

自己シャフルに関する判定問題について

京産大理 岩間一雄

1. まえがき

Σ を有限アルファベットとする。自己シャフル S は、 Σ^* から Σ^* の有限部分集合族の中への写像であり、

$$S(x) = x \circ x$$

で定義される。ここで、 \circ はシャフル演算^(1,2) であり、 $x \in P^*$, $y \in \Delta^*$ (P と Δ は有限アルファベット) に対し、

$$x \circ y = \{x_1 y_1 \dots x_m y_m \mid x_i \in P^*, y_i \in \Delta^*, x_1 \dots x_m = x, y_1 \dots y_n = y\}$$

で定義される。例えば、

$$ab \circ cd = \{abcd, acbd, acdb, cdab, cabd, cadb\}$$

である。 S^{-1} を逆自己シャフルと呼び、

$$S^{-1}(y) = \{x \mid y \in S(x)\}$$

で定義する。

自己シャフルを考えるに至った動機は、通常のシャフルの場合⁽²⁾と同様、非同期並列処理系のモデル化に利用することを

めざしたものであった。⁽³⁾ 一方、数学的には、自己シャッフルは記号列に対する一種の符号化とみられる。この観点からみると、自己シャッフルは、その構造上の単純さにもかかわらず、相当奥深いものがあり、種々の組合せ論的問題を提供してくれる。例題を上げよう。

(1) 記号列 $x \in \Sigma^*$ が与えられたとき、 $\{x\} \in S^{-1}(y)$ となる記号列 $y \in \Sigma^*$ を求める問題。(つまり、一意復号可能な y を $S(x)$ の中から選ぶという問題。) $x=1010$ が与えられたとしよう。このとき、 $y=11001100$ は正答ではない。なぜなら、 $S^{-1}(11001100) = \{1010, 1100\}$ であるから。 $y=(10)^4$ は正答である。 $x=101010$ に対しては、 $y=(10)^6$ は正答ではない。なぜなら、 $S^{-1}((10)^6) = \{101010, 100110\}$ であるから。 $y=101100110010$ は正答である。(この問題に関しては、 $S(x)$ の中に一意復号可能な列が存在しないような $\{0, 1\}$ 上の列 x が存在することが判っている。⁽⁴⁾)

(2) $S^{-1}(0001000000001000) = \phi$ (空集合) であることに注意された。与えられた列 y に対し、 $S^{-1}(y) = \phi$ かどうか判定する効率のよいアルゴリズムが存在するであろうか。本稿では(2)の問題を扱い、 $S^{-1}(y) = \phi$ かどうかを一般の y に対して判定する効率のよいアルゴリズムは存在しない、つまりアルゴリズム論の立場からは、“ $S^{-1}(y) = \phi?$ ” は手に負

えなつ (intractable) 問題⁽⁵⁾であることを示す。本結果の延長として、 $S^{-1}(y)$ に属す列を具体的に求める問題 (つまり、自己シャフルによって符号化された列を復号する問題) も同様に手に負えなつ問題であることが示せる。このことは、自己シャフルが、暗号系に利用できる可能性を有していることを示唆している。

2. 逆自己シャフル空間問題

アルファベット Σ 上の列 y に対し、 $S^{-1}(y)$ が空集合になるか否かを判定せよという問題を 逆自己シャフル空間問題 と呼ぶ。本稿では、 Σ の大きさを制限しなつ (即ち、個々の例題として与えられる列 y には最大 141 個の異つた記号が出現してよつ) 一般の場合を扱う。 Σ の大きさを (例えば 2 値に) 制限した場合については現在のところ未解決である。以下に二、三の例題を与える。

$$(1) S^{-1}(aab) = \phi \quad (\because aab \text{ の長さが奇数である。})$$

$$(2) S^{-1}(aaab) = \phi \quad (\because a \text{ が奇数回出現している。})$$

$$(3) S^{-1}(abbbbb aabbb a) = \phi \quad (\because x \in S^{-1}(abbbbb aabbb a) \text{ なる } x \text{ はプレフィックスとして } abbbbb \text{ を有す。従つて、} x \text{ に現れる } b \text{ の個数は少くとも } 5 \text{ 個であるから、} x \in S^{-1}(y) \text{ なる } y \text{ には } b \text{ が少くとも } 10 \text{ 個現れる必要がある。})$$

このように、 $S^+(y) = \phi$ であるための簡単な十分条件はいつくつか得られる。一般の場合に関しては、例えば以下の様な総当たりの手法が考えられる。与えられた列 y の長さを l としたとき、長さ $l/2$ の (記号が連続する必要のない) あべての部分列に対し、その部分列と、 y からその部分列を除いた残りの部分列が一致するかどうか調べる。この方法によれば調べるべき場合の数は $l C_{l/2}$ となり、 l に関して指数オーダーになる。しかし、この手法より本質的に効率のよいアルゴリズムは存在しない⁽⁵⁾ というのが本稿での結果である。

[定理] 逆自己シャフル空間問題は NP-完全である。

3. 証明

3.1 基本方針

一般に、問題 Q が NP-完全であることを証明するには、(i) Q がクラス NP に属する (非決定性チューリング機械によって多項式時間で解が得られる) ことと、(ii) 既に NP-完全であると判っている別の問題 Q' が Q へ多項式時間変換可能 (polynomially transformable) であることを示せばよい。逆自己シャフル空間問題に関しては、(i) は容易であるから (ii) のみを示す。問題 Q' としては、3 充足可能性問題 (3SAT⁽⁵⁾) を利用す

る。3SATは、3乗法標準形の論理式

$$A = (x'_{11} + x'_{12} + x'_{13})(x'_{21} + x'_{22} + x'_{23}) \cdots \cdots (x'_{m1} + x'_{m2} + x'_{m3})$$

が充足可能であるかどうかを判定せよという問題である。ここで、 x'_{ij} はリテラルと呼ばれ、論理変数 x_k 又はその否定 \bar{x}_k である。ここでは、論理式 A の各和項の3個の変数はすべて異ってゐるとの制限を設ける。つまり、 $(x_k + x_k + x_n)$ とか、 $(x_k + \bar{x}_k + x_n)$ といった項の現れる式は問題の対象にしない。この制限が3SATのNP-完全性に影響を与えないことは明らかである。

証明の目標は、3乗法標準形の上記条件を満たす任意の論理式 A を、条件

(*) A が充足可能であるための必要十分条件

は $S^{-1}(y) \neq \phi$ であることである

を満たす記号列 y へ変換する多項式時間アルゴリズムが存在することを示すことである。以下、3.2では式 A を列 y へ変換する規則を与え、そのような変換が決定性多項式時間で実行可能であることを示す。3.3では、得られた列 y が上記条件(*)を満足することを示す。

3.2 変換規則

論理式 A が n 項より成るとする。 A より変換して得られる

記号列 γ は $\alpha\alpha\beta\epsilon$ 以下の形である。

$$a_{00} I_{00} a_{00} a_{01} I_{01} a_{01} \cdot$$

$$a_{10} I_{10} a_{10} a_{11} I_{11} a_{11} \dots \dots a_{1q} I_{1q} a_{1q} \cdot$$

⋮

$$a_{n0} I_{n0} a_{n0} a_{n1} I_{n1} a_{n1} \dots \dots a_{nq} I_{nq} a_{nq} \cdot$$

$$a_{n+10} I_{n+10} a_{n+10} a_{n+11} I_{n+11} a_{n+11}$$

ここで、 I_{ij} は以下で説明される記号列であり、 $a_{00}, a_{01}, a_{10}, a_{11}, \dots, a_{n+10}, a_{n+11}$ は、 I_{ij} に現れずかつ互いに相異った記号である。 I_{ij} に現れる記号は以下のアルファベットの中から選ばれる。

$$\{1, 2, \dots, m\} \cup$$

$$\{\#_1, \#_2, \dots, \#_m\} \cup$$

$$\{\#'_1, \#'_2, \dots, \#'_m\} \cup$$

$$\{*_1, *_2, \dots, *_m\} \cup$$

$$\{\$1, \$2, \dots, \$_{m+2}\}$$

ここで、 m は式 A に現れる異った論理変数の数である。

以下で述べる様に、 $I_{00}, I_{01}, I_{n+10}, I_{n+11}$ は式 A に現れる変数の数 m によって決まる。又、 $I_{i0}, I_{i1}, \dots, I_{iq}$ ($1 \leq i \leq n$) に関しては、 $I_{i0}, I_{i1}, I_{i2}, I_{i5}, I_{i6}, I_{i7}$ については、変数の数 m と式 A の左から i 番目の項に現れるリテラルによって決まり、 $I_{i3}, I_{i4}, I_{i8}, I_{iq}$ は m によってのみ決まる。説明を簡

単にするため、 A は5変数 x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 を用い、又、 A の最初の項は $x_2 + \bar{x}_3 + x_5$ であると仮定して、 $I_{00}, I_{01}, I_{10}, \dots, I_{19}, I_{n+10}, I_{n+11}$ がどのような順序に存するかを以下に与える。
 I_{i0}, \dots, I_{i9} ($i \geq 2$) についても同様である。

$$I_{00} = 12345$$

$$I_{01} = \#_1 1 * 1 \#_1' \#_2 2 * 2 \#_2' \#_3 3 * 3 \#_3' \#_4 4 * 4 \#_4' \#_5 5 * 5 \#_5'$$

$$I_{10} = H(x_1 \bar{x}_1 x_2 \bar{x}_2 x_3 \bar{x}_3 x_4 \bar{x}_4 x_5 \bar{x}_5) \quad (H \text{ は, } \\ H(x_j) = \#_j j * j \#_j', H(\bar{x}_j) = \#_j' j * j \#_j \text{ で定まる準同型。} \\ x_1 \bar{x}_1 x_2 \bar{x}_2 x_3 \bar{x}_3 x_4 \bar{x}_4 x_5 \bar{x}_5 \text{ には, } x_1 \bar{x}_1 x_2 \bar{x}_2 x_3 \bar{x}_3 x_4 \bar{x}_4 x_5 \bar{x}_5 \text{ の間に、} \\ A \text{ のオ-項に現れるリテラル } x_k \text{ を } x_k \text{ と } \bar{x}_k \text{ の間にそう入して得られる。})$$

$$I_{11} = \delta_1 \#_1 \delta_2 \#_2 \delta_3 \#_3 \delta_4 \#_4 \delta_5 \#_5 \delta_6 \#_6 \delta_7 \#_7 \delta_8 \#_8 \delta_9 \#_9 \quad (\delta_j \\ = \#_j * j j * j \#_j' \text{ である。} A \text{ のオ-項にリテラル } x_2, \\ \bar{x}_3, x_5 \text{ が現れていることに対応して } \delta_2, \delta_3, \delta_5 \text{ が二度ずつ現れている。})$$

$$I_{12} = I_{11}$$

$$I_{13} = H(x_1 \bar{x}_1 x_2 \bar{x}_2 x_3 \bar{x}_3 x_4 \bar{x}_4 x_5 \bar{x}_5) \#_1 H(x_1 \bar{x}_1 x_2 \bar{x}_2 x_3 \bar{x}_3 x_4 \bar{x}_4 x_5 \bar{x}_5) \#_2 H(x_1 \bar{x}_1 x_2 \bar{x}_2 x_3 \bar{x}_3 x_4 \bar{x}_4 x_5 \bar{x}_5)$$

$$I_{14} = I_{13}, I_{15} = I_{16} = I_{11}, I_{17} = I_{10}$$

$$I_{18} = I_{19} = \delta_1 \#_1 \delta_2 \#_2 \delta_3 \#_3 \delta_4 \#_4 \delta_5 \#_5$$

$$I_{n+10} = I_{01}, I_{n+11} = I_{00}$$

一般化された変換規則を得ることは容易である。Aの項数を n としたとき、 y の長さは n のオーダーになることに注意されたい。I $_{ij}$ の構成規則はどれも簡単なものであり、Aから y への変換が多項式時間で実行できることは説明を要しないであろう。

3.3 変換規則の正統性

前節の規則によって式Aより得られた記号列 y が3.1で述べた条件(*)を満たしていることを証明する訳であるが、本稿では、その基本的考え方を中心にして簡潔に述べておきたいとめる。

先ず、式Aが充足可能であると仮定して、このとき、3.2で得られた列 y が等しい2つの列 z_1 と z_2 に分解可能であること(以下、 $y \in z_1 \circ z_2$ であることを、 y は z_1 と z_2 に分解可能であると呼ぶことにある)を示そう。なお、3.2の仮定(式Aは5変数を用い、最初の項は $x_2 + \bar{x}_3 + x_5$ である)を継続して説明を進める。

(1) 列 y が z_1 と z_2 ($z_1 = z_2$)に分解可能であるなら、列 y に記号 a_{ij} がちょうど2回ずつ現れていることに注目すると、 z_1 と z_2 は必ず以下の形になることが容易に判る(図1参照)。

$$Z_1 = a_{00} \alpha_{00} a_{01} \alpha_{01} a_{10} \alpha_{10} a_{11} \dots a_{nt+10} \alpha_{nt+10} a_{nt+11}$$

$$Z_2 = a_{00} \beta_{00} a_{01} \beta_{01} a_{10} \beta_{10} a_{11} \dots a_{nt+10} \beta_{nt+10} a_{nt+11}$$

ここで,

(i) $\alpha_{00} = \beta_{00}, \alpha_{01} = \beta_{01}, \alpha_{10} = \beta_{10}, \dots, \alpha_{nt+10} = \beta_{nt+10}$

(ii) $\alpha_{00} = I_{00}, I_{01} \in \beta_{00} \odot \alpha_{01}, I_{10} \in \beta_{01} \odot \alpha_{10}, I_{11} \in \beta_{10} \odot \alpha_{11}, \dots$
 $\dots I_{nt+10} \in \beta_{nt+10} \odot \alpha_{nt+10}, \beta_{nt+10} = I_{nt+11}$

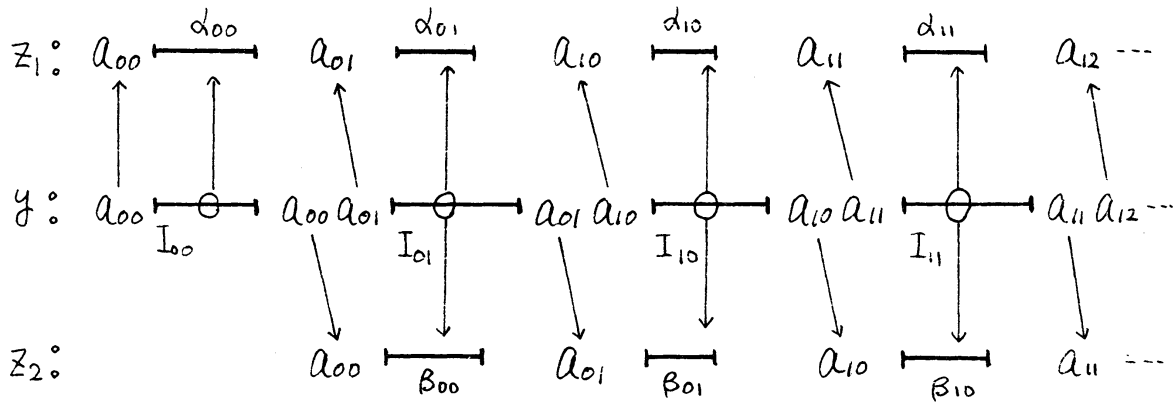


図1 列yのZ1とZ2への分解

(2) 列yをZ1とZ2に分解しようとするとき, (1)より

$$\alpha_{00} = \beta_{00} = I_{00} = 12345$$

は自動的に定まる。そこで次は,

$$I_{01} = \#_1 1 \times 1 \#_1', \#_2 2 \times 2 \#_2', \#_3 3 \times 3 \#_3', \#_4 4 \times 4 \#_4', \#_5 5 \times 5 \#_5'$$

を, $\beta_{00} = 12345$ と α_{01} に分解することになる。 α_{01} としては, 明らかに 2^5 通りの異なる列が可能である。Aは充足可能であるとの仮定より, Aのすべての項の少なくとも1個のリテ

ラルの値を1にするような変数への真理値0, 1の割当てが存在する。仮に,

$$x_1 = x_4 = x_5 = 0, \quad x_2 = x_3 = 1$$

がそのような割当てであるとある。このとき我々は α_{01} として,

$$\begin{aligned} \alpha_{01} &= \#_1 x_1 \#_1' \#_2 x_2 \#_2' \#_3 x_3 \#_3' \#_4 x_4 \#_4' \#_5 x_5 \#_5' \\ &= H(\bar{x}_1 x_2 x_3 \bar{x}_4 \bar{x}_5) \end{aligned}$$

を選択する。

(3) 次に,

$$I_{10} = H(x_1 \bar{x}_1 x_2 x_2 \bar{x}_2 x_3 \bar{x}_3 \bar{x}_3 x_4 \bar{x}_4 x_5 x_5 \bar{x}_5)$$

を, $\beta_{01} = \alpha_{01} = H(\bar{x}_1 x_2 x_3 \bar{x}_4 \bar{x}_5)$ と α_{10} に分解する。 α_{10} として,

$$\alpha_{10} = H(x_1 x_2 \bar{x}_2 \bar{x}_3 \bar{x}_3 x_4 x_5 x_5)$$

が選択できることは明らかである。ここで, $x_1 = x_4 = x_5 = 0$, $x_2 = x_3 = 1$ という割当てが, 式Aのオ1項の3個のリテラルのうち, \bar{x}_3 と x_5 を0にしていることに対応し, α_{10} には, $H(\bar{x}_3 \bar{x}_3)$ と $H(x_5 x_5)$ という, 同じリテラルが2個連続したものをHで写した部分列が出現していることに注意しよう。なお, ここでは, α_{10} が準同型Hの値域に納まる(つまり, $H(\alpha_{10}) = \alpha_{10}$ となる列 α_{10} が存在する)ように I_{10} を分解している。以下, このような分解を標準分解と呼ぶことにする。もちろん, 標準分解でない分解も可能である。

(4) I_{11} と I_{12} の役割は後に述べる。 I_{11} を $\beta_{10} = \alpha_{10}$ と α_{11} ,

I_{12} を $\beta_{11} = \alpha_{11}$ と α_{12} に分解して行くとき、 α_{10} が I_{10} の標準分解によって得られたものであるから、

$$\alpha_{12} = \alpha_{10}$$

となる分解しか存在しないことが容易に判る。

(5) I_{13} を $\beta_{12} = \alpha_{12} = H(x_1 x_2 \bar{x}_2 \bar{x}_3 \bar{x}_3 x_4 x_5 \bar{x}_5)$ と α_{13} に分解する。ここでも標準分解を採用するので、準同型 H を無視して、

$$I'_{13} = \underline{x_1 \bar{x}_1} \underline{x_2 \bar{x}_2} \underline{x_3 \bar{x}_3} \underline{x_4 \bar{x}_4} \underline{x_5 \bar{x}_5} \#_1 \underline{x_1 \bar{x}_1} \underline{x_2 \bar{x}_2} \underline{x_3 \bar{x}_3} \underline{x_4 \bar{x}_4} \\ \underline{x_5 \bar{x}_5} \#_2 \underline{x_1 \bar{x}_1} \underline{x_2 \bar{x}_2} \underline{x_3 \bar{x}_3} \underline{x_4 \bar{x}_4} \underline{x_5 \bar{x}_5}$$

より、 $\alpha'_{12} = x_1 x_2 \bar{x}_2 \bar{x}_3 \bar{x}_3 x_4 x_5 \bar{x}_5$ を抜き出すことを考えればよい。抜き出し方は、上記下線の様に一意に決まる。注意すべきことは、 α'_{12} において、同じリテラルが連続するたびに、 $\#_1$ あるいは $\#_2$ を飛び越して抜き出す必要があることである。もし、 α'_{12} に同じリテラルの連続があるヶ所に現れる（すべてリテラルの値を 0 にある）ならこのように抜き出し方ははや不可能になる。（なお、このことは、 I_{13} の分解が標準分解であるか否かにはよらない。） とうして、

$$\alpha_{13} = H(\bar{x}_1 x_3 x_4 \bar{x}_4 x_5 \bar{x}_5) \#_1 H(x_1 \bar{x}_1 x_2 \bar{x}_2 x_3 \bar{x}_3 x_4 \bar{x}_4 x_5) \#_2 \\ H(x_1 \bar{x}_1 x_2 \bar{x}_2 x_3 \bar{x}_3 x_4 \bar{x}_4 x_5)$$

が得られる。なお、仮に α'_{12} において同じリテラルの連続が 1ヶ所以下であった場合、上記の様な抜き出し方は一通りで

けたい。この場合、いづれでもよいかを適当に一つの抜き出し方を選択すればよい。

(6) $I_{14} \sim I_{19}$ の分解については詳細な説明は省く。 I_{14} と I_{17} の分解を標準分解で行うための分解法はほぼ一意であり、

$$\alpha_{19} = H(\bar{x}_1, x_2, x_3, \bar{x}_4, \bar{x}_5)$$

が得られる。こうして(2)で選択した α_{01} が再現された。 $I_{14} \sim I_{19}$ を設けた目的は α_{01} を再現することである。

以上整理して述べると、(i) α_{01} としては 2^5 通りの異った列が可能であり、それぞれは、 $x_1=0, x_2=0, \dots, x_5=0$ から $x_1=1, x_2=1, \dots, x_5=1$ までの 2^5 通りの真理値割当のうちの一つかに対応している。(ii) $I_{10} \sim I_{19}$ を設けた目的は、(i)で選ばれた α_{01} に対応する真理値割当てが式 A のオ1項を1にするかどうかを調べることである。そのためには、 I_{10} と I_{13} の役割が特に重要であることが理解されるであろう。(iii) もしその真理値割当てがオ1項を1にしているならば、 $I_{10} \sim I_{19}$ を上記の方針で分解することが可能であり、 α_{19} として先に選択した α_{01} が再現される。(iv) この α_{19} を利用し、 $I_{20} \sim I_{29}$ によって、 α_{01} に対応する真理値割当てが式 A のオ2項を1にしているかどうかを調べる。 I_{30} 以降も同様である。

こうして、式 A が充足可能であるための列 y が z_1 と z_2 ($z_1 =$

Σ_2) に分解できることが判った。逆に、式 A が充足可能でな
 い行の列 y が等しい Σ_2 の列に分解できないことを示す。

(7) A は充足可能でないので、変数にどのような真理値割
 当てを行っても、 A の少なくとも 1 つの項のすべてのリテラル
 値を 0 にする。仮に、ある列を α_{01} として選択し、その列に
 対応する真理値割当てが A の α_i 項で初めてすべてのリテラル
 値を 0 にしたと仮定する。又、 $j \leq i-1$ であるすべての j に
 対し、 $I_{j0}, I_{j3}, I_{j4}, I_{j7}$ の分解に標準分解を適用したと仮
 定する。上記議論より、 α_{i-1q} として最初に選んだ α_{01} が再
 現されていることが判る。さらに I_{i0} の分解も標準分解を適
 用する存で、上記(5)で述べたように I_{i3} の分解が不可能にな
 ってしまう。

このように、もし式 A が充足可能行の列 y の等しい列 Σ_1 と
 Σ_2 への分解が可能であり ($\mathcal{S}^{-1}(y) \neq \emptyset$)、 A が充足可能でな
 い行の列 y の Σ_1 と Σ_2 への分解は、 $I_{k0}, I_{k3}, I_{k4}, I_{k7}$ の分解
 に標準分解を適用するという条件のもとでは不可能であるこ
 とが判った。従って、変換規則の正統性の証明を完成するた
 めには、列 y が Σ_1 と Σ_2 に分解できるためには、式 A の充足性
 には関係なく、 $I_{k0}, I_{k3}, I_{k4}, I_{k7}$ の分解には標準分解を用
 いることが必要条件であるということをおさえよう。そのた
 めには、もし標準分解を採用しなるとしたと、 I_{k1}, I_{k5}, I_{k8}

の分解が不可能に有ることを示せばよい。この証明は多くの場合分けを必要とするがそれ程困難では無い(省略)。

文献

- (1) S. Ginsburg and E.H. Spanier, "Mapping of Languages by Two-Tape Devices," JACM, 12, 423-434, 1965.
- (2) A.C. Shaw, "Software Descriptions with Flow Expressions," IEEE Trans. Software Eng., SE-4, 242-254, 1978.
- (3) 岩間, 上林, "自己シャッフルされた記号列を入力とする有限オートマトンについて," 京大数解研講究録, 381, 207-222, 昭55年4月.
- (4) 岩間, "記号列の自己シャッフルについて," 信学技報, AL80-22, 昭55年7月.
- (5) A.V. Aho, J.E. Hopcroft and J.D. Ullman, The Design and Analysis of Computer Algorithms, Addison-Wesley, 1974.