壁乱流中の秩序構造の階層性について

*関西大学 工学部 板 野 智 昭

Faculty of Engineering, Kansai University **京都大学大学院理学研究科 藤 定義

Department of Physics and Astronomy, Graduate School of Science, Kyoto University

圧力勾配によって駆動される2平板間流れ(チャネル流)の定常進行波解を数値 的に求めた. 求解には仮想的な外力を導入することによる解の連続的な接続法 とニュートン法による数値計算を用いた.外力の形は Waleffe(2003)[Phys. Fluids. 15(6) 1517] とは異なるが,最終的に得られた解は Waleffe が求めた解に 一致すると考えられる.更に得られた解の倍のスパン方向幅をもつ計算領域 に本手法を応用することで,Waleffe の解の倍周期分岐解を求めた.

1 緒言

乱流研究の歴史は大変長いが,近年,乱れの中に現れる秩序構造が乱流中で果た す役割りが明らかになるにつれ,研究者らの関心は,乱流の統計から構造の動力学 の解明に移ってきた.このような潮流は壁乱流においても同じで,たとえば河原・ 木田¹⁾ はミニマルユニット²⁾ と呼ばれる小さな計算領域を用いて平板クエット流 れの直接数値計算を行い,相空間中に描かれる時間発展軌道に周期的な特徴が隠れ ていることを見出した.彼らは計算から得たデータをもとに分岐解析を行い,数値 的に厳密な意味でナヴィエ・ストークス方程式の非線形周期解を求めることに成 功した.この周期解は静的・層流的および動的・乱流的な二つのフェーズからなる が,静的なフェーズにおいて比較的長い時間維持される流れのパターンは,従来よ り実験で知られていた壁近傍構造に類似している.河原らが求めた解は Waleffe ら による先駆的研究から理論的に予言されていた壁近傍にある壁乱流維持の最小メ カニズム,自己維持過程^{3,4,5)} (SSP, Self-Sustaining Process) の原型と考えること ができる.

現実の乱流における乱れの源は壁近傍にあるメカニズムだけとは限らない. 壁 乱流の場合,大小様々なスケールの渦構造が壁から階層的に,かつ空間的に重なり あって存在していると考えられ^{6,7)},事実,壁から離れた領域にも秩序的な構造が 存在することが近年数多く報告されている. そのうちの一つに,壁から離れた領域 に存在する大規模構造^{8,9,10)}が挙げられる. 大規模構造とは外部層,対数則層から バッファー層にまで達する秩序構造¹¹⁾で,スパン方向の構造間間隔が排除厚み等,

^{*〒 564-8680} 大阪府吹田市山手町 3-3-35

^{**〒 606-8502} 京都市左京区北白川追分町

外部長さでスケールされる点を除けば,その形は壁面近傍に観測される低速流と高 速流の縞(ストリーク)に似ている(以下ではバッファー層から壁面までを壁近傍 領域と呼ぶことにする).このため大規模構造は流れ方向速度の大小を用いて同定 されることが多い.また大規模構造の低速流と高速流の間の剪断を維持するため にこれら縞の間には,流れ方向に軸をもち時間的・空間的にスケールの大きな循環 が存在すると考えられる.大規模構造の流れ方向のスケールは長大¹²⁾で,その完 全な姿を再現するために大規模な計算が近年盛んに行われている.現在,大規模構 造の形態についてはある程度解明が進んでいる一方で,その発生メカニズムや壁近 傍の流れへの役割りについてはまだ統一的な理解は得られていない.これに対し, 我々は直接数値計算を用いた過去の研究¹³⁾で,大規模構造の発生は複数の壁近傍 の秩序構造がスパン方向に並ぶことで生まれる倍周期の摂動に対する不安定性に 起因するという仮説をたてた.

流れの分岐解析の分野では,何らかのパラメータ(ホモトピーパラメータ)を連続的に変化させることで解の接続を追い,未知の解を発見する方法(Continuation method,以下では単に接続法と呼ぶ)が古くから使われてきた^{14,15)}. 当然のことながら,チャネル流においてもそこで発現する秩序構造を有す有限振幅解を求める際には接続法が有力な手段であると期待されていたが,これまで長らく成果は示されないままでいた. チャネル中の秩序構造をもつ厳密解を求めるために Waleffe(2003)は系に適した仮想的な外力を導入し,この外力の連続的な変化にともなう解の接続^{16,17)}を追うことで、チャネル流の有限振幅解を見つけることに成功した.

本研究では、Waleffe(2003)の求解の過程で必要とされた手続きを簡略化した新し い接続法を提案し、ニュートン法を用いてチャネル流中の数値解を求める.得られ た解は結果的には Waleffe が求めた厳密解と一致すると考えられる.更に、Waleffe の解のスパン方向に倍の周期の計算領域へ今回用いた接続法を応用し、Waleffe の 解の倍周期分岐解を求める.倍周期分岐解がもつ二つの長さスケールは、大規模構 造と壁近傍構造に関連すると考えられる.以降では順に系の方程式と探索方法に ついて述べ、今回得られた Waleffe の解を示すとともに、新しく得られた倍周期分 岐解について述べる.

2 計算手法

2.1 支配方程式

無限平行平板間 (チャネル $-\tilde{h} < \tilde{y} < +\tilde{h}$) を満たし非圧縮ナヴィエ・ストークス 方程式に従う流体を考える

$$\begin{split} \tilde{\boldsymbol{\nabla}} \cdot \tilde{\boldsymbol{u}} &= 0 , \\ \partial_{\tilde{t}} \tilde{\boldsymbol{u}} + \tilde{\boldsymbol{u}} \cdot \tilde{\boldsymbol{\nabla}} \tilde{\boldsymbol{u}} &= -\tilde{\boldsymbol{\nabla}} \tilde{p} + \tilde{\nu} \tilde{\boldsymbol{\nabla}}^2 \tilde{\boldsymbol{u}} + \tilde{F} . \end{split}$$

ここで ∇ は有次元の座標 $(\tilde{x}, \tilde{y}, \tilde{z})$ に関する偏微分を表す. 平板上 $\tilde{y} = \pm \tilde{h}$ で粘着 条件 $\tilde{u} = 0$, 流れ方向 \tilde{x} およびスパン方向 \tilde{z} には周期境界条件を課す. 以下では 計算領域の流れ方向の周期を \tilde{L}_x , スパン方向の周期を \tilde{L}_z とし, それぞれに対応す る波数を $(\tilde{\alpha}, \tilde{\gamma}) = (2\pi/\tilde{L}_x, 2\pi/\tilde{L}_z)$ とする.

F は外部から流体要素に作用する体積力一般を表現するが,本研究では次のような形に特定する.

$$\begin{split} \tilde{F} &= \tilde{F}_x e_x + \tilde{F}_y e_y + \tilde{F}_z e_z , \quad \tilde{F}_x = \frac{\Delta P}{\tilde{L}_x} , \\ \tilde{F}_y &= \tilde{f}_r \tilde{y} \cos(\tilde{\gamma} \tilde{z}) , \quad \tilde{F}_z = -\frac{\tilde{f}_r}{\tilde{\gamma}} \sin(\tilde{\gamma} \tilde{z}) . \end{split}$$

流れ方向成分 $\tilde{F}_x e_x$ は,実験などで流れの駆動に必要となる流路の入口と出口の圧 力差 $\Delta \tilde{P}(>0)$ に起因する力である.以下で与えられるように,この圧力差はレイ ノルズ数 Rep と比例関係にある.一方,これとは垂直な断面内の方向に加わる力の 成分 $\tilde{F}_y e_y + \tilde{F}_z e_z$ は,断面内の座標 (\tilde{y}, \tilde{z}) に依存する通常のチャネル流では非現実 的な力である.この成分を以下では仮想外力と呼ぶ.本研究で用いる仮想外力と Waleffe(2003) で使われた仮想外力¹⁷⁾ は数学的には異なるものである.しかしなが ら,この外力が上下二つの半計算領域 $(\tilde{y} < 0 \ge \tilde{y} > 0$ の領域) に対称な形で,流れ 方向に回転軸をもった二次元的な渦対を生み出す効果を持つという点では,分岐解 析における仮想外力の役割は定性的には同等なものであると予想される.ここで 用いる仮想外力の大きさが有限の際に得られる解は特殊な解であるが,仮想外力の 係数 $\tilde{f}_r \rightarrow 0$ の極限に限り,解 (\tilde{u}, \tilde{p}) は,我々が通常考えるチャネル流の厳密解に なる.例えば $\tilde{f}_r = 0$ における層流解は次のように表される.

$$\tilde{\boldsymbol{u}} = \tilde{U}_0 \left(1 - \left(\frac{\tilde{y}}{\tilde{h}} \right)^2 \right) \boldsymbol{e_x} \quad , \quad \tilde{p} = 0 \; .$$

ここで \tilde{U}_0 は層流の中心最大速度であり $\tilde{U}_0 = \frac{\Delta \tilde{P} h^2}{2 \tilde{L}_x \tilde{\nu}}$ で定義される.

次に \tilde{U}_0 と, 平板間距離の半分の長さ \tilde{h} を用いて方程式の無次元化を行う.

$$\nabla \cdot \boldsymbol{u} = 0,$$

$$\partial_t \boldsymbol{u} + \boldsymbol{u} \cdot \nabla \boldsymbol{u} = -\nabla p + \frac{1}{\operatorname{Re}_P} \nabla^2 \boldsymbol{u} + \boldsymbol{F}.$$

ここで圧力勾配一定下におけるチャネル流のレイノルズ数 Rep は Rep = $\frac{\tilde{D}_{0}\tilde{L}}{\tilde{L}}$ で 定義される. 平板上 $y = \pm 1$ で粘着条件 u = 0 を, 流れ方向 x およびスパン方 向 z には周期 (L_x, L_z) の周期境界条件を課す. それぞれに対応する無次元波数は (α, γ) = ($2\pi/L_x, 2\pi/L_z$) のように再定義される.

2.2 対称性と解の表現

以降の解析では,解に対し次の制限をおく、まず解が x 方向に進行する定常進行 波解であることを仮定する.解の流れ方向の位相速度 c_x を用いると流れ場の時間 微分は空間微分を用いて次のように与えられる.

 $\partial_t \boldsymbol{u}(x,y,z,t) = -c_x \partial_x \boldsymbol{u}(x,y,z,t)$.



図1 $(f_r, \alpha, \gamma) = (0, 1.00, 1.94)$ の場合の解の分岐図. 横軸に Re_P, 縦軸に解の流れ方向の 位相速度 c_x をとった. 図中実線で表されている Waleffe の分枝は $(f_r, \alpha, \gamma) = (0, 1.00, 3.88)$ の場合の解である. 図中の Re_P = 1517の線と A,B,C の文字は図 2 に一致する.

加えて文献¹⁷⁾で使われている二つの対称性(平行移動不変性および反転対称性, 上下反転対称性)を満たす流れ場を扱う.

境界条件として平板上 $y = \pm 1$ で $u_y = \partial_y u_y = \omega_y = U_x = U_z = 0$, 流れ方向お よびスパン方向には周期境界条件を課す.境界条件を満たす流れ場や渦度場は, 流 れ方向とスパン方向にはフーリエ展開, 壁に垂直な方向にはチェビシェフ多項式と $(1-y^2)$ あるいは $(1-y^2)^2$ の積からなる多項式の展開を用いて, 表現する. 展開形を 前節の終りに示した基礎方程式に代入しガラーキン法を用いると, 展開係数 \hat{u}_y , $\hat{\omega}_y$, \hat{U}_x , \hat{U}_z と位相速度 c_x を未知数とした二次の非線形代数方程式 $F(X; \text{Re}_P, f_r) = 0$ が得られる. ここで X は $\hat{u}_y(n_x, n_y, n_z)$, $\hat{\omega}_y(n_x, n_y, n_z)$, $\hat{U}_x(n_y)$, $\hat{U}_z(n_y)$, c_x を成分 にもつベクトルである. ただし対称性から従属関係にあるモードは X の成分とし てカウントしない. この代数方程式をニュートン法を用いて数値的に解いた結果が 以降で示される定常進行波解である.

3 計算結果

3.1 Waleffe の解

 $f_r \to 0$ の極限で解はチャネル流の解に対応する. レイノルズ数と解の流れ方向 の位相速度の関係を図1に Δ 印の曲線で示す. レイノルズ数の上昇に伴い上分岐・ 下分岐のいづれの解も位相速度は低下する傾向にあるのがみてとれる. 進行波解 の位相速度とともに計算領域内の流れ方向速度の最大値もレイノルズ数の増加と ともに減少傾向にある. これはレイノルズ数の上昇に伴い秩序構造が壁に近接し, 計算領域中央部分では流れのプロファイルが平らになる乱流特有の傾向を表して いると考えられる.

先に述べたように、本研究で用いられた仮想外力と境界条件に関しては、Waleffe(2003)と本研究ではアプローチの仕方¹⁷⁾に違いはあるが、外力がつくり出す流 れの性質や以下に示す可視化結果の類似性から、最終的に *f_r* = 0 かつ壁面で粘着 条件に課した時に得られる定常進行波解は一致すると考えられる、そこで以下で は本研究で得られた解を便宜上"Waleffeの解"と呼ぶ.

3.2 階層的構造

今,スパン方向に幅 L_z をもつ計算領域に対して解が満たすべき方程式と対称性の組を $\mathcal{F}_{L_z,f_r}[\cdot] = 0$ と表し,またこの方程式から得られた解を $\mathcal{X}_{\gamma}(z)$ と表すことにする. 解が方程式と対称性を満たしていることは,形式的に次のように表現することができる.

$$\mathcal{F}_{L_z,0}[\mathcal{X}_{\gamma}(z)] = 0$$
.

上の式で $X_{\gamma}(z)$ の部分には、たとえば Waleffe の解を代入してもよいが、一般的に は、その他の場を代入してもそれが解である限り式は成立する. これまでの計算で はスパン方向に周期境界条件を課していることから、上で求められた $f_r = 0$ にお ける Waleffe の解は、スパン方向に幅 $L_z = 2\pi/\gamma$ の計算領域における解であると同 時に、倍の幅 $2L_z = 4\pi/\gamma$ を持つ計算領域における解でもある. このことを先の標 識を用いて表すと次のようになる.

$$\mathcal{F}_{2L_{z},0}[\mathcal{X}_{\gamma}(z+L_{z}/2)] = 0 \quad , \quad \mathcal{F}_{2L_{z},0}[\mathcal{X}_{\gamma}(z)] = 0 \; .$$

課される対称性からスパン方向の位相変化としては、独立な $0 \ge \pi$ の二つが可能 である点に注意する必要がある. $2L_z$ の幅をもつ計算領域に対するこれらの解は、 ニュートン法を用いることにより $f_r \neq 0$ へ接続することができる.

$$\mathcal{F}_{2L_{z},f_{r}}[\mathcal{X}'] = 0,$$
(1)
$$\mathcal{F}_{2L_{z},f_{r}}[\mathcal{X}''] = 0,$$
(2)

ただしニュートン法を始める初期で

 $\lim_{f_r \to 0} \mathcal{X}' = \mathcal{X}_{\gamma}(z + L_z/2) \quad , \quad \lim_{f_r \to 0} \mathcal{X}'' = \mathcal{X}_{\gamma}(z) \; .$

fr を変化させた時の二つの解 X', X" の分岐を追うと, 解は複雑な振舞を示しなが らも fr = 0 面を再び横断することがある. この横断点は, スパン方向に元の解の周 期の倍の幅 2Lz を持つ計算領域における仮想外力が存在しない場合の解, すなわち 我々が通常考えるチャネル流の新たな厳密解に対応する.

本手法によって新しい厳密解を得た過程を具体的に図 2 を用いて説明しよう. 図には (Re_P, f_r , α , γ) = (1517, 0, 1.00, 3.88) で得られた解を系 (Re_P, f_r , α , γ) = (1517, 0, 1.00, 1.94) の f_r = 0 における解として用い, 徐々に f_r を変化させたときに 接続する解を (f_r , c_x) 面上に描いた. 縦軸 (f_r = 0) に関する鏡像対称性は, 解が f_r の符号に対称であることからの帰結である. Re_P = 1517 では縦軸 (f_r = 0) 上に3 つの解が存在していることが分かる. f_r = 0 上にある最も c_x が大きい解 (i_x A) と 小さい解 (i_x C) は既に求められている (α , γ) = (1.00, 3.88) における Waleffe の解 の倍周期分に相当する. 式 (1) を用いて, たとえば点Aから $f_r \neq 0$ に接続した解曲 線 (図中の点線) は点Bで f_r = 0 を横断した後, 点Cに到達する. 点Bに対応する



図2 スパン方向に幅 $L_z = 1.617$ をもつドメイン内で得られた解をもとに得られたスパン方向に倍の幅 ($L_z = 3.233$)のドメイン中における分岐. ($\operatorname{Re}_P, \alpha, \gamma$) = (1517,1.00,3.88) は固定. 図の横軸は 1000 × f_r 、縦軸は構造の位相速度. 実線は $\mathcal{X}_{\gamma}(z)$ (DD2), 点線は $\mathcal{X}_{\gamma}(z + L_z/2)$ (DD1) に相当する.

流れ場は、本手法により新たに得られた解、 $f_r = 0$ のチャネル流の厳密解である. 点 Bのように、式 (1)による接続で得られた解を DD1 と呼ぶことにする. ここには示 されていないが、式 (2)を用いて $f_r \neq 0$ に接続した解曲線 (図中の実線)はレイノ ルズ数の増加に伴い複雑化し、 $\text{Re}_P \approx 1550$ で点D付近で $f_r = 0$ を二度横断するよ うになる. この横断点を以下では DD2 と呼ぶことにする.

仮想外力のないチャネル流中の解 DD1 と DD2 の Rep に対する分岐図が図1に 示されている. パラメータ空間すべての調査には長い時間がかかるため, 今回調査 した範囲は $(\alpha, \gamma) = (1.00, 1.94)$ のみに絞った. 参考のため Waleffe の解の分枝が図 中では Δ で繋がった曲線として示されている. 図からは DD1 が Rep = 1330 付近 から, DD2 が Rep = 1550 付近から, 各々分岐しているのがみてとれる. DD2 の位 相速度は同じレイノルズ数における Waleffe の解の位相速度に比べて小さい. 図2 からも容易に想像がつくように, DD1 は転回点付近で Waleffe の解から分岐して いると考えられるが, その分岐点近傍では解の位相を固定する際に必要な変数の数 値的な相対誤差が無視できなくなるため, 現段階では Waleffe の解への接続を十分 な精度では求められなかった.

なお図上では Waleffe の解からの分岐が DD1 の場合は一見すると1本しか存在 しないように見えるが, 正確には異なる2本の解曲線の重なりで構成されているこ とに注意しなければならない.事実, 図2から分かるように, 点Bは fr が正から負 へと変化する曲線上の交差点と, 負から正へと変化する曲線上の交差点の二つが重 なった点である. 同様のことが DD2 についても言える.

4 結言

Waleffe(2003)¹⁷⁾とは異なる接続法を用いてチャネル流中の厳密解を求めた. 厳 密解が内包する秩序構造は,三次元的に流れ方向に波をうつ低速ストリークとそれ を跨ぐように存在する一対の縦渦からなる.本手法により得られたチャネル流の 定常進行波解は結果的に Waleffe(2003)の厳密解に一致すると考えられた. Waleffe が用いた接続法においてはクエット流れからチャネル流れへの接続や境界条件の 変更に関する接続など多段の接続手続きを要したのに対し,本手法ではこのような 接続手続きを簡略化することができ比較的容易にチャネル流の進行波解を得るこ とができた. さらに今回用いた接続法を拡張することによりスパン方向に Waleffe の解の倍の周期をもつ分枝を求めることができた.

引用文献

- 1) Kawahara, G. & Kida, S.: Periodic motion embedded in plane Couette turbulence: regeneration cycle and burst, J. Fluid Mech. 449 (2001) 291-300.
- Jiménez, J. & Moin, P.: The minimal flow unit in near-wall turbulence, J. Fluid Mech. 225 (1991) 213-240.
- 3) Hamilton, J.M., Kim, J. & Waleffe, F.: Regeneration mechanisms of near-wall turbulence structures, J. Fluid Mech. 287 (1995) 317-348.
- 4) Waleffe, F.: On a self-sustaining process in shear flows, Phys. Fluids 9 (1997) 883-900.
- Itano, T. & Toh, S.: The Dynamics of Bursting Process in Wall Turbulence, J. Phys. Soc. Japan 70 - 3 (2001) 703-716.
- 6) Busse, F.H.: Bounds for turbulent shear flow, J. Fluid Mech. 41 (1970) 219-240.
- Abe, H., Kawamura, H. & Matsuo, Y.: Direct numerical simulation of a fully developed turbulent channel flow with respect to Reynolds number dependence, Trans. ASME J. Fluids Eng. 123 (2001) 382-393.
- 8) Lee, M.J. & Kim, J.: The structure of turbulence in a simulated plane Couette flow, Proc. 8th Symposium on turbulent shear flows (1991) 5-3.
- 9) Miyake, Y., Kajishima, T. & Obana, S. Direct numerical simulation of plane Couette flow at transitional Reynolds number, JSME Int. J. 30 (1987) 57-65.
- 10) Jiménez, J.: The largest scales in the turbulent wall flows, Center for Turbulence Research Annual Research Briefs (1998) 137-154.
- 11) Del Alamo, J.C. & Jiménez, J.: Spectra of the very large anisotropic scales in turbulent channels, Phys. Fluids 15 (2003) L41-44.
- 12) Del Alamo, J.C. & Jiménez, J.: Direct numerical simulation of the very large anisotropic scales in a turbulent channel, Center for turbulence Research Annual Research Briefs (2001) 329-341.
- 13) Toh, S. & Itano, T. : Interaction between a large-scale structure and near-wall structures in channel flow, J. Fluid Mech. **524** (2005) 249-262.
- 14) Schaeffer, D.G.: Qualitative analysis of a model for boundary effect in the Taylor problem, Math. Proc. Camb. Phil. Soc. 87 (1980) 307-337.
- 15) Nagata, M.: Three-dimensional finite-amplitude solutions in plane Couette flow : bifurcation from infinity, J. Fluid Mech. 217 (1990) 519-527.
- Waleffe, F.: Exact Coherent Structures in Channel Flow, J. Fluid Mech. 435 (2001) 93-102.
- Waleffe, F.: Homotopy of exact coherent structures in plane shear flows, Phys. Fluids. 15(6) (2003) 1517–1534.