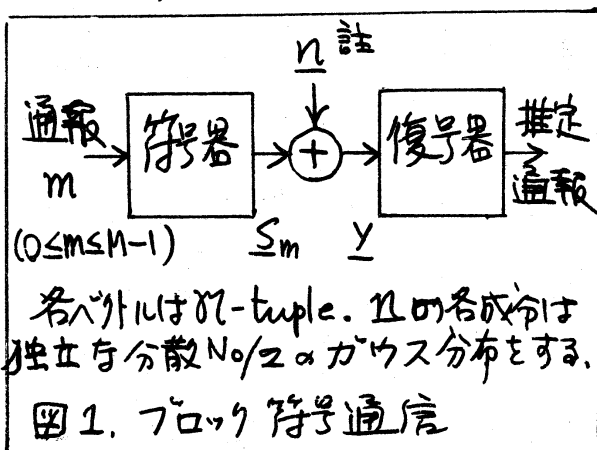


巡回変換群信号集合のパラメタの最適化

東京大学宇宙航研 伊藤 紘二

§ 1. まえがき

M -tuple 空間で、ベクトルを運動させて得られる信号集合を図 1 の、加算的ガウス雑音がある伝送路を通してのブロック符号通信に用いる時、この運動の集合が、一つの群をなしていることが、信号集合が対称性——どの信号が送られても最尤法による受信誤判定率は等しい——を有する為の必要十分条件である。^[1] この種の信号集合の中で最も簡単なのは、



運動が巡回群を成す場合で、その標準形直交表現によってつくられたものを、ここでは巡回変換群信号集合——Cyclic Group Signal set, 略して CGS——と

註: 小文字の下の一はそれがベクトルであることを示す。

称し、以下その簡単な紹介をし、パラメタの最適化の問題の取扱いにおいて得られたいくつかの結果を記す。

§2. CGSを用いる通信方式

CGS $\{s_m\}$ ^註 は結局、

$$\left. \begin{aligned} s_m &= {}^t (s_{11}^{(m)}, s_{12}^{(m)}, s_{21}^{(m)}, s_{22}^{(m)}, \dots, s_{N1}^{(m)}, s_{N2}^{(m)}) \\ s_{n1}^{(m)} &= a_n \cos\left(\frac{2\pi}{M} m k_n\right) \\ s_{n2}^{(m)} &= a_n \sin\left(\frac{2\pi}{M} m k_n\right) \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

(k_n は整数)
($0 \leq m \leq M-1$)

という形になり、信号次元 N は $2N$ である。

さて、このCGSは、そのパラメタ $\{a_n\}$, $\{k_n\}$ をうまく選べば、情報伝送速度 $R = \log_2 M/2N$ と、伝送路信号対雑音比 $A = \sum_{n=1}^N a_n^2 / (N_0 \cdot N)$ を与えた時、最尤法による誤判定率 P_e が、

$$P_e \leq e^{-2NE_0(R, A)}, \quad R < C_0(A) \quad (2)$$

の形の上界を有することが導^[3]ひかれている。こゝに $E_0(R, A)$ は、 M の含む最小の約数 $Q (\geq 2)$ に依存するが、 R に関して単調減少である。また、CGSは、その構造の特性から、復号法にある工夫を施すことができる^[2]。この様に、CGSの有効性は確かめられるのであるが、実際に a_n, k_n を選んで、実用し得る信号を求めよ必要がある。次節以降はこの問題

註： $\{x_n\}$ は x_1, x_2, \dots の集合。 ${}^t x$ は x の転置。

題を扱う。

§3. CGSのパラメタの最適化.

CGSは、対称性を有する等エネルギー信号集合であるから、信号間の正規化された相互相関（例えば1つの信号を基準にして） ρ_{0l} ($1 \leq l \leq M-1$) の最大値 ρ_{max} の小さい程良い信号集合であると評せられる。そこで、(1)から、

$$\rho_{0l} = \sum_{n=1}^N X_n \cos \frac{2\pi}{M} k_n l \quad (3)$$

$$\left(X_n = a_n^2 / \sum_{n=1}^N a_n^2 \right)$$

であるから、

$$\left. \begin{aligned} \rho_{max} &\geq \sum_{n=1}^N X_n \cos \left(\frac{2\pi}{M} k_n m \right) \quad 1 \leq m \leq M_h \\ 1 &= \sum_{n=1}^N X_n \quad X_n \geq 0 \end{aligned} \right\} (4)$$

という条件の下に ρ_{max} を成可く小さくする様な $\{X_n\}, \{k_n\}$ を求めればよい。ここで、 $M_h = [M/2]$ であり、(4)の上式で $m > M_h$ の場合を省いてあるのは、 $\cos \left(\frac{2\pi}{M} (M-m) k_n \right) = \cos \left(\frac{2\pi}{M} m k_n \right)$ が成立するからである。

さて、最適解を求めるとは、

a) $\{k_n\}$ を与える。

b) 与えられた $\{k_n\}$ に対して (4) の条件で ρ_{max} を最小

にする $\{X_m\}$ を求める。これは、線型計画法の手法によって求めることができる。そして、

互いに一致しない解を与える $\{k_m\}$ のあらゆるものに対して a), b) を実行し、こうして得られた各 $\{k_m\}$ に対する f_{\max} の最小値の中で最も小さい値を与える $\{k_m\}$ が最適である。また、最適な $\{X_n = a_n^2 / \sum a_n^2\}$ が求まっている。

ところで、ここに、上記の如き $\{k_m\}$ を次に供給する能率のよい手法が必要である。まず信号次元を無駄に使用しない為、

i) k_m の値としては 0 は採用しない。

ii) $\{k_m\}$ の元のどの二つ k_m, k_n についても、 $k_n = \pm k_m \pmod{M}$ が成立しない様にあること。何故なら、このような対があると、その ρ_{el} への寄与は、

$$X_m \cos \frac{2\pi}{M} k_n l + X_n \cos \frac{2\pi}{M} (\pm k_m + qM) l = (X_m + X_n) \cos \frac{2\pi}{M} k_n l$$

であって、一つの次元にまとめ得るからである。

更に、 $\{k_m\}$ の候補は、全く同じ $\{\rho_{el}\}$ を与える一簇が、 ρ_{el} の同じ最適解を与える一もの同志を - まとめにしたいくつかのグループに分けられる。事実 $\{k_m\}$ の2つの候補 $\{k_n^{(1)}\}$ と $\{k_n^{(2)}\}$ とがあったとき、

iii) M とは互いに素であるある整数 μ が存在して、

$$\{k_n^{(2)}\} = \{\mu k_n^{(1)}\} \pmod{M}$$

が成立するとき、この2つの候補は同じ $\{\rho_{el}\}$ を与える =

とが容易に示される (∵ 通報番号 m を $m\mu$ に変換して一対一対応がつく)。

我々は, i), ii), iii) に注意して $\{k_m\}$ の候補を供給したい。これは, M が素数のとき, 次節に示す方法により能率よく実行することができる。

§4. $\{k_m\}$ の供給. — M が素数の場合.

前節 i) から, k_m としては 0 は採用しないから, k_m を M 元のガロア体の原始根 μ によって

$$k_n = \mu^{\Delta_n} \pmod{M} \quad 1 \leq n \leq N$$

のように表現し, $\{k_m\}$ を考える替りに $\{\Delta_m\}$ を扱うことができる。さて, $M_n = (M-1)/2$ であるから, $\mu^{M_n} = -1 \pmod{M}$ となり, ii) を考慮すれば, Δ_m としては $0, 1, 2, \dots, M_n-1$ の中から互いに異なるものを選ぶはよい。順序は自由なので $\Delta_1 < \Delta_2 < \dots < \Delta_N$ とする。更に iii) を考慮すれば, 2つの候補 $\{\Delta_m^{(1)}\}$, $\{\Delta_m^{(2)}\}$ に対し, ある整数 d が存在して

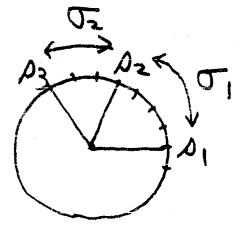
$$\{\Delta_m^{(2)}\} = \{\Delta_m^{(1)} + d\} \pmod{M_n}$$

ならば $\{\Delta_m^{(1)}\}$ と $\{\Delta_m^{(2)}\}$ とは同等 — 同じ $\{p_{oe}\}$ を与える — である。そこで, Δ_m と Δ_{m+1} との差を表わす系列

$$(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_N) \quad 1 \leq \sigma_i \leq M_n, \quad \sum_{i=1}^N \sigma_i = M_n$$

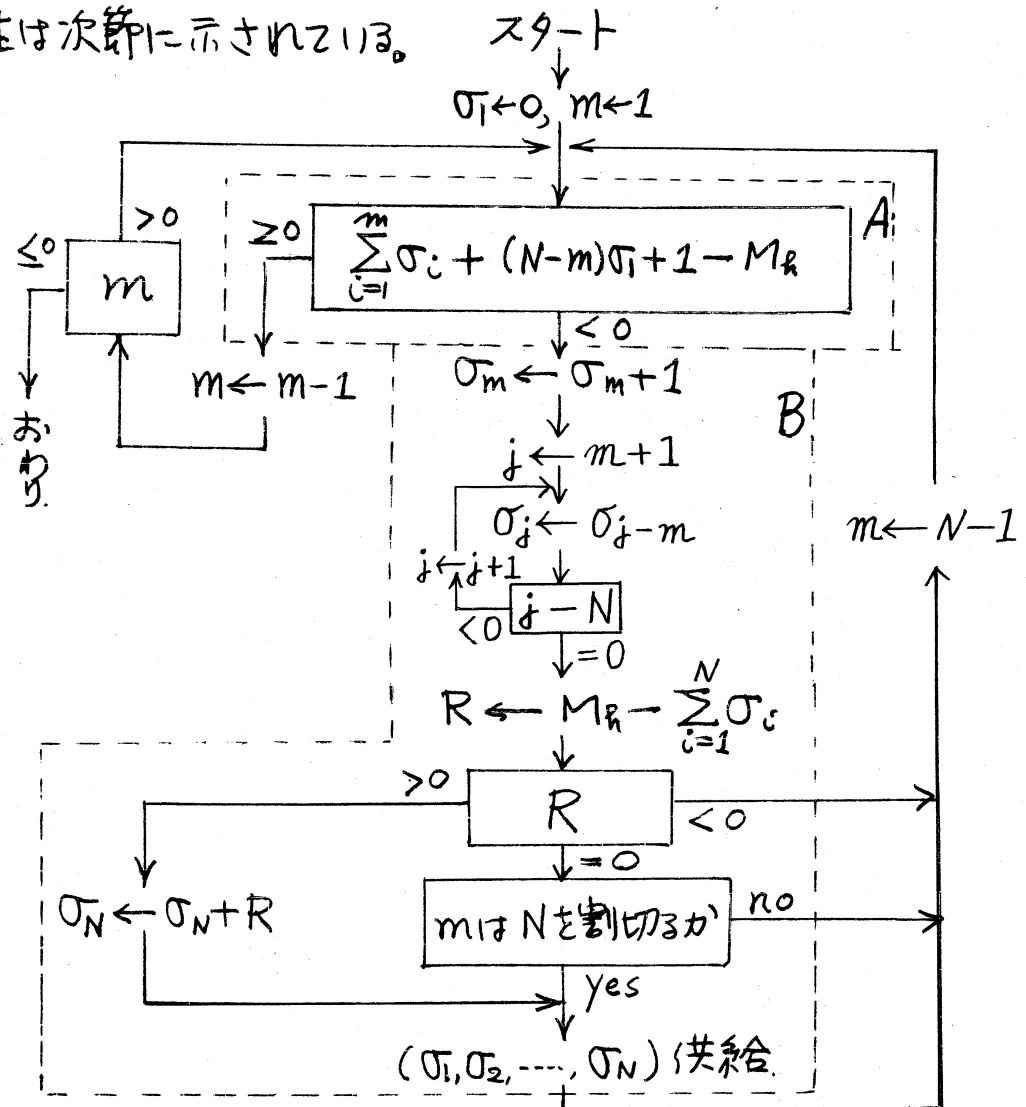
を考え, この系列で, サイクリックシフトで一致するものは

同等とし(図2参照), 適当な方法で, それらの代表を1つずつとり, これをもとに, $\Delta_1=0, \Delta_2=\sigma_1, \Delta_3=\sigma_1+\sigma_2, \dots, \Delta_N=\sigma_1+\sigma_2+\dots+\sigma_{N-1}$ の様にして $\{\Delta_m\}$ を得ればよい。尚, 上記代表を得るには次の流れ図に依ればよい。(図3) この図の正当性は次節に示されている。



円周のまわりが M_R 等分されている。

図2. σ_n と Δ_n



図中, $x \leftarrow y$ は, x に y という値を与えることを示す。

図3. $(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_N)$ の代表を供給する流れ図

§5. Cyclic Equivalence Classes

まず, "Cyclic Equivalence Class" と, その大きさの定義をする。

定義、

(1) $\sigma = (\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_N) \in \mathcal{S}_N$ かつ $\sum_{i=1}^N \sigma_i = L$ なる σ について定義し, σ の j 個左 cyclic shift を

$$\sigma^j = (\sigma_1 \sigma_2 \dots \sigma_N)^j = (\sigma_j \sigma_{j+1} \dots \sigma_{j-1})$$

と記す。

(2) σ およびその cyclic shift の全ての集合を, $C(\sigma)$ と記し, これを σ の Cyclic Equivalence Class (CEC) と呼ぶ。単に C_1, C_2 等とも記す。

(3) $P(\sigma) = \sum_{i=1}^N \sigma_i L^{N-i} = P(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_N)$ を定義し,

$$\|C(\sigma)\| = \min_{\sigma' \in C(\sigma)} P(\sigma')$$

言い, これによつて $C(\sigma)$ の大小を言う。

(4) $\|C(\sigma)\| = P(\sigma')$ である σ' を,

$$\sigma^c = (\sigma_1^c, \sigma_2^c, \dots, \sigma_N^c) \text{ と記し, } C \text{ の最小代表者と呼ぶ。}$$

(5) $CL(\sigma_1^c, \sigma_2^c, \dots, \sigma_m^c)$

= $\{C; (\sigma_1^c, \sigma_2^c, \dots, \sigma_m^c) \text{ を最小代表者のはじめの部分とするものおよびそれ以下の大きさを持つ全ての } C\}$

さて, これらの定義に基づき, 次の諸定理が成立つが, 証明

は省く。

定理 1.) 各 C の最小代表者はただ一つきまり、かつ

$$C_1 = C_2 \iff \|C_1\| = \|C_2\|$$

系) 全ての $C \in \mathcal{C}$ を、その大きさの小さい順に並べることができ、どの二つも同じ大きさをもたない。

※この定理により、前節の $(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_N)$ の代表として、上記にて $L = M_n$ とおき、 C の小さい順に求められた最小代表者を充たすればよい。

定理 2.) C の最小代表者を $\underline{\sigma}^C = (\sigma_1^C, \sigma_2^C, \dots, \sigma_N^C)$ とすると、

$$\textcircled{a} \quad \sigma_i^C \geq \sigma_i, \quad 1 \leq i \leq N$$

\textcircled{b} もし、 $\sigma_{i_1}^C = \sigma_{i_1}^C$ $2 \leq i_1 \leq N$ なら、 $\sigma_{i_1+1}^C \geq \sigma_{i_2}^C$ 。もし更に等号が成立するなら $\sigma_{i_1+2}^C \geq \sigma_{i_3}^C$ 、以下同様。

定理 3.) $CL(\sigma_1^C, \sigma_2^C, \dots, \sigma_m^C)$ に含まれる全ての C より大きい C の最小代表者の最後の成分 σ_N^C は σ_1^C より大。

定理 4.) $CL(\sigma_1^C, \sigma_2^C, \dots, \sigma_m^C)$ に含まれる全ての C より大きい C として、次のものを最小代表者とするものより小さいものは存在しない。

$$\underline{\sigma}'^C = (\sigma_1^C, \sigma_2^C, \dots, \sigma_{m-1}^C, \sigma_{m+1}^C, \sigma_1^C, \sigma_2^C, \dots, \sigma_{m-1}^C, \sigma_{m+1}^C, \dots, \sigma_1^C, \sigma_2^C, \dots, \sigma_k^C, \sigma_N^C)$$

但し、 $k \leq m-1$ で、 σ_N^C は、成分の和が L に存在するように決められる。そして、事実これが、 $CL(\sigma_1^C, \sigma_2^C, \dots, \sigma_m^C)$

より大きい最小の C の最小代表者である為には、

$$k \leq m-1, \quad \sigma_N^c > \sigma_{k+1}^c \quad \text{又は}$$

$$k = m-1 \quad \sigma_N^c = \sigma_m^c$$

のいずれかが成立することは必要十分である。

定理 2 と 3 が図 3 の A の部分を、また定理 4 が B の部分を説明する。

§ 6. 最適化した CGS.

§ 3 ~ § 5 の方法で最適化した CGS のパラメータの例を右表に示す。一般に、 $p_{\max} = p_{0l}$ である l の値は $2N$ 個あるのが特徴である。

最適化した CGS の内、任意の奇数の M_l に一致し、 $N = M_n$ としたものは、 $X_n = 1/N, 1 \leq n \leq N,$

$M = 47, N = 4, R = 0.694$	
$p_{\max} = 0.345498$	
k_n	X_n
1	0.287949
16	0.243621
12	0.233615
9	0.234814

$p_{0l} = p_{\max}$ である l の値は
4, 6, 12, 15
32, 35, 41, 43

かつ $\{k_n\} = \{1, 2, 3, \dots, M_n\}$ とおいたものが最適であり、このとき、

$$p_{0l} = -1/2N = -1/(M-1) \quad (1 \leq l \leq M-1) \quad \text{なので}$$

Regular Simplex 信号である。

尚、他の信号集合と比べると、D. Slepian の方法^[4]による評価を図 4 に示す。これは、最尤法による受信誤判定率 $P_e =$

10^{-5} とし、横軸に与えられた情報伝送速度を達成するために要する信号対雑音比(A)の、無限長符号の場合のそれ(Aideal)に対する相対値を縦軸にとったものである。图中、実曲線は最適等エネルギー信号に関する下⁽⁴⁾限であり、実線に結んだ点はCGS、2実線に結ばれている点はRegular Simplex信号、PMMは、長さNのPermutation Modulation、BOは長さNの陪直交信号群す。

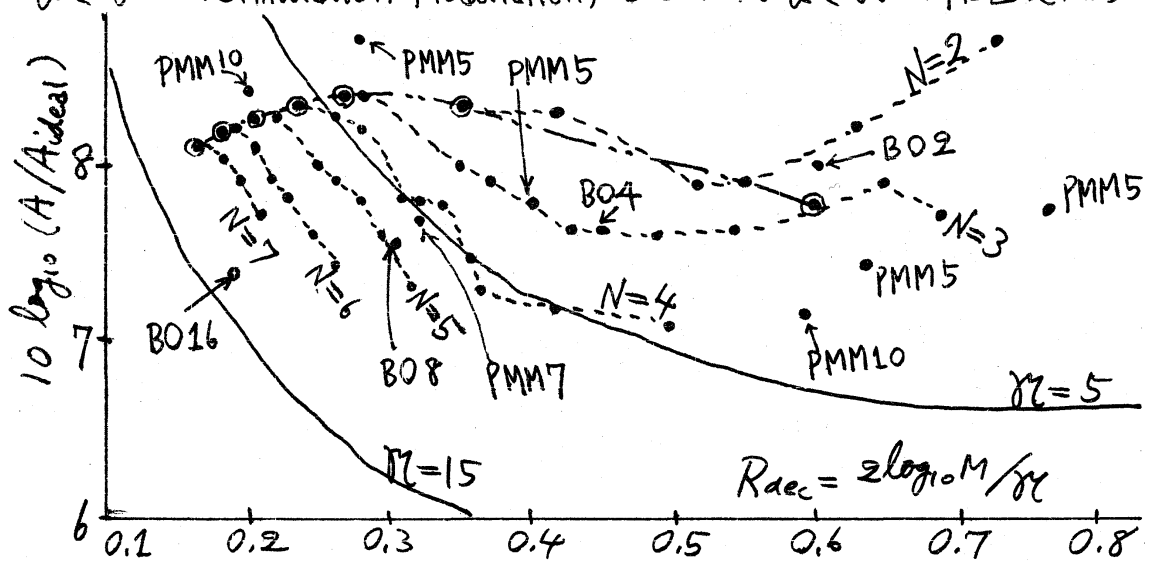


図4. D. Slepianの方法による評価, $P_e = 10^{-5}$.

§7. おおひ。

次元が少し大きくなると上記の方法は実行不能になる。[3]によればMは素数の必要はないので、素数の場合の組合せで良い信号を得る可能性を検討中である。

文献：(1)伊藤：電子通信学会論文誌(B), 51-B, 3, P111(昭43-03)。(2)伊藤, 水町, 川本：電子通信学会全国大会, 20(昭43-10)。(3)伊藤, 水町, 川本：電気四学会連合大会, 2954(昭44-03)。(4) D. Slepian: BSTJ, 42, p681(May 1963)。(5) D. Slepian: Proc. IEEE, 53, 3, p228(March 1965).