

ソボレフ空間上の広義積分としての
Feynman 経路積分.

東京工業大学理学部
藤原大輔
Daisuke FUJIWARA

§1 結果

$L(\dot{x}, x) = \frac{1}{2} |\dot{x}|^2 - V(x)$ をラグラングランジアンとす。
 $V(x)$ はポテンシャルである。以下記述を単純にするため
配位空間は1次元とするが、多次元でも本質は変わらない。
経路 $\gamma: [0, T] \rightarrow \mathbb{R}$, $\gamma(0) = y, \gamma(T) = x$,
 $\gamma \in L^2(0, T)$ の作用は積分

$$S(\gamma) = \int_0^T L(\dot{\gamma}(s), \gamma(s)) ds$$

である。

Feynman 経路積分とは、経路の全体の空間上の形式的
積分

$$\int_{\Omega} e^{i\hbar^{-1} S(\gamma)} \mathcal{E}[\gamma]$$

である。 \hbar はプランク定数。

これに厳密な数学的意味を付ける試みは、後で成されるが
 ここでは、伊藤清の定式化 [1], [7] を採用する。

伊藤の定式化は、次の通りである。まず $x_0(0) = y$,
 $x_0(T) = x$ とする直線 x_0 とする。すなわち、

$$x_0(s) = \frac{s}{T} x + \frac{T-s}{T} y.$$

次にソボレフ空間 $H_0^1(0, T) = \{ \delta : \delta \in L^2(0, T), \delta(0) = \delta(T) = 0 \}$ を導入する。簡単のためこれを \mathcal{H} と書く。この
 元 δ_1, δ_2 に対し内積を

$$(\delta_1, \delta_2)_{\mathcal{H}} = \int_0^T \dot{\delta}_1(s) \dot{\delta}_2(s) ds$$

とする。 $x_0(0) = y, x_0(T) = x$ とする経路の空間 \mathcal{E} は
 アフィン空間 $x_0 + \mathcal{H} = \{ x_0 + \delta \mid \delta \in \mathcal{H} \}$ と表える。

次に \mathcal{H} の正値定符号の二次形式

$$Q(\delta) = \sum_{j=1}^{\infty} \lambda_j e_j \otimes e_j$$

を考える。 $\{ e_j \}$ は c.o.n.s. であり、 $\lambda_j > 0$, $\sum_j \lambda_j < \infty$
 とする。 $b \in \mathcal{H}$ を任意にとり、 $N(d\delta, b, Q)$ は、 \mathcal{H}
 上のガウス測度で、平均ベクトル b , 分散 $\Sigma = Q$ である
 とするものとする。伊藤は次のように定式化した。

$$(1) \int_{\mathcal{E}} e^{i\langle \delta, S \rangle} Q(\delta) = \lim_{n \rightarrow \infty} I_n(T, x, y),$$

二二二

$$(2) I_m(T, \alpha, y) = \left(\frac{1}{2\pi i \hbar T} \right)^{\frac{1}{2}} \prod_{j=1}^{\infty} \left(1 + \frac{\alpha \lambda_j}{\hbar i} \right)^{\frac{1}{2}} \int_{\mathcal{D}} e^{i \hbar^{-1} S(\alpha, \hbar, T)} N(d\alpha, b, \alpha Q)$$

である。

(実際の伊藤の定式化は、もっと対称性が高い。[7] 参照)

二二二は、古い形の定式化と引用した。)

二二二問題となるのは、(1) 式の極限が実際に存在する
のか? という点である。不幸にして、今のところ、
(1) 式右辺の極限が存在する点とが証明されているのは、本
質的に、次の2例である。

$$1^\circ \quad V(x) = ax^2 + bx + c, \quad a, b, c \text{ 定数}$$

$$2^\circ \quad V(x) = \int e^{i \mu(x, \xi)} d\mu(\xi), \quad \mu \text{ は 有界変数の} \\ \text{符号付の測度}$$

一方では、Pauli [8] は、

$$(3) \quad \text{grad } V(x) = \mathcal{E}(|x|) \quad |x| \rightarrow \infty$$

のとき、Feynman path 積分が“物理的に”取り扱う点と
か出来る点とを論じている。我々の目標は、(3) に近い
仮定の下で Feynman 経路積分を論じる点とである。

この講演では、ポテンシャル $V(x)$ について、次の仮定を課する。

$$(4) \quad |2^j V(x)| \leq C_j \quad j = 2, 3, 4, \dots$$

また二次形式 Q は、次の特別な形をとる。

$$(5) \quad Q(x) = \sum_{j=1}^{\infty} \lambda^{-j} (x, e_j)_{\mathcal{H}}^2, \quad \lambda > 1.$$

ただし e_j は、Haars 関数の不定積分である。

定理 Q を上述の (5) とする。またポテンシャルは、(4) の仮定を満すものとする。このときある $\delta > 0$ が存在して、 $0 \leq T < \delta$ であれば、(1) 式の右辺の極限が存在する。極限は b に依らな。極限を $K(T, \alpha, y)$ と書くと、これは、Schrödinger 方程式の基本解となる。

実際は、収束の早さ等も、 b に独立に評価出来る。

§ 2 証明の概略

Haars 関数の不定積分：

$q = 2^{-n}(2k+1)$, $n = 1, 2, \dots$, $k = 0, 1, 2, \dots, 2^{n-1} - 1$, とおく。2進有限小数である。この $n \in n(q)$, $k \in k(q)$

と書く。 $m(\xi) = 2^{m(\xi)-1} + k(\xi)$ とする。 このとき
 各 ξ に対して, $\delta_\xi = 2^{-m(\xi)T}$ とおく。 また

$$e_\xi(s) = \begin{cases} 0 & |gT-s| \geq \delta_\xi \text{ のとき,} \\ (2\delta_\xi)^{-1/2} (\delta_\xi - |s-gT|), & |s-gT| \leq \delta_\xi. \end{cases}$$

とおく。 直交条件より

$$\frac{d}{ds} e_\xi(s) = \begin{cases} 0 & , |gT-s| \geq \delta_\xi \text{ のとき,} \\ (2\delta_\xi)^{-1/2} & , gT-\delta_\xi \leq s \leq gT \text{ のとき} \\ -(2\delta_\xi)^{-1/2} & , gT \leq s \leq gT+\delta_\xi \end{cases}$$

であるから, $\left\{ \frac{d}{ds} e_\xi(s) \right\}_\xi$ は Haar 関数系を成す。 従って
 $\{e_\xi(s)\}_\xi$ は L^2 で c.o.n.s. (完全正規直交系) である。
 次の等式も有用である。

$$(b) \quad \|e_\xi\|_{L^\infty} = 2^{-1/2} \delta_\xi^{1/2}, \quad \|e_\xi\|_{L^2} = 3^{-1/2} \delta_\xi, \quad \|e_\xi\|_{L^1} = 2^{-1/2} \delta_\xi^{3/2}.$$

この $\{e_\xi\}_\xi$ を使って, 次形式 $Q(\sigma)$ は, $\lambda > 1$ に対して

$$(7) \quad Q(\sigma) = \sum_\xi \lambda^{-m(\xi)} |y_\xi|^2,$$

ただし $y_\xi = (\sigma, e_\xi)$ と書く。

空間 \mathcal{H} の分解,

幾つかの本質的でない因子を除く (\mathcal{H} は $I_n(T, x, y)$ は形 \mathcal{H} の形に

$$\prod_{\mathcal{H}} \left(1 + \frac{n\lambda^{-m(b_i)}}{k_i}\right)^{\frac{1}{2}} \int_{\mathbb{R}^{\infty}} e^{it\left(\frac{1}{2}\sum_{\mathcal{H}} y_i^2 - \int_0^T V(t+\tau_0)d\tau\right)} e^{-\frac{1}{2n}\sum_{\mathcal{H}} \lambda^{m(b_i)}(y_i - b_i)^2} \prod_{\mathcal{H}} \left(\frac{\lambda^{m(b_i)}}{2\pi n}\right)^{\frac{1}{2}} dy_i$$

と書ける。 $T = [t, \infty)$ $b_{\mathcal{H}} = (b, \mathcal{E}_{\mathcal{H}})$ である。 $n = 2^N$,

$e^{it\left(\frac{1}{2}\sum_{\mathcal{H}} y_i^2 - \int_0^T V(t+\tau_0)d\tau\right)}$ は振動可算項であり,

$$e^{-\frac{1}{2n}\sum_{\mathcal{H}} \lambda^{m(b_i)}(y_i - b_i)^2} \prod_{\mathcal{H}} \left(\frac{\lambda^{m(b_i)}}{2\pi n}\right)^{\frac{1}{2}} dy_i$$

は正規分布の項である。 $y_{\mathcal{H}}$ は \mathcal{H} の積分のうちで,

$\frac{\lambda^{m(b_i)}}{n}$ が 0 に近い項は、振動可算部分が強く効いて来ずし

$\frac{\lambda^{m(b_i)}}{n}$ が非常に大きい項は、正規分布の分散が小さく

$y_{\mathcal{H}} = b_{\mathcal{H}}$ の近くに値が集中する。このように考えよ

と \mathcal{H} を幾つかの部分空間に分解して取扱う必要があることを示す。

ここで次のように分解する: まず $p > 1$ を固定する。 N

は N_0 を次のようにとる。

$$(2.1) \quad \forall N \geq N_0 \quad \text{に対し} \quad 2^{-N} < \epsilon^{2p} \quad \&$$

$$(2.2) \quad 2^N \lambda^{-2^{N-1}2} < 1.$$

とす。 (2) 式の n を十分大きくとって

$$(2.3) \quad n^{-1} \lambda^{2N_n} < t^{-1}$$

と可なり。次に n に対して $N_n \in$

$$(2.4) \quad n^{-1} \lambda^{2N_n} \leq t^{-1} < n^{-1} \lambda^{2N_n+1}$$

を定める。また、 n に依存する正整数 $m_i = m_i(n)$, $i=0,1,2$

\in

$$(2.5) \quad n^{-1} \lambda^{m_2(n)} \leq t^{-1} < n^{-1} \lambda^{m_2(n)+1}$$

$$(2.6) \quad n^{-1} \lambda^{m_1(n)} \leq 2^{-\frac{1}{4}N_n} < n^{-1} \lambda^{m_1(n)+1}$$

$$(2.7) \quad n^{-1} \lambda^{m_0(n)} \leq 2^{-PN_n} < n^{-1} \lambda^{m_0(n)+1}$$

を満足する n だけを考える。

命題 2.1 次の事象成立可なり。

$$(2.8) \quad -2^{N_n-12} \log \lambda < \log t$$

$$(2.9) \quad m_0(n) < m_1(n) < m_2(n)$$

$$(2.10) \quad 2^{N_n} \leq m_2(n) < 2^{N_n+1}$$

$$(2.11) \quad m_2(n) - m_0(n) < 2^{N_n-10}$$

これを便に

$$\mathcal{H}_1 = \text{span of } \{e_j \mid m(j) < m_0(n)\}$$

$$\mathcal{H}_2 = \text{span of } \{e_j \mid m_0(n) \leq m(j) < m_1(n)\}$$

$$\mathcal{H}_3 = \text{span of } \{e_j \mid m_1(n) \leq m(j) < m_2(n)\}$$

$$\mathcal{H}_4 = \text{span of } \{e_j \mid m_2(n) \leq m(j)\}$$

とすると、直交分解

$$\mathcal{H} = \mathcal{H}_1 \oplus \mathcal{H}_2 \oplus \mathcal{H}_3 \oplus \mathcal{H}_4$$

が出来る。この分解にあわせて、 $f \in \mathcal{H}$ へ

$$f = f_1 + f_2 + f_3 + f_4$$

と成合に分解する。また \mathcal{H} 上の直交分解は、 Q をも分解するから

$$Q(f) = Q_1(f_1) + Q_2(f_2) + Q_3(f_3) + Q_4(f_4)$$

となる。対応して \mathcal{H}_i 上のガウス分布 $N_i(dr_i, b_i, n Q_i)$ が定義されて $N(dr, b, n Q)$ はこれらの直積としてあらわされる:

$$N(dr, b, n Q) = \prod_{i=1}^4 N_i(dr_i, b_i, n Q_i).$$

$\ln(T; x, y)$ の形をもう少し容易に書くことを考える。ここで変数変換とする。 $\dim \mathcal{H}_i = m_0 - 1$ であり、 $T = \{ \tau \mid m(\tau) \leq m_0 - 1 \}$ を大きさの順に並べかえて、

$[0, T]$ の分割

$$(2.12) \quad \Delta: \quad 0 = \tau_0 < \tau_1 < \tau_2 < \dots < \tau_{m_0-1} < \tau_{m_0} = T.$$

を得る。 \mathcal{H}_i の基底 $\{e_j \mid m(\tau_j) \neq m_0\}$ のガウス分布は、これらの τ_j のどれかにかいて、折れ曲った折線グラフである。

従って、 \mathcal{H}_i は従って、これらの τ_j で折れ曲った、区分的直線のグラフをもつ函数の全体と一致する。そこで、 \mathcal{H}_i

に新しい基底 $\{w_j\}_{j=1}^{m_0-1}$ を導入する。

$$w_j(s) = \begin{cases} 0 & [t_{j-1}, t_j] \text{ の外側} \\ \frac{s-t_{j-1}}{t_j-t_{j-1}} & s \in [t_{j-1}, t_j] \text{ のとき} \\ \frac{t_{j+1}-s}{t_{j+1}-t_j} & s \in [t_j, t_{j+1}] \text{ のとき} \end{cases}$$

と定義する。 $\forall \gamma \in \mathcal{H}_i, i=1, \dots, m_0-1$

$$\alpha_j = \gamma_i(t_j) \quad j=1, 2, \dots, m_0-1$$

とすると

$$\gamma_i = \sum_j \alpha_j w_j$$

がある。少くも計算すれば $y_i \leftrightarrow \alpha_j$ の変数変換の体積要素の変換は、

$$(2.14) \quad \prod_{m(j)=1}^{m_0-1} dy_j = \prod_{j=1}^{m_0} \left(\frac{1}{t_j - t_{j-1}} \right)^{\frac{1}{2}} \prod_{j=1}^{m_0-1} d\alpha_j$$

であることが判る。 ガウス分布を

$$(2.15) \quad \left(\frac{1}{2\pi i k} \right)^{\frac{1}{2}} N_i(ds_i, b_i, m \mathcal{Q}_i) \\ = \prod_{j=1}^{m_0} \left(\frac{1}{2\pi i k \Delta t_j} \right)^{\frac{1}{2}} e^{-\frac{1}{2k} \sum_{m(j)=1}^{m_0-1} \alpha^{m(j)} (y_i - b_j)^2} \prod_{j=1}^{m_0-1} d\alpha_j$$

と書くことが出来る。 $b_j = (b, e_j)_{\mathbb{R}^2}$ とある。

また $\Delta t_j = t_j - t_{j-1}$ とある。 これを用いると、

$I_n(\tau, \alpha, y)$ 中 \mathcal{H}_i 上の積分に因らる $\epsilon = \delta$ は、

$$\begin{aligned}
 (2.16) \quad & \left(\frac{1}{2\pi i\hbar}\right)^{\frac{1}{2}} \prod_{m(j) \leq m_0} \left(1 - \frac{n\lambda^{-m(j)}}{i\hbar}\right)^{\frac{1}{2}} N_i(d\sigma_i, b_i, nQ_i) \\
 &= \prod_{j=1}^{m_0-1} \left(1 - \frac{i\hbar\lambda^j}{n}\right)^{\frac{1}{2}} \prod_{j=1}^{m_0} \left(\frac{1}{2\pi i\hbar \Delta\tau_j}\right)^{\frac{1}{2}} e^{-\frac{1}{2n} \sum_{m(j)=1}^{m_0-1} \lambda^{m(j)} (y_j - b_j)^2} \prod_{j=1}^{m_0-1} dx_j
 \end{aligned}$$

となる。

Fubini の定理を適用すれば

$$\begin{aligned}
 (2.17) \quad & I_n(T, a, y) \\
 &= \prod_{j=1}^{m_0} \left(\frac{1}{2\pi i\hbar \Delta\tau_j}\right)^{\frac{1}{2}} \int_{\mathbb{R}^{m_0-1}} e^{-i\hbar^{-1} S(\sigma_0 + \sigma_1 + \sigma_2^* + b_3 + b_4)} p(\sigma_1) \prod_{j=1}^{m_0-1} dx_j
 \end{aligned}$$

と書ける。ここで $p(\sigma_1)$ は

$$\begin{aligned}
 (2.18) \quad p(\sigma_1) &= e^{-\frac{1}{2n} \sum_{m(j) < m_0} \lambda^{m(j)} (y_j - b_j)^2} \prod_{m(j) \geq m_0} \left(1 - \frac{n\lambda^{-m(j)}}{i\hbar}\right)^{\frac{1}{2}} \\
 &\quad \times \int_{\mathcal{H}_2 + \mathcal{H}_3 + \mathcal{H}_4} e^{i\hbar^{-1} (S(\sigma_0 + \sigma_1) - S(\sigma_0 + \sigma_1 + \sigma_2^* + b_3 + b_4))} \prod_{j=2}^4 N(d\sigma_j, b_j, nQ_j)
 \end{aligned}$$

であり \mathcal{H}_2^* は \mathcal{H}_2 上の汎関数

$$\mathcal{H}_2 \ni \sigma_2 \longmapsto S(\sigma_0 + \sigma_1 + \sigma_2 + b_3 + b_4)$$

の停留点である。 σ_2^* は σ_1 の関数となる。

すなわち σ_1^* は $S(\sigma_0 + \sigma_1 + \sigma_2^* + b_3 + b_4)$ の停留点となる。 可成り

$$(2.19) \quad \partial_{r_1} S(r_0 + r_1^* + r_2^* + b_3 + b_4) = 0.$$

$r_1^* + r_2^*$ の e_g への成分を

$$y_g^* = (r_1^* + r_2^*, e_g)_{\mathcal{R}^n}$$

と可る。

定理 1 ボラニシアでは、条件 (4) を満足するものと仮定する。このとき、正数 δ が存在して、 $|\lambda| < \delta$ であれば、次のことが成立する

$$(2.20) \quad I_m(\nu, x, y) \\ = e^{\frac{i}{2\hbar} \|b_3 + b_4\|_{\mathcal{R}^n}^2} \\ \exp -\frac{1}{2} \left[\sum_{m(g) < m_1} \frac{\lambda}{n} (y_g^* - b_g)^2 + \sum_{m(g) \geq m_1} \frac{n\lambda^{-m(g)}}{1 - in\lambda^{-m(g)}} (y_g^* - b_g)^2 \right] \\ \times I(\Delta | \nu, x, y, T) \\ + \left(\frac{1}{2\pi i \hbar T} \right)^{\frac{1}{2}} e^{i\nu S(r_0 + r_1^* + r_2^* + b_3 + b_4)} \Gamma_n(\nu, x, y, T)$$

ただし、 $\nu = \hbar^{-1} \lambda$ である

$$I(\Delta | \nu, x, y, T) = \prod_{j=1}^{m_0} \left(\frac{1}{2\pi i \hbar \Delta T_j} \right)^{\frac{1}{2}} \int_{\mathbb{R}^{m_0-1}} e^{i\nu S(r_0 + r_1 + r_2^* + b_3 + b_4)} \prod_{j=1}^{m_0-1} dx_j$$

$$\xi_g^* = \int_0^T V'(r_0(t) + r_1^*(t) + r_2^*(t) + b_3(t) + b_4(t)) e_g(t) dt.$$

剰余項 $\Gamma_n(\nu, x, y, T)$ は次の評価を満足する。

$$(2.21) \quad \left| \partial_x^\alpha \partial_y^\beta \Gamma_n(\nu, x, y, T) \right| \\ \leq C_{\alpha\beta} \left(\delta_n^{\frac{1}{2}(\alpha-1)} + \delta_n^{\frac{1}{2}(1-\beta)} + \delta_n^{1-\frac{1}{8\beta}} + \delta_n^{\frac{1}{4\beta}} \right)$$

$$\text{Etrc} \quad \delta_n = 2^{-N_n T}$$

$n \rightarrow \infty$ のとき, $\delta_n \rightarrow 0$ である。従って,

$\Gamma_n(\nu, x, y, T)$ はその微分も ∞ で 0 に収束する。また $b_3 + b_4$ は \mathcal{H} で 0 に強収束する。また次の定理によると (2.20) 式右辺中一項の Γ_n 中の \exp の因子も 1 に収束する。

定理 2 任意の α, β に対し次の評価が成立する。

$$(2.22) \quad \left| \partial_x^\alpha \partial_y^\beta \sum_{\delta}^* \right| \leq C_{\alpha\beta} \delta_n^{\frac{3}{2}} (1 + |x| + |y| + \|b_3\|_{\mathcal{H}} + \|b_4\|_{\mathcal{H}})^{(1-\alpha-\beta)_+}$$

$\alpha_+ = \max(0, \alpha)$ である。

$$(2.23) \quad \left| \sum_{m(\eta) \geq m_1} \frac{n \lambda^{-m(\eta)}}{1 - i\nu n \lambda^{-m(\eta)}} (y_\eta^* - b_\eta)^2 \right| \\ \leq C \delta_n^{\frac{3}{2}} (1 + |x|^2 + |y|^2 + \|b_3 + b_4\|_{\mathcal{H}}^2)$$

$$(2.24) \quad \left| \partial_x^\alpha \partial_y^\beta y_\eta^* \right| \leq C_{\alpha\beta} \delta_n^{\frac{3}{2}} (1 + |x| + |y| + \|b_3 + b_4\|_{\mathcal{H}})^{(1-\alpha-\beta)_+}$$

$$(2.25) \quad \sum_{m(\eta) < m_0} \frac{\lambda^{m(\eta)}}{n} (y_\eta^* - b_\eta)^2 \leq C \delta_n (1 + |x|^2 + |y|^2 + \|b_3 + b_4\|_{\mathcal{H}}^2)$$

定理1と2によると, $I_n(\tau, x, y)$ では結局,
 $I(\Delta; \nu, x, y, T)$ が主要なものであると分かる。

定理3 $|T| < \delta$ のとき,

$$I(\Delta; \nu, x, y, T) = \left(\frac{1}{2\pi i h T} \right)^{\frac{1}{2}} e^{i\nu S(\delta_0 + \delta_1^* + \delta_2^* + b_3 + b_4)} (1 + k_n(\nu, x, y, T))$$

と書ける。 $\forall \alpha, \beta$ に対し $C_{\alpha\beta}$ が存在して

$$\left| \partial_x^\alpha \partial_y^\beta k_n(\nu, x, y, T) \right| \leq \frac{C_{\alpha\beta}}{T} (1 + C_{\alpha\beta} T \Delta T_j) - 1$$

という評価が成立する。

ここで $n \rightarrow \infty$ とすると $b_3 + b_4$ は h で 0 に強
 収束する。従って $\delta_0 + \delta_1^* + \delta_2^*$ は, $\delta_0 + \delta^\#$ に収束可
 する。これより $\delta^\# + \delta_0$ は, 古典軌道, 可なり。

$$(2.26) \quad \partial_r S(\delta_0 + \delta^\#) = 0$$

の解がある。よって定理3の中の $S(\delta_0 + \delta_1^* + \delta_2^* + b_3 + b_4)$
 は, $n \rightarrow \infty$ とすると, classical action

$$S_d(x, y, T) = S(\delta_0 + \delta^\#)$$

へ収束する。また $k_n(\nu, x, y, T) \neq$ 収束可能と分かる。
 3。

定理 4. 次の2つの事柄が証明出来る。

$$(i) \quad \lim_{n \rightarrow \infty} S(\delta_0 + \delta_1^* + \delta_2^* + b_3 + b_4) = S_{cl}(x, y, T)$$

$$(ii) \quad \lim_{n \rightarrow \infty} k_n(x, y, T) = k(x, y, T)$$

が存在し、 $\forall \alpha, \beta$ の α, β に関し

$$|\partial_x^\alpha \partial_y^\beta (k_n(x, y, T) - k(x, y, T))| \leq C_{\alpha\beta} \cdot T^2 \delta_n$$

以上、伊藤の公式の収束を論じながら、Schrödinger 方程式との関連は、

定理 5.

$$\left(\frac{1}{2\pi i \hbar T} \right)^{\frac{1}{2}} e^{i\psi S_{cl}(x, y, T)} (1 + k(x, y, T))$$

は Schrödinger 方程式の基本解である。

更に技術的 $\forall \epsilon$ とは別の機会に発表するが、方法として、停留位相法において、誤差項を、空間の次元によらずに評価する方法 [5] に、その基礎を置く。

文献表

- [1] Albeverio, S. - H.Krohn. R.J. Mathematical theory of Feynman path integrals, Lecture note of Math. , 523, Springer Berlin (1976).
- [2] Feynman, R.P., Space time approach to non relativistic quantum mechanics, Rev. of Modern Phys. 20 (1948), 367-387.
- [3] Fujiwara, D. remarks on convergence of some Feynman path integrals, Duke Math. J. 47 (1980) 559-600.
- [5] Fujiwara, D., Stationary phase method with an estimate of remainder term on a space of large dimension. (Preprint) 1990.
- [6] Fujiwara, D., The Feynman path integral as an improper integral over the Sobolev space. Proc. Journee d'Equations aux derivee partielles Saint Jean de Monts, (1990)
- [7] Ito, K. Generalized uniform complex measure in Hilbert space and its application to the Feynman path integrals, Proc. 5th Berkeley symposium on Math. Statistics and Probability, vol. 2, part 1, 145-161, Univ. Calif. press. Berkeley, (1967).
- [8] Pauli, W. Selected topic in field quantization, Pauli lectures on Physics, vol.6, MIT Press (1973).