

Bayes 信頼区間に基づく検定批判

筑波大 数学 佐藤道一 (Michikazu Sato)

§1 はじめに

$X_1, X_2, \dots \sim N(\theta, 1)$ i.i.d. とし、 X_1, X_2, \dots の順に観測するものとする。 θ の事前分布を Lebesgue 濃度 (今の場合 improper) とすると、 X_n まで観測したときの事後分布は $N(\bar{X}_n, \frac{1}{\sqrt{n}})$ (但し $\bar{X}_n := \sum_{j=1}^n X_j / n$) となる。 $0 < \alpha < 1$ とし、 k を

$$Z \sim N(0, 1) \text{ のとき } P(|Z| > k) = \alpha$$

となるようにとると、 θ の信頼度 $1 - \alpha$ の Bayes 信頼区間は $[\bar{X}_n - \frac{k}{\sqrt{n}}, \bar{X}_n + \frac{k}{\sqrt{n}}]$ となる。帰無仮説 $H_0: \theta = 0$ の検定を考えよう。 $\theta = 0$ が今の中に入れば H_0 を受容し、入っていなければ棄却するのが「有意水準 α の Bayes 検定」である。ここでの有意水準は Neyman-Pearson (以下、NP と書く) の意味ではないことに注意する。今の場合、棄却域は $\{|\bar{X}_n| > \frac{k}{\sqrt{n}}\}$ となり、 n をあ

うかじめ指定した場合はNPの立場と結果は一致する。このことは応用上は通常は成り立つ。なお通常の Bayesian の立場ではそれをうかじめ指定する必要はない。（このことに関しては、赤池（1989）において批判的に述べられている。）この方法による検定については、Lindley（1965, 1972）、繁舛（1985）において記述されている。もともと Lindley（1988, 1992）ではこの立場を捨てて Jeffreys（1961）の立場の Bayes 検定に改めていて、また繁舛（1985）には今の立場と Jeffreys の立場の双方が記述されている。Jeffreys の立場の検定では以下に述べるような問題は起きない。

今、「 $|\bar{X}_n| > \frac{k}{\sqrt{n}}$ となるまで実験を続ける」という停止規則を考えると、これは閉（定義後述）なので、 α を十分小さくして今の実験を行うことにより、この検定の支持者に対して、 H_0 は正しくないと信じさせることに H_0 の真偽によらず確率 1 で成功するのである。このことは Lindley（1957）、Berger & Wolpert（1984）、Basu（1988）に記述されているが、実はかなり一般に、実験回数 n をうかじめ指定した場合に NP の（解釈は認めないにせよ）結果を認め、また尤度原理を認めることにすると、こういふたことが起こる（後述の WSC, 実はも、と強いことが成り立つ）。このことは NP の立場の検定の結果は尤度原理とは相容れない

いものである（単に「同じことの解釈の違い」ではない）ことを示している。

なお、Jeffreys の立場では、信頼区間を用いず、
 $P(H_0 | \text{data})$ を用いて検定するので、 H_0 を検定しよう
 という以上、事前分布を $P(H_0) = 0$ となるようにと、たの
 では無意味である。今、この立場の支持者に H_0 は正しくな
 いと信じさせるために、相手に proper な事前分布を決めて
 もうい、 α を十分小さくとて、

$$P(H_0 | \text{data}) < \alpha \quad (1.1)$$

となるまで実験を続けることを考える。但し、 $P(H_0) < \alpha$
 であれば相手は始めから H_0 はありそともないことを考えて
 いるのだから除外する。すると、この停止規則は閉でない
 （閉とすると (1.1) の辺々の期待値をとり $P(H_0) < \alpha$ となリ矛盾）ので、これは確率 1 で成功するわけではない（後
 述の用語で (1.1) を棄却域とする検定は WSC ではない）。

2. 主要概念について

X_1, X_2, \dots を確率変数の列とする。値は抽象的なもので
 よく、また i.i.d. でなくともよい。母数 θ に対して
 (X_1, X_2, \dots) の分布が定まっているものとする。 $X_1, X_2,$
 \dots の順に観測するものとする。 $X_n^* := (X_1, X_2, \dots, X_n)$

とする。実験の停止規則のが $\varnothing = \varnothing_0$ で閉 (closed) であるとは、

$$P_{\varnothing_0}(\text{のに基づく実験回数} < \infty) = 1$$

となることを意味する。単に「のは閉」というときは任意の \varnothing で閉であることを意味し、「のは閉でない」というときはある \varnothing で閉でないことを意味する。このことは以下の WSC, SSC, ASC についても同様である。

以下、帰無仮説を H_0 , 対立仮説を H_1 で表す。今, H_0 を H_1 に対して検定することを考える。各々に対して、 X_n^* を観測したときの棄却域 R_n が与えられているとする。(なお、ランダム検定を考える場合は、乱数を導入して非ランダム検定に帰着させる。) このとき、

定義 2.1 検定列 $\{R_n\}$ は $\varnothing = \varnothing_0$ で WSC (weakly sophisticatedly closed, 弱詭弁的閉) であるとは

$$P_{\varnothing_0}(X_n^* \in R_n \text{ } \exists n) = 1$$

となることである。

定義 2.2 検定列 $\{R_n\}$ は $\varnothing = \varnothing_0$ で SSC (strongly sophisticatedly closed, 強詭弁的閉) であるとは

$$P_{\varnothing_0}(X_n^* \in R_n \text{ i.o.}) = 1$$

となることである。ここで i.o. は無限回 (infinitely often) を意味する。

たれ、「無限回実験することはできないからSSCの方は空論ではないか」と思われるかも知れないが、これには次のような詭弁術的意味がある。

今、私は H_0 は正しくないということを主張したいのだが、実は先人の行、た実験が既にある。先人の実験結果が私に都合が悪いからといって無く、たことにするわけにはいかないが、しかし追試をすることはできる。そこで、先人の実験結果で棄却されるのであれば私は自らは実験せず、「先人の実験により棄却される」と主張する。先人の実験結果で受容されるのであれば私は追試をする。追試は棄却されるまで続けて、「先人の実験と私の実験を合わせると棄却される」と主張する。これは成功する（有限回で終わる）かというと、実は次の定理が成り立つ。

定理 2.1 Σ を $\theta = \theta_0$ で閉なランダム停止規則の族で、
 $\{\sigma_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \Sigma$ があって、 σ_j のときの実験回数を M_j （一般には確率変数）とする。観測値を与えたときの $\sigma_1, \sigma_2, \dots$ での実験中止の条件付き同時分布を適切に定めると、

$$M_j \rightarrow \infty \quad (j \rightarrow \infty) \quad P_{\theta_0} - a. e. \quad (2.1)$$

が成り立つとする。このとき次の (1)(2) は同値である。

(1) $\{R_n\}$ は $\theta = \theta_0$ で SSC である。

(2) 任意の先人の Σ に属する停止規則に対して、上のこ

とは P_0 確率 1 で成功する。

証明 容易なので省略する。 \square

注意 特に $n_1 < n_2 < \dots, n_j \in \mathbb{N}$ とし、 σ_j を「 ω ようど n_j 回実験」とすると、 $\sum = \{\sigma_j\}_{j=1}^{\infty}$ として (2.1) が成り立つ。なおこの定理は SSC の詭弁術的意味を明らかにするだけではなく、 SSC を判定するのにも用いられる。

$n_1 < n_2 < \dots, n_j \in \mathbb{N}$ に対して、

$$R_n^* := \begin{cases} R_n & (n = n_j) \\ \emptyset & (n \neq n_j \forall j) \end{cases}$$

として得られる検定列 $\{R_n^*\}_{n=1}^{\infty}$ を $\{R_{n_j}\}_{j=1}^{\infty}$ と書き、 $\{R_n\}$ の部分列という。これは、 $Y_j = (X_{n_{j-1}+1}, X_{n_{j-1}+2}, \dots, X_{n_j})$ (ただし $n_0 = 0$) として Y_1, Y_2, \dots に基づく検定列と考えることもできる。

定義 2.3 検定列 $\{R_n\}$ は $\theta = \theta_0$ で ASC (all-subsequently sophistically closed, 全部分列詭弁的閉) であるとは、 $\{R_n\}$ の任意の部分列が $\theta = \theta_0$ で S SC となることである。

なお、これは $\{R_n\}$ の任意の部分列が $\theta = \theta_0$ で WSC であることと同値なことが定理 2.1 から容易に得られる。

定義から明らかに、

$$ASC \Rightarrow SSC \Rightarrow WSC$$

が成り立つ。

以下、検定と検定列は誤解のおそれのない限り混同して用いる。

3.3 正確左検定と漸近検定

以下、 $0 < \alpha < 1$ とする。

定義3.1 π を固定する。次の仮定

(3a) $T_n = g_n(X_1, \dots, X_n)$, T_n は実数値で、 T_n の分布は H_0 の下には依存しない。

(3b) t_n (境界値という) があって、

(ア) $T_n < t_n$ なら棄却、 $T_n > t_n$ なら受容

(イ) $T_n = t_n$ なら観測値によらず一定の条件付き確率で棄却

(ウ) H_0 の下に対して $P_{\theta}(棄却) = \alpha$

を満たす検定を、 T_n に基づく NP有意水準 α の正確左側検定という。

定義3.2 π を固定し、(3a) と (3b) の (ア) (ウ) を満たす検定を、境界値以外で T_n に基づく NP有意水準 α の正確左側検定という。

定義3.3 各 π に対して (3a) が成り立ち、更に、

(3c) H_0 の下での T_n の分布はある確率分布人に弱収

束し、入の分布函数は連続である。

(3d) t_α (境界値という) が存在して、

(I) $T_n < t_\alpha$ ならば棄却, $T_n \geq t_\alpha$ ならば受容

(オ) $\text{入}((-∞, t_\alpha)) = \alpha$

を満たす検定を、 T_n に基づく NP有意水準 α の閉棄却域漸近左側検定という。

定義 3.4 定義 3.3 で、(I) のかわりに

(I)' $T_n \leq t_\alpha$ ならば棄却, $T_n > t_\alpha$ ならば受容

とした場合は、 T_n に基づく NP有意水準 α の閉棄却域漸近左側検定という。

通常は定義 3.1 ～ 4 の検定は SSC, ASC に関しては同じことであるが、これには微妙な問題がある。それを以下で述べる。

定理 3.1 (3a) の下で次の (1)(2) は同値である。

(1) 任意の α に対して、 T_n に基づく NP有意水準 α の正確な左側検定をどのように定めても $\theta = \theta_0$ で SSC である。

(2) 任意の α に対して、 T_n に基づく NP有意水準 α の正確な左側検定を適当に定めると $\theta = \theta_0$ で SSC である。

ASC, WSC についても同様である。

証明 水準 $\frac{\alpha}{2}$ のときと比較すればよい。 □

定理3.2 (3a) (3c) の下で、定理3.1の(1)(2)と次の(3)～(8)は互いに同値である。

(3) 任意の α に対して、境界値以外で T_n に基づく NP 有意水準 α の正確な左側検定をどのように定めても $\theta = \theta_0$ で SSC である。

(4) 任意の α に対して、境界値以外で T_n に基づく NP 有意水準 α の正確な左側検定を適当に定めると $\theta = \theta_0$ で SSC である。

(5) 任意の α に対して、 T_n に基づく NP 有意水準 α の開棄却域漸近左側検定をどのように定めても $\theta = \theta_0$ で SSC である。

(6) 任意の α に対して、 T_n に基づく NP 有意水準 α の開棄却域漸近左側検定を適当に定めると $\theta = \theta_0$ で SC である。

(7) (5) の開を開に変えたものが成り立つ。

(8) (6) の開を開に変えたものが成り立つ。

ASC についても同様である。

証明 (5) \Leftrightarrow (6), (7) \Leftrightarrow (8) は定理3.1と同様。

(6) \Rightarrow (8), (3) \Rightarrow (1), (2) \Rightarrow (4) は自明。

(4) \Rightarrow (5) を示す。 (4), (5) の境界値 $t_n(\alpha)$, $t_m(\alpha)$

をとる。 H_0 の θ に対し、

$$P_\theta(T_n < t_\infty\left(\frac{\alpha}{2}\right)) \rightarrow \frac{\alpha}{2} \quad (n \rightarrow \infty) \quad (3.1)$$

だから、 n が大きくなる

$$\frac{\alpha}{3} < P_\theta(T_n < t_\infty\left(\frac{\alpha}{2}\right)) < \alpha \quad \forall n \geq n_0$$

$$\text{だから } t_n\left(\frac{\alpha}{3}\right) \leq t_\infty\left(\frac{\alpha}{2}\right) < t_\infty(\alpha) \quad \forall n \geq n_0 \quad (3.2)$$

による。 $(\delta) \Rightarrow (3)$ は $t_\infty\left(\frac{\alpha}{3}\right) < t_\infty\left(\frac{\alpha}{2}\right) \leq t_n(\alpha) \quad \forall n \geq n_0$ による。 \square

注意1 非WSCをいうには最初の有限個を無視できないので、定理3.2はWSCについては成り立たない。

注意2 $(3a)$ だけでは $(4) \Rightarrow (3)$ はいえない。反例として、 H_0 で $X_1, X_2, \dots \sim U(0, 1)$ i.i.d. $T_n \equiv 0$ とする。境界値 $t_n(\alpha) = 0$ で、 $R_n := \{X_n < \alpha\}$, $\hat{R}_n := \{X_1 < \alpha\}$ は共に境界値以外で T_n に基づくNP有意水準 α の正確な左側検定だが、 $\{R_n\}$ は H_0 で ASC, $\{\hat{R}_n\}$ は H_0 で非WSCである。

注意3 定義3.3で $(3c)$ の「入の分布函数は連続」と (I) の等号を外して、(オ) を「 T_n に基づく検定函数 φ が $\int \varphi(t) \lambda(dt) = \alpha$ を満たす」と変えたのでは不都合がある。たとえば λ を $N(0, 1)$ の分布函数とする。 H_0 で $\lambda(\sqrt{n} \bar{X}_n) \sim U(0, 1)$ だから、

$$T_n := \frac{1}{n} \{1 + \lambda(\sqrt{n} \bar{X}_n)\} \sim U\left(\frac{1}{n}, \frac{2}{n}\right)$$

となり、0に集中した分布に弱収束し、上の「定義3.3をゆるめた定義」によると、 T_n に基づく漸近左側検定は常に受容され、一方、 $-T_n$ に基づく漸近左側検定は常に棄却されることになる。なお、「入の分布函数は連続」は定理3.2の証明の(3.1)及び(3.2)(<の部分)で使っている。また、弱収束というときには一般には極限は確率分布とは限らないが、その場合も(3.1)が必ずしも成り立たず不都合がある。

注意4 定義3.3で T_n の分布函数は H_0 で連続とは限らないので、(I)の等号は一般には非本質的とはいえない。

H_0 で $X_1, X_2, \dots \sim U(0, 1)$ i.i.d. とし。

$$T_n := \begin{cases} X_1 & (X_1 < \frac{1}{2}) \\ \frac{1}{2} & (\frac{1}{2} \leq X_1 \text{ かつ } X_n < \frac{1}{n}) \\ \frac{nX_n + n - 2}{2(n-1)} & (\frac{1}{2} \leq X_1 \text{ かつ } \frac{1}{n} \leq X_n) \end{cases}$$

とすると、 H_0 での T_n の漸近分布は $U(0, 1)$ となり、

NP有意水準 $\alpha = \frac{1}{2}$ とし、 T_n に基づく漸近左側検定は、境界値 $t_{\alpha} = \frac{1}{2}$ で、開棄却域の場合(正確な検定と一致)、

H_0 で非WSCだが、閉棄却域の場合

$$\begin{aligned} P_{H_0}(T_n \leq \frac{1}{2} \text{ i.o.}) \\ = P_{H_0}(X_1 < \frac{1}{2}) + P_{H_0}(X_1 \geq \frac{1}{2}) P_{H_0}(X_n < \frac{1}{n} \text{ i.o.}) \\ = 1 \quad (\text{Borel-Cantelli の補題による}) \end{aligned}$$

だから H_0 でSSCである。

§4 SSC, ASCの判定法

本章ではSSC, ASCの判定法を述べる。なお、重複対数の法則はSSCの判定には有用であるが、ASCの判定には使えない。

定理4.1 検定列 $\{R_n\}$ について、次のことが成り立つ。

(1) $\varepsilon > 0$ と $m_0 \in \mathbb{N}_0 := \mathbb{N} \cup \{0\}$ がある、任意の $m \geq m_0$, $X_m^* = x_m^*$ に対して、ある $n > m$ があり、

$$P_{\theta_0}(X_n^* \in R_n | X_m^* = x_m^*) \geq \varepsilon$$

ならば、 $\{R_n\}$ は $\theta = \theta_0$ で SSC である。

(2) $\varepsilon > 0$ と $m_0 \in \mathbb{N}_0$ がある、任意の $m \geq m_0$, $X_m^* = x_m^*$ に対して、

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} P_{\theta_0}(X_n^* \in R_n | X_m^* = x_m^*) \geq \varepsilon$$

ならば、 $\{R_n\}$ は $\theta = \theta_0$ で ASC である。

注意 $m=0$ のとき、条件付き確率は条件付きでない確率を意味する。

証明 $P = P_{\theta_0}$ とし、 X_n の標本空間を $(\mathcal{X}_n, \mathcal{A}_n)$ とする。

(1) 第1段 まず、特に $m_0 = 0$ とし $\theta = \theta_0$ で WSC をいう。 $m \in \mathbb{N}_0$, x_m^* に対して仮定を満たす最小の n を $N_m(x_m^*)$ とする。 N_m の可測性は容易に得られる。必要とあれば登録番号をつけて \mathcal{X}_n は互いに素とみなす。更に X_n のとり得ない値 $*_n$ (という記号) を \mathcal{X}_n に追加して、

有限列 $(x_i, x_{i+1}, \dots, x_j) \in \prod_{k=i}^j \mathcal{X}_k$ と、無限列
 $(*, *, \dots, *, x_{i-1}, x_i, x_{i+1}, \dots, x_j, *, *, \dots)$
 $\in \prod_{k=1}^{\infty} \mathcal{X}_k$ を同一視する。以下、確率変数とその値を混同して用いる。

$$N_n = N_n(X_1, \dots, X_n) \quad (n \in \mathbb{N}_0)$$

$$M_0 := 0, M_n := N_{M_{n-1}} \quad (n \in \mathbb{N})$$

とする。 M_n の $\prod_{n=1}^{\infty} A_n$ 可測性は容易に得られる。 $\prod_{n=1}^{\infty} \mathcal{X}_n$ の値をとる確率変数 $Y_n = Y_n(X_1, X_2, \dots)$ の列 $\{Y_n\}_{n=1}^{\infty}$ を

$$Y_n := (X_{M_{n-1}+1}, X_{M_{n-1}+2}, \dots, X_{M_n})$$

で定める。(注意、 M_{n-1} は $X_1, \dots, X_{M_{n-1}}$ に依存する。)

Y_n の $\prod_{n=1}^{\infty} A_n \rightarrow \prod_{n=1}^{\infty} A_n$ 可測性は容易に得られる。 $Y_n^* := (Y_1, \dots, Y_n)$ とする。 $Y_n^* = X_{M_n}^*$ だから、 $\{R_{M_n}\}_{n=1}^{\infty}$ を Y_n^* に基づく検定列と考え。

$$P(X_n^* \in R_n | \exists_n) \geq P(Y_n^* \in R_{M_n} | \exists_n)$$

だから、上の右辺 = 1 をいえばよい。

一般に、 $\{A_n\}_{n=1}^{\infty}$ に対して、

$$P(A_n | A_1^c \cap \dots \cap A_{n-1}^c) \geq \varepsilon > 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

(但し、 $n = 1$ に対しては条件付きでない確率を意味し、

$P(B) = 0$ のとき $P(A|B)$ は任意に定めてよいものとする。)

ならば、 $P(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n) = 1$ (これは余事象を考えれば容易に得られる) なので、 $n \in \mathbb{N}$ を固定して、

$$B := \{Y_1^* \notin R_{M_1}, \dots, Y_n^* \notin R_{M_{n-1}}\}$$

とて、

$$P(Y_n^* \in R_{M_n} | B) \geq \varepsilon \quad (4.1)$$

をいえばよい。 $P(B) \neq 0$ とて示してよい。 M_1 は定義より定数なので $m_1 < c$ 。

$$B_{m_2, \dots, m_n} := \{M_2 = m_2, \dots, M_n = m_n, Y_1^* \notin R_{M_1}, \dots, Y_n^* \notin R_{M_n}\}$$

とするよ、 $B = \sum_{\substack{m_2, \dots, m_n \\ \text{とり得る値}}} B_{m_2, \dots, m_n}$ となる。 \sum は直和の意味である。

ある。ここで一般に

$$P(A | \sum_k B_k) = \frac{\sum_k P(A | B_k) P(B_k)}{\sum_k P(B_k)}$$

(但し、分母 > 0 のとき) なので、(4.1) をいうには

$$P(Y_n^* \in R_{M_n} | B_{m_2, \dots, m_n}) \geq \varepsilon \quad (4.2)$$

をいえばよい。

$$(4.2) \text{ の左辺} = P(X_{m_n}^* \in R_{m_n} | B_{m_2, \dots, m_n}) \\ = E[P(X_{m_n}^* \in R_{m_n} | X_{m_{n-1}}^*) | B_{m_2, \dots, m_n}] \quad (4.3)$$

ここで $E[|]$ は古典的、 $P(|)$ は抽象的な意味であり、 B_{m_2, \dots, m_n} が $X_{m_{n-1}}^*$ だけで決まる集合であることにより最後の等号が成り立つ（これは抽象的な条件付き確率の定義の言いかえである）。更に、仮定と M_n の定義から、

$$(4.3) \text{ の右辺} \geq E[\varepsilon | B_{m_1, \dots, m_n}] = \varepsilon$$

となる。以上より、 $\theta = \theta_0$ で WSC である。

第2段 一般の m_0 で、 $\theta = \theta_0$ で SSC を示す。定理2.1より、 $\ell (> m_0)$ を任意に固定し、先人が ℓ 回実験したとき、私の追試で棄却できる ($P_{\theta_0} - a.e.$) ことをいえばよい。それには $\tilde{m}_0 > \ell$ が、 $\{R_{\tilde{m}_0 + n-1}\}_{n=1}^{\infty}$ が $\theta = \theta_0$ で WSC を示せばよい。第1段の記述で、 N_ℓ のとり得る値は $\ell+1, \ell+2, \dots$ たれど、 $\tilde{m}_0 > \ell (> m_0)$ で

$$P(N_\ell = \tilde{m}_0) =: \delta > 0$$

となるようになり。そこで、 $\tilde{\varepsilon} = \varepsilon \delta (> 0)$ とし、

$\{R_n\}$ の部分列 $\{\tilde{R}_n\} = \{R_{\tilde{m}_0 + n-1}\}_{n=1}^{\infty}$ を考えると、これは $Z_1 := X_{\tilde{m}_0}^*, Z_2 := X_{\tilde{m}_0+1}^*, Z_3 := X_{\tilde{m}_0+2}^*, \dots$

に基づく検定列と考えられ、 I_A を定義函数(indicator)とし、

$$\begin{aligned} P(Z_1 \in \tilde{R}_1) &= P(X_{\tilde{m}_0}^* \in R_{\tilde{m}_0}) \\ &= E[P(X_{\tilde{m}_0}^* \in R_{\tilde{m}_0} | X_\ell^*)] \\ &\geq E[I_{\{N_\ell = \tilde{m}_0\}} P(X_{\tilde{m}_0}^* \in R_{\tilde{m}_0} | X_\ell^*)] \\ &\geq E[I_{\{N_\ell = \tilde{m}_0\}} \varepsilon] \\ &= \varepsilon P(N_\ell = \tilde{m}_0) = \varepsilon \delta = \tilde{\varepsilon} \end{aligned}$$

ここで2番目の不等式は仮定と N_ℓ の定義による。従って、

$m=0$ に対し、 $n=1$ とする $P(Z_1 \in \tilde{R}_1) \geq \tilde{\varepsilon}$ となる。

$m=1, 2, \dots, Z_m^* := (Z_1, \dots, Z_m) = X_{\tilde{m}_0 + m-1}^*$ に対し

しては、 $n = N_{\tilde{m}_0+m-1} - m_0 + 1$ として、

$$P(Z_n^* \in \tilde{R}_n | Z_n^*) \\ = P(X_{N_{\tilde{m}_0+m-1}}^* \in R_{N_{\tilde{m}_0+m-1}} | X_{\tilde{m}_0+m-1}^*) \geq \varepsilon \geq \tilde{\varepsilon}$$

だから $\{Z_n\}$ に基づく検定列 $\{\tilde{R}_n\}$ について、 ε のかわりに $\tilde{\varepsilon}$ として、 $m_0 = 0$ で仮定が成り立つので、第1段より $\{\tilde{R}_n\}$ は $\theta = \theta_0$ で WSC である。以上より示された。

(2) $\{R_n\}$ の任意の部分列に対して ε のかわりに $\frac{\varepsilon}{2}$ として (1) の仮定が満たされることによる。 \square

定理4.2 X_1, X_2, \dots は互いに独立とし、 $T_n = g_n(X_n^*)$ は実数値で、 $R_n \subset \{T_n < t_0\}$ (t_0 は n によらない) とし、次の (4a) (4b) が成り立つと仮定する。

(4a) $t_1 < t_0$ である

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} P_{\theta_0}(T_n < t_1) > 0$$

(4b) $m_0 \in \mathbb{N}_0$ である、任意の $m \geq m_0$, x_1, x_2, \dots, x_m (x_j は X_j のとり得る値) に対して、

$$g_n(x_1, \dots, x_m, X_{m+1}, \dots, X_n) - T_n \rightarrow 0 \quad (P_{\theta_0}) \quad (n \rightarrow \infty)$$

(上式は確率収束の意味)

このとき、 $\{R_n\}$ は $\theta = \theta_0$ で ASC である。

証明

$$P_{\theta_0}(T_n < t_0 | X_1 = x_1, \dots, X_m = x_m) \\ = P_{\theta_0}(g_n(x_1, \dots, x_m, X_{m+1}, \dots, X_n) < t_0) \\ \geq P_{\theta_0}(T_n < t_1) - P_{\theta_0}(g_n(x_1, \dots, x_m, X_{m+1}, \dots, X_n) \geq t_0 - t_1)$$

だから辺々の $\liminf_{n \rightarrow \infty}$ をとり、定理 4.1 に帰着される。□

注意 (4a) のかわりに

$$(4a)' \quad \liminf_{n \rightarrow \infty} P_{\theta_0}(T_n < t_0) > 0$$

と(てはならない。反例として、 X_1, X_2, \dots は互いに独立で、 $P_{\theta_0}(X_1 \in A) = \alpha$ とし、 $(0 < \alpha < 1)$

$$T_n := \begin{cases} -\frac{1}{n} & (X_1 \in A) \\ 0 & (\text{その他}) \end{cases}, \quad t_0 = 0, \quad R_n = \{T_n < 0\}$$

とすると (4a)'(4b) は成立するが、 $P_{\theta_0}(T_n < 0 | \mathcal{E}_n) = \alpha$ だから $\theta = \theta_0$ で非WSC である。

例 4.1 (1) $T_n = a_n \sum_{j=1}^n X_j$, $a_n \rightarrow 0$ は仮定 (4b) を満たす。

(2) X_1, X_2, \dots が i.i.d. で、 $R_n \cap \{\sqrt{n}\bar{X}_n < t_0\}$ は、 $\theta = \theta_0$ で

$$(4c) \quad E_{\theta_0} X_1 \leq 0 < \text{Var}_{\theta_0} X_1 < \infty$$

$$(4d) \quad -\infty \leq E_{\theta_0} X_1 < 0$$

$$(4e) \quad X_1 \sim \text{Cauchy 分布}$$

のいずれかが満たされれば $\theta = \theta_0$ で ASC である。

(3) 31 の例は ASC である。

(4) X_1, X_2, \dots が i.i.d. で、 $R_n = \{\sqrt{n}\bar{X}_n < t_0\}$ は $0 < E_{\theta_0} X_1 \leq \infty$ となる $\theta = \theta_0$ で非SSC、詳くは $P_{\theta_0}(\sqrt{n}\bar{X}_n < t_0, i.o.) = 0$ が成り立つ。

(5) (4) で、更に $\theta = \theta_0$ で X_1 が正規分布に従い、

$E_{\theta_0} X_1 > \alpha_0$ ならば、 $\theta = \theta_0$ で非WSC である。

証明 (1) ~ (4) は容易（中心極限定理、大数の強法則、再生性を用いる）。(5) を示す。 $\theta = \theta_0$ で
 $X_1 \sim N(\xi_0, \sigma^2)$ とする。 $\sigma = 1$ としてよい。 $\alpha_0 > 0$
 としてよい。 $Z_j := X_j - \xi_0$, $\xi_1 := \xi_0 - \alpha_0 (> 0)$,
 $Y_j := Z_j - \xi_1$ として、

$$R_n = \{\sqrt{n} \bar{Z}_n < \alpha_0 - \sqrt{n} \xi_0\} \subset \{\sqrt{n} \bar{Y}_n < 0\}$$

ここで $Y_j \sim N(\xi_1, 1)$ i.i.d. だから、

$X_j \sim N(\theta, 1)$ i.i.d. $\theta_0 > 0$ として、

$$H_0 : \theta = \theta_0, H_1 : \theta = -\theta_0$$

とすると、 $\tilde{R}_n = \{\sqrt{n} \bar{X}_n < 0\}$ が H_0 で非WSC を示せば
 よい。事前分布を等確率とすると、

$$\tilde{R}_n = \left\{ P(\theta = \theta_0 | \bar{X}_n) < \frac{1}{2} \right\}$$

となるので ξ_1 より H_0, H_1 の少なくとも一方で非WSC で、

(2) より H_1 では WSC だから H_0 では非WSC である。□

例 4.2 多重試行で通常の χ^2 検定は ASC である。

証明 定理 4.2 を用いる。もしくは Koike (1992) を用い
 てもよい。

定理 4.3 X_1, X_2, \dots は i.i.d. で、

$$H_0 : X_1 \sim \nu_0, H_1 : X_1 \sim \nu_1$$

とする。 $\nu_0 \neq \nu_1$, ν_0, ν_1 は互いに絶対連続で

$$(4f) \quad \int d\nu_0 \left(\log \frac{d\nu_0}{d\nu_1} \right)^2 < \infty$$

と仮定する。このとき、NP有意水準 α をあらかじめ指定すると、最強力検定はASCである。

証明 $Y_n := \log \frac{d\nu_0}{d\nu_1}(X_n)$ とする。最強力検定は尤度比検定、よって境界値以外で \bar{Y}_n に基づく正確な左側検定で定理2.2を用いて、例4.1(2)に容易に帰着される。□

注意 (4f) は不要かも知れないが、「 ν_0, ν_1 は互いに絶対連続」を省いてはならない。 $X_1, X_2, \dots \sim U(0, \theta)$ i.i.d. ($\theta > 0$) とし、 $H_0: \theta = 1$, $H_1: \theta \neq 1$ とする。NP有意水準 α の最強力検定は本質的に一意で、 $T_n = \max_{1 \leq j \leq n} X_j$ となる。 $R_n = \{T_n < \sqrt[n]{\alpha} \text{ または } 1 < T_n\}$ となる。

(但し H_1 を1点とすると本質的に一意ではなくなる。)

これは $\frac{d\theta}{\theta}$ を事前分布とし、Bayes 信頼区間を最短になるようにと、たときの、それに基づく検定と一致する。

$$\begin{aligned} P_{\theta=1}(X_n^* \in R_n | \mathcal{Y}_n) \\ = \alpha \left\{ 1 + \sum_{n=2}^{\infty} \left(1 - \alpha^{\frac{1}{n(n-1)}} \right)^{n-1} \right\} < \alpha \sum_{n=1}^{\infty} (1-\alpha)^{n-1} = 1 \end{aligned}$$

だから H_0 で非WSCとなる。 $(H_1$ で ASC は容易に得られる。)

次の定理は、攪乱母数を含む場合のSSC, ASC の判定

は、適当な条件の下で擾乱母数が既知の場合に帰着されることを保証するものである。

定理4.4 母数空間を $\Omega = \Omega^1 \times \Omega^2$, 母数を $\theta = (\xi, \eta)$ で表すこととする。 η を擾乱母数と考え、 ξ に関する検定

$$H_0: \xi \in \Omega_0^1, H_1: \xi \in \Omega_1^1$$

を考える。 ξ_0, η_0 を固定する。

(I) 次の (4g) (4h) を仮定する。

(4g) $\Omega^2 \subset \mathbb{R}^k$ であり、 $\hat{\eta}_n = \hat{\eta}_n(X_n^*)$ は $\eta = \eta_0$ での η の一致推定量である。 $\hat{\eta}_n \in \Omega^{2*}$, $\Omega^2 \subset \Omega^{2*} \subset \mathbb{R}^k$ とする。

(4h) $T_n = g_n(X_n^*)$ は ξ, η によらず、実数値であり、 η を固定すると T_n の分布は $\xi \in \Omega_0^1$ にはよらず、その漸近分布 λ_η (確率分布) は分布函数が連続で、 $t_\infty: (0, 1) \times \Omega^{2*} \rightarrow \mathbb{R}$ を、

$\lambda_\eta((-∞, t_\infty(\alpha, \eta))) = \alpha \quad (\eta \in \Omega^{2*})$
で、 $\eta \mapsto t_\infty(\alpha, \eta)$ が Ω^{2*} で連続となるようになる。

このとき、次の (1) (2) は同値である。

(1) 任意の α に対して $\eta = \eta_0$ が既知のときの T_n に基づく $\text{NP 有意水準 } \alpha$ の左側検定 $R_n^{(\alpha, \eta_0)}$ は $\xi = \xi_0$ で SSC である。

(2) 任意の α に対して検定 $R_n^{(\alpha)} = \{T_n < t_\alpha(\alpha, \hat{\gamma}_n)\}$
は $\xi = \xi_0, \eta = \eta_0$ で SSC である。

(II) (I) で「強一致推定量」「 SSC 」のかわりに
「弱一致推定量」「 ASC 」と(たのも成り立つ。

証明 (I) (1) \Rightarrow (2) を示す。 α を固定し、

$$t_\alpha(\alpha, \hat{\gamma}_n) \rightarrow t_\alpha(\alpha, \eta) \quad P_{\xi_0, \eta_0} - a.e.$$

$$t_\alpha\left(\frac{\alpha}{2}, \eta_0\right) < t_\alpha(\alpha, \eta_0)$$

左へ引く。

$$\lim_{N \rightarrow \infty} P_{\xi_0, \eta_0} (\forall n \geq N, t_\alpha\left(\frac{\alpha}{2}, \eta_0\right) < t_\alpha(\alpha, \hat{\gamma}_n)) = 1$$

$$P_{\xi_0, \eta_0} (T_n < t_\alpha(\alpha, \hat{\gamma}_n) \text{ i.o.})$$

$$\geq P_{\xi_0, \eta_0} (T_n < t_\alpha\left(\frac{\alpha}{2}, \eta_0\right) \text{ i.o.})$$

$$= P_{\xi_0, \eta_0} (\forall n \geq N, t_\alpha\left(\frac{\alpha}{2}, \eta_0\right) < t_\alpha(\alpha, \hat{\gamma}_n), \text{ でない})$$

$$= P_{\xi_0, \eta_0} (\forall n \geq N, t_\alpha\left(\frac{\alpha}{2}, \eta_0\right) < t_\alpha(\alpha, \hat{\gamma}_n))$$

$$\rightarrow 1 \quad (N \rightarrow \infty)$$

(2) \Rightarrow (1) も同様である。

(II) $\{n_j\} \subset N, n_1 < n_2 < \dots$ を固定すると、部分列 $\{\hat{\gamma}_{n_j}\}$ が左、て、 $\hat{\gamma}_{n_{j_k}} \rightarrow \eta_0$ $P_{\xi_0, \eta_0} - a.e.$ となる。左とは (I) に帰着させる。□

注意 (I) では「強一致推定量」を「一致推定量」に変えてはならない。反例として、 $X_1, X_2, \dots \sim N(\xi, \sigma^2)$ i.i.d. $\xi \leq 0, \sigma \geq 1$ とし、 $H_0: \xi = 0, H_1: \xi < 0$

Φ を $N(0, 1)$ の分布函数とし、

$$T_n := \begin{cases} \Phi(X_n) & (\Phi(X_n) < \frac{1}{n}) \\ \Phi(X_1) & (\text{その他}) \end{cases}$$

とすると、定理4.4の記号で（但し $\gamma = \sigma$ ）

$$\lambda_\gamma((-\infty, t)) = \Phi\left(\frac{1}{\sigma}\Phi^{-1}(t)\right) \quad (0 < t < 1)$$

$$t_\infty(\alpha, \sigma) = \Phi(\sigma\Phi^{-1}(\alpha))$$

であり、 ξ, σ を固定すると、 n が十分大きいとき

$$R_n^{(\alpha, \sigma)} \supset \left\{ \frac{X_n - \xi}{\sigma} < \Phi^{-1}\left(\frac{1}{n}\right) \right\}$$

だから、Borel-Cantelliの補題より $\{R_n^{(\alpha, \sigma)}\}$ はSSCである。一方、 $\hat{\sigma}_n^*$ を σ の一一致推定量とし、

$$\hat{\sigma}_n^* = \begin{cases} n & (\Phi(X_n) < \frac{1}{n}) \\ \hat{\sigma}_n & (\text{その他}) \end{cases}$$

とすると、 $\hat{\sigma}_n^*$ は σ の一一致推定量で、 $R_n^{(\alpha)} = \{T_n < t_\infty(\alpha, \hat{\sigma}_n^*)\}$ は、 $0 < \alpha < \frac{1}{2}$ のとき、 $\xi = 0$ のとき、すべての α で非SSCとなる [Chebyshevの不等式とBorel-Cantelliの補題より $\Phi(X_n) \geq \frac{1}{n}$ の場合だけを考えればよいことを使う]。

例4.3 $X_1, X_2, \dots \sim N(\xi, \sigma^2)$ i.i.d. のとき、

次のStudentの検定

$$(1) \quad H_0: \xi = 0, \quad H_1: \xi \neq 0 \quad (\text{両側検定})$$

$$(2) \quad H_0: \xi = 0, \quad H_1: \xi < 0 \quad (\text{左側検定})$$

はASCである。左側検定の解釈としては、(2) より

りもれしき

$$(3) H_0: \xi \geq 0, H_1: \xi < 0$$

とした方が現実的であるが、これは $\xi \leq 0$ で ASC、すべての $\xi > 0, \alpha > 0$ で非SSC である。

証明 定理 2.2 と定理 4.4 により α が既知の場合 (例 4.1) に帰着させればよい。 \square

参考文献

- 赤池弘次 (1989) 事前分布の選択とその応用、鈴木雪夫、国友直人編、ベイズ統計学とその応用、東大出版会、81-98.
- Basu, D. (1988) Statistical Information and Likelihood, J. K. Ghosh (ed.), Springer-Verlag.
- Berger, J. O. & Wolpert, R. L. (1984) The Likelihood Principle, Institute of Math. Statistics Hayward, California
- Jeffreys, H. (1961) Theory of Probability, Oxford: Clarendon Press.
- Koike, K. (1992) Unbiased estimation for sequential multinomial sampling plans, Math. Research Note, Inst. Math. Univ. Tsukuba.
- Lindley, D. V. (1957) A statistical paradox, Biometrika 44, 187-192.

(この論文には誤りがある。Bartlett, M. S. (1957)

A comment on D. V. Lindley's statistical paradox,
Biometrika 44. 533-534.)

Lindley, D. V. (1965) *Introduction to Probability and Statistics Part 2 Inference*, Cambridge Univ. Press.

(邦訳 竹内啓 新家健精訳 (1969) *確率統計入門2 統計的推測*, 培風館)

Lindley, D. V. (1972) *Bayesian Statistics, A Review*, Society for Industrial and Applied Math.

Lindley, D. V. (1988) Statistical inference concerning Hardy-Weinberg equilibrium.

M. Bernardo et al (eds.) *Bayesian Statistics 3*, Oxford Science Publications.

Lindley, D. V. (1992) Is our View of Bayesian Statistics too Narrow? M. Bernardo et al (eds.) *Bayesian Statistics 4*, Oxford Science Publications.

繁樹算男 (1985) ベイズ統計入門. 東大出版会.