'application induite $\pi: S \rightarrow S^1 \rightarrow L \rightarrow M$ est localement isométrique. Par un résultat bien connu sur les applications localement isométriques, π est un revêtement, car la métrique sur $S \rightarrow S^1 \rightarrow L$ est évidemment complète.

Ainsi on a: $M = \mathbb{R} \times S \rightarrow S^1 \rightarrow L$, où \mathbb{R} est un réseau de $S \rightarrow S^1 \rightarrow L$. Il ne reste donc du théorème de structure 1.14, dans le cas des groupes de Heisenberg tordus, qu'à expliciter la métrique lorentzienne sur $S \rightarrow S^1 \rightarrow L$. Plus précisément il s'agit de montrer que la métrique sur S est essentiellement bi-invariante (1.4), ce qui fera l'objet de la section suivante.

5.6 Métriques lorentziennes sur S

On voit d'après ce qui précède que la métrique lorentzienne, notons-la m , le long des orbites, qui est par hypothèse invariante par l'action à gauche de S , doit également être invariante à droite par ρ_0 , la projection de S sur S . Cette projection n'est pas nécessairement discrète, mais elle est à covolume fini, au sens qu'il existe un sous-ensemble de volume fini dont les itérés par ρ_0 couvrent S . Considérons la fermeture topologique ρ_0 . C'est un sous-groupe unimodulaire (car tous les éléments de $Ad(S)$ ont des valeurs propres de module égal à 1). On peut facilement voir que la mesure de Haar passe en une mesure invariante sur $S = \rho_0$.

Elle détermine une mesure invariante sur l'orbite de la métrique m , invariante par l'action adjointe de S . Donc, d'après le lemme de Furstenberg, l'action restreinte à He_d se factorise en l'action d'un groupe compact. Comme ci-dessus, ceci entraîne que m est $Ad(He_d)$ -invariante.

A titre de complément, on a le fait suivant qui montre qu'il n'y a qu'une seule géométrie lorentzienne locale sur un groupe de Heisenberg tordu S . Elle mérite certainement d'être mieux comprise.

Proposition 5.2 *Deux metriques lorentziennes bi-invariantes quelconques sur S sont equivalentes par un automorphisme.*

Preuve Reprenons les notations de la preuve de 1.3. Remarquons d'abord, qu'on peut supposer, apres automorphisme, que $\epsilon = 0$. Il suffit pour cela d'appliquer un automorphisme trivial sur HE_d et envoyer t sur $t + Z$ pour un convenable.

Pour normaliser le parametre ϵ , on applique le groupe a parametre d'homotheties celebres de l'algebre de Heisenberg HE_d . Il commute avec tous les automorphismes et donc se prolonge trivialement au produit semi-direct S . Il se definit ainsi: $t \mapsto t$, $Z \mapsto \exp(2t)Z$ et $X \mapsto \exp(t)X$, pour $X \in \mathfrak{C}^d$. (Ceci induit des homotheties de S muni de la metrique donnee initialement). \square

5.7 Cas de $sl(2; \mathbf{R})$

D'apres le theoreme algebrique, l'action de $sl(2; \mathbf{R})$ s'integre en une action d'un revêtement fini $PSL_k(2; \mathbf{R})$ de $PSL(2; \mathbf{R})$. Montrons brievement dans ce qui suit le theoreme de structure 1.13 dû a [7].

Soit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ la forme de Killing de $sl(2; \mathbf{R})$. Montrons que si $Y \in sl(2; \mathbf{R})$ est isotrope au sens de $\langle \cdot, \cdot \rangle$, alors $Y(x)$ est isotrope au sens de $h; i_x$ pour tout x . En effet, il est connu qu'un tel Y est caracterise par le fait que ad_X est nilpotent (ou de maniere equivalente que la matrice 2×2 et a trace 0, correspondante, est nilpotente). Il est egalement connu, qu'alors il existe $X \in sl(2; \mathbf{R})$ tel que $[X; Y] = -Y$. En d'autres termes si γ^t est le flot de X , alors $\gamma^t Y = \exp(-t)Y$. En particulier la fonction $hY; Yi$ décroît (exponentiellement) le long des orbites de X . Cette fonction est donc constamment nulle, car γ^t preserve le volume.

Il en decoule que pour tout x , la metrique restreinte a l'orbite de x est proportionnelle a $\langle hX(x); Y(x) \rangle = f(x) \langle X; Y \rangle$ pour tous $X; Y$ et x .

Il s'ensuit en particulier qu'une orbite singuliere est isotrope. Elle est en particulier de dimension 1 ou 0. Si elle est de dimension 1, elle sera d'apres le lemme 5.1, une geodesique (isotrope). L'action de $sl(2; \mathbf{R})$ preserve sa structure affine, ce qu'on peut facilement voir être impossible. L'orbite singuliere est donc de dimension 0, i.e. un point fixe x_0 de $PSL_k(2; \mathbf{R})$. Soit γ^t ($t \in [0; 2\pi]$) un groupe a un parametre de rotation de $PSL_k(2; \mathbf{R})$. Les orbites par γ^t des points proches de x_0 sont des courbes egalement proches de x_0 . On montrera dans la suite que ces courbes sont de type temps, i.e. a l'interieur du cône de lumiere. Ceci est impossible, car une courbe dirigee par un champ de cônes ne peut pas se refermer localement.

Le point x_0 peut être approché par des points non singuliers car l'ensemble de ces derniers points est de mesure totale (comme pour toute action dérivée préservant le volume d'un groupe semi-simple (voir par exemple [6]). La métrique sur l'orbite d'un point non singulier x est lorentzienne, car sinon l'orbite sera isotrope, ce qui est impossible car elle est de dimension 3. De plus $X(x)$ a le même caractère causal que X , pour tout $X \in \mathfrak{sl}(2; \mathbf{R})$. Comme tout X engendrant un flot non precompact est partout non temporel, il en découle que les champs de type temps sont exactement ceux qui déterminent des flots compacts.

En utilisant la même méthode de preuve que pour les groupes de Heisenberg tordus permet de conclure que l'orthogonal est cette fois intégrable. \square

5.8 Variétés homogènes

Soit $(M; h; i)$ une variété lorentzienne homogène de volume fini. Son algèbre de champs de Killing agit dessus localement transitivement. En particulier en tout point, il y a des champs de Killing ayant un caractère causal quelconque. Ceci exclut la situation décrite en 5.1. En d'autres termes, le groupe d'isométries G contient un groupe S qui est soit localement isomorphe à $SL(2; \mathbf{R})$, soit isomorphe à un groupe de Heisenberg tordu. Dans chacun des ces deux cas, d'après ce qui précède, M admet un revêtement qui est un produit tordu de S par une variété riemannienne L . Notre hypothèse d'homogénéité nous permet de choisir L compacte. En effet et comme dans les preuves précédentes, en désignant comme toujours par O l'orthogonal aux orbites, on prendra pour L soit une feuille de O lorsque S est localement isomorphe à $SL(2; \mathbf{R})$, soit une feuille de $O + Z$ lorsque S est un groupe de Heisenberg tordu. Soit H la composante neutre du sous-groupe de G agissant (globalement) sur L . On déduit aisément du théorème algébrique que H est compact. Il en va de même pour L , car H agit transitivement dessus (à cause de l'homogénéité de M).

En fait pour voir que le groupe du revêtement est le graphe d'un homomorphisme d'un réseau de S , on remarque simplement que par compacité de L , π se projette sur un groupe discret de S . Le noyau de la projection de π sur S est un sous-groupe fini d'isométries de L , qu'on peut supposer trivial en passant à un quotient fini de L . \square

Bibliographie

- [1] **S Adams, G Stuck**, *The isometry group of a compact Lorentz manifold, I*, Invent. Math. 129 (1997) 239{261
- [2] **S Adams, G Stuck**, *The isometry group of a compact Lorentz manifold, II*, Invent. Math. 129 (1997) 263{287
- [3] **G Cairns, E Ghys**, *Totally geodesic foliations on 4 {manifolds*, J. Di . Geom. 23 (1986) 241{254
- [4] **Y Carriere, E Ghys**, *Feuilletages totalement geodesiques*, An. Acad. Brasil. Ciênc 53 (1981) 427{432
- [5] **G D'Ambra**, *Isometry groups of Lorentz manifolds*, Invent. Math. 92 (1988) 555{565
- [6] **G D'Ambra, M Gromov**, *Lectures on transformation groups: geometry and dynamics*, Surveys in Differential Geometry (Supplement to the Journal of Differential Geometry), 1 (1991) 19{111
- [7] **M Gromov**, *Rigid transformation groups*, dans: "Geometrie differentielle ", D Bernard et Choquet-Bruhat (editeurs), Travaux encours 33, Paris, Hermann (1988)
- [8] **J Marsden**, *On completeness of homogeneous pseudo-riemannian manifolds*, Ind. Univ. Math. J. 22 (1973) 1065{1066
- [9] **A Medina, Ph Revoy**, *Les groupes oscillateurs et leurs reseaux*, Manuscripta Math. 52 (1985) 81{95
- [10] **MS Raghunathan**, *Discrete subgroups of Lie groups*, Springer-Verlag (1972)
- [11] **R F Streater**, *The representations of the oscillator group*, Commun. Math. Phys. 4 (1967) 217{236
- [12] **J Wolf**, *Homogeneous manifolds of constant curvature*, Comment. Math. Helv. 36 (1961) 112{147
- [13] **A Zeghib**, *Killing fields in compact Lorentz 3 {manifolds*, J. Di . Geom. 43 (1996) 859{894
- [14] **A Zeghib**, *The identity component of the isometry group of a compact Lorentz manifold*, Duke Math. Journal, (a para^tre)
- [15] **A Zeghib**, *Isometry groups and geodesic foliations of Lorentz manifolds. Part I: Foundations of Lorentz dynamics*, preprint
- [16] **R Zimmer**, *On the automorphism group of a compact Lorentz manifold and other geometric manifolds*, Invent. Math. 83 (1986) 411{426

Ecole Normale Supérieure de Lyon
 UMPA, UMR 128 CNRS
 46 Allée d'Italie, 69364 Lyon, FRANCE

Email: zeghib@umpa.ens-lyon.fr

Received: 15 November 1997

Geometry and Topology Monographs, Volume 1 (1998)