双極子を用いたLagrange的非圧縮性流れ解析手法の研究

沼津高専 松本祐子 (Yuko Matsumoto) Numazu College of Technology 東北大 工学研究科 上野和之 (Kazuyuki Ueno) Graduate School of Engineering, Tohoku University

1 はじめに

格子を用いないラグランジュ的な計算手法として非圧縮性流れ解析に用いられているものには、SPH 法や渦法 [1] などがある.しかしながら、SPH 法はもともと天文学の分野で生まれた圧縮性流れの解析法であり、非圧縮性流れに適用するには、連続の式を満たすために様々な工夫が必要とされる.また、渦法は3次元解析においては渦要素の伸縮やつなぎ合わせを考慮しなくてはならず、計算が複雑になる.本研究では、非圧縮性流れにおける速度場、渦度場の divergence-free を自動的に満たし、かつ3次元解析が容易な新しいラグランジュ的な計算手法の構築を目指している.

本研究で提案する手法では,双極子をラグランジュ的な計算要素として用いる.双極子 は,2次元流れにおいては正と負の渦対,3次元流れでは円形の渦輪からなり,基本的な渦 要素の一つである.双極子を計算要素として用いることによって,divergence-free は自動的 に満たされる.また,3次元流れ解析において,2次元の場合と同じアルゴリズムで計算が できると期待している.

双極子の大きな特徴は、点渦と異なり、単独で推進する運動量(自走速度)を持つことで ある.この運動量によって、流れの輸送に大きく関わっていると考えられおり、大気中や海 洋スケールの流れ中でしばしば観測されてきた[2,3].その一方で、双極子の運動をどのよ うに表すかという問題は、点渦系のように十分調べられているとは言えない.特に、双極子 の特徴である自走速度の評価は研究毎に異なっており、無視している場合もある[4,5].そ こで本報告では、自走速度を考慮した双極子の運動モデルを提案し、数値計算と比較する ことによって妥当性を検証する.また、提案したモデルを複数の双極子の相互作用問題へ 拡張する.なお、本報告は既報[6]の要約にいくつかの発展を加えたものであり、詳細は既 報[6]を参照されたい.

2 問題設定

2次元非粘性非圧縮性流れ中にある双極子を考える. 図1に概略図を示す. 正負の渦はそれぞれ有限の領域 Ω_+, Ω_- を持つものとする. 循環 Γ と面積 S は以下の式で与えられる.

$$\Gamma = \int_{\Omega_+} \omega(\boldsymbol{x}) \, \mathrm{d}S = -\int_{\Omega_-} \omega(\boldsymbol{x}) \, \mathrm{d}S. \tag{1}$$

150

$$S = \int_{\Omega} \mathrm{d}S,\tag{2}$$

ここで, ω は渦度, $\Omega = \Omega_+ + \Omega_-$ である. 今, 流れは非粘性非圧縮性を仮定しているので, Γ, S ともに保存量である.



図 1: 双極子の概略図. 矢印は双極子モーメント µ.

双極子の位置 x_d は, 正の渦の重心 x_+ と負の渦の重心 x_- の中点として定義する. また, 正負の渦重心間距離 a を流さスケールと呼ぶことにする.

$$\boldsymbol{x}_{\pm} = \pm \frac{1}{\Gamma} \int_{\Omega_{\pm}} \boldsymbol{x} \, \omega(\boldsymbol{x}) \, \mathrm{d}S, \tag{3}$$

$$x_{\rm d} = (x_+ + x_-)/2.$$
 (4)

$$a = |\boldsymbol{x}_{+} - \boldsymbol{x}_{-}|. \tag{5}$$

本研究では、双極子の自走速度の向きと大きさを表すベクトル量として、次式で定義される 双極子モーメント µ を用いる.

$$\boldsymbol{\mu} = \int_{\Omega} (\boldsymbol{x}' - \boldsymbol{x}_{d}) \,\omega(\boldsymbol{x}') \,dS' \times \boldsymbol{e}_{\boldsymbol{z}}. \tag{6}$$

3 双極子モデル

本研究では、双極子の運動を3つの変数(位置 $\mathbf{x}_{d}(t)$,流さスケールa(t),双極子モーメント $\mu(t)$)で特徴づけたモデルを提案する.ある流れ場Uに単独の双極子が置かれた場合、その運動はこれらの変数の常微分方程式で記述される.以下では、その方程式について述べる.

まず,式(3)を(6)に代入すると,長さスケールは双極子モーメントの大きさに比例する ことが分かる.

$$a(t) = \frac{\mu(t)}{\Gamma}.$$
(7)

 $\mathcal{L}\mathcal{L}\mathcal{C}, \mu = |\boldsymbol{\mu}| \mathcal{C}\mathcal{B}\mathcal{S}.$

次に, 双極子位置 x_d の時間変化を考える. 双極子は, 速度場Uに加えて自走速度 u_{self} によって移動するから,

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{x}_{\mathrm{d}}}{\mathrm{d}t} = \boldsymbol{U}(\boldsymbol{x}_{\mathrm{d}}) + \boldsymbol{u}_{\mathrm{self}}(t), \qquad (8)$$

と書ける. 自走速度 u_{solf} は双極子モーメントに比例するが, これは双極子自身が x_d に誘起 する速度と異なることに注意する. ここでは, 自走速度は以下のようにして与えることに する. まず, 正負の渦が十分離れている場合, 各渦を点渦と近似すれば

$$u_{\rm self} = |\boldsymbol{u}_{\rm self}| = \frac{\Gamma}{2\pi a} = \frac{\mu}{2\pi a^2},\tag{9}$$

となる. 一方, 正負の渦同士の距離が近づいた場合, 互いの渦を点渦と近似することはできなくなり, 自走速度は式 (9) から変化する. 例えば Lamb dipole[9, 12] の場合, 正負の渦が近接し, 渦領域 Ω 全体として半径 R の円になっている. その自走速度は

$$u_{\rm self} = \frac{\mu}{2\pi R^2},\tag{10}$$

となる $(R = \sqrt{S/\pi})$. 本研究では, 白走速度は長さスケール a の変化に伴って (9) から (10) へ滑らかに変化するものと仮定し, 次式で与えることにした.

$$u_{\rm self} = \frac{\Gamma}{2\pi} \frac{4C_0 a}{(a - C_0 R)(4C_0 a - R) + 4aR},\tag{11}$$

ここで, C_0 は領域 Ω が円の場合の長さスケールと R の比 a/R である. この式の妥当性に ついては, 次章で検討する.

最後に,双極子モーメントの時間変化について述べる.双極子とともに移動する検査体 積 Vc をとると, Vc 内部の流体の運動量保存則は,

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \int_{V_{\mathrm{c}}} \rho \boldsymbol{u} \,\mathrm{d}V + \int_{S_{\mathrm{c}}} \rho \boldsymbol{u} \left(\boldsymbol{u} - \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{x}_{\mathrm{d}}}{\mathrm{d}t} \right) \cdot \boldsymbol{n} \,\mathrm{d}S = -\int_{S_{\mathrm{c}}} p \boldsymbol{n} \,\mathrm{d}S,\tag{12}$$

と表せる. ここでuは流れ場の速度, pは圧力, ρ は密度である. またnは検査面 S_c に垂直 な単位ベクトルである. 速度uを双極子による誘起速度とそれ以外の流れ場Uとに分け, $U \in x_d$ 周りで展開する. また, Uによる渦度は一定であると仮定してベルヌーイ式から圧 力pを求め (12) を積分すると, 双極子モーメントの時間発展は速度の空間微分を用いて次 のように表せる.

$$\frac{\mathrm{d}\mu_{x}}{\mathrm{d}t} = -\mu_{x} \left. \frac{\partial U}{\partial x} \right|_{\boldsymbol{x}_{\mathrm{d}}} - \mu_{y} \left. \frac{\partial V}{\partial x} \right|_{\boldsymbol{x}_{\mathrm{d}}}, \\
\frac{\mathrm{d}\mu_{y}}{\mathrm{d}t} = -\mu_{x} \left. \frac{\partial U}{\partial y} \right|_{\boldsymbol{x}_{\mathrm{d}}} - \mu_{y} \left. \frac{\partial V}{\partial y} \right|_{\boldsymbol{x}_{\mathrm{d}}}.$$
(13)

この式は, 双極子モーメントと長さスケールとの関係式 (7) からも導くことができる [8]. また, Roberts[7], Buttke[4] によって非圧縮性 Euler 方程式から得られた式とも一致する.

以下では, 双極子の運動を (7), (8), (11), (13) を用いて表すことにし, これを双極子モデ ルと呼ぶことにする.

4 双極子モデルの検証計算

双極子モデルの妥当性を検証する. まず, 単独の双極子を流れ中に置き, その運動を (7), (8), (13) によって求める. 時刻 t = 0 において双極子は Lamb dipole であると仮定すると,

自走速度 (11) における $C_0 = a_0/R = 0.9198$ となる.また, 検証のために同じ問題を渦法で 計算し, 比較した. 渦法の計算では, 初期渦度場は Lamb dipole[9, 10] で与え, 渦度分布は 約 10000 個の渦要素で離散化した.また, 渦要素の時間発展は 2 次精度 Adams-Bashforth 法を用いて計算した.

4.1 Strain flow 中の双極子運動

4.1.1 解析解

Background flow は, U = (y, -x)とする [11, 12]. この流れは, 図 2(a) に示すように, 斜め 45°を向いた strain flow となる. このとき, 双極子モーメントの時間変化は式 (13) から解析的に求めることができ,

$$\mu_{x}(t) = \frac{1}{2}(\mu_{x0} - \mu_{y0})e^{t} + \frac{1}{2}(\mu_{x0} + \mu_{y0})e^{-t},$$

$$\mu_{y}(t) = \frac{1}{2}(\mu_{y0} - \mu_{x0})e^{t} + \frac{1}{2}(\mu_{x0} + \mu_{y0})e^{-t}$$
(14)

となる. (μ_{x0}, μ_{y0}) は, t = 0における双極子モーメントである. この式から, strain flow 中では双極子モーメントは時間とともに指数的に変化することが分かる.

4.1.2 計算結果

ここでは、渦間距離のみが変わる場合を考え、自走速度(11)の妥当性を調べた.

まず、初期の双極子モーメントが ($-\mu_0, \mu_0$) で与えられた場合について考える. このとき、 式 (14) より、双極子モーメントの向きは変化せず、大きさ | $\mu(t)$ | および流さスケール a(t)は時間とともに指数的に増大する. モデルによって得られた双極子の運動と、渦法の数値 計算結果を図 2 に示す. 比較のために渦法とモデルの結果をともに示している. 図中の矢 印がモデルによって得られた双極子モーメントを示し、それに垂直な線分が長さスケール を示す. 等高線は渦法によって得られた渦度分布を示している. グレースケールが負の渦 である. また、図中 (a) には background flow U の流線も併せて描いている. 渦法の結果 を見ると、正負の渦が時間とともに離れることが分かる. これは、Trieling らの実験および 計算結果と一致している [12]. モデルは、位置、長さスケールともに渦法とよく一致してい る. 自走速度 (11) の検証のため、双極子位置の時間変化をプロットしたものを図 3 に載せ る. 本モデルで導入した自走速度 (11) と、渦糸近似した場合 (9) および Lamb dipole の自 走速度 (10) を用いた場合を比較している. これは、Buttke[4] 等で用いられている形であ る. (11) が最も良く渦法の結果と一致しており、妥当な評価をしていると考えられる.

次に,初期双極子モーメントを (μ_0 , μ_0) とした場合を考える.このとき,式(14)より,双 極子モーメントの向きは変化せず,大きさ | $\mu(t)$ |および流さスケールa(t)は時間とともに 指数的に減少する.モデルによって得られた双極子の運動と,渦法の数値計算結果を図4 に載せる.渦法の結果を見ると,正負の渦が接近し,進行方向と反対側に伸びていることが 分かる.これは,Kidaら[11]およびTrielingら[12]の計算結果と一致する.自走速度の検



(a) t=0

図 2: 双極子の時間変化. 初期条件 ($\mathbf{x}_d = (0, 0), \mu_0 = 5.1083, a = 1.0216$).



図 3: 双極子位置の時間変化. \bigcirc :渦法, \blacktriangle :(11), \Box :(9), \bigtriangledown :(10), \times :双極子位置 x_d で評価した自走速度.



図 4: 双極子の時間変化. 初期条件 ($x_d = (0,0), \mu_0 = 5.1083, a = 1.0216$).

証のため, 双極子位置の時間変化を図 5 に載せる. 比較対象は図 3 と同様である. これを見ると, 本モデルで導入した自走速度 (11) が最も良く渦法から得られた双極子位置と一致しており, 妥当であるといえる.



図 5: 双極子位置の時間変化. \bigcirc :渦法, \blacktriangle :(11), \Box :(9), \bigtriangledown :(10), \times :双極子位置 x_d で評価した自走速度.

4.2 Shear flow 中の双極子の運動

次に, Background flow を U = (y, 0) とした場合について, 双極子の運動とモデルの妥当 性を調べる. この流れは, 図 6(a) に示すように, x 軸に平行な shear flow となる. ここでは, 前節と異なり双極子モーメントの向きも変化する場合を考える.

まず,図 6(a) のように双極子を shear flow 中に置いて時間変化を調べた. 渦法の結果を 見ると,各渦は時間とともに離れていき,その形はほぼ円形になる. モデルの位置や長さス ケールを渦法の結果と比較すると,よく一致している. 双極子モーメントの向きも妥当で ある. このケースのように,渦間距離が大きくなる場合は,双極子を形成する二つの渦はほ ぼ円形に近づき,双極子モデルは有効であることが分かった.



図 6: Shear flow 中の双極子. 初期条件 ($\mathbf{x}_d = (0,0), \mu = (-1,1)/\sqrt{2}, a=0.4599$).

一方で、図 7(a) のように双極子を置いた場合, strain flow 中 (図 4) の場合と同じく時間 とともに正負の渦は互いに近づいた. t = 1.5(図 7(c)) では, 負の渦が正の渦の周りに巻き 付き, 非対称な形に変形している.一度このような変形が起こると, 元の対称的な双極子に 戻ることは困難である.本モデルでは, 自走速度を考える際に正負の渦が対称であると仮 定しているので, このような大変形は取り扱うことができない. これまでに調べた範囲で は, 長さスケールがa/a(t = 0) < 1となる場合, 正負の渦が接近し, 大きな変形が生じる可 能性がある. 一方で, a/a(t=0) > 1となるときには, 正負の渦は離れるため変形は生じない. したがって, 長さスケールの増減を調べることによって, 渦が変形する可能性と本モデルが適用可能かを知ることができる.



図 7: Shear flow 中の双極子. 初期条件 ($\boldsymbol{x}_d = (0,0), \boldsymbol{\mu} = (1,1)/\sqrt{2}, a=0.4599$).

5 複数双極子の相互作用

複数の双極子の相互作用を表す方程式系を示す. これは, 単独の双極子モデル (7), (8),(13) において, background flow U を周りの双極子からの誘起速度と置き換えることによって得られる.

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{x}_{\mathrm{d}}^{(m)}}{\mathrm{d}t} = \boldsymbol{u}_{\mathrm{self}}^{(m)} + \sum_{n \neq m}^{N} \boldsymbol{u}^{(n)}(\boldsymbol{x}_{\mathrm{d}}^{(m)}), \qquad (15)$$

$$\frac{\mathrm{d}\mu_i^{(m)}}{\mathrm{d}t} = -\sum_{n\neq m}^N \mu_j^{(m)} \left. \frac{\partial u_j^{(n)}}{\partial x_i} \right|_{\mathbf{x}_d^{(m)}} \tag{16}$$

ここで、上添字の (m) は m 番目の双極子に関する量であることを意味し、 $u^{(n)}(x_d^{(m)})$ は n 番目の双極子が m 番目の双極子位置に誘起する速度を示す.長さスケールについては、式 (7) をそのまま適用する.これらの式は、全双極子モーメントおよび全 angular moment を 保存することを容易に示すことができる.

上記の方程式を用いて、2体の双極子の相互作用を調べた結果、単体の場合と同様、渦が 大きく変形しない場合、つまり双極子同士の相互作用が十分弱い場合には、式(15)、(16)は 双極子運動を表すのに適していることが分かった.一方で、図8に示すように、双極子同士 の相互作用が強く、渦が大きく変形する場合には、式(15)、(16)のみで双極子運動を表すに は限界がある.大変形が起こるような流れを表現するための方法として、モデルの要素数 や多重極渦を用いるなど、自由度を増やすことが考えられる.

6 おわりに

双極子を簡単な3つの変数(位置, 双極子モーメント, 長さスケール)で表現し, それらの 変数の時間変化によって双極子運動を表すモデルを提案した. 渦法の数値計算結果と比較



図 8:2体の双極子の相互作用.

し, その妥当性を調べた. その結果, 大変形を伴わない場合には, 本モデルは双極子の運動 をよく表していることが分かった.

今回は単独双極子の運動を主に扱ったが、今後は双極子モデルを使って複数の双極子の 相互作用をより詳しく調べていきたい。

参考文献

- [1] G. H. Cottet and P. D. Koumoutsakos, *Vortex methods: theory and practice*, (Cambridge University Press, Cambridge, 2000).
- [2] K. Haines and J. Marshall, "Eddi-forced coherent structures as a prototype of atmospheric blocking," Quart. J. Roy. Meteor. Soc. 113, 681 (1987).
- [3] K. Ahlnäs, T. C. Royer, and T. H. George, "Multiple dipole eddies in the Alaska coastal current detected with landsat thematic mapper data," J. Geophys. Res. 92, 13041 (1987).
- [4] T. F. Buttke, "Velicity methods: Lagrangian numerical methods which preserve the Hamiltonian structure of incompressible fluid flow," in *Vortex flows and related numerical methods*, edited by J. T. Beale, G. H. Cottet, and S. Huberson, NATO ASI series C, Vol. 395 (Kluwer Academic, Dordrecht, 1993) p. 39.
- [5] P.K. Newton, "The dipole dynamical system," Discrete Cont. Dyn. S. Supplement (2005) 692.
- Y. Matsumoto, K. Ueno and T. Saito, "A moment model with variable length scale for the motion of a vortex pair in two-dimensional incompressible flows," Phys. Fluids 21 (2009) 047103.
- [7] P. H. Roberts, "A Hamiltonian theory for weakly interacting vortices," Mathematika 19, 169 (1972).

- [8] G. S. Winckelmans, "Topics in vortex methods for the computation of three- and twodimensional incompressible flows," Ph. D. thesis, California Institute of Technology, (1989).
- [9] H. Lamb, Hydrodynamics, 6th ed. (Dover, New York, 1945).
- [10] V. V. Meleshko and G. J. F. van Heijst, "On Chaplygin's investigations of twodimensional vortex structures in an inviscid fluid," J. Fluid Mech. 272, 157 (1994).
- [11] S. Kida, M. Takaoka, and F. Hussain, "Formation of head-tail structure in a twodimensional uniform straining flow," Phys. Fluids A **3**, 2688 (1991).
- [12] R. R. Trieling, J. M. A. van Wesenbeeck, and G. J. F. van Heijst, "Dipolar vortices in a strain flow," Phys. Fluids 10, 144 (1998).