

Doob: Elementary Gaussian  
Processes について.

神大 理 西尾 真喜子

§1. 序

Doob は表記論文で、定常正規マルコフ過程 (t. h. G. M.) の構造を与えたと共に、 $N$ 重マルコフの条件と spectral 測度により与えてゐる。これらの方向の研究は、Hida, Levinson Dym, McKean, Okabe 等により、発表されてゐるが、この講究録でも見られる通りである。Doob の論文の紹介は今更という感じがしなれないが、無限重マルコフに対する一つの手がかりを与える可能性もある存にも、思ふがた。

$X = \{X(t), t \in T\}$  は  $N$ 次元定常正規過程 (t. h. G.) とし、  
 $EX(t) = 0, \quad R_{ij}(t) = E(X_i(0)X_j(t)).$  とする。

定義.  $X$  と  $Y$  は  $N$ 次元 t. h. G. とする。適当な non-singular matrix  $B$  で  $X(t) = BY(t) \quad \forall t \in T$  とするとき  $X$  と  $Y$  は equivalent と云う。  $X \sim Y$  と記す。(以下断わらぬ限り "=" は a. a. の意味)。

定義.  $X, Y, Z \in \mathbb{R}^{\mathbb{Z}} \times \mathbb{R}^{\mathbb{Z}}$  の t. h.  $\mathcal{G}$  とする。 $Z \sim \{(X_1(t), \dots, X_{d_1}(t), Y_1(t), \dots, Y_{d_2}(t)), t \in T\}$  の時  $Z$  は  $X$  と  $Y$  の direct product と云う。

定義.  $X$  が degenerate t. h.  $\mathcal{G}$  とは, 適当な  $(C_1, \dots, C_N) \neq 0$  で  

$$\sum_{i=1}^N C_i X_i(t) = 0 \quad \forall t \in T$$
 と出来る。

定義.  $X$  が deterministic とは  $\{X_i(t), t \leq s, i=1 \dots N\}$  から張られる closed linear manifold  $M$  が  $s$  に無関係。

§ 2.  $T = \{\dots, -1, 0, 1, \dots\}$  i. e. discrete time parameter.

次の五つの type の elementary t. h.  $\mathcal{G}$  を定義する。

$$M(0) \text{ type} \Leftrightarrow X(n) = 0, \quad n \in T. \quad (-\mathbb{R}^{\mathbb{Z}})$$

$$M(1) \text{ type} \Leftrightarrow X(n) = X(n-1), \quad n \in T. \quad (-\mathbb{R}^{\mathbb{Z}})$$

$$M(-1) \text{ type} \Leftrightarrow X(n) = -X(n-1), \quad n \in T. \quad (-\mathbb{R}^{\mathbb{Z}})$$

$$M(e^{i\theta}) \text{ type} \Leftrightarrow \begin{cases} X_1(n) = X_1(0) \cos n\theta - X_2(0) \sin n\theta \\ X_2(n) = X_1(0) \sin n\theta + X_2(0) \cos n\theta, \end{cases} \quad (=\mathbb{R}^{\mathbb{Z}})$$

$$n \in T, X_1(0) \perp X_2(0)$$

$$M\text{-type} \Leftrightarrow X(n) = \sum_{m=0}^{\infty} A^m \gamma(n-m) \quad n \in T,$$

( $\gamma = \{\gamma(m), m \in T\}$  は独立な t. h.  $\mathcal{G}$ )  
 $A$  は  $N \times N$  行. 3)

$\mathcal{X} \in \text{t. h. G. M.}$  とする。

$$\begin{aligned} E(X(n)/X(k), k \leq n-1) &= E(X(n)/X(n-1)) \\ &= AX(n-1) \quad \forall n \in T \end{aligned}$$

とある行列  $A$  がある。  $A$  は  $\mathcal{X}$  の transition matrix と云う。 従って  $\gamma(n) \equiv X(n) - AX(n-1) \in \{X(k), k \leq n-1\}$  と独立となる。

$$(1) \quad X(n) = \gamma(n) + A\gamma(n-1) + \dots + A^{n-v-1}\gamma(v+1) + A^{n-v}X(v).$$

$$(2) \quad R(n) = E(X(n) \cdot A^n X(0)) = R(0) A^n.$$

即ち、 $\mathcal{X}$  の法則は  $R(0)$ ,  $A$  により定まる。

Proposition 1。  $\mathcal{X} \in \text{t. h. G. M.}$  とする

(i)  $\mathcal{X}$  は  $M(0)$  と non-degenerate t. h. G. M. との direct product.

(ii)  $\mathcal{X}$  は non-degenerate 且 deterministic とは  $\mathcal{X}$  は  $M(1)$ ,  $M(-1)$ ,  $M(e^{i\theta})$  の direct product

(iii)  $\mathcal{X}$  は non-degenerate とは  $\mathcal{X}$  は non-degenerate 且 deterministic と t. h. G. M. と  $M$ -type の direct product.

(i)  $R(0)$  は symmetric non-negative definite の  $\mathbb{P}$ ,  
適当な real orthogonal matrix  $B$  に  $\mathbb{P}$  して

$$B R(0) B^t = \begin{pmatrix} 0 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & c_1 & \\ & & & \ddots \\ 0 & & & & c_l \end{pmatrix} \quad \text{と表す。}$$

$B X(n) \equiv Y(n)$  とすれば  $E Y(n) \cdot Y(n) = B R(0) B^t$ .  
従って,  $Y_1(n) = \dots = Y_{N-l}(n) = 0$ ,  $(Y_{N-l+1}, \dots, Y_N)$  は  
non-degenerate.

(ii). 必要ならば equivalent と t. h.  $\mathbb{Q}$ .  $M \in \mathbb{P}$  3  $\mathbb{P}$  に  $\mathbb{P}$  して,

$R(0) = I$  と (2.5.11). deterministic より  $X(n) = A X(n-1)$

$\therefore R(0) = A R(0) A^t$  即ち,  $A$  は orthogonal matrix.

更に必要ならば equivalent と t. h.  $\mathbb{Q}$ .  $M \in \mathbb{P}$  3  $\mathbb{P}$  に  $\mathbb{P}$  して

$$A = \begin{pmatrix} 1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & -1 & \\ & & & \ddots \\ 0 & & & & \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \\ & & & & & \ddots \end{pmatrix}$$

と (2.5.11). 1 の成分は  $M(1)$ , -1 の成分には  $M(-1)$ ,

$\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  には  $M(e^{i\theta})$  が対応する。

(iii) (i) より

$$E(X(n) / X(k), k \leq l) = A^{n-l} X(l).$$

martingale の収束定理より, 左辺は  $l \rightarrow -\infty$  の時, 収束す

3.  $Z(n)$  とすれば

$$Z(n) = \lim_{l \rightarrow \infty} A^{n-l} X(l) = A^n \lim_{l \rightarrow \infty} A^{-l} X(l) = A^n Z(0)$$

$$(3) \quad X(n) = \sum_{i=-\infty}^n A^{n-i} \gamma(i) + Z(n). \quad (\text{各項は独立}).$$

(注). (3) の分解で,  $M$ -type の部分と  $Z$  は共に同じ  $A$  の transition matrix に 1 つの 3 加, 次の意味で 絶対値が 1 より小さい固有値の部分と, 1 の部分とに, 対応している。

(3) より, 独立な Gaussian system  $\{ \xi, \xi(n), n=0, \pm 1, \dots \}$ ,  $E \xi \cdot \xi = E \xi(n) \cdot \xi(n) = I$ , と  $N \times N$  行列  $S, T$  ;

$$S = \begin{pmatrix} * & 0 \\ - & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad T = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & L \\ 0 & 1* \end{pmatrix} \quad (= S)$$

$$(3') \quad X(n) = \sum_{m=0}^{\infty} A^m S \xi(n-m) + A^n T \xi$$

とかける。更に  $A \cdot S = \tilde{A} \cdot S$ ,  $A T = \tilde{A} T$  且  $|\tilde{A}|$  の固有値  $< 1$ ,  $|\tilde{A}|$  の固有値  $= 1$  と  $\exists \tilde{A}, \hat{A}$  がある。更に (3') は,  $S$  と  $T$  の形より direct product.

Prediction error  $E(X(n) - AX(n-1))^2 = S^2$ . とする。

$N$  Markov。  $\{ Y(n), n=0, \pm 1, \dots \}$  は一次 2 t. h. G.  $\tau$   $E Y(n) = 0$ ,  $E Y^2(n) = \nu > 0$ , とする。(i.e. M(10) type  $\tau$  である)。

$$(4) \quad E(y(n)/y(k), k \leq n-1) = E(y(n)/y(n-N), \dots, y(n-1)) \\ = \sum_{j=1}^N a_j y(n-j)$$

の時  $\{y(n)\}$  は  $N$  重マルコフと云う。  $N$  重マルコフで  $N-1$  重マルコフでない時狭義  $N$  重マルコフと云う。  $D$  は差分  
ie  $Df(n) = f(n+1) - f(n)$  とする時 (4) は、適当な  $b_0, \dots, b_{N-1}$  で、  
 $y(n) = \left( \sum_{i=0}^{N-1} b_i D^i \right) y(n-N)$  かつ  $\{y(k), k \leq n-1\}$   
と独立と存在する。 また狭義  $N$  重マルコフの時  $a_N \neq 0$   
且  $a_1, \dots, a_N$  は一意に定まる。

$X_j(n) = y(n+j-1)$ ,  $j = 1, \dots, N$  とおけば、又は  
 $N$  次元 t. h. G. M, 且 transition matrix  $A$  は次の形になる。

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 1 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_N & a_{N-1} & \dots & a_1 \end{pmatrix}$$

\* Proposition 1 を適用すれば、その特殊性より、次のことが  
命ずる。 即ち、\*が deterministic part を持つば \*が determini-  
stic となり、\*が deterministic となる。 従って、

"\* は deterministic t. h. G. M かつ, M-type t. h. G. M  
である"。

この事は  $A$  の固有値の絶対値が、すべて 1 であるか、すべて  
1 より小さい、かに対応する。

定義.  $\{z(n), n \in T\} \in M(0)$  を  $n$  次  $t, h. G.$  とする.  
 $Z \in \text{component}$  とする  $t, h. G. M$  の最小の  $n$  次  $N$  の時,  $Z \in N$  次  $Z$  マルコフの component process と云う。

狭義  $N$  次  $Z$  マルコフは  $N$  次  $Z$  マルコフの component process に  
 なる。

Prop.  $Z \in N$  次  $Z$  マルコフの component process とする。

適当な  $a_1, \dots, a_N$  ( $a_N \neq 0$ ) を,  $z(n+N) - a_1 z(n+N-1) - \dots - a_N z(n)$   
 $\in \{z(k), k \leq n\}$  と独立 ( $\forall n \in T$ ) にする事が出来る。しか  
 $a_1, \dots, a_N$  は一意に定まる。

⑤  $X \in N$  次  $t, h. G. M$ ,  $X_1(n) = z(n)$  とする。  $A \in X$  の  
 transition matrix,  $\lambda^N - a_1 \lambda^{N-1} - \dots - a_N = 0 \in A$  の  
 characteristic equation とする。 (1)より

$$X(n+i) = \sum_{j=0}^{i-1} A^j z(n+i-j) + A^i X(n).$$

$A^N - a_1 A^{N-1} - \dots - a_N I = 0$  より,  $X(n+N) - a_1 X(n+N-1) - \dots - a_N X(n)$   
 は  $\{X(k), k \leq n\}$  と独立。第一成分を見れば Prop. の前  
 半が成る。  $Z$  の最小性より  $X$  は  $M(0)$  component を持つ  
 得ない。  $a_N \neq 0$ .  $b_1, \dots, b_N$  加条件をみたすとする。

$(a_1 - b_1)z(n+N-1) + \dots + (a_N - b_N)z(n)$  は  $\{z(k), k \leq n\}$  と  
 独立。  $j \equiv \min \{i; a_i \neq b_i\}$ .  $z(n+N-j) - c_1 z(n+N-j-1) - \dots - c_{N-j} z(n)$   
 は  $\{z(k), k \leq n\}$  と独立。

$$Y_1(n) = Z(n), \quad Y_2(n) = E(Z(n+1)/Z(k), k \leq n), \quad \dots$$

$$Y_{N-j}(n) = E(Z(n+N-j-1)/Z(k), k \leq n)$$

と仮定は",  $Y$  は  $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ c_{N-j} & \dots & \dots & \dots & c_1 \end{pmatrix}$  を transition matrix とす  
る t. h. G. M. 即ち,  $Z$  は  $(N-j)$  次の component process と  
なる矛盾。

狭義  $N$  重  $Z$  と  $N$  次  $Y$  の component process の差は, (4)  
と Prop. を比較すると, 必ず  $Y(n+N) - a_1 Y(n+N-1) - \dots - a_N Y(n)$   
が  $\{Y(k), k \leq n+N-1\}$  と独立に存在するか,  $\{Y(k), k \leq n\}$   
と独立に存在するか, 異なる。この差異は, spectral  
measure  $G$  による次の criterion に反映する。 ( $E Y(\omega) Y(n) =$   
 $\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{in\lambda} dG(\lambda)$ )。

Proposition 2.  $Y$  は  $N$  次  $Z$  と  $N$  次  $Y$  の component  
process とす。この時

$$(5) \quad \hat{G}(M) = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{|b_0 e^{i(N-1)\lambda} + \dots + b_{N-1}|^2}{|e^{iN\lambda} - a_1 e^{i(N-1)\lambda} - \dots - a_N|^2} d\lambda + \hat{G}(M)$$

$\Rightarrow a_1, \dots, a_N$  は Prop. による定まる定数。かつ,

$$(6) \quad |z^N - a_1 z^{N-1} - \dots - a_N|^2 = |z - \alpha_1|^2 \dots |z - \alpha_N|^2 \quad \text{に対し,}$$

$$|\alpha_i| = 1, \quad i = 1 \dots l, \quad |\alpha_{l+p}| \neq 1 \quad (p > 0) \quad \text{とすれば}$$



$\alpha_1, \dots, \alpha_N$  は互いに異なる。更に  $\{\hat{G}$  の jump points  $\} = \{\lambda_1, \dots, \lambda_N\}$ , ( $\alpha_k = e^{i\lambda_k}$ ) で  $\hat{G}$  は discrete measure. かつ  $|b_0 z^{N-1} + \dots + b_N|^2 = C |z - \alpha_1|^{p_1} \dots |z - \alpha_N|^{p_N} |z - \beta_1| \dots |z - \beta_N|$  とおけば  $p_1, \dots, p_N \geq 1$ ,  $\beta_i$  は  $\alpha_1, \dots, \alpha_N$  と異なる。

$\gamma$  が  $N$  重  $z=1$  の component process の時 deterministic な  $\gamma$  の component になる必要十分条件は  $\hat{G} = \hat{G}(\lambda)$ 。

また, MM-type の component となる必要十分条件は,  $\hat{G} = 0$ 。

一次元 t. h.  $\gamma$  の spectral measure  $G$  が (5), (6) で表わされるならば  $\gamma$  は  $N$  重  $z=1$  の component となる。

$\gamma$  が deterministic な  $N$  重  $z=1$  (狭義) である必要十分条件は, spectral measure  $G$  が  $N$  points で jump する discrete measure。

$\gamma$  が M-type の  $N$  重  $z=1$  である必要十分条件は,

$$G(\mu) = \int_{-\pi}^{\mu} \frac{1}{|e^{iN\lambda} - \dots - a_N|^2} d\lambda$$

ここで,  $z^N - a_1 z^{N-1} - \dots - a_N = 0$  の任意の根  $a$  は,  $|a| < 1$  とする。

§3.  $T = (-\infty, \infty)$ . i. e. continuous time parameter.

$\gamma$  を連続な t. h.  $G, M$  (非 0) とする。§1 と同様  $\gamma$  は  $M(0)$  type の non-degenerate に分解される。  $\gamma$  を以下

non-degenerate とする。即ち  $R(0)$  は symmetric, positive-definite。

$$E(X(t+s) | X(s)) = A(t)X(s) \quad (t \geq 0)$$

とある transition matrix  $A(t)$  は  $R(t) = R(0)A(t)$ 。

$A(t+s) = A(t)A(s)$ ,  $t$  は  $\mathbb{R}^+$  連続,  $A(0) = I$ 。従って,

$$A(t) = e^{tQ} \quad \left( Q = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} (A(t) - I) \right)$$

故に,  $X$  の法則は  $R(0)$  と  $Q$  に by 定まる。

$M(1), M(e^{i\theta})$  は §2 に於て  $\pi$  を連続過程  $t$  に与え  
る  $\mathbb{R}^+$  に by, 定義される。M-type を次の様に定義する。

$d\bar{X}(t) \in N$  次 Brownian random measure,  $S \in$  symmetric  
non-negative definite  $N \times N$  行列。  $H \in N \times N$  行列とする。

$$Y(t) = \int_0^t e^{(t-s)H} S d\bar{X}(s), \quad Y \in \text{M-type と云う。}$$

(右辺の積分は, 例えは  $H$  の固有値の虚部が, 負ならば存在)。

### Proposition 1.

$X$  が non-degenerate & deterministic ならば,  $M(1), M(e^{i\theta})$   
の direct product.

$X$  が non-degenerate ならば, non-degenerate & deter-  
ministic なものと, M-type との direct product。即ち

$$(7) \quad X(t) \sim \int_{-\infty}^t e^{(t-s)Q} S d\xi(s) + e^{tQ} T \xi$$

$\Rightarrow I = E \xi \cdot \xi = I$ ,  $d\xi$  と  $T$  は独立, prediction error  
 $E(X(s+t) - e^{tQ} X(s))^2 \sim t S^2 \quad (t \rightarrow 0)$ ,  $S = \begin{pmatrix} * & 0 \\ 0 & 1^* \end{pmatrix}$ ,  $T = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1^* \end{pmatrix}$

$N$ 重マルコフ, 一次元 t. h.  $\mathcal{G} \{y(t), t \in T\}$  の path 則  
 $C^{N-1}$ -class 則

$$E(y(t) / y(s), z \leq s) = E(y(t) / y(s), y'(s), \dots, y^{(N-1)}(s))$$

の時,  $N$ 重マルコフと云う。  $N-1$ 重マルコフの時, 狭義  $N$ 重マルコフと云う。

狭義  $N$ 重マルコフ  $y$  に對し,

$$X_1(t) = y(t), \quad X_2(t) = y'(t), \quad \dots, \quad X_N(t) = y^{(N-1)}(t)$$

とすれば,  $X$  は non-degenerate  $N$ 次元 t. h.  $\mathcal{G} M$  とする,

(7) による, 次の系が成る。

$$X \text{ の transition matrix } A(t) = e^{tQ}, \quad Q = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 1 & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \\ d_N & \dots & \dots & d_1 \end{pmatrix}$$

$$\text{error matrix } S = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 1/c \end{pmatrix} \quad (c \geq 0)$$

$c = 0 \iff Q$  の characteristic equation は pure imaginary の simple root  $\varepsilon \in \{i\theta_j, j=1 \dots N\}$  とする。

$\Leftrightarrow y(t) = \sum_j \xi_j \cos t\theta_j + \zeta_j \sin t\theta_j$ ,  $\therefore \xi_i, \zeta_i, i=1, \dots, N$  は独立の Gaussian system,

$\Leftrightarrow y$  の spectral measure は  $N$ -points  $\tau$  jump する 特殊 discrete measure.

$c > 0 \Leftrightarrow Q$  の characteristic equation の root は real part が  $\leq 0$ ,

$$\Leftrightarrow y(t) = c \int_{-\infty}^t [e^{(t-s)Q}]_{1N} d\xi_N(s)$$

即ち

$$y^{(N)}(t) - a_1 y^{(N-1)}(t) - \dots - a_N y(t) = c \xi_N'(t)$$

( $N$  階微分は  $c$ , white noise が  $\xi_N$ )

$$\Leftrightarrow G(H) = c^2 \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{|(i\lambda)^N - a_1 (i\lambda)^{N-1} - \dots - a_N|^2} d\lambda$$

#### § 4. Hilbert space valued t. h. $G$ .

$H \in$  real separable Hilbert space,  $(\cdot, \cdot) \in$  内積,  $B \in H$  の subset の作る topological  $\sigma$ -algebra とする. 確率空間  $(\Omega, B, P)$  より,  $H$  への mapping  $X$  あり,  $X^{-1}(A) \in B$  ( $\forall A \in B$ ) の時,  $X \in H$ -valued random variable と云う. この時,  $(X, Y), \|X\|$  は 定規値確率変数 とする.

$E\|X\|^2 < \infty$  の時, 平均  $m$  と covariance functional  $S$  があり, 次の様に  $\psi$  で定義される.  $\psi(\gamma) \equiv E(X, \gamma)$  は  $H$  上の連続な linear functional となり,  $\psi(\gamma) = (m, \gamma)$  となり  $m$  が一意に定まる.  $m \in X$  の平均と云う.  
 $\varphi(x, \gamma) \equiv E(X-m, x)(X-m, \gamma)$  は,  $H \times H$  上の連続な bilinear functional となり,  $\varphi(x, \gamma) = (Sx, \gamma)$  となり linear mapping  $S: H \rightarrow H$  が定まる.  $S$  は finite trace である.  $\odot \{e_i\}$  を base とすれば;

$$\sum (Se_i, e_i) = \sum E(X-m, e_i)^2 = E\|X-m\|^2 < \infty.$$

$X$  の characteristic functional が次の形をとる時, 平均  $m$ , covariance functional  $S$  の Gaussian と云う.

$$E e^{i(X, \gamma)} = e^{i(m, \gamma) - \frac{1}{2}(S\gamma, \gamma)} \quad [2]$$

任意の  $m \in H$  と trace operator  $S$  に対し,  $X$  が存在するならば, 有限次元の場合と同様である.  $X$  が Gaussian とは base  $\{e_i\}$  に対し,  $\{(X, e_i) \quad i=1, 2, \dots\}$  が平均  $(m, e_i)$  covariance  $c_{ij} = (Se_i, e_j)$  の Gaussian system となる事に外ならない.

$X = \{X(n), n \in T\}$  が, 任意の linear operators  $A_n$  について  $\sum_{有限} A_n X(n)$  が Gaussian になるとき, Gaussian system と云う.

更に,  $\sum_{n \in T} A(n) X(n+1)$  の分布が  $L(\in T)$  に無関係なとき, t. h. G. と云う.  $X$  が Gaussian system とは  $\{(X(n), e_i), i=1, 2, \dots, n \in T\}$  が real Gaussian system となることである. 従って,  $\{\xi, X\}$  が Gaussian system であるとき,  $\xi$  と  $X$  が独立となる, 必要十分条件は,  $\forall x, y \in H$  に對し,

$$E(\xi - E\xi, x)(X(n) - EX(n), y) = 0, \quad \forall n \in T.$$

$X \in$  t. h. G. であるとき,  $E(X(n) | X(k), k \leq n-1) = AX(n-1)$ ,  $\forall n \in T$  となる linear operator  $A$  が与えられるとき, t. h. G.  $M$  と云う. この時  $\|A\| \leq 1$ , かつ,  $Z(n) \equiv X(n) - AX(n-1)$  は  $\{X(k), k \leq n-1\}$  と独立になる.

$\{Z(n), n \in T\}$  は独立で同じ分布の Gaussian system  $E Z(n) = 0$  である. linear operator  $A$  に對し,

$$Y(n) = \sum_{m=0}^{\infty} A^m Z(n-m) \quad (\text{左辺が収束するとき}),$$

と定義した  $Z \in M$ -type と云う.

Proposition 1''.  $X \in \mathbb{R}^0$  の t. h. G.  $M$  である.  $X$  は  $\mathbb{R}^1$ -独立な  $M$ -type t. h. G.  $M$  と deterministic t. h. G.  $M$  の和である.

①  $\{Z(n) \equiv X(n) - AX(n-1), n \in T\}$  は独立で同じ分布の Gaussian system. かつ,

$$(8) \quad X(n) = \eta(n) + A\eta(n-1) + \dots + A^{n-v-1}\eta(v+1) + A^{n-v}X(v).$$

$$(9) \quad A^{n-v}X(v) = E(X(n) | \mathcal{X}(v)), \quad v \leq n$$

abstract martingale の収束定理より (9) は  $v \rightarrow -\infty$  の時、  
確率 1 で、収束する。[3] 故に、(8) より

$$(10) \quad X(n) = \sum_{m=-\infty}^n A^{n-m} \eta(m) + Z(n).$$

かつ、 $Z(n)$  は  $\{\eta(k), k \in T\}$  と独立。すなわち、

$$Z(n) = \lim_{v \rightarrow -\infty} A^{n-v} X(v) = A^n \lim_{v \rightarrow -\infty} A^{-v} X(v) = A^n Z(0).$$

即ち、(10) は上記の 3 命題に於ける。

### 文献

- [1]. J. L. Doob, The Elementary Gaussian Processes, Ann Math. Stat. 15. (1944). 229-282.
- [2]. S. R. S. Varadhan; Stochastic processes, (Chap 8 + 9) New York Univ. 1968
- [3]. S. D. Chatterji; Martingales of Banach-valued Random variables, Bull. Amer. Math. Soc. 66 (1960). 395-398.