

制御確率微分方程式の自由境界問題

神戸大 理・西尾真吾子

マルコフ過程の最適停止の問題か、自由境界問題に適用されることが多いことはよく知られている。確率微分方程式に(?)を以て運動する系に制御を行ひ、さらに最適停止を含めると之と、ベルマン方程式の自由境界問題が関連してくる。この場合、最適制御に対する半群か、マルコフ過程の推移半群の役目をする。

§1. 最適問題に適用する半群.

$\Gamma \subset R^k$ をコンパクト凸集合。確率空間 (Ω, \mathcal{F}, P) 上の n 次元ブラウン運動 $\{B(t), t \geq 0\}$ とする。 $\mathcal{F}_t = \sigma(B(s), s \leq t)$ とする。 \mathcal{F}_t -発展的可測な Γ -值確率過程 τ admissible control とする。その全体を $\mathcal{O}\Gamma$ とかく。

$\alpha(x, u)$ を $n \times n$ 行列で、 $\gamma(x, u) \in R^n$ で、ともに $R^n \times \Gamma$ 上の函数とする。次の条件を仮定する。

(A.1) 有界, $|h(x, u)| \leq b$, $\forall x \in \mathbb{R}^n$, $u \in \Gamma$

(A.2) u (= 図 1 より L^2) は, x の Lipschitz 連続, かつ,
 x に U に接続, u の連続関数, すなはち

$$|h(x, u) - h(x', u')| \leq K|x - x'| + \rho(|u - u'|)$$

$\therefore \exists \rho$, $\rho(0) = 0$ となる $[0, \infty)$ 上の連続有界関数.

$U \in \Omega$ に注目, 制御確率微分方程式

$$(1.1) \quad \begin{cases} dX(t) = \alpha(X(t), U(t)) dB(t) + f(X(t), U(t)) dt \\ X(0) = x \end{cases}$$

は, \mathcal{F}_t に適合した一意解 $X(t) = X(t; U, x)$ がもつ. その解 ξ

U の response とする. ここで U は定数コントロール $u \in \Gamma$

U の response ξ^u は, 生成作用素 \mathcal{L}^u で $\mathcal{L}^u \equiv \sum_{j=1}^n a_j^u(x) \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j}$
+ $\sum_{i=1}^n \gamma_i^u(x) \frac{\partial}{\partial x_i}$, $a_j^u(x) = \frac{1}{2} \alpha^2(x, u)$, $\gamma_i^u(x)$ は u の

3 diffusion である. 以後 $h(x, u)$ を $h^u(x)$ と表すことを約定する.

\mathcal{F}_t -停止時間の全体を \mathcal{M} , $\mathcal{M}(t) = \{t_n, t_n \in \mathcal{M}\}$ とする

3.

$$f: \mathbb{R}^n \times \Gamma \rightarrow \mathbb{R}^1, \quad c: \mathbb{R}^n \times \Gamma \rightarrow [0, \infty)$$

すなはち (A.1) (A.2) の条件を満たす c を後述する. pay off

$I(t, x, \varphi, U)$ を次のようして定義する

$$I(t, x, \varphi, U) = \int_0^t e^{-\int_s^t c(X(\theta), U(\theta)) d\theta} f(X(s), U(s)) ds + e^{-\int_0^t c(X(\theta), U(\theta)) d\theta} \varphi(X(t))$$

ここで, $X(t) = X(t; U, x)$.

最適制御の optimal value, $Q(t, x, \varphi) = \sup_{U \in \Omega} E I(t, x, \varphi, U)$

最適停止の optimal value, $V(t, x, \varphi) = \sup_{U \in \Omega, z \in M(t)} E I(z, x, \varphi, U)$

\mathbb{R}^n 上の有界、一様連續な実数値関数の全体を C とすれば、
 $\|V\varphi\| = \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |\varphi(x)|$ と順序 “ $\varphi \leq \psi \iff \varphi(x) \leq \psi(x)$
 $\forall x$ ” を与えよ。Banach lattice である。

(A.1), (A.2) によると, $\varphi \in C$ ならば, $Q(t, \cdot, \varphi)$,
 $V(t, \cdot, \varphi) \in C$ である。 C 上の作用 $Q(t)$, $V(t)$ は
 次式によく定義される。

$$(1.2) \quad Q(t)\varphi = Q(t, \cdot, \varphi), \quad V(t)\varphi = V(t, \cdot, \varphi)$$

u の response ξ^u が c^u nate τ killing λ diffusion
 の推移半群 $\mathcal{H}^u(t)$ とすると, $\mathcal{T}^u(t)\varphi = \mathcal{H}^u(t)\varphi + \int_0^t \mathcal{H}^u(s)f^u ds$
 $(= E I(t, \cdot, \varphi, u))$ ($\varphi \in C$, t は上より下へ向かう) 作用 $\mathcal{T}^u(t)$
 は單調縮小半群 τ , 生成作用素 G^u は

$$G^u\varphi = L^u\varphi - c^u\varphi + f^u, \quad \varphi \in C^2$$

$$\text{ここで}, \quad C^2 = \left\{ \varphi \in C; \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}, \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_i \partial x_j} \in C, \quad i, j = 1, \dots, n \right\}.$$

定理 1. [3]. $Q(t)$ は次の性質をもつ。

(Q1) 半群性, $Q(t+s) = Q(t)Q(s) = Q(s)Q(t)$, $Q(0) = \text{identity}$.

(Q2) 連續性, $\|Q(t)\varphi - Q(s)\varphi\| \rightarrow 0$ as $t \rightarrow s$

(Q3) 単調性, $\varphi \leq \psi \Rightarrow Q(t)\varphi \leq Q(t)\psi$

(Q4) 縮小性, $\|Q(t)\varphi - Q(t)\psi\| \leq \|\varphi - \psi\|$

(Q5) $\Omega \subseteq Q(t)$ の生成作用素とすれ φ , $D(\Omega) \supset C^2$,
かつ,

$$(1.3) \quad G_t \varphi = \sup_{u \in \Gamma} \mathbb{E}^u \varphi \quad \varphi \in C^2$$

(Q6) $Q(t)\varphi \geq T^u(t)\varphi \quad \forall u \in \varphi$.

(Q7) 最小性, $\Lambda(t), t \geq 0$ が C 上の半群 (i.e.

(Q1) (Q2) $\exists A \in \mathcal{L}(C)$, $\Lambda(t)\varphi \geq T^u(t)\varphi + u t \varphi$
 $\Rightarrow \Lambda(t)\varphi \geq Q(t)\varphi + t \varphi$.

半群性 (Q1) ゲベルツン原理によれば 2段階最適化法
ならば $S(t)$, また, (1.3) ベルカル方程式は周連していき。

(Q7) より, 半群の envelope は次のようには定義される。

$(S(t), t \geq 0)$, $(\mathbb{H}^u(t), t \geq 0)$ $u \in \Gamma \subseteq C$ 上の半群
とする。 $S(t)$ が (e1), (e2) の 2 条件を満たす, $(\mathbb{H}^u(t),$
 $t \geq 0)$ $u \in \Gamma$ の envelope となる。

(e1) $S(t)\varphi \geq \mathbb{H}^u(t)\varphi \quad \forall u \in \varphi$

(e2) C 上の半群 $\Lambda(t), t \geq 0$, が $\Lambda(t)\varphi \geq \mathbb{H}^u(t)\varphi$
 $+ u t \varphi$, $\Rightarrow \Lambda(t)\varphi \geq S(t)\varphi + t \varphi$.

定理 2, [4]. $V(t), t \geq 0$ は 単調縮小半群で, 生成作用素 A は, $D(A) \supset C^2$ かつ, $\varphi \in C^2$ のとき

$$(1.4) \quad A \varphi = \max(0, \sup_{u \in \Gamma} \mathbb{E}^u \varphi) = \max(0, g\varphi).$$

さて、 $I(t)$ は identity map であるが、 $(V(t), t \geq 0)$ 及
 $(T^u(t), t \geq 0)$ は Γ の $(I(t), t \geq 0)$ の envelope である。
 3. ここで、 $(Q(t), t \geq 0)$ は $(I(t), t \geq 0)$ の envelope と
 同じである。

§2. $V(t)\varphi$ の regularity と自由境界問題

$V(t)\varphi$ の存在及び正規性をため、係数 $h = \alpha, \beta, c, f$
 は $x \in \mathbb{R}^n$ 上で連続微分可能で、次の条件を仮定する。

(A3) 1次微分の (A1) (A2) を満たす。

(A4) 2次微分の (A1) を満たし、 u は Ω 上の一関数、 x が
 $n+1$ -連続、 $x \in \Omega$ 上の一関数、 u の連続関数、 i, j

$$\left| \frac{\partial^2 h}{\partial x_i \partial x_j}(x, u) - \frac{\partial^2 h}{\partial x_i \partial x_j}(x', u') \right| \leq k|x-x'| + p|u-u'|.$$

(A5) 適当な $\lambda > 0$ が存在する。

$$\sum_{i,j=1}^n \alpha_{ij}(x, u) \theta_i \theta_j \geq \lambda |\theta|^2 \quad \forall x, u, \theta.$$

Krylov [1, 2] にて証明される、 $Q(t)\varphi$ 、 $V(t)\varphi$ の正規性
 及び Ω 上の一関数の定理 3、4 の証明である。

定理 3. $\varphi \in C^2$ の 2 次微分が $n+1$ -連続とする。 (A1) ~

(A5) の下で

(i) $Q(t)\varphi(x)$ 、 $V(t)\varphi(x)$ は $W_{p, loc}^{1,2}$ に属する。 $\Omega = \mathbb{R}^n$ の

任意の $t \in [0, T]$ 。

(ii) $\forall u \in \Gamma \subset \mathcal{S}$

$$L^u Q(t) \varphi(x) - C^u(x) Q(t) \varphi(x) + f^u(x) - \frac{\partial}{\partial t} Q(t) \varphi(x)$$

$$L^u V(t) \varphi(x) - C^u(x) V(t) \varphi(x) + f^u(x) - \frac{\partial}{\partial t} V(t) \varphi(x)$$

す、 $\forall t \in [0, T] \times \mathbb{R}^n$ 上で本質的解有り。

(iii). $Q(t) \varphi(x)$ は次の偏微分方程式 (2.1) の $W_{2n+2, loc}^{1,2}$ に属し

t 3 一意解 $\equiv \varphi_3$

$$(2.1) \quad \begin{cases} \frac{\partial \varphi}{\partial t}(t, x) = \sup_{u \in \Gamma} L^u \varphi(t, x) - C^u(x) \varphi(t, x) + f^u(x), & \forall t, x \\ \varphi(0, x) = \varphi(x) & \forall x \end{cases}$$

ここで、 (2.1) の右辺の φ , φ の 1 次微分, 2 次微分を固定

して、 u の supremum を φ_3 と定めよ。

定理 4. 前定理と同様に、 $V(t) \varphi(x)$ の次へ自由境界問題

(2.2) の $W_{2n+2, loc}^{1,2}$ に属する 3 一意解 $\equiv \psi_3$ 。

$$(i). \quad V(0, x) = \varphi(x) \quad \forall x$$

$$(2.2) \quad (ii) \quad V(t, x) \geq \varphi(x) \quad \forall t, x$$

$$(iii) \quad \frac{\partial V}{\partial t}(t, x) \geq \sup_{u \in \Gamma} L^u V(t, x) - C^u(x) V(t, x) + f^u(x), \quad \forall t, x$$

$$(iv) \quad (V(t, x) - \varphi(x)) \left(\frac{\partial V}{\partial t}(t, x) - \sup_{u \in \Gamma} L^u V(t, x) - C^u(x) V(t, x) + f^u(x) \right) = 0, \quad \forall t, x$$

定理4 (i) より, $V(t, x) = V(t) \varphi(x)$ (生成作用素 $A (= \frac{d}{dt})$ に対する発展方程式の解) とわかる。何故なら?

$$D = \{(t, x) \in [0, \infty) \times \mathbb{R}^n; V(t) \varphi(x) = \varphi(x)\}$$

ここで, D は開集合で, $(0, x) \in D, \forall x$. ただし, $V(t) \varphi(x)$ が t の増大に従って減少する, " $t \leq T(x) \Rightarrow (t, x) \in D, t > T(x) \Rightarrow (t, x) \notin D$ " が定理3。つまり, (iv) より, $\forall t, x \in \mathbb{R}$

$$\frac{\partial V}{\partial t}(t, x) = 0 \chi_D(t, x) + \left(\sup_{u \in \mathbb{R}} L^u V(t, x) - c^u(x) V(t, x) + f^u(x) \right) \chi_{D^c}$$

(iii) で $\frac{\partial V}{\partial t} \geq 0$ を参考して, $\forall t, x \in \mathbb{R}$.

$$(2.3) \quad \frac{\partial V}{\partial t}(t, x) = \max \left(\sup_{u \in \mathbb{R}} L^u V(t, x) - c^u(x) V(t, x) + f^u(x), 0 \right)$$

定理4. (iv) の証明の概略を示す。次の不等式 Lemma 1 が有用である。

A : $n \times n$ 対稱行列の値と \mathbb{R}_t -発展的可測な確率過程 τ , $\sum_{j=1}^n A_{ij}(t, \omega) \theta_i \theta_j \geq \lambda |\theta|^2$ $\forall t, \omega \in \mathbb{R}$, $|A(t, \omega)| \leq k$ $\forall t, \omega$.

R : \mathbb{R}_t -発展的可測な n 次元確率過程 τ , $|R(t, \omega)| \leq k$, $\forall t, \omega$. 上の条件を満たす (A, R) の全体を $M = M_{k, \lambda}$ とする。

$S = S(0, d)$ は、中心 0 不在 d の n 次元開球、 $\sigma \in \overline{S}^c$

の hitting time と定義。

Lemma 1.

$$W(t, x; h, M, K, \lambda, d) = \sup_{(A, R) \in M} E \int_0^{(T-t)^+ \wedge \sigma} e^{-Ms} h(t+s, x + \int_s^t A dB + \int_s^t R d\theta) ds$$

と定義する、 $M \geq \frac{1+2K}{n\lambda^2}$, $P \geq 2n+2$ とする。

$$\|W\|_{L_p([0, T] \times S)} \leq \|h\|_{L_p([0, T] \times S)} \sqrt{\frac{R}{M}}$$

ここで \tilde{R} は K, n, λ のみに依存する定数。

(iv) で示すように、random stopping が導入される。

すなはち発展的可測な非負有界確率過程の全体を \mathcal{R} とする。

$r \in \mathcal{R}$ に対して、 r の random stopping を定義する。

$$(2.4) \quad P((t, t+dt) \text{ stop } / t \text{ 既に stop } (r)) = r(t) e^{-\int_t^t r(s) ds} dt$$

pay off J は次のとおり。

$$\begin{aligned} J(T, x, \varphi, U, r) &= \int_0^T I(t, x, \varphi, U) r(t) e^{-\int_0^t r(s) ds} r(t) dt \\ &\quad + I(T, x, \varphi, U) e^{-\int_0^T r(s) ds} \end{aligned}$$

すなはち T までの stop の density $r(t)$ の random stopping が行う。

ここで停止する $t = \tau_T$, random stopping の極限とみなす。

と 3 の α , 実際, 次の Lemma 2 の α で \bar{J}

Lemma 2.

$$V(T)\varphi(x) = \sup_{U \in \mathcal{A}, r \in \mathbb{R}} E J(T, x, \varphi, U, r)$$

以後簡単のため.

$$F(t, x, U, h) = L^h h(t, x) - c^h(x) h(t, x) + f^h(x) + \frac{\partial h}{\partial t}(t, x)$$

とおき. $T \in \mathbb{R}^+$ は固定の α , $h(t, x) = V(T-t)\varphi(x)$ とおけば, Lemma 2 が

$$(2.5) \quad 0 = \sup_{U \in \mathcal{A}, r \in \mathbb{R}} \left(E \int_0^T e^{-\int_s^t c(X(s; U, x), U(s)) + r(s) ds} F(t, X(t; U, x), U(t), h) dt \right. \\ \left. + E \int_0^T e^{-\int_s^t c(X(s; U, x), U(s)) + r(s) ds} r(t)(\varphi(X(t; U, x)) - h(t, X(t; U, x))) dt \right)$$

$$D_\varepsilon(T) = \{(t, x) \in [0, T] \times \mathbb{R}^n ; V(T-t)\varphi(x) \leq \varphi(x) + \varepsilon\}$$

とおけば, $D_\varepsilon(T)$ は閉集合. すなはち, $(0, y) \notin D_\varepsilon(T)$ のとき, $[0, \Delta] \times S(y, \delta) \subset D_\varepsilon(T)^c$ と $\Delta < \Delta$, $\delta > 0$ が存在する.

$\exists \varepsilon \in \partial S(y, \delta) \wedge \text{a hitting time } \tau \in [0, T] \cap D_\varepsilon(T)^c$. (2.5) は定理の (iii) の用いられる. $T \in T \cap D_\varepsilon(T)^c$ は $\tau = T$ である.

$x \in S(y, \delta)$ の任意に固定した (U_k, r_k) の supremum である F が 3ε より大きい. $t < \tau$ のとき, $\varphi(X(t)) - h(t, X(t)) < -\varepsilon$ であるから, $F \leq 0$ は任意の U, r で成り立つ.

$$E \int_0^{T_n \wedge \tau_n} e^{-\int_0^t r_n(s) ds} r_n(t) dt \rightarrow 0 \quad \text{as } n \rightarrow \infty$$

$\therefore \tau_n \leq T_n$ is $X(t; U_n, x) \cap \partial S(y, \delta) \neq \emptyset$ hitting time. \Rightarrow

$$(2.6) \quad e^{-\int_0^{T_n \wedge \tau_n} r_n(s) ds} \rightarrow 1 \quad \text{in prob.}$$

用 W , (2.5), (2.6) は 3

$$(2.7) \quad E \int_0^{T_n \wedge \tau_n} F(t, X(t; U_n, x), U_n(t), h) dt \rightarrow 0, \text{ as } n \rightarrow \infty.$$

$$M_T(t, x) = \sup_{u \in P} F(t, x, u, V(T-t)\varphi)$$

$t \in [0, T]$, (iii) と (2.7) は 3, $M_T \leq 0$ が

$$\sup_{(A, R) \in M} E \int_0^{\Delta \wedge \tau} M_T(t, x + \int_0^t A dB + \int_0^t R d\theta) dt = 0$$

$\tau = 3\delta t$, $T \in T-s$ ($s < \Delta$) ($\tau \geq 3\tau$,

$$V(T-s-t)\varphi(x) \geq V(T-\Delta)\varphi(x) > \varphi(x) + \varepsilon, \quad t+s \leq \Delta, x \in S(y, \delta)$$

$\Rightarrow M_T(t, x) \leq 0$, $[0, \Delta-s] \times S(y, \delta) \subset D_\varepsilon(T-s)^c$, $\tau \geq 3\delta t$,

同様に計算して 3

$$\sup_{(A, R) \in M} E \int_0^{(\Delta-s) \wedge \tau} M_{T-s}(t, x + \int_0^t A dB + \int_0^t R d\theta) dt = 0$$

M_T の定義上, $M_{T-s}(t, x) = M_T(t+s, x) - \tau \geq 3\delta t$

$$\sup_{(A, R) \in M} E \int_0^{\Delta-s \wedge T} M_T(t+s, x + \int_0^t A dB + \int_0^t R d\theta) dt = 0$$

$M_T \leq 0$ 且 $\exists \delta < s$, 使 $\forall t$

$$\sup_{(A, R) \in M} E \int_0^{\Delta-s \wedge T} \mu e^{-\mu t} M_T(t+s, x + \int_0^t A dB + \int_0^t R d\theta) dt = 0.$$

Lemma 1 $\exists \delta$, $\mu \rightarrow \infty$ 时

$$M_T(s, x) = 0 \quad \forall (s, x) \in [0, \Delta] \times S(y, \delta)$$

得证. 由 $\exists \delta$. 存在 $\sim \varepsilon$ 使 $(t, x) \in (T-\Delta, T) \times S(y, \delta)$ 时

$$(2.8) \quad \frac{\partial}{\partial t} V(t) \varphi(x) = \sup_{a \in P} L^a V(t) \varphi(x) - C \varepsilon \varphi(x) V(t) \varphi(x) + f^a(x).$$

由 $\theta > 0$ 时, $V(t) \varphi(x)$ 为 L^a 的解

$$[0, \Delta+\theta] \times S(y, \delta) \subset D_\varepsilon(T+\theta)^c$$

由 ε , (2.8) 有 $\exists \delta$ 使 $\sim \varepsilon$ 使 $(t, x) \in (T-\Delta, T+\theta) \times S(y, \delta)$

由 $\theta > 0$. (T, y) 时 $V(T) \varphi(y) > \varphi(y) + \varepsilon$ 且 $\exists \delta$ 使 $\sim \varepsilon$ 时

由 $\varepsilon \downarrow 0$, $\varepsilon \downarrow 0$ 时, (iv) $\varepsilon \downarrow 0$.

Reference

1. N. V. Krylov, The control of the solution of a stochastic integral equation
Th. Proba. Appl. 17 (1972), 114-131
2. Some estimates of the probability density of a stochastic integral, Math. USSR. Izv. 8 (1974) 233-254.
3. M. Nisio, On stochastic optimal controls and envelopes of Markovian semigroup
Proc. Int. Symp. S.P.E., Kyoto 1976 297-325
4. On nonlinear semigroup associated with optimal stopping for
Markov processes, Appl. Math. Opt. 4 (1978) 143-169.