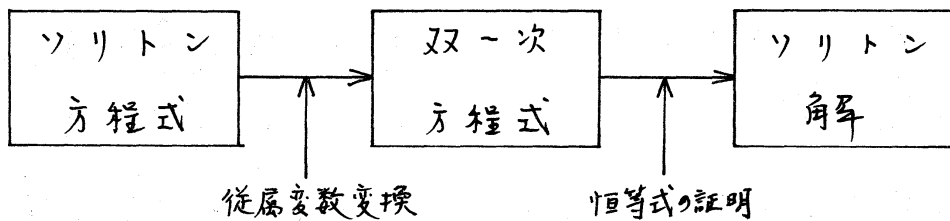


## 代数ソリトン解の直接証明

山口大学教養部物理 松野好雅 (Yoshimasa Matsuno)

### 1. 序論

ソリトン方程式の厳密解法のひとつとして知られてゐる双一次変換法 (広田の方法) は、 $N$ -ソリトン解を構成する上で特に有効である。この方法はソリトン方程式を従属変数変換により双一次方程式に変換し、後者を議論の出発点とするものである (下図参照)。



ソリトン解は純代数的に構成できるが、その際多項式から成る恒等式を数学的帰納法で証明する必要がある。

さて、ソリトン解の多くは行列式によって書かれることはよく知られてゐるが、最近 Wronsky 行列式による解の表示を用い、解の証明を Plücker の関係式や Jacobi の恒等式などの行列式に関する恒等式に帰着する試みがなされてゐる:

Satsuma (1979) : KdV eq., MKdV eq.

Freeman and Nimmo (1983): KdV eq., KP eq., Boussinesq eq.

Nimmo (1983): Toda eq.

Freeman (1984): Nonlinear Schrödinger eq.

. Davey-Stewartson eq.

Hirota (1986): Classical Boussinesq eq.

Hirota and Nakamura: (1987) Toda molecule eq.

この直接証明法により方程式や解の構造がより深く理解されるようになつてきた。さて、ソリトン解の中には代数関数で表わされる解が知られてゐる。Benjamin-Ono (BO) 方程式や、Kadomtsev-Petviashvili (KP) 方程式の代数解はその典型的な例であるが、これらの解の Wronsky 行列式による表示はまだ知られておらず、上記の解の直接証明法はそのまゝの形では適用できない。しかしながら解が行列式で書けることから推察して、解は何らかの行列式に関する恒等式を満たすことが予想される。ここでは BO 方程式と KP 方程式の代数解についてこの予想が実際正しく、解は Jacobi の恒等式を満たすことを示す。ソリトン方程式には Pfaffian で表わされる行列式とは全く異なる解をもつものもあることが知られてゐるが、最近著者が提案した深川水の中での波動を記述するモデル方程式の代数的  $N$ -ソリトン解が Pfaffian によつて書かれることを最後に示す。

## 2. BO方程式

こゝではBO方程式の代数的N-ソリトン解が、行列式に関するJacobiの恒等式を満たすことを証明する。詳細は文献1)を参照のこと。

BO方程式は次の形に書かれる：

$$u_t + 4uu_x + H u_{xx} = 0, \quad u = u(x, t) \quad (2.1a)$$

こゝで演算子HはHilbert変換で

$$H u(x, t) = \frac{1}{\pi} P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{u(y, t)}{y-x} dy \quad (2.1b)$$

で定義される。(2.1)の従属変数変換

$$u = \frac{i}{2} \frac{\partial}{\partial x} \ln(f^*/f), \quad f \propto \prod_{j=1}^N \{x - x_j(t)\}, \quad \text{Im } x_j(t) > 0 \quad (2.2)$$

を行くと、次の双一次方程式に帰着できる。

$$i(f_x^* f - f_x f^*) = f_{xx}^* f - 2f_x^* f_x + f_{xx} f^* \quad (2.3)$$

(2.3)のN-ソリトン解は

$$f = \det M \quad (2.4a)$$

$$M = (m_{jk}) = \begin{cases} i\theta_j + 1, & (j=k) \\ \frac{2a_j}{a_j - a_k}, & (j \neq k) \end{cases} \quad (2.4b)$$

$$\theta_j = a_j(x - a_j t - x_{0j}) \quad (2.4c)$$

と書かれる。こゝで $a_j$ は、条件 $a_j > 0$ ,  $a_j \neq a_k$  ( $j \neq k$ )を満たす各ソリトンの振幅を表わす定数である。

解の直接証明に入る前に次の記号を導入する。これは次章のKP方程式の場合にも用いる：

$$f(\theta_1, \dots, \theta_n) = \frac{1}{i^n} \frac{\partial^n \det M}{\partial \theta_1 \dots \partial \theta_n} \quad (2.5)$$

$$\Delta_{jk} = \frac{\partial \det M}{\partial m_{jk}}, \quad ( : \text{Cofactor of } m_{jk} ) \quad (2.6)$$

$$\Delta_{jk}(\theta_1, \dots, \theta_n) = \frac{\partial}{\partial m_{jk}} f(\theta_1, \dots, \theta_n), \quad (j, k \neq \theta_1, \dots, \theta_n) \quad (2.7)$$

$$I_{m,n} = \begin{vmatrix} & & a_1^m \\ & M & \vdots \\ & & a_n^m \\ -a_1^n, \dots, -a_n^n & & 0 \end{vmatrix}, \quad (m, n = 0, 1, \dots) \quad (2.8)$$

上記定義の下で次の行列式に関する恒等式が成り立つ。

$$\begin{vmatrix} & x_1 \\ & \vdots \\ M & x_n \\ y_1, \dots, y_n & z \end{vmatrix} = |M| z - \sum_{j,k} \Delta_{jk} x_j y_k \quad (2.9)$$

$$\Delta_{jk} = -f(\theta, k) \frac{2a_k}{a_k - a_j} - 4 \sum_{\substack{m,n \\ (m,n \neq j,k)}} \Delta_{mn}(\theta, k) \frac{a_m a_n}{(a_m - a_j)(a_n - a_k)} \quad (2.10)$$

$$I_{1,0} = \sum_j f(\theta) a_j = \sum_j \Delta_{jj} a_j \quad (2.11)$$

$$I_{1,1} = \sum_j f(\theta) a_j^2 - \sum'_{j,k} f(\theta, k) a_j a_k \quad (2.12)$$

ここで  $\sum'_{j,k}$  は  $j \neq k$  という条件の下での  $j, k$  に関する和を表す。

また、行列式の性質を用うと次の恒等式も得られる。

$$\begin{vmatrix} & a_1 \\ & \vdots \\ M & a_n \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} & a_1 \\ & \vdots \\ \hat{M} & a_n \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} \quad (2.13a)$$

$$\hat{M} = (\hat{m}_{jk}) = \begin{cases} i\theta_j, & (j = k) \\ \frac{a_j + a_k}{a_j - a_k}, & (j \neq k) \end{cases} \quad (2.13b)$$

$$|M| = |\hat{M}| + \begin{vmatrix} & & & 1 \\ & & \hat{M} & \vdots \\ & & & 1 \\ -1, \dots, -1 & & & 0 \end{vmatrix} \quad (2.14)$$

$$\begin{vmatrix} M & a_1 \\ \vdots & \vdots \\ a_N & a_N \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \hat{M} & a_1 \\ \vdots & \vdots \\ a_N & a_N \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} & a_1 & 1 \\ & \vdots & \vdots \\ \hat{M} & \vdots & \vdots \\ & a_N & 1 \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 & 0 \\ -1, \dots, -1 & 0 & 0 \end{vmatrix} \quad (2.15)$$

$$|M|^* = |M^*| = (-1)^N \left\{ |\hat{M}| - \begin{vmatrix} & 1 \\ & \hat{M} \\ & \vdots \\ & 1 \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} \right\} \quad (2.16)$$

$$\begin{vmatrix} M & a_1 \\ \vdots & \vdots \\ a_N & a_N \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix}^* = (-1)^{N+1} \begin{vmatrix} & 1 \\ & \hat{M} \\ & \vdots \\ & 1 \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix} \quad (2.17)$$

$$\begin{vmatrix} M & a_1 \\ \vdots & \vdots \\ a_N & a_N \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix}^* = (-1)^N \left\{ - \begin{vmatrix} \hat{M} & a_1 \\ \vdots & \vdots \\ a_N & a_N \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} & a_1 & 1 \\ & \vdots & \vdots \\ \hat{M} & \vdots & \vdots \\ & a_N & 1 \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 & 0 \\ -1, \dots, -1 & 0 & 0 \end{vmatrix} \right\} \quad (2.18)$$

ここで  $\frac{\partial}{\partial x} = -\sum_j a_j^2 \frac{\partial}{\partial \theta_j}$ ,  $\frac{\partial}{\partial x} = \sum_j a_j \frac{\partial}{\partial \theta_j}$  に注意すると B O 方程式

(2.1) は

$$\text{Re} \left[ i \sum_j f(i) a_j^2 - \sum_{j,k} f(i,k) a_j a_k \right] f^* = \left( \sum_j \Delta_{jj} a_j \right) \left( \sum_k \Delta_{kk} a_k \right)^* \quad (2.19)$$

と書きかえられる。この式に (2.11) から (2.18) までの式

を代入すると

$$\begin{vmatrix} \hat{M} & \begin{matrix} a_1 \\ \vdots \\ a_N \end{matrix} \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \hat{M} & \begin{matrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{matrix} \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} \hat{M} & \begin{matrix} a_1 \\ \vdots \\ a_N \end{matrix} \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \hat{M} & \begin{matrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{matrix} \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix} = |\hat{M}| \begin{vmatrix} \hat{M} & \begin{matrix} a_1 \\ \vdots \\ a_N \end{matrix} \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} \quad (2.20)$$

となる。上式は Jacobi の恒等式に他ならない。

Note 1 (2.20) は恒等式

$$\begin{vmatrix} \hat{M} & 0 & \begin{matrix} 0 & 0 & a_1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & a_N & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{matrix} \\ -a_1, \dots, -a_N & & \\ -1, \dots, -1 & & \\ \hline 0 & \hat{M} & \begin{matrix} 0 & 0 & a_1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & a_N & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{matrix} \\ & -a_1, \dots, -a_N & \\ & -1, \dots, -1 & \end{vmatrix} = 0 \quad (2.21)$$

を最初の  $N+2$  行に関して Laplace 展開すると得られる。

Note 2 First higher-order BO 方程式の双一次形式、および

その  $N$ -ソリト解は次の形に書かれる。

$$i D_t f^* \cdot f = \frac{i}{4} D_x^3 f^* \cdot f - \frac{3}{4} D_t D_x f^* \cdot f \quad (2.22a)$$

$$i D_t f^* \cdot f = D_x^2 f^* \cdot f \quad (2.22b)$$

$$f = \det \tilde{M} \quad (2.23a)$$

$$\tilde{M} = (\tilde{m}_{jk}) = \begin{cases} i \tilde{\Theta}_j + 1, & (j=k) \\ \frac{z a_j}{a_j - a_k}, & (j \neq k) \end{cases} \quad (2.23b)$$

$$\hat{\theta}_j = a_j \left( x - \frac{3}{4} a_j^2 t - a_j \tau - x_{0j} \right) \quad (2.23c)$$

ここで  $\tau$  は補助変数である。B の方程式 (2.3) に対して行  
ったのと同様の議論により (2.22) は次の Jacobi の恒等式に  
帰着できる。

$$|\hat{M}| \begin{vmatrix} & & a_1^2 & 1 \\ & \hat{M} & \vdots & \vdots \\ & & a_N^2 & 1 \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 & 0 & \\ -1, \dots, -1 & 0 & 0 & \end{vmatrix} + \text{Complex conjugate}$$

$$= \begin{vmatrix} & a_1^2 & & & & \\ & \vdots & & & & \\ & a_N^2 & & & & \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 & & & & \end{vmatrix} \begin{vmatrix} & 1 \\ & \vdots \\ & 1 \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} & 1 \\ & \vdots \\ & 1 \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} & a_1^2 \\ & \vdots \\ & a_N^2 \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix}$$

+ Complex conjugate (2.24a)

ここで

$$\hat{M} = (\hat{m}_{jk}) = \begin{cases} i \theta_j, & (j = k) \\ \frac{a_j + a_k}{a_j - a_k}, & (j \neq k) \end{cases} \quad (2.24b)$$

### 3. KP 方程式

ここでは KP 方程式の代数的 N-ソリトン解について、第 2  
章と同様の直接証明を行う。詳細は文献 [2] を参照のこと。

KP 方程式

$$(u_x + 6uu_x + u_{xxx})_x + 3\alpha^2 u_{yy} = 0, \quad u = u(x, y, t) \quad (3.1)$$

は従属変数変換

$$u = 2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} \ln f \quad (3.2)$$

により次の双一次方程式に還元できる:

$$\begin{aligned} & (f_{xt} + f_{xxxx} + 3\alpha^2 f_{yy}) f - f_x f_t - 4 f_{xxx} f_x \\ & + 3 f_{xx}^2 - 3\alpha^2 f_y^2 = 0 \end{aligned} \quad (3.3)$$

(3.3) の代数的 N-ソリトン解は以下のように表わせる。

$$f = \det M \quad (3.4a)$$

$$M = (m_{jk}) = \begin{cases} \theta_j, & (j=k) \\ \frac{2a_j}{a_j - a_k}, & (j \neq k) \end{cases} \quad (3.4b)$$

$$\theta_j = a_j (x + \alpha^{-1} a_j y - 3a_j^2 t - x_{0j}) \quad (3.4c)$$

ここで  $a_j$  は条件、 $a_j \neq a_k$  ( $j \neq k$ ) を満たす任意の複素定数である。

(2.9), (2.10) および (3.4b) を用いると以下の恒等式が容易に証明できる。

$$I_{1,0} = \sum_j f(i) a_j \quad (3.5)$$

$$I_{1,1} = \sum_j f(i) a_j^2 - \sum'_{j,k} f(i,k) a_j a_k \quad (3.6)$$

$$\begin{aligned} I_{1,2} &= \sum_j f(i) a_j^3 - 2 \sum'_{j,k} f(i,k) a_j^2 a_k \\ &+ \frac{2}{3} \sum'_{j,k,m} f(i,k,m) a_j a_k a_m \end{aligned} \quad (3.7)$$

$$I_{2,0} = \sum_j f(i) a_j^2 + \sum'_{j,k} f(i,k) a_j a_k \quad (3.8)$$

$$I_{2,1} = \sum_j f(i) a_j^3 - \frac{4}{3} \sum'_{j,k,m} f(i,k,m) a_j a_k a_m \quad (3.9)$$

$$I_{3,0} = \sum_j f(i) a_j^3 + 2 \sum'_{j,k} f(i,k) a_j^2 a_k$$



$$+ \frac{2}{3} \sum'_{j,k,m} f(j,k,m) a_j a_k a_m \quad (3.10)$$

$$J \equiv \begin{vmatrix} & & a_1^2 & 1 \\ & M & \vdots & \vdots \\ & & a_N^2 & 1 \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 & 0 & \\ -1, \dots, -1 & 0 & 0 & \end{vmatrix} = \sum'_{j,k} f(j,k) a_j^3 a_k - \sum'_{j,k} f(j,k) a_j^2 a_k^2 - \frac{1}{3} \sum'_{j,k,m,n} f(j,k,m,n) a_j a_k a_m a_n \quad (3.11)$$

$f$  の  $\alpha$ 、および  $\alpha$  に関する微分は、上記 (3.5) - (3.10) により

$$f_x = \sum_j a_j \frac{\partial f}{\partial \theta_j} = \sum_j a_j f(j) = I_{1,0} \quad (3.12)$$

$$f_{xx} = \frac{1}{2} (I_{2,0} - I_{1,1}) \quad (3.13)$$

$$f_{xxx} = \frac{1}{4} (I_{3,0} - 2I_{2,1} + I_{1,2}) \quad (3.14)$$

$$f_x = - (I_{3,0} + I_{2,1} + I_{1,2}) \quad (3.15)$$

$$f_y = (2\alpha)^{-1} (I_{2,0} + I_{1,1}) \quad (3.16)$$

となる。従って

$$\begin{aligned} & -f_x f_x - 4 f_{xxx} f_x + 3 f_{xx}^2 - 3 \alpha^2 f_y y \\ &= - (f_x + 4 f_{xxx}) f_x + 3 (f_{xx} + \alpha f_y) (f_{xx} - \alpha f_y) \\ &= 3 (I_{2,1} I_{1,0} - I_{2,0} I_{1,1}) \\ &= 3 J |M| \end{aligned} \quad (3.17)$$

ここで (3.17) の最後の行に移るときに次の Jacobian の恒等式を用いた。

$$\begin{vmatrix} M & a_1^2 \\ \vdots & \vdots \\ a_N^2 & 1 \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} M & a_1 \\ \vdots & \vdots \\ a_N & 1 \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} M & a_1^2 \\ \vdots & \vdots \\ a_N^2 & 1 \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} M & a_1 \\ \vdots & \vdots \\ a_N & 1 \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \end{vmatrix} = |M| \begin{vmatrix} & a_1^2 a_1 \\ & \vdots \\ & a_N^2 a_N \\ -a_1, \dots, -a_N & 0 \\ -1, \dots, -1 & 0 \end{vmatrix} \quad (3.18)$$

(3.17) および関係式

$$f_{xxxx} = \sum'_{j,k,m,n} f(j,k,m,n) a_j a_k a_m a_n \quad (3.19)$$

$$f_{xx} = -3 \sum'_{j,k} f(j,k) a_j^3 a_k \quad (3.20)$$

$$f_{yy} = \alpha^{-2} \sum'_{j,k} f(j,k) a_j^2 a_k^2 \quad (3.21)$$

を (3.3) に代入すると

$$\begin{aligned} & \left[ -3 \sum'_{j,k} f(j,k) a_j^3 a_k + \sum'_{j,k,m,n} f(j,k,m,n) a_j a_k a_m a_n \right. \\ & \left. + 3 \sum'_{j,k} f(j,k) a_j^2 a_k^2 + 3J \right] |M| = 0 \end{aligned} \quad (3.22)$$

となる。上式は (3.11) により恒等的に成り立つ。

#### 4. 水の波のモデル方程式

最近提案された深さの水のうちの波動を記述するモデル方程式の双-次形式は次のように存する。<sup>3,4)</sup>

$$(iD_x + iD_x + D_x D_x) f^* \cdot f = 0 \quad (4.1)$$

(4.1) の代数的  $N$ -ソリトン解は以下のように表わされる:

$$f_N = \prod_{j=1}^N \xi_j + \sum_{n=1}^{\lfloor \frac{N}{2} \rfloor} \sum'_{\delta_1, \dots, \delta_{2n}} B_{\delta_1, \delta_2} \dots B_{\delta_{2n-1}, \delta_{2n}} \prod_{k=1}^N \xi_k \quad (4.2a)$$

( $k \neq \delta_1, \dots, \delta_{2n}$ )

$$\xi_j = i\theta_j + 1 = i a_j \left( x - \frac{1}{1-a_j} t - x_{0j} \right) + 1 \quad (4.2b)$$

$$B_{jk} = \frac{2(2-a_j-a_k) a_j a_k}{(a_j - a_k)^2}, \quad (j \neq k, j, k = 1, 2, \dots, N) \quad (4.2c)$$

ここで  $a_j$  ( $j=1, 2, \dots, N$ ) は条件  $0 < a_j < 1$ ,  $a_j \neq a_k$  ( $j \neq k$ ) を満たす定数、 $\sum'_{\delta_1, \dots, \delta_{2n}}$  は、条件  $\delta_1 < \delta_2, \dots, \delta_{2n-1} < \delta_{2n}$ ,

$j_1 < j_2 < \dots < j_{2n-1}$  の下で  $1, 2, \dots, N$  から取られた  $j_1, j_2, \dots, j_{2n}$  についてのすべての組み合わせにわたる和を表わす。具体的には

$$f_1 = \xi_1 + 1 \quad (4.3a)$$

$$f_2 = \xi_1 \xi_2 + B_{12} \quad (4.3b)$$

$$f_3 = \xi_1 \xi_2 \xi_3 + B_{23} \xi_1 + B_{13} \xi_2 + B_{12} \xi_3 \quad (4.3c)$$

等である。(4.2) は次のように Pfaffian を用いて書くことができる。<sup>5)</sup>

$$f_N = \varepsilon_N \text{Pf} F_{2N} \quad (4.4)$$

ここで  $\varepsilon_N = (-1)^{N(N-1)/2}$  である。また、 $F_{2N}$  は次の  $2N \times 2N$  の反対称行列である。

$$F_{2N} = \begin{vmatrix} -A_N & \tilde{\xi}_N \\ \dots & \dots \\ -\tilde{\xi}_N & B_N \end{vmatrix} \quad (4.5a)$$

$$A_N = (a_{jk}) = \frac{2-a_j-a_k}{a_j-a_k} (1-\delta_{j,k}) \quad (4.5b)$$

$$B_N = (b_{jk}) = \frac{2a_j a_k}{a_j - a_k} (1 - \delta_{j,k}) \quad (4.5c)$$

$$\tilde{\xi}_N = (\xi_{jk}) = \xi_j \delta_{j,k} \quad (4.5d)$$

また、(4.4) で表わされた  $f_N$  が Pfaffian に関するある二次の恒等式を満たすことも最近証明された。<sup>5)</sup> 従って方程式(4.1)

は、従来、行列式表示を解として持つソリトン方程式とは全く異なる構造をもつと言える。

### 参考文献

- 1) Y. Matsuno, J. Phys. Soc. Japan 57 (1988) 1924
- 2) Y. Matsuno, J. Phys. Soc. Japan 58 (1989) No 1
- 3) Y. Matsuno, J. Math. Phys. 20 (1988) 49
- 4) Y. Matsuno, J. Phys. Soc. Japan 57 (1988) 1577
- 5) Y. Matsuno, to be published.