

$\mu$ -不変な超曲面族のニュートン境界

東工大、理学部 岡 睦雄

§1.  $f_t(z) = f(t, z_1, \dots, z_n)$  ( $|t| \leq 1$ )  $\in \mathbb{C}^m$  の原点の近傍で定義された解析関数で、 $\gamma$  は  $z$  で孤立臨界点をむくもの族とする。  
 $\mu(f_t)$  は  $f_t$  の原点での Milnor 数,  $\mu^*(f_t)$  は超平面切断に対する Milnor 数と列とする. i.e.  $\mu^*(f_t) = (\mu^n(f_t), \mu^{n-1}(f_t), \dots, \mu^1(f_t))$   
で,  $\mu^i(f_t) = \mu(f_t|_L^i)$ . ところで  $L^i$  は一般的に  $\mathbb{C}^n$  の  $i$  次元部分空間.  $t$  によらずに  $\mu(f_t)$  が定まる時,  $\mu$ -不変族, 又  $\mu^*(f_t)$  が一定の時  $\mu^*$ -不変族と呼ぶ。

命題 1. 超曲面  $V_t = \{f_t = 0\}$  が位相的に同型であれば,  $\{f_t\}$  は  $\mu$ -不変族である。

証明.  $D_\varepsilon$  は半径  $\varepsilon$  の disk とする.  $D_\varepsilon - V_t$  の cyclic covering とすれば,  $\gamma$  は  $f_t$  の Milnor 多イバーストートポトピー同値で、その  $(n-1)$ -Betti 数が  $\mu(f_t)$  より直ちに得られる。

命題 1 の逆に対しては次の定理が知られている。

定理 1. (Lé - Ramanujan [LR]).  $n \neq 3$  ならば,  $\mu$ -不変族は位

相的に同型族となる。

この定理の証明は  $h$ -cobordism の理論を巧妙に用いて得られたもので、多少とも問題の本質を回避した所がある。すなわち横断性 (transversality) の議論である。

定義.  $\{f_t\}$  が一様安定半径  $\varepsilon$  をもつとは、任意の  $t$  と任意の  $\varepsilon' \leq \varepsilon$  に対し、半径  $\varepsilon'$  の超球が  $V_t$  と横断的なる時をいう。

命題又.  $\{f_t\}$  が一様安定半径を持つば、位相同型族である。

従って与えられた  $\mu$ -不変族に対し、次の予想がある。

予想 1. パラメータ  $t$  に依存 ( $C^\infty$  に) する局所座標  $Z(t)$  が存在し、 $Z(t)$  に對して一様な安定半径が存在する。

但し、一様な安定半径は座標に依存したもので、一般には任意の座標では成り立たない。

例 (Brieskorn)  $f_t(z)$  を  $\mu$ -不変で、 $\mu^*$  が不変でよいものを考える。例えば、 $Z^5 + cZY^6 + XY^7 + X^{15}$  をとる。  $\mu$  は  $364$  で一定であるが、 $X = aY + bZ$  に制限すれば、 $\mu_t^{(2)} = 26$  ( $t \neq 0$ ) で  $\mu_0^{(2)} = 28$  である。座標変換  $\Sigma(z)$  を、 $f_t \equiv Z^5 + cZY^6 + (X+Y+Z)Y^7 + (X+Y+Z)^{15}$  とする。上の事より解析曲線  $P(s) = (0, Y(s), Z(s))$  が存在し、次の条件を満たす。 (i)  $t(s) = s^c$  ( $\exists c \in \mathcal{N}$ ),  $\lambda(s) \in \mathcal{C}$ .  
(ii)  $\frac{\partial f_t}{\partial Y}(P(s)) = \lambda(s) \overline{Y(s)}$ ,  $\frac{\partial f_t}{\partial Z}(P(s)) = \lambda(s) \overline{Z(s)}$ .



$= d-a$ ,  $\text{ord}(f) = d-c$  はすぐわかる.  $d \leq \delta a$  だから  
 $d-a \leq \delta a$  で, OK. (b)  $R \in \Delta$  のとき. まず  $a \leq b$  だと  
ある. ( $\because a > b$ ,  $d = \delta a + b + c \leq \delta b$  不可) したがって  
 $d-b \leq d-a \leq \delta a - a = \delta a$  で, (\*) は示された.

§2. 与えられた解析関数  $f(z_1, \dots, z_n)$  の Newton 境界  $\Gamma(f)$  とは,  
 $f(z) = \sum a_\nu z^\nu$  と ( $z$ ,  $a_\nu \neq 0$  なる  $\nu$  による) の上半空間  
 $\mathbb{R}^n + (\mathbb{R}^+)^n$  の合併の凸包のコンパクトな境界の事である. その  
面  $\Delta$  (一点でもよい) に対し,  $f_\Delta(z) = \sum_{\nu \in \Delta} a_\nu z^\nu$  と定義し, すべて  
 $z$  の  $\Delta$  に対し,  $\{z \in (\mathbb{C}^*)^n; \frac{\partial f_\Delta}{\partial z_1} = \dots = \frac{\partial f_\Delta}{\partial z_n} = 0\}$  が空集合の時,  
 $f$  は  $(z_1, \dots, z_n)$  の  $\Delta$  に関して非退化であるという. 非退化  
の Newton 境界に関して は次が知られている.

定理 2. (Kouchnirenko [1])  $f$  が非退化ならば  $\mu(f)$  は  $\Gamma(f)$   
だけから決まる Newton 数  $\sum_{\nu \in \Gamma(f)} \nu$  と一致する. (退化しているときは  
 $\mu(f) \geq \sum_{\nu \in \Gamma(f)} \nu$ .)

定理 3. (Arnold [2])  $f_t(z_1, \dots, z_n)$  が, 各  $t$  に関して非退化で,  
 $\Gamma(f_t)$  が動かすければ, 一様安定半径がある. 実は  $\mu^*$ -  
不変でもある.

前半の主張は [2] をみればわかる. 後半は.  $W = \{(z, t);$   
 $f(z, t) = 0\}$ ,  $T = \{(0, t)\}$  と ( $z$ ,  $W-T$ ,  $T$  が  
Whitney (b) 条件を満たす事と同値である).  $W$  上に解析曲線  
 $z(s) = (z_1(s), \dots, z_n(s))$ ,  $z_i(s) = d_i s^{a_i} + \dots$ ,  $t(0) = t_0$  と;

$f(z(s), t(s)) \equiv 0$  とする。簡単のため  $z_i, z_i(s) \neq 0 \leq i, \Delta \in \Gamma(f_c)$  の面  $\Sigma$  で,  $\gamma = \mathbb{R}^n$  線型函数  $\sum a_i x_i$  が最小値  $d \leq \epsilon$  となる面  $\Sigma \subset \Delta$  とする。  $T_{(z(s), t(s))} W$  は ベクトル  $(\text{grad} f_c, \frac{\partial f_c}{\partial t})$  に直交する  $n$  次元ベクトルで, その極限は,

$$\lim_{s \rightarrow 0} (\text{grad} f_{t(s)}(z(s)), \frac{\partial f_c}{\partial t}(z(s)))$$

則ち,  $\tilde{U} = (U, 0)$  の直交補空間.  $\Sigma = \mathbb{R}^n, U$  は

$$U_i = \begin{cases} \frac{\partial f_\Delta}{\partial z_i}(\alpha) & i \in I \\ 0 & i \notin I \end{cases}$$

$I = \{i \mid \frac{\partial f_\Delta}{\partial z_i}(\alpha) = 0\}$  とする.  $a_i$  は  $\max$  になるもの.

今  $\Sigma$  上の点列  $\{P_\nu\}$  と  $T\Sigma$  の点列  $\{Q_\nu\}$  で,  $\lim P_\nu = \lim Q_\nu = (0, t_0)$  なるもの  $\Sigma$  とすれば,  $\lim \overline{P_\nu Q_\nu}$

を  $\omega$  とすると  $\omega_i = \begin{cases} a_i & (i \leq n, a_i \text{ minimum}) \\ 0 & (\text{otherwise}, i \leq n) \\ c & (i = n+1) \end{cases}$

とすると,  $\omega = (0, \dots, 0, c)$  とすると,  $\omega$  は  $\Sigma$  の法線である.

$\omega$  の場合も  $(\omega, \tilde{U}) = 0$  であり,  $\omega \in \lim T_{P_\nu} W_0$

である.  $\omega$  と  $\tilde{U}$  が  $0$  にならない  $i$  と共有するとは,

$$0 = \frac{d}{ds} f_{t(s)}(z(s)) = \left( \sum_{i=1}^n \frac{\partial f_\Delta}{\partial z_i}(\alpha) \cdot \dot{z}_i(s) \right) s^{d-1} + \dots$$

より,  $(\omega, \tilde{U}) = 0$  が得られる。(証明終).

ついでに, 次を示しておこう.

定理 4.  $\{f_c\}$  が  $\mu^*$ -不変ならば一様安定半径が存在する.

証明. 結論を否定して, Curve Selection lemma を用

$\delta_j \in \mathbb{R}, \exists Z(\lambda) = (\alpha_1 \lambda^{a_1}, \dots, \alpha_n \lambda^{a_n}) \cdot t(0) = t_0$

$$z, \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial f_{t(\lambda)}(Z(\lambda))}{\partial z_i} = \lambda(\lambda) \bar{z}_i(\lambda) \quad \text{と成る.} \\ f_{t(\lambda)}(Z(\lambda)) = 0 \end{array} \right. \quad (\lambda(\lambda) \neq 0)$$

$$I = \{ \bar{v}, \bar{c} : \text{minimum} \} \text{ とすれば, } \lim_{\lambda \rightarrow 0} \text{grad}_{f_{t(\lambda)}} Z(\lambda) = \bar{v}, \quad \bar{v}_i = \begin{cases} \bar{c}_i & c \in \mathbb{Z} \\ 0 & \end{cases}$$

従つて,  $\lim_{\lambda \rightarrow 0} T_{(Z(\lambda), t(\lambda))} W = (\bar{v}, \bar{c})^\perp$  或  $(\bar{0}, c)^\perp$  の形。  
しかし, Whitney (b) は Whitney (a) を含み,  $(\bar{0}, c)^\perp$  と成る  
事は不可。したがつて,  $\lim_{\lambda \rightarrow 0} T_{(Z(\lambda), t(\lambda))} W = (\bar{v}, \bar{c})^\perp$ 。今

$P_\nu = (Z(\nu), t(\nu)) \quad (\nu \rightarrow 0)$  に置く,  $Q_\nu = (0, t(\nu))$   
とすれば,  $\overline{P_\nu Q_\nu} \xrightarrow{\nu \rightarrow 0} v$ 。依つて,  $((0, 0) | (\bar{v}, \bar{c})) =$   
 $\|v\|^2 > 0$  である,  $\lim_{\nu \rightarrow 0} \overline{P_\nu Q_\nu} \neq \lim_{\nu \rightarrow 0} T_{P_\nu} W$ 。これは Whitney  
(b) に反する。

§3. Theorem 2, 3 に見た様に, Newton 境界は非退化と軌  
立特異点と位相的に完全に記述する。非退化で有り境界の場  
合も Newton 数が最大となる座標をと, 適当なよい座標系に  
関して, Newton 境界をしろべければ, 少なからぬ位相的情報  
をひきだせる。次の定理は Newton 境界が  $\mu$ -不変族で, と  
の程度動くかを, 一番やさしい時に記述したものである。

定理 5.  $f_t(x, y)$  を  $\mu$ -不変な曲線族とする。その  
時, parameter  $t$  に analytic な座標変換  $(x(t), y(t))$  が  
存在し, (i)  $(x(0), y(0)) = (x, y)$

$$(ii) \Gamma(f_t; (x(t), y(t))) = \Gamma(f_0).$$

証明は [O<sub>2</sub>] を見ればよい。  $m \geq 3$  のときは、全然わかっている。

予想 2.  $f_t(z_1, \dots, z_n) : \mu$ -不変族 (or  $\mu^*$ -不変族) であり、 $f_0$  が非退化とする。そのとき  $f_t$  も適当な座標系に関して非退化である。(  $m=2$  のときは正しい。 )

### 参考文献

- [K] Kouchnirenko: Polyèdre de Newton et nombres de Milnor, Invent. Math., 32.(1976), 1-31.
- [L-R] Lê and Ramanujam; The invariance of Milnor's number implies the invariance of the topological type.
- [O<sub>1</sub>] Oka, On the bifurcation of the multiplicity and topology of the Newton boundary, J. Math. Soc. Japan, Vol. 31, No. 3, 1979, 435-450.
- [O<sub>2</sub>] Oka: On the stability of the Newton boundary, to appear in AMS reports.