

多値論理関数のカスケード合成

原尾 政輝 野口 正一 大泉 充郎
(東北大学大学院) (東北大電気通信研究所)

はじめに 多値論理の研究は多くの関数の完備性を調べるものと、これらによって表現された関数を如何に実現するかという二点がある。前者については「3×3多値論理系が考案され、2×2×2の場合は演算子が回路素子やトポロジーに対応するとは言えない。」^[4] ここで X を位数が素数 p の p^m であると仮定した時、 $GF(p^m)$ の演算を導入する。すると多値関数 $f: X^m \rightarrow X$ は $GF(p^m)$ の演算を用いて意的に表現することができる。^[4] Maisil はこのような形の論理関数についてリレー回路で合成する方法を述べている。ここで最近の回路網の集積化に伴って重要な視されてくる反復回路網で合成する問題を取り扱こう。まず作用素の概念を導入し、仕事の多出力回路網が数種のセルのカスケードで合成できることを示す。又この手法は $GF(p)$ で定義された回路網合成理論の一一般化であり、 $GF(p)$ の場合の結果と比較するために最後に $GF(p)$ の場合の主な結果について述べる。

1. 関数の表現

1.1. $GF(p^m)$ の演算と展開公式

$GF(p)$ の上の次数 m の多項式を

$$P(x) = d_0 + d_1 x + \cdots + d_m x^m$$

とおくとき、 $R_{p(x)}$ を $p(x)$ で modulu の多項式環とする。特に $P(x)$ が既約多項式であれば $R_{p(x)}$ は体となる。これを $GF(p^m)$ とよんである。良く知られてるようすに、すべての有限体は $GF(p^m)$ と同型である。いま X を有限集合で位数が p の p (p は素数) p^m であれば、任意の写像 $f: X^n \rightarrow X$ は $GF(p^m)$ の演算を用いて完全に記述することができる。

記法.1 $GF(p^m)$ の元を真理値に対応させ、これを $X = \{0, 1, \dots, p^m\}$ とする。又 $GF(p^m)$ の加法及び乗法を 2 値環表現に対応させ “ \oplus ”, “ \cdot ” で表わし、このように定義された代数系を論理系 $\langle X, \oplus, \cdot \rangle$ とする。特に X の単位元および零元を 1, 0 で表わす。

この $GF(p^m)$ の演算で定義された代数系は、結合、分配、交換律を満す分配系であり、論理系 $\langle X, \oplus, \cdot \rangle$ は完備である。つぎにこの系の一般展開公式を導くために 2, 3 の定義を与えよう。

定義・1 一度数関数 $J_{\alpha_i} : X \rightarrow X$ で次の条件を満すものを基底関数と定義する：

$$J_{\alpha_i}(x) = \begin{cases} 1 & \text{if } x = \alpha_i \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad -(1)$$

いま度数を ε とするとき、 $x \cdot \overbrace{x \cdot x \cdots x}^i = x^i, \quad \alpha_i x^\varepsilon$

$\oplus \alpha_j x^\varepsilon = (\alpha_i \oplus \alpha_j) x^\varepsilon$ 等と書くこととする。

定理・1 基底関数 $J_{\alpha_i}(x)$ はつきのようく表わされる；

$$\begin{aligned} J_{\alpha_i}(x) = \ominus x & (x \ominus 1)(x \ominus \alpha_2) \cdots (x \ominus \alpha_{i-1})(x \ominus \alpha_{i+1}) \\ & \cdots \cdots (x \ominus \alpha_{p^m-1}) \end{aligned} \quad -(2)$$

ただし $\ominus x$ は x の加法についての逆元とする。

(証明)

$$x^{p^m-1} \ominus 1 = \prod_{i=1}^{p^m-1} (x \ominus \alpha_i) \quad \text{だから}$$

$$\ominus 1 = (\ominus \alpha_1)(\ominus \alpha_2) \cdots \cdots (\ominus \alpha_{p^m-1})$$

$$\begin{aligned} J_{\alpha_i}(\alpha_i) = \ominus \alpha_i & (\alpha_i \ominus 1)(\alpha_i \ominus \alpha_2) \cdots (\alpha_i \ominus \alpha_{i-1}) \\ & (\alpha_i \ominus \alpha_{i+1}) \cdots \cdots (\alpha_i \ominus \alpha_{p^m-1}) \end{aligned}$$

において、加法演算の下で $x \ominus \alpha_i$ は摂動的だから、各項

$\alpha_i \ominus \alpha_j$ は $\alpha_i \ominus \alpha_i$ の項を除いて相異なる $GF(p^m)$ の元をとる。上の式より相異なる元の積は $\ominus 1$ より $J_{\alpha_i}(\alpha_i) = 1$

を得る。 $x \neq s_i$ であれば項 $x \otimes s_i$ が零となるから
 $J_{s_i}(s_j) = 0$ すなはち \vdash (証明終)

又単位元1はゆ等元であるから $J_{s_i}^k(x) = J_{s_i}(x)$.
 しかも唯一の真理値に対して $J_{s_i}(x)$ は真理値1をとるので
 次が成り立つ;

定理・2 基底関数には次の関係が成立する;

$$J_{s_i}(x) \cdot J_{s_j}(x) = \begin{cases} 0 & \text{if } s_i \neq s_j \\ J_{s_i}(x) & \text{if } s_i = s_j \end{cases}$$

$$\sum_{i=0}^{p-1} J_{s_i}(x) = 1$$

以上まとめると、この論理系は④演算の下で線形空間を
 つくるており、一変数の場合は $J_{s_i}(x)$ がその基底に相
 当して“ると考えることができる。今 n 変数関数の集合を
 $F_n = \{ f \mid f: X^n \rightarrow X \}$ とおくと、この関数集合が又
 ④演算の下で線形空間をつくる“ると考えられ。
 F_n の基底に相当する関数を求めることが重要な問題となる。

定義.2 變数 x_i に関する基底関数を $J_{\alpha_i}(x_i)$ で表すとき、つきの n 変数関数を最小項関数と定義する；

$$m_k(x_1, x_2, \dots, x_n) = J_{\alpha_{k_1}}(x_1) \cdot J_{\alpha_{k_2}}(x_2) \cdots J_{\alpha_{k_n}}(x_n) \quad (3)$$

この最小項関数の集合 $\{m_k\}$ が F_n の基底に対応するもので、次の性質を満して“る二ことが分る；

定理.3. 最小項関数間に次の関係が成立する：

$$(i) m_i(x_1, x_2, \dots, x_n) \cdot m_j(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

$$= \begin{cases} 0 & \text{if } i \neq j \\ m_i(x_1, x_2, \dots, x_n) & \text{if } i = j \end{cases}$$

$$(ii) \sum_{i=0}^{p^{mn}-1} m_i(x_1, x_2, \dots, x_n) = 1$$

(証明略)

最小項関数 $m_k(x_1, x_2, \dots, x_n)$ は X^n の元 $k = (\alpha_{k_1}, \alpha_{k_2}, \dots, \alpha_{k_n})$ に対してのみ真理値 1 をとするブール関数の最小項に対応する関数である。多值関数 $f: X^n \rightarrow X$ が与えられた時、その展開公式が重要であるが、2 値関数の最小項展開の一般化として、最小項関数を用いた展開公式が得られる。

定理 4. 任意の p^m 値関数を $f: X^m \rightarrow X$ とする。 X^m の元 $k = (s_{k_1}, s_{k_2}, \dots, s_{k_m})$ に対して $f(k) = \beta_k$ ならば f はつきのように展開される：

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, \dots, x_m) &= \bigoplus_{k=0}^{p^{mm}-1} \beta_k J_{k_1}(x_1) \cdot J_{k_2}(x_2) \cdots J_{k_m}(x_m) \\ &= \bigoplus_{j=0}^{p^{mm}-1} \beta_j m_j(x_1, x_2, \dots, x_m) \quad (4) \end{aligned}$$

(証明) J_m は $GF(p^m)$ の元を係数、 $\{m_k(x_1, \dots, x_m)\}$ を基底とする p^{mm} 次元のベクトル空間とみなせるから。 J_m の任意の元は演算“ \oplus ”に関する一次結合で一意的に表わされねばならぬ。

(証明終)

展開式 (4) の各最小項関数を式 (2) を用いて展開してやる。すると各項は $1, \dots, p^{m-1}, x_1, \dots, x_1^{p^{m-1}}, \dots, x_1^{\varepsilon_1} x_2^{\varepsilon_2} \cdots x_m^{\varepsilon_m}, \dots, x_1^{\varepsilon_{i_1}} x_2^{\varepsilon_{i_2}} \cdots x_m^{\varepsilon_{i_m}}$ の形の項の一次結合に分解される。即ち

$$f(x_1, x_2, \dots, x_m) = \bigoplus_{i=0}^{p^{mm}-1} r_i x_1^{\varepsilon_{i_1}} x_2^{\varepsilon_{i_2}} \cdots x_m^{\varepsilon_{i_m}} \quad (5)$$

ただし $r_i \in GF(p^m)$, $\varepsilon_{i_j} \in \mathbb{Z}/p^m$

特に $x^0 = 1$ とおく。 (5) 式は各項 $\{x_1^{e_1} x_2^{e_2} \dots x_m^{e_m}\}$ を基底とする加群である。 (4) 式による表現を最小項関数表示。 (5) 式によるものを ELF 表示とする。

1.2. 展開式間の関係

最小項関数 $m_i(x_1, \dots, x_m) = J_{i,1}(x_1) \cdot J_{i,2}(x_2) \cdots J_{i,m}(x_m)$ のとき $i = i_1 + p^m i_2 + \cdots + p^{m-1} i_m$ とする。この最小項関数の順序組を次のようにおく：

$$M_m = (m_0, m_1, \dots, m_{p^{m-1}})$$

同様に (5) 式の基底の順序組を

$$B_m = (1, x_1, x_1^2, \dots, x_1^{p^m} x_2 \cdots x_m^{p^m})$$

とおく。この基底間の関係について調べてみる。いま基底関数間の変換 (2) 式を

$$M_1^{-T} = \begin{bmatrix} J_0(x) \\ J_1(x) \\ J_2(x) \\ \vdots \\ J_{p^m-1}(x) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} & & & & \\ & (d_{ij}) & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ \vdots \\ x^{p^m-1} \end{bmatrix} = D_1 B_1^{-T}$$

と表わすと、一般には次の性質をもつ。

定理 5 論理系 $\langle \times, +, \cdot \rangle$ の一変数関数に
 $M_i^T = D_i \cdot B_i^T$ が成り立てば、 n 变数関数には、関係

$$M_n^T = D_n \cdot B_n^T$$

がある。ここで \otimes を Kronecker 積とすれば

$$D_n = D_1 \otimes D_{n-1} = \begin{bmatrix} d_1 & D_{n-1} \\ & \vdots \\ & d_{n-1} & D_{n-1} \end{bmatrix}$$

(証明) $n = k$ までは証明されるとしよう。 $n = k+1$ では各最小項関数は $p^{m_k} = r$ とおくと、

$$0 \leq i \leq r-1 \Rightarrow m_i(x_1, x_2, \dots, x_{k+1}) = m_i(x_1, \dots, x_k)$$

$$\begin{aligned} J_0(x_{k+1}) &= d_{00} m_i(x_1, \dots, x_k) \oplus d_{01} m_i(x_1, \dots, x_k) x_{k+1} \\ &\quad \oplus \dots \oplus d_{p-1} m_i(x_1, \dots, x_k) \cdot x_{k+1}^{p-1} \end{aligned}$$

$M_k^T = D_k \cdot B_k^T$ なる関係があるから

$$\begin{bmatrix} m_0 \\ m_1 \\ \vdots \\ m_{r-1} \end{bmatrix} = \left[\begin{bmatrix} d_{00} D_k \\ d_{01} D_k \\ \vdots \\ d_{p-1} D_k \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} d_{00} D_k \\ d_{01} D_k \\ \vdots \\ d_{p-1} D_k \end{bmatrix}, \dots, \begin{bmatrix} d_{00} D_k \\ d_{01} D_k \\ \vdots \\ d_{p-1} D_k \end{bmatrix} \right] \begin{bmatrix} [B_k] \\ \vdots \\ [B_k x_{k+1}] \\ \vdots \\ [B_k x_{k+1}^{p-1}] \end{bmatrix}$$

同様にして

$$(s-1)r \leq i \leq sr-1 \Rightarrow m_i(x_1, x_2, \dots, x_{k+1}) = m_{i-(s-1)r}(x_1, x_2, \dots, x_k) \cdot J_s(x_{k+1}) = \text{also } m_i(x_1, \dots, x_{k+1}) \oplus d_{s1} m_i(x_1, \dots, x_k) \cdot x_{k+1} \oplus \dots \oplus d_{sp_m^m} \cdot m_i(x_1, \dots, x_k) x_{k+1}^{p_m^m}$$

故に行列形に直せば

$$D_{k+1} = D_1 \otimes D_k \quad (\text{証明終})$$

例題 1 GF(3) の基底変換

1	x	x^2
1	0	0
1	1	1
1	2	1

$$J_0(x) = 1 \oplus 2x^2$$

$$J_1(x) = 2x \oplus 2x^2$$

$$J_2(x) = x \oplus 2x^2$$

$$\text{故に } \begin{bmatrix} J_0 \\ J_1 \\ J_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \end{bmatrix} = D_1 \cdot B_1$$

したがって

$$D_2 = \begin{bmatrix} D_1 & 0 & 2D_1 \\ 0 & 2D_1 & 2D_1 \\ 0 & D_1 & 2D_1 \end{bmatrix}, \dots, D_m = \begin{bmatrix} D_{m-1} & 0 & 2D_{m-1} \\ 0 & 2D_{m-1} & 2D_{m-1} \\ 0 & D_{m-1} & 2D_{m-1} \end{bmatrix}$$

ただし \mathbb{O} は 0 行列とする。

系.1 n 変数関数 $f : X^n \rightarrow X$ の最小項関数表示及び
ELF 表示を

$$f(x_1, \dots, x_m) = (\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_{p^{mn}}) \cdot M_m^T = V_m \cdot M_m^T$$

$$f(x_1, \dots, x_m) = (r_0, r_1, \dots, r_{p^{mn}}) \cdot B_m^T = R_m \cdot B_m^T$$

とおく。すると $R_m = V_m D_m$

(証明) 定理 5 より

$$V_m M_m^T = V_m (D_m B_m^T) = (V_m D_m) B_m^T \quad (\text{証了})$$

系.2 B_m 上の変換を L_m ; $B_m' = L_m B_m$

M_m 上の変換を F_m ; $M_m' = F_m M_m$

とすれば $L_m = D_m^{-1} F_m D_m$

$$(証明) M_m' = D_m B_m' = F_m \cdot D_m B_m \therefore B_m' = (D_m^{-1} F_m D_m)$$

$$B_m \text{ すなはち } L_m = D_m^{-1} F_m D_m \quad (\text{証了})$$

2. 回路網の反復合成

2.1. 回路網の代数表現

ここでいう回路網とは1章で述べた多値関数を合成するもので、図1のように数種のセルのカスケード接続より成るるものとする。又各セルは純組合せ的であるとする。

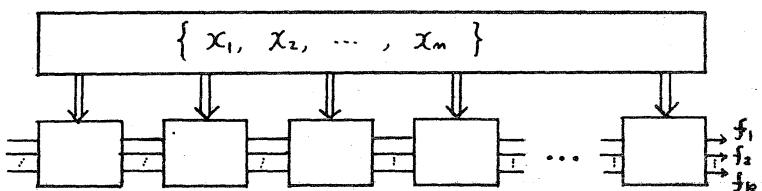


図1

図1に示される k 出力回路網は写像 $f: X^n \rightarrow X^k$ とみなすことができる。ここで X^k は rail state を表わす。写像 $f: X^n \rightarrow X$ は $X = GF(p^m)$ の演算を定義することによって最小項関数表現ができた。この場合も X^k に適当な演算を導入して写像 $f: X^n \rightarrow X^k$ の表現方法を求めた。今 rail state の集合 X^k にある演算(群演算)を定義したとき H で表わそう。これによって回路網は写像 $f: X^n \rightarrow H$ で表わすことができる。このとき s 入力セルは写像 $f: X^s \rightarrow H$, 特に 1 入力セルは $\theta: X \rightarrow H$ で表わされ、それそれ図2に対応する。

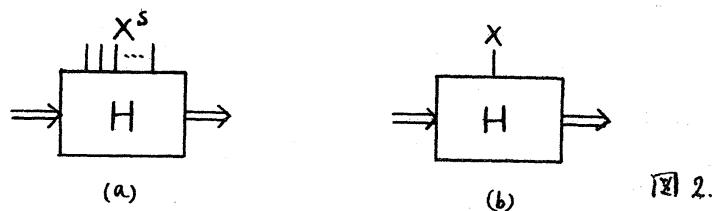


図2.

記法.2 回路網 $f: X^n \rightarrow H$ が $i \in X^n$ に対し $i \mapsto f(i) = h_i \in H$ のとき $f = (h_0, h_1, \dots, h_{p^{mn}})$ と書く。この写像の集合を \mathcal{H}_n とおく。この時 s 入力セル $s \leq n$ は \mathcal{H}_n の部分空間をつくるが $\theta = (h'_0, h'_1, \dots, h'_{p^{mn}})$ 等 \mathcal{H}_n の元として書くことにする。

回路網を合成する場合の目的として (1) セルの個数を最小にする (2) セルの配列を規則的にする (3) セルの種類や構造を簡単にする。等が問題として挙げられるが、ここでは集積化ということを参考。規則的な配列(カスケード)と最簡セルでの実現ということを基本的問題にとり上げ、1入力セルでの実現問題を考察してゆこう。この時問題になるのは H とのような演算を定義するかという点である。今演算として可換群の演算とその自己準同型演算を定義すれば \mathcal{H}_n は多元素環をなす。特に回路網の各セルへの入力と $f: X^n \rightarrow H$ の展開形が 1 対 1 に対応するように定めてやる。即ち次の関係を満すように定めよ:

$$f(X^n) = (h_0, h_1, h_2, \dots, h_{p^{mn}})$$

$$g(X^n) = (h'_0, h'_1, h'_2, \dots, h'_{p^{mn}})$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow f(X^n) \oplus g(X^n) &= (f \oplus g)(X^n) \\ &= (h_0 \oplus h'_0, h_1 \oplus h'_1, \dots, h_{p^{mn}} \oplus h'_{p^{mn}}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(x^n) \cdot g(x^n) &= (f \cdot g)(x^n) \\ &= (h_0 \cdot h'_0, h_1 \cdot h'_1, \dots, h_{p^m-1} \cdot h'_{p^m-1}) \end{aligned}$$

二のような演算を満すものとして、特に $GF(p^m)$ の上の k 次ベクトルをとろう。すると次に示すように最小項表示と類似の展開公式を得る。

定理 6 回路網 $f: X^m \rightarrow GF(p^m)^k$ は $i \in X^k$ に対する真理値を $f(i) = t_i \in GF(p^m)^k$ とおけば次のように展開される；

$$f(x_1, x_2, \dots, x_m) = \bigoplus_{i=0}^{p^m-1} t_i m_i(x_1, x_2, \dots, x_m) \quad - (6)$$

(略証) この写像 f の集合 \mathcal{L}_n は $GF(p^m)^k$ の上の $\{m_i(x_1, x_2, \dots, x_m)\}$ を基底とするベクトル空間とみなすことができるから任意の \mathcal{L}_n の元はこれらの基底の一次結合として一意的に表わされる。これが (6) である。 (証明終)

いま $t_i \in GF(p^m)^k$ を $GF(p^m)$ の元を成分とする k -tuple で表わす。これらの演算は成分毎の加法及び乗法として次のようく定義される；

$$t_i = (t_{i1}, t_{i2}, \dots, t_{ik})$$

$$t_j = (t_{j1}, t_{j2}, \dots, t_{jk})$$

$$\Rightarrow t_i \oplus t_j = (t_{i1} \oplus t_{j1}, t_{i2} \oplus t_{j2}, \dots, t_{ik} \oplus t_{jk})$$

$$t_{ii} \cdot t_{ij} = (t_{i1}, t_{j1}, t_{i2}, t_{j2}, \dots, t_{ik}, t_{jk})$$

$$\text{又 } (t_{i1}, t_{i2}, \dots, t_{ik}) m_i = (t_{i1} m_i, t_{i2} m_i, \dots, t_{ik} m_i)$$

とおけば (6) 式は

$$f(x_1, x_2, \dots, x_m) = \sum_{i=0}^{p^m-1} (t_{i1} m_i, t_{i2} m_i, \dots, t_{ik} m_i)$$

$$= (x_1, x_2, \dots, x_k).$$

ここで x_i は i 成分についての最小項度数表示であるとする。

更に上の関係を用いて最小項度数を展開すれば

$$f(x_1, x_2, \dots, x_m) = \left(\sum_{i=0}^{p^m-1} r_{i1} x_1^{\varepsilon_{i1}} \dots x_m^{\varepsilon_{im}}, \sum_{i=0}^{p^m-1} r_{i2} x_1^{\varepsilon_{i2}} \dots \right.$$

$$x_n^{\varepsilon_{in}}, \dots, \left. \sum_{i=0}^{p^m-1} r_{ik} x_1^{\varepsilon_{ik}} \dots x_m^{\varepsilon_{im}} \right)$$

$$= \sum_{j=0}^{p^m-1} (r_{j1}, r_{j2}, \dots, r_{jk}) x_1^{\varepsilon_{j1}} x_2^{\varepsilon_{j2}} \dots x_m^{\varepsilon_{jm}} - (7)$$

(6) 式及び (7) 式をそれぞれ回路網 $f: X^m \rightarrow H$ の最小項度数表示及び ELF 表示とよぶ。

例題 2 次の関数の ELF 表示を求めよ。

x_1	0 1 $s_1 s_2$	0 1 $s_1 s_2$	0 1 $s_1 s_2$	0 1 $s_1 s_2$
x_2	0 0 0 0	1 1 1 1	$s_1 s_1 s_1 s_1$	$s_2 s_2 s_2 s_2$
H	1 $s_1 0 s_2$	0 0 0 s_1	0 $s_2 0 s_2$	1 0 0 0
	0 $s_2 0 1$	1 0 0 1	0 0 0 1	$s_2 0 s_1 0$

$G F(2^2)$ の演算は $P(x) = x^2 + x + 1$ とおくと次のよう
にである。

+	0	1	α_1	α_2	•	0	1	α_1	α_2
0	0	1	α_1	α_2	0	0	0	0	0
1	1	0	α_2	α_1	1	0	1	α_1	α_2
α_1	α_1	α_2	0	1	α_1	0	α_1	α_2	1
α_2	α_2	α_1	1	0	α_2	0	α_2	1	α_1

従って基底関数は

$$J_0(x) = x^3 + 1, \quad J_1(x) = x^3 + x^2 + x$$

$$J_{\alpha_1}(x) = x^3 + \alpha_1 x^2 + \alpha_2 x, \quad J_{\alpha_2}(x) = x^3 + \alpha_2 x^2 + \alpha_1 x.$$

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2) &= (1, 0) J_0(x_1) \cdot J_0(x_2) \oplus (\alpha_1, \alpha_2) J_1(x_1) \cdot J_0(x_2) \\ &\oplus (\alpha_2, 1) J_{\alpha_2}(x_1) \cdot J_0(x_2) \oplus (0, 1) J_0(x_1) \cdot J_1(x_2) \\ &\oplus (\alpha_1, 1) J_{\alpha_2}(x_1) \cdot J_1(x_2) \oplus (\alpha_2, 0) J_1(x_1) \cdot J_{\alpha_1}(x_2) \\ &\oplus (\alpha_2, 1) J_{\alpha_2}(x_1) \cdot J_{\alpha_1}(x_2) \oplus (1, \alpha_2) J_0(x_1) \cdot J_{\alpha_2}(x_2) \\ &\oplus (0, \alpha_1) J_{\alpha_1}(x_1) \cdot J_{\alpha_2}(x_2) \\ &= (1 \oplus \alpha_2 x_1^3 x_2^3 \oplus x_1^3 x_2^2 \oplus \alpha_1 x_1 x_2^3 \oplus \alpha_2 x_1 \oplus \alpha_2 x_1^2 x_2^2 \\ &\oplus \alpha_2 x_1^2 x_2 \oplus \alpha_1 x_2 \oplus \alpha_1 x_1 x_2 \oplus \alpha_2 x_2^2, \quad \alpha_1 x_1^3 x_2^3 \oplus x_1^3 x_2^2 \\ &\oplus \alpha_2 x_1^2 x_2^3 \oplus \alpha_1 x_1 x_2^3 \oplus \alpha_1 x_1^3 x_2 \oplus \alpha_1 x_1^3 \oplus x_1 \oplus \alpha_1 x_2^3 \\ &\quad \oplus x_1 x_2 \oplus \alpha_1 x_1 x_2^2) \end{aligned}$$

2.2 回路網の合成

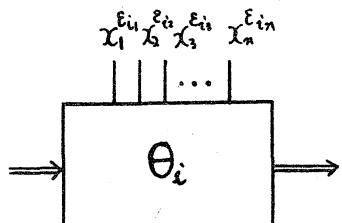
H の演算として $GF(p^m)^k$ をとったから 展開式より 分るよう
に回路網 $f: X^n \rightarrow H$ の表現は k 個の生成元より構成されて
いる。

定義・3 1入力セル $\theta_i: X \rightarrow GF(p^m)^k$ であって

$\theta_i(s) = (0, \dots, 0, s, 0, \dots, 0) \in GF(p^m)^k$
なる關係を満すものを $GF(p^m)^k$ 演算で定義された回路網の
成分 i に関する標準セルとよぶ。ここで $0 \leq i \leq k$ 。

次に回路網の表現形と回路網の対応を考えてみると、ELF
表現の項 $x_1^{e_1} x_2^{e_2} \cdots x_m^{e_m}$ はセルへの入力を、又係数はそれ
らのセルの必要個数を示している。更に (7) 式における係数
の各成分 y_{ij} は標準セル θ_j を使用することを表す。
従って 1 入力セルで回路網を実現す
るには ELF 表現の項の長さを分割
する必要があり、そのために乗法演
算と回路網との対応を考える。

今 $GF(p^m)$ の加法を群とみなし。



図・3

その乗法を自己同型作用素とみなす。

す。ある自己同型作用素 φ は加法群の置換で表わされ、これを $\varphi(s) = \varphi^{-1} \circ s \circ \varphi$ とかく。ここで φ は H の作用素群 G の上で演算¹⁶”は \oplus と同一視できる。

又 θ は単位元を除いて推移的な性質をもつて "る。

定義 4 作用素 $\{g^{(i)}\}$ を成分とする次のセルを作用素セルと定義する*

$$\Phi(x) = (g^{(0)}, g^{(1)}, \dots, g^{(p^m)})_{p^m}.$$

$n-1$ 單数回路網 $f_{n-1}: X^{n-1} \rightarrow H$ が与えられたとき、各入力 x_m をもつセル $\Phi(x_m)$ を施すことを $\Phi(x_m) \cdot f_{n-1}$ とかく。

作用素 $g^{(i)}$, $\alpha = x_i \cdot \alpha$ の業法に応応するものとすれば

$$\begin{aligned} \Phi(x_m) \cdot f_{n-1} &= x_0 f_{n-1} \cdot J_0(x_m) \oplus x_1 f_{n-1} \cdot J_1(x_m) \oplus \\ &\quad \cdots \oplus x_{p^m-1} f_{n-1} \cdot J_{p^m-1}(x_m) \end{aligned} \quad — (\delta)$$

$x_{n-1} \cdots x_2 x_1$	$\Phi(x_m) f_{n-1}$
0 ... 0 0	$g_0^{-1} \begin{bmatrix} \alpha_0 \\ \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_{p^m-1} \end{bmatrix} g_0 = x_0 f_{n-1} \cdot J_0(x_m)$
0 ... 0 1	
\vdots	
$p^m-1 \cdots p^m-1 p^m-1$	
0 ... 0 0	$g_1^{-1} \begin{bmatrix} \alpha_0 \\ \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_{p^m-1} \end{bmatrix} g_1 = x_1 f_{n-1} \cdot J_1(x_m)$
0 ... 0 1	
\vdots	
$p^m-1 \cdots p^m-1 p^m-1$	
\vdots	f_m
0 ... 0 0	$g_{p^m-1}^{-1} \begin{bmatrix} \alpha_0 \\ \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_{p^m-1} \end{bmatrix} g_{p^m-1} = x_{p^m-1} f_{n-1} \cdot J_{p^m-1}(x_m)$
0 ... 0 1	
\vdots	
$p^m-1 \cdots p^m-1 p^m-1$	

* 詳しくはセル $\theta = (g_0^{-1}, g_1^{-1}, \dots, g_{p^m-1}^{-1})$, $\theta = (g_0, g_1, \dots, g_{p^m})$ の組合せよりつけて "るが簡単な為、このように書く。

いま p^m 個の $(n-1)$ -変数関数を $f_{m-1}^0, f_{m-1}^1, \dots, f_{m-1}^{p^m-1}$ とおき、独立な p^m 個の作用素を $\phi_0(x_m), \phi_1(x_m), \dots, \phi_{p^m-1}(x_m)$ とする。これらの組合せを

$$f_m = \phi_0(x_m) \cdot f_{m-1}^0 + \phi_1(x_m) \cdot f_{m-1}^1 + \dots + \phi_{p^m-1}(x_m) \cdot f_{m-1}^{p^m-1} \quad (9)$$

とおき、(2)式を用いて変数 x_m^i についてまとめる。

$$f_m = (g_{00} f_{m-1}^0 + g_{01} f_{m-1}^1 + \dots + g_{0p^m-1} f_{m-1}^{p^m-1})$$

$$+ (g_{10} f_{m-1}^0 + g_{11} f_{m-1}^1 + \dots + g_{1p^m-1} f_{m-1}^{p^m-1}) x_m$$

⋮

$$+ (g_{p^m-10} f_{m-1}^0 + g_{p^m-11} f_{m-1}^1 + \dots + g_{p^m-1p^m-1} f_{m-1}^{p^m-1}) x_m^{p^m-1}$$

$$= Q_0 + Q_1 x_m + \dots + Q_{p^m-1} x_m^{p^m-1} \quad — (10)$$

(10) 式は作用素が定まれば一意的に定まり、これを標準方程式とよぶ。 (9) 式から (10) 式への変換は M_m 基底から B_m 基底への変換であり、 D_m が non-singular $t_d =$ から次の補題を得る：

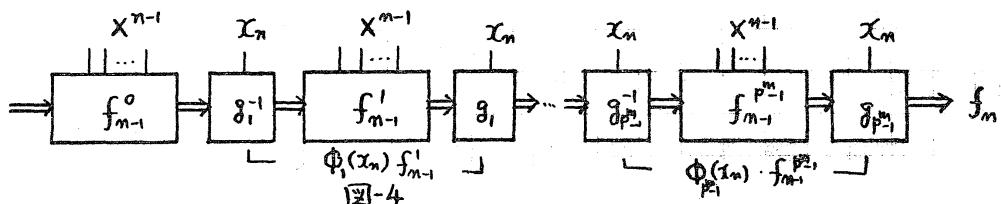
補題 1 $Q_0, Q_1, \dots, Q_{p^m-1}$ が与えられたとき、 $f_{m-1}^0, f_{m-1}^1, \dots, f_{m-1}^{p^m-1}$ が一意的に求まるための必要十分条件は、自己同型作用素セル $\{\phi_i(x)\}$ が互に独立なることである。

(証明略)

$p=2, m=1, k=1$ の場合を除いて二のような作用素セル
(自己同型作用素) は必ず存在する。たゞ云は

$$\left\{ \begin{array}{l} \Phi_0(x) = (1, 1, \dots, 1) \\ \Phi_1(x) = (1, g, \dots, 1) \\ \vdots \\ \Phi_{p^m-1}(x) = (1, 1, \dots, g) \end{array} \right.$$

はその自明な例である。二の作用素と回路網との対応を調べてみる。(9)式は図4の回路網に対応する。変数 x_i について逐次次の手順を適用すれば任意の多出力回路網がカスケード合成できることになる。



手順(1) 与えられた n 変数関数の k 組を E+F 表現する。

(2) 適当な作用素に対応する標準方程式へ変換し、成分 $Q_0, Q_1, \dots, Q_{p^m-1}$ を求める。

(3). 連立方程式

$$Q_0 = g_{00} f_{m-1}^0 + g_{01} f_{m-1}^1 + \dots + g_{0p^m-1} f_{m-1}^{p^m-1}$$

$$Q_1 = g_{10} f_{m-1}^0 + g_{11} f_{m-1}^1 + \dots + g_{1p^m-1} f_{m-1}^{p^m-1}$$

⋮

$$Q_{p^m} = g_{p^m, 0} f_{m, 0}^0 + g_{p^m, 1} f_{m, 1}^1 + \dots + g_{p^m, p^m-1} f_{m, p^m-1}^{p^m-1}$$

より $f_{m, 0}^0, f_{m, 1}^1, \dots, f_{m, p^m-1}^{p^m-1}$ を求める。

(3) 各成分 $f_{m, i}^i$ に同様の手順を応用する。

(4) 全成分が一度数列數にすれば終了。

最終的に求まる多項式は一度数列數で $\alpha_i x^{e_i}$ の形の項の一次結合となる。従って前述のことよりこれらは x^{e_i} を入力とするセルのカスケードに当るが、係数と入力条件との関係が $GF(p)$ の場合と異なる。これについてのベクトル $\alpha_i \in GF(p^m)$ は m 個の加法に閉する生成元をもつてゐる。この生成元を $\{g_1, g_2, \dots, g_m\}$ とする。すると

$$\forall \alpha \in GF(p^m)$$

$$\alpha = \alpha_1 g_1 + \alpha_2 g_2 + \dots + \alpha_m g_m, \quad \alpha_i \in GF(p).$$

故にセルへの入力としては $g_i x^{e_i}$ の形を認めなければならぬ。

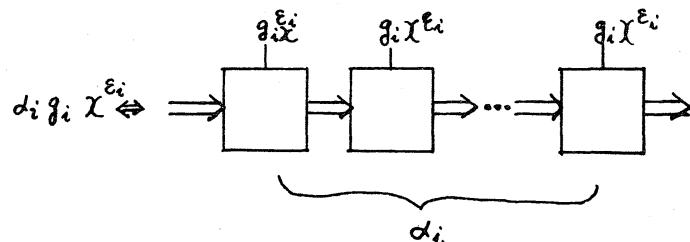


図 5

定理 7 仕事の p^m 値 k 出力回路網は $p=2, m=1, k=1$ の場合を除いて高々 $k+2(p^{m-1})$ 種のセルを用いて所要セル数 $L_m < km(p^{mn+1} - p^{mn}) + 2p^{m(m-1)} - 2$ で合成可能である。

$$\begin{aligned}
 & (\text{証明}) \text{ 前半は標準セル } k-\text{種}, \text{ 作用素セル } 2(p^{m-1})\text{ 種} \text{ より明らか。個数は合成方法より } L_m = p^m L_{m-1} + 2(p^{m-1}) \\
 & = (p^m)^2 L_{m-2} + 2p^m(p^{m-1}) + 2(p^{m-1}) = \dots \\
 & = (p^m)^{n-1} L_1 + 2(p^{m-1}) ((p^m)^{n-2} + \dots + 1) \\
 & = p^{m(n-1)} L_1 + 2p^{m(n-1)} - 2 \\
 & L_1 < km(p^{m+1} - p^m) \text{ より} \\
 & L_m < (km(p^{m+1} - p^m) + 2) p^{m(m-1)} - 2 \\
 & = km(p^{mn+1} - p^{mn}) + 2p^{m(m-1)} - 2
 \end{aligned}$$

(証明終)

以上 $GF(p^m)^k$ の演算での合成可能性につれて述べきたが、 $m=1$ の場合には入力条件が異なり定理 7 は次のようになる：

系 1 k 出力回路網 $f : X^m \rightarrow GF(p)^k$ は $p=2, k=1$ の場合を除けば、高々 $(2p+k-2)-$ 種の 1 入力セルを用いて常に合成可能であり所要セル数は

$$L_m \leq k(p^{n+1} - p^n) + 2 \cdot p^{n-1} - 2$$

(証明略)

例題3 次の関数を合成せよ。

x_2	x_1	f
0	0	1
0	1	ρ_1
0	ρ_1	0
0	ρ_2	ρ_2
1	0	0
1	1	0
1	ρ_1	0
1	ρ_2	ρ_1
ρ_1	0	0
ρ_1	1	ρ_2
ρ_1	ρ_1	0
ρ_1	ρ_2	ρ_2
ρ_2	0	1
ρ_2	1	0
ρ_2	ρ_1	0
ρ_2	ρ_2	0

$\vartheta \cdot \rho = \rho_1 \cdot \rho$ なる作用素を用いる。

$$\Phi_0(x) = (1, 1, 1, 1)$$

$$\Phi_1(x) = (1, \vartheta, 1, 1)$$

$$\Phi_2(x) = (1, 1, \vartheta, 1)$$

$$\Phi_3(x) = (1, 1, 1, \vartheta)$$

とあると標準方程式は

$$\left\{ \begin{array}{l} Q_0 = f_{m-1}^0 \oplus f_{m-1}^1 \oplus f_{m-1}^2 \oplus f_{m-1}^3 \\ Q_1 = f_{m-1}^0 \oplus \rho_2 f_{m-1}^1 \oplus \rho_1 f_{m-1}^2 \oplus f_{m-1}^3 \\ Q_2 = f_{m-1}^0 \oplus \rho_2 f_{m-1}^1 \oplus f_{m-1}^2 \oplus \rho_1 f_{m-1}^3 \\ Q_3 = f_{m-1}^0 \oplus \rho_2 f_{m-1}^1 \oplus \rho_2 f_{m-1}^2 \oplus \rho_2 f_{m-1}^3 \end{array} \right.$$

= より

$$\left\{ \begin{array}{l} f_{m-1}^0 = \rho_1 Q_0 \oplus \rho_2 Q_3 \\ f_{m-1}^1 = \rho_2 Q_0 \oplus \rho_1 Q_1 \oplus \rho_1 Q_2 \oplus \rho_2 Q_3 \\ f_{m-1}^2 = \rho_2 Q_1 \oplus Q_2 \oplus \rho_1 Q_3 \\ f_{m-1}^3 = Q_1 \oplus \rho_2 Q_2 \oplus \rho_1 Q_3 \end{array} \right.$$

また f_2 を展開すると

$$\begin{aligned} f_2(x_1, x_2) &= \rho_2 x_1^3 x_2^3 \oplus x_1^3 x_2^2 \oplus \rho_1 x_1 x_2^3 \oplus \rho_2 x_1^2 x_2^2 \oplus \rho_1 x_1^2 x_2 \\ &\quad \oplus \rho_2 x_1 \oplus \rho_1 x_1 x_2 \oplus \rho_2 x_2^2 \oplus \rho_1 x_2 \oplus 1 \end{aligned}$$

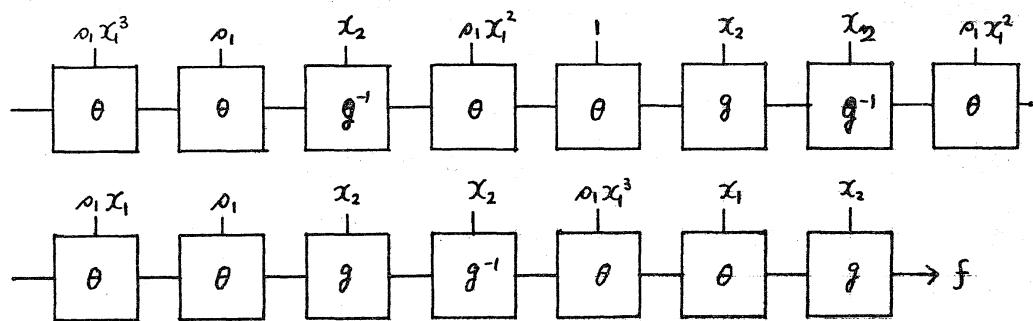
$$\text{これより } Q_0 = 1 \oplus p_2 x_1, \quad Q_1 = p_1 x_1^2 \oplus p_1 x_1 \oplus p_1,$$

$$Q_2 = x_1^3 \oplus p_2 x_1^2 \oplus p_2, \quad Q_3 = p_2 x_1^3 \oplus p_1 x_1$$

$$\text{故に } f^0 = p_1 x_1^3 \oplus p_1, \quad f^1 = p_1 x_1^2 \oplus 1$$

$$f^2 = p_1 x_1^2 \oplus p_1 x_1 \oplus p_1, \quad f^3 = p_1 x_1^3 \oplus x_1$$

従って次の回路網を得る：



同様に p 値論理関数の場合には回路網の rail state x^k と位数 p^k の巡回群の演算を定義すれば、類似の議論を進めることができる。主な結果を証明として示す。

定理 8. k 出力回路網 $f: X^n \rightarrow C_{p^k}$ は $p=2, k=1 \sim 7$ の

なら、 P 種の 1 入力セルを用いて常に合成可能で所要セル数は $L_m \leq (p^{k+1} - p + 2) \cdot p^{n-1} - 2$

系 2. $p \neq 2$ とすると 任意の回路網 $f: X^n \rightarrow C_p$ は 1 入力セルのカスケードで常に合成可能で所要セル数は

$$L_m \leq (p^2 - p + 2) \cdot p^{n-1} - 2$$

鈴木らによつて $p=2, k=1$ の場合は 1 入力セルは可能で
 はないことが示された。従つて表 2 より 3 値セルが性質の
 一元関数を合成する意味で完備な最簡セルであると言える。
 次に問題となるのは今までのカスケード合成で用いたセルを
 ある基本的なセルで置換できなむかということである。一般
 p^m 位関数の場合は未解決であるが $p=2, 3$ の場合には次の結果
 が成り立つ：

定理 9. 2 値又は 3 値多出力回路網は 1 種のセルの
 カスケードで合成することができる。^[6]

結言. $GF(p^m)$ の演算で定義された多値論理関数のカスケード合成の問題を純代数的に取り扱つた。その結果 ELF 表現とその表現上に定義される作用素の概念を用いて性質の
 多出力回路網が 1 入力セルのカスケードで実現可能である
 ことが示された。この手法は $GF(p)$ の演算で定義された多値
 関数の合成理論の一般化であるが、それに伴つて入力条件の
 ように若干の今までと異った性質が明らかになつた。又この
 一般化によつてこの手法が H とて全ての有限体の演算を有
 する場合に成立することが分つた。最後にこの研究の初期
 の段階で有益な討論したいた現在静岡大学の鈴木淳之氏に
 深謝する。

[参考文献]

- [1] Elspas and Stone : Decomposition of group functions and the synthesis of multirail cascades.
IEEE 8-th annual symp. on Switching and Automata theory. 1967
- [2] M. Yaeli : A group theoretical approach to two-rail cascades. IEEE EC-14. 6 (Dec. 1965)
- [3] R.C. Minick : Cutpoint cellular logic. IEEE EC-13. 1964.
- [4] Maisel : The algebraic theory of switching circuits.
Pergamon press. 1969.
- [5] 厚尾・鈴木・野口・大泉 : 多出力多段論理回路網の合成。
信学論 52-C 昭44-09
- [6] 厚尾・野口・大泉 : 多段論理回路網による多値論理関数の合成。信学論 54-C 昭46-2
- [7] 鈴木・野口・大泉 : 多段論理回路網の構造に関する一考察。信学論 51-C 昭43-07
- [8] 鈴木・野口・大泉 : $(m+1, 1)$ 型多段論理回路網の性質と合成。信学論 52-C 昭44-04
- [9] 鈴木・野口・大泉 : $(m+1, 1)$ 型多段論理網のブール関数実現能力。信学論 52-C 昭44-08
- [10] R.L. Herrmann : Selection and Implementation of Ternary Switching Algebra: Spring Joint Comp. Conf. 1968.