

## モノドロミー群が可約な大久保型方程式

城西大 土屋 進 (Susumu Tsuchiya)

一般に有理関数係数の連立一階線形常微分方程式

$$\frac{dx}{dt} = A(t)x \quad (t \in S: \text{リーマン球面})$$

$A(t)$ : 有理関数を成分とする  $d$  次正方行列

のモノドロミー群が可約であるとき、方程式自身が可約である (すなわち次のような  $R(t)$  が存在する) ことは知られているが、ここでは大久保型方程式についてその構成的な証明を与える。

$R(t)$  は有理関数を成分とし、行列式が 0 でない  $d$  次正方行列で、 $x$  に変換 " $x = R(t)y$ " を施すと上の方程式は

$$\frac{dy}{dt} = B(t)y$$

$$B(t) = \begin{pmatrix} B_{11}(t) & 0 \\ B_{21}(t) & B_{22}(t) \end{pmatrix}$$

の形になる。

さて連立常微分方程式

$$(tI - B) \frac{dx}{dt} = Ax \quad \text{---} (*)$$

$I$  :  $d$  次単位行列

$B$  : 定数係数の  $d$  次対角行列 ( $= \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_d)$ )

$A$  : 定数係数の  $d$  次正方行列

$x$  :  $d$  次元列ベクトル

を考える。  $A$  は次の条件を満すものとする。

(i)  $A$  は対角化可能で、その固有値を  $\rho_1, \dots, \rho_d$  とするとき、各  $\rho_j$  ( $j=1, \dots, d$ ) は負の整数でなく、 $\rho_j$  と  $\rho_k$  が異なるとき  $\rho_j - \rho_k$  は整数でない。

(ii)  $B$  の対角成分を等しいものをまとめて並べておき、最初の  $m_1$  個、次の  $m_2$  個、 $\dots$ 、 $m_r$  個が等しいとするとき、それに応じて  $A$  を

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \dots & A_{1r} \\ \dots & \dots & \dots \\ A_{r1} & \dots & A_{rr} \end{pmatrix}$$

$$A_{ij} = (m_i, m_j) \text{ 行列}$$

のように区分けするとき、 $A_{11}, \dots, A_{rr}$  は対角行列である。そしてその対角成分  $a_{ii}$  ( $i=1, \dots, d$ ) は整数でなく、 $a_{ii}$  と  $a_{jj}$  が共に  $A_{kk}$  の対角成分であるとき  $a_{ii} -$

$a_{jj}$  は整数でない。

最後に (\*) が accessory parameter を持たないという

条件:

$$d^2 - d + 2 - \sum_{j=1}^r m_j^2 - \sum_{k=1}^s n_k^2 = 0$$

(ただし  $n_1, \dots, n_s$  は  $A$  の固有値の重複度)

を置く。

以上の条件のもとで (\*) は  $\lambda_1, \dots, \lambda_d, \infty$  を特異点 (極又は分岐点) に持つ基本解  $X = (x_1, \dots, x_d)$  を持つ。

$\theta \in S^* = S - \{\lambda_1, \dots, \lambda_d, \infty\}$  を基点とする基本群

$\pi_1(S^*, \theta)$  の  $X$  に関するモノドロミー表現

$$\rho: \pi_1(S^*, \theta) \longrightarrow GL(d, \mathbb{C})$$

の像を  $G$  とする。

### 補助定理

モノドロミー群が可約 (i.e.  $\mathbb{C}^d$  の  $p$  次元部分空間  $V$  で、

$\forall M \in G$  に対して  $MV \subset V$  を満たすものが存在する)

$\Rightarrow \exists X^*$ : (\*) の基本解

す.て  $X^*$  に関するモノドロミー表現の像  $G^* \ni \forall M^*$

$$M^* = \begin{pmatrix} * & 0 \\ * & * \end{pmatrix} \Bigg\} p$$

証明.  $\mathbb{C}^d$  の基底  $\{v_1, \dots, v_d\}$  を  $\{v_{d-p+1}, \dots, v_d\}$  が  $V$  の基底になるように選んでおき

$$v_j = \begin{pmatrix} v_{1j} \\ \vdots \\ v_{dj} \end{pmatrix} \quad (j=1, \dots, d)$$

と表わして、

$$x_j^* = \sum_{i=1}^d v_{ij} x_i \quad (j=1, \dots, d)$$

と定め、 $X^* = (x_1^*, \dots, x_d^*)$  とおけばよい。 [証明終]

### 定理

(\*) のモノドロミー群が可約であれば、微分方程式 (4) 自身も可約である

証明. (\*) のモノドロミー群が  $p$  次元の不変部分空間を持つとして、補助定理で得られ (4) の基本解を  $X = (x_1, \dots, x_d)$  とする。

$$x_j = \begin{pmatrix} x_{1j} \\ \vdots \\ x_{dj} \end{pmatrix} \quad (j=1, \dots, d)$$

とおくと行列

$$\tilde{X} = \begin{pmatrix} x_{1, d-p+1} & \dots & x_{1d} \\ \dots & \dots & \dots \\ x_{d, d-p+1} & \dots & x_{dd} \end{pmatrix}$$

の rank は  $p$  であるから、この行列の適当な  $p$  行を選んで作った小行列  $U$  は正則行列である。そして  $\tilde{X} U^{-1}$  は  $S$  上の有理関数を成分とする行列である。

実際、 $\tilde{X} U^{-1}$  が分岐する可能性があるのは、 $\lambda_1, \dots, \lambda_d, \infty$

のみである。一方  $S^*$  上の  $\theta$  を基点とする任意の閉曲線  $\alpha$  を考え、そのホモトピー類  $[\alpha]$  に対応する  $G$  の元  $M_\alpha$  は

$$M_\alpha = \begin{pmatrix} M_{11} & 0 \\ M_{21} & M_{22} \end{pmatrix}$$

と表わせる。 $\alpha$  に沿って  $\tilde{X}$  を解析接続すると  $\tilde{X}M_{22}$  となる。同様に  $U$  を解析接続するとやはり  $UM_{22}$  となるから、 $\tilde{X}U^{-1}$  は  $\alpha$  に沿って解析接続しても変化しない。すなわち  $\tilde{X}U^{-1}$  の成分は分岐点を持たないから有理関数である。

そこで  $(d, d-p)$  次定数行列  $P$  を  $R = (P \ \tilde{X}U^{-1})$  の行列式  $\det R \neq 0$  となるように選ぶ。例えば、 $U$  が  $\tilde{X}$  の最後の  $p$  行である場合は  $\tilde{X}U^{-1} = \begin{pmatrix} * \\ \vdots \\ I \end{pmatrix}_{d-p}$  であるから  $P = \begin{pmatrix} I \\ 0 \end{pmatrix}_{d-p}$

と選ぶがよい。そこで “ $x = Ry$ ” という変換を施すと

(\*) は

$$\frac{dy}{dt} = R^{-1}(tI - B)^{-1} \left( AR - (tI - B) \frac{dR}{dt} \right) y \quad (**)$$

となる。この  $y$  の係数を計算するために先ず  $AR - (tI - B) \frac{dR}{dt}$  を計算すると

$$AR - (tI - B) \frac{dR}{dt} = (Q - (tI - B) \tilde{X} \frac{dU^{-1}}{dt})$$

$$\text{したがって } Q = AP - (tI - B) \frac{dP}{dt} = AP$$

であるから

$$\begin{aligned} & R^{-1}(tI-B)^{-1}\left(AR - (tI-B)\frac{dR}{dt}\right) \\ & = \left(R^{-1}(tI-B)^{-1}Q - R^{-1}\tilde{X}\frac{dU^{-1}}{dt}\right) \end{aligned}$$

となり、

$$\begin{aligned} R^{-1}\tilde{X}\frac{dU^{-1}}{dt} &= R^{-1}\tilde{X}U^{-1}U\frac{dU^{-1}}{dt} \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ I \end{pmatrix} U\frac{dU^{-1}}{dt} = \begin{pmatrix} 0 \\ U\frac{dU^{-1}}{dt} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

すなわち (\*\* ) は

$$\frac{dy}{dt} = \begin{pmatrix} C_{11} & 0 \\ C_{21} & C_{22} \end{pmatrix} y$$

の形である。

(証明終)

上の証明の  $C_{ij}$  は一般に二位以上の極を持つ。一位の極のみを持つように出来るかはまだわかりません。

### [参考文献]

大久保謙二郎: On the Group of Fuchsian Equations

都立大学数学教室セミナー報告