

On free boundary Plateau problem for
general dimensional surfaces

阪大 理 中内伸光
(Nobumitsu Nakaochi)

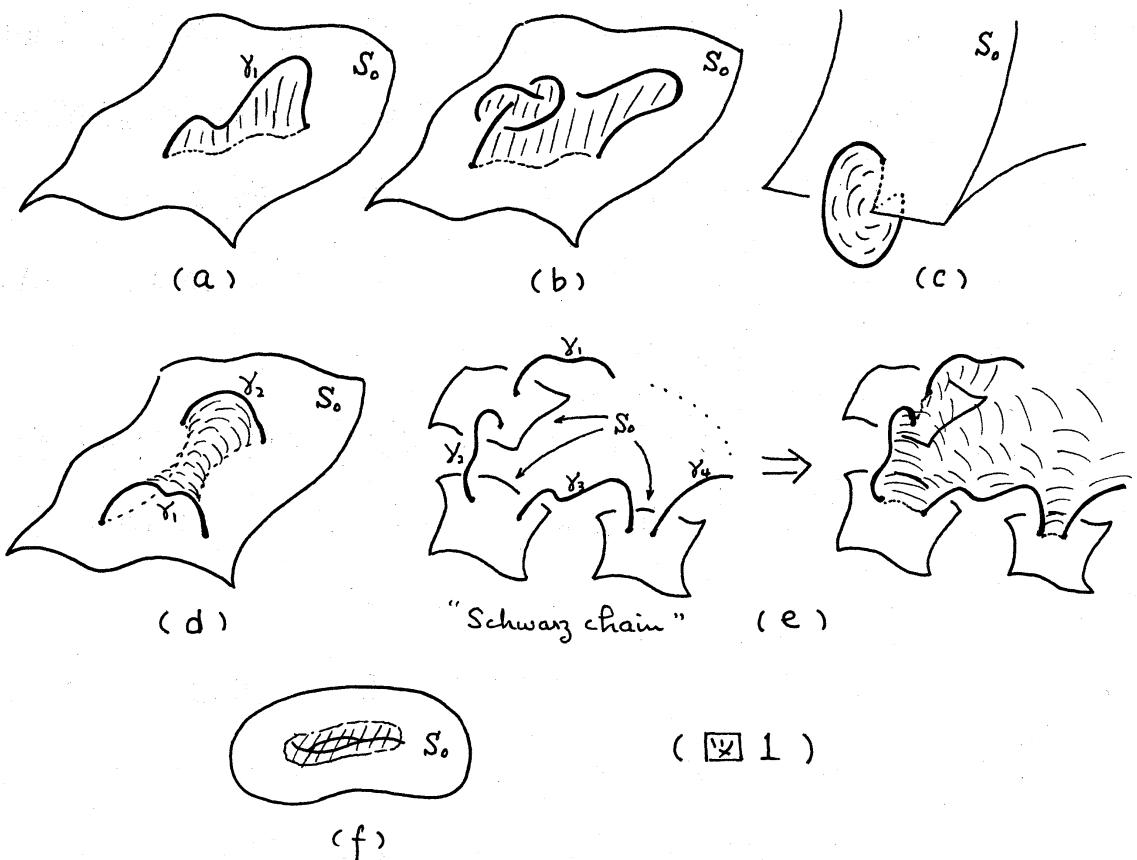
1. (古典的) Plateau問題とは、「 \mathbb{R}^3 の中の与えられたに Jordan曲線を張る(単連結な)曲面全体の中で面積最小のものを求めよ」というものであり、これは針金に石鹼膜を張って実験を繰り返した19世紀のベルギーの物理学者Plateauにちなんでいる。この問題を数学的に扱う際、単連結な曲面とは、単位円板 $D = \{ |z| \leq 1 \}$ の内部で smooth 且つ連続写像 f のことをあり、曲面 f が Jordan曲線 γ を張るとは、 $f|_{\partial D}$ が γ の parametrization であることをいふ。 f の面積 $A(f)$ は次で与えられる；

$$A(f) := \iint_{\text{int } D} \sqrt{\left\| \frac{\partial f}{\partial x} \right\|^2 + \left\| \frac{\partial f}{\partial y} \right\|^2 - \left\langle \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right\rangle^2} dx dy \quad (z = x+iy)$$

このような設定のもとでの面積最小解の存在は、1930年代に Radó 及び Douglas によって与えられた。

2. そのと平行して、Plateau問題の様な拡張が行われたが、その一つは自由境界問題である。これも古くから考えられてきたものであり、例えば、Plateau問題における

Jordan 曲線 γ を、図 1 における 3 種の compact な連続曲面 S_0 。（Jordan 曲線と同様に、一般には滑らかとは仮定しない。 $\partial S_0 = \emptyset$ も $\neq \emptyset$ も良い。）と、その上に端点をもつ有限個の Jordan 弧 $\gamma_1, \dots, \gamma_k$ に置きかえた状況のもとで。 γ_i ($i=1, \dots, k$) は境界の一部分とし、境界の残りの部分は S_0 上にのってい（単連結な）曲面全体の中で面積最小のものを求めよ（“部分的自由境界問題”）とか、あるいは S_0 上に境界がすべてのってい（可縮でない、単連結な）曲面全体の中で面積最小のものを求めよ（“全自由境界問題”）といふものである。



(2)

3. Plateau問題のもう一つの拡張は、曲面の高次元化である。こも現在まで幾通りかの方法で扱われている。

Plateau問題の定義をもう一度振返ってみよう：「 \mathbb{R}^3 の中の (\mathbb{R}^n) 与えられた $\text{Jordan 曲線} \ni \text{張る} \text{曲面全体の中}$ で面積最小のもと求めよ。」この定義を見ると、3つの要素

- ① object
- ② objectに付随する量
- ③ object間の関係

が含まれていることがわかるが、逆に、この3要素を指定すればこれがPlateau問題（あるいは、もっと一般の二のようない変分問題）の扱い方を定めることは思われる。ただ高次元の場合は、2次元のときのような扱いは望むべくも無く、象徴的に言うと、“map”としてではなく、“set”としての側面を取り上げ、曲面の位相型にこだわらないことが一般に要求される。

4. さて、「自由境界問題（2次元）」と「曲面の高次元化」を見たとき、一般次元自由境界問題をどう設定するかといつのは自然な問い合わせである。一般次元のPlateau問題は、既に様々な方法で扱われているから、自由境界問題の設定には、まず“object”として何を採用するかというところからはじめれば良い。自由境界部分の挙動の複雑さ、例えば、2次元

の場合をさえ、 S_0 の形状によつては、それはど pathological でなければ、面積最小解の自由境界が連續曲線でないことを（あり得る）考慮すると、粗朴な点集合としての扱いが適切であるように思ひ出す。実は、1960年頃、E. R. Reifenberg が、上の言ひ方に従うと

- ① compact set
- ② Hausdorff measure
- ③ homological condition

とし、一般次元 Plateau 問題を設定し、解の存在と正則性（内部が a.e. real analytic）を導いた。ここで、③について説明しよう。以下、ambient space は \mathbb{R}^n とする。
 G は位数群 $\Gamma = A$ の compact abelian group、 A は境界 Γ の compact set。 $\Gamma \in H_{m-1}(A; G)$ の subgroup とする。このとき、曲面 X (= compact set $X \subset A$) に対する

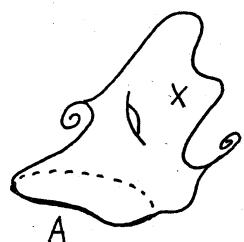
$$K = \text{Ker } \{i_* : H_{m-1}(A; G) \rightarrow H_{m-1}(X; G)\}$$

を彼は "algebraic boundary" と呼んだ。

これは、 X が A を張る 3 部分を

homologically に定量的にあらわしたもので (図2)

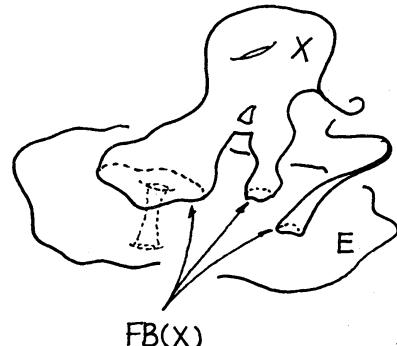
あると見ゆる。 $K \subset \Gamma$ のとき、 X は "surface with boundary $\subset \Gamma$ " であると呼び (以下、これを " X は Γ を張る" と呼ぶことにす)。 Γ を張る曲面 (= compact



set) 全体を $\Omega(\Gamma)$ としとき。 $\Omega(\Gamma)$ の中で m 次元体積 (= m 次元 Hausdorff measure) 最小問題を設定し、解いたのである。

5. $\xi = \tau$ 。この考え方沿って、自由境界問題の一つの設定をしてみよう。 G は、同じく係數群 $= 3$ compact abelian group とし。 E は (自由) 境界が 3 compact set とする。 $\Gamma \in H_{m-1}(E; G)$ の subgroup としよう。曲面に 3 compact set X に対して、 $FB(X) := X \cap E$ が、ちょうど曲面 X の E 上の (自由) 境界に相等するものである。このとき、包含写像

$$\begin{array}{ccc} FB(X) & \xhookrightarrow{i} & X \\ \downarrow j & & \\ E & & \end{array}$$



(図3)

$$\begin{array}{ccccc} H_m(X, FB(X); G) & \xrightarrow{\partial} & H_{m-1}(FB(X); G) & \xrightarrow{i_*} & H_{m-1}(X; G) \\ & & \downarrow j_* & & \\ & & H_{m-1}(E; G) & & \end{array}$$

が induce される。 $\xi = \tau$ 。 X が Γ は “freely” (= 張る) とする。 $j_*(\text{Ker } i_*) (= \text{Im}(j_* \circ \partial)) \subset \Gamma$ のことを定義し、 Γ は freely (= 張る) compact set 全体を $\Omega_{\text{free}}(\Gamma)$

と書くことにする。また、 X の m 次元体積を

$$\text{Vol}^m(X) := \mathcal{H}^m(X \setminus \text{FB}(X))$$

(但し、 \mathcal{H}^m は m 次元 Hausdorff measure)

で定義する。このとき、次式成り立つ。

定理. $\Omega_{\text{free}}(\Gamma) \neq \emptyset$ であれば、 $\Omega_{\text{free}}(\Gamma)$ には、 m 次元体積最小のものが存在し、さらには、 \mathcal{H}^m -a.e. real analytic である。

まず、 $\Omega_{\text{free}}(\Gamma)$ には、 $\Omega(\Gamma)$ と同様、Hausdorff distance で距離が入るに注意する。定理の証明は、存在についでは、次の 2 つの step からなる。

step 1: $\Omega_{\text{free}}(\Gamma)$ は、局所点列 compact である。

step 2: 次を満たすような $\Omega_{\text{free}}(\Gamma)$ の列 $\{X_i\}_{i=1}^\infty$ がある;

(1) $\{X_i\}_{i=1}^\infty$ は最小列、即ち、

$$\lim_{i \rightarrow \infty} \text{Vol}^m(X_i) = \inf \{ \text{Vol}^m(X); X \in \Omega_{\text{free}}(\Gamma) \}$$

(2) $B(P, r) \cap \text{FB}(X_i) = \emptyset$, $P \in X_i$ ならば。

$$\text{Vol}^m(X_i \cap B(P, r)) \geq \alpha(m) r^m$$

(但し、
 $B(P, r) := \{Q \in \mathbb{R}^n; |Q - P| < r\}$
 $\alpha(m) := \text{unit } m\text{-ball の体積}$

"freely = 張る" と "うのは Reifenberg の "張る" とは異
なり。 (homology の準同型の) Kernel の 2 つあります。 Image
も介入するので。 一般には都合が悪いと思われる点がある。

この場合は object が compact set である。 homology が
Čech homology であると "うのは効く" です。 Step 1 が
示されています。 Step 2 は、点集合の収束列に対する m 次元体積
が一般には下半連續ではありませんため、必要な部分があります。

この 2 つの step が示されています後、Step 2 の列 $\{X_i\}_{i=1}^{\infty}$ は、Step 1
なり。 ある $X_{\infty} \in \Omega_{\text{free}}(\Gamma)$ に収束し、Step 2 の条件から、
 X_{∞} が最小体積をもつことが示されています。存在が言えます。

解の正則性については、このように構成した解が求める正
則性をもつことが、Reifenberg の議論 ([3]) に従って証明
できます。そのような正則性をもつ最小解がと山山は良いと
いふ立場からは、彼の Plateau 問題の解の存在と正則性を用
いて、次のようにしても良い：まず、上の最小解 X_{∞} の存
在の前提の下で、compact set $FB(X_{\infty})$ の境界とします

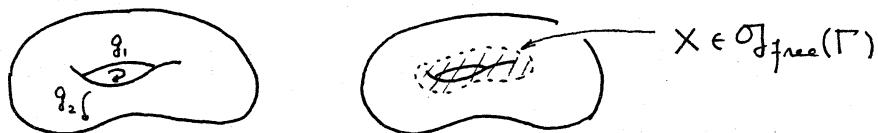
$$\Gamma_0 := \text{Ker } \{ i_* : H_{m-1}(FB(X_{\infty}); G) \rightarrow H_{m-1}(X_{\infty}; G) \}$$

は示します。 (Reifenberg の) Plateau 問題を解く。解 $X^* \in$
 $\Omega(\Gamma_0)$ が得られます。このとき、明らかに $\text{Vol}^m(X^*) \leq$
 $\text{Vol}^m(X_{\infty})$ である。一方、 $X_{\infty} \in \Omega_{\text{free}}(\Gamma)$, $X^* \in \Omega(\Gamma_0)$
より $X^* \in \Omega_{\text{free}}(\Gamma)$ であることがわかる。 $\text{Vol}^m(X_{\infty}) \leq$

$\text{Vol}^m(X^*)$ となる。したがって、 X^* も我々の自由境界問題の解であることになり、さらに、 X^* は Reifenberg の解だから求めた正則性をもつ。

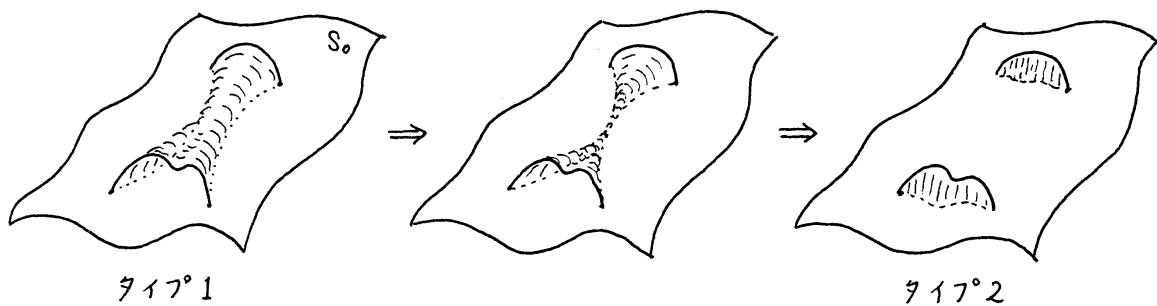
6. 最後に、2 次元の簡単な例を少し見てみよう。

例えば、図 1 の (f) のトーラス $S_0 \cup E$ をしよう。 $H_1(E; G) = \langle g_1 \rangle \oplus \langle g_2 \rangle$ であるが、 $\Gamma = \langle g_1 \rangle$ とし $\Omega_{\text{free}}(\Gamma)$ を考えると、トーラスの穴を張る曲面はすべて $\Omega_{\text{free}}(\Gamma)$ に属する (図 4)。



(図 4)

2. 述べたように部分的自由境界問題に対しても、 $E = S_0 \cup Y_1 \cup \dots \cup Y_k$ と置くことによって適用できる。例えば、図 1 の (d) の場合を考えてみよう。曲面を単位円板からの写像として扱ったときには、面積最小解の存在は一般には保証されない。(存在・非存在は、 S_0, Y_1, Y_2 の形及び配置 (= depend する。) 2 つの Jordan 弧 Y_1, Y_2 の距離が Y_1, Y_2 の直径に比べてある程度大きくなないと、図 5 におけるように、タイプ 1 の曲面よりタイプ 2 の曲面 (2 つの曲面に退化) の面積の方が小さくなってしまうからである。

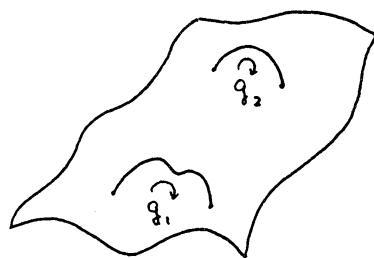


(図5)

classical には、タイプ2の ような退化を避けたため、退化曲面の面積の下限を A' 、タイプ1の ような曲面の面積の下限を A とします。 「 $A < A'$ 」 と いう仮定の下で、タイプ1、即ち、求める設定の面積最小解の存在が示されました。 「 $A < A'$ 」 の ような条件は、一般に "Douglas condition" と呼ばれます。

さて、これを我々の設定で考えてみよう。 E として

$S_0 \cup \gamma_1 \cup \gamma_2$ 1 = 2 3. $H_1(E; G) = \langle g_1 \rangle \oplus \langle g_2 \rangle$ である (図6)。

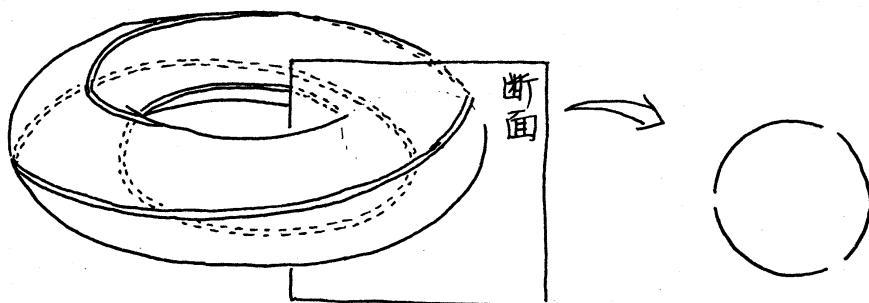


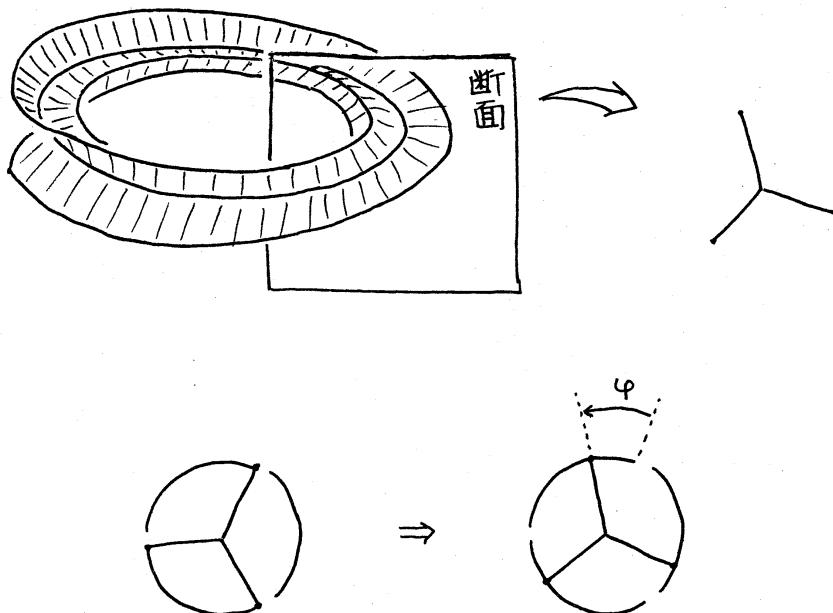
(図6)

さて、 $\Gamma := \langle g_1 - g_2 \rangle$ とおきと。 タイプ1 及びタイプ2の曲面はいすみも $\Omega_{free}(\Gamma)$ に属する。 $\Omega_{free}(\Gamma)$ における面積

最小解の存在は、退化・非退化（位相型）は不問として、最小解ものが存在するといつて示してある。

さて、これまであまり取立てて触れてないが、たゞ、 homology の係數群 G は compact abelian group であり、實際上、概ね $G = \mathbb{Z}_2$ とする。即ち、比較族では non-orientable な曲面も許容する立場である。たゞ、 $G = \mathbb{Z}_2$ の場合といつて、どうでもない。 $G = \mathbb{Z}_3$ の例を一つ見てみよう。図 7 における 3 つの E に対して、ねじれ 3 枚羽 (triple Möbius band) X_3 を考へる。 X_3 の境界は Jordan 曲線で、 X_3 はそれの境界とする面積最小解であり、これは J. F. Adams によるとある。図の 3 つに、角度半円回転させた Adams の“曲面” (境界は E 上にのってある) を X_4 とする。 X_4 はすべて $\Omega_{\text{free}}(\mathbb{Z}_3)$ に属するといわれかる ($H_1(E; \mathbb{Z}_3) \cong H_1(S^1; \mathbb{Z}_3) \cong \mathbb{Z}_3$)。さらに、これらはすべて $\Omega_{\text{free}}(\mathbb{Z}_3)$ における面積最小解であり、各 X_4 は X_3 の角度半円回転して得られるから、解の連続 family (“block”) となる。





(図7)

《参考文献》

- [1] E.R. Reifenberg : Solution of the Plateau problem for m -dimensional surfaces of varying topological type , Acta Math. 104 (1960) 1-92 .
- [2] E.R. Reifenberg : An epiperimetric inequality related to the analyticity of minimal surfaces , Ann. of Math. 80 (1964) 1-14 .
- [3] E.R. Reifenberg : Analyticity of minimal surfaces , Ann. of Math. 80 (1964) 15-21 .

- [4] N.Nakauchi : On free boundary Plateau problem for
general dimensional surfaces, preprint.