

亜限界流に対する非線型安定理論

航技研 伊藤信毅

1. 序論

層流の有限振幅擾乱に対する安定性を調べる方法は Stuart¹⁾と Watson²⁾によって体系化され、一般に Stuart-Watson の非線型安定理論と呼ばれる。この理論は(i)擾乱の振幅が小さいこと、および(ii)与えられた Reynolds 数 R と波数 α が線型理論によつて定まる中立曲線の近傍にあることの二つの基本仮定の上に成り立っている。その概要は以下のようにある。

二次元平行流 $U(y)$ 中に加えられた二次元擾乱が主流の方向 x に対して周期性を持つと仮定し、その流函数 Ψ を

$$\Psi = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \Psi_k(y, t) e^{ik\alpha x} \quad (\Psi_{-k} = \bar{\Psi}_k) \quad (1)$$

のようく Fourier 展開する。ただし、 α は実数、 $\bar{\Psi}$ は共役複素数を表す。このとき、擾乱方程式はつきのようになる。

$$(L_k - \frac{\partial}{\partial t} M_k) \Psi_k = \frac{1}{2} \sum_{l=0}^k N[\Psi_{k-l}, \Psi_l] + \sum_{l=1}^{\infty} N[\Psi_{k+l}, \bar{\Psi}_l] \quad (2)$$

$$z = z, \quad M = \partial^2/\partial y^2 - (k\alpha)^2, \quad L_k = (\frac{1}{R} M_k - ik\alpha U) M_k + ik\alpha U',$$

$$N[\Psi_k, \Psi_e] = (ik\alpha \frac{\partial \Psi_k}{\partial y} - ik\alpha \Psi_k \frac{\partial}{\partial y}) M_e \Psi_e + (ik\alpha \frac{\partial \Psi_e}{\partial y} - ik\alpha \Psi_e \frac{\partial}{\partial y}) M_k \Psi_k.$$

いま、 $A(t)$ は基本波 Ψ_1 の複素振幅を表す微小量とし、各 Fourier 成分の大きさをつぎのように見積る。

$$\left. \begin{aligned} \Psi_1 &= A \left\{ \phi_i^{(0)}(y) + |A|^2 \psi_i(y) + O(|A|^4) \right\}, & \Psi_0 &= |A|^2 \psi_0(y) + O(|A|^4), \\ \Psi_2 &= A^2 \psi_2(y) + O(|A|^4), & \Psi_k &\sim O(|A|^k) \quad (k \geq 3). \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

また、 $A(t)$ の変化は

$$\frac{dA}{dt} = -A \left\{ i\omega^{(0)} + \lambda |A|^2 + O(|A|^4) \right\} \quad (4)$$

で与えられるものとする。以上の方程式(2)に代入し A の各べきの係数を 0 とおくと、 A の係数から $\phi_i^{(0)}(y)$ に関する線型同次方程式が導かれる。これを同次型境界条件のもとに解くと複素固有値 $\omega^{(0)}$ および固有函数 $\phi_i^{(0)}(y)$ が定まる。固有値の実数部 $\omega_r^{(0)}$ は振動数、虚数部 $\omega_i^{(0)}$ は増幅率を表す。この固有值問題は実際には無限個の固有値を与えるが、 $\omega^{(0)}$ としてはそのうち増幅率最大のものを取ることにする。つづいて $|A|^2 = A^2$ の係数からは $\psi_0 \times \psi_2$ を定める方程式が得られる。

$$(L_0 + 2\omega_i^{(0)} M_0) \psi_0 = N[\phi_i^{(0)}, \tilde{\phi}_i^{(0)}], \quad (L_2 + 2i\omega^{(0)} M_2) \psi_2 = \frac{1}{2} N[\phi_i^{(0)}, \phi_i^{(0)}] \quad (5)$$

この解が定まれば、 $|A|^2$ の係数から導かれる方程式

$$\{L_1 + (i\omega^{(0)} - 2\omega_i^{(0)}) M_1\} \psi_1 = -\lambda M_1 \phi_i^{(0)} + N[\phi_i^{(0)}, \psi_0] + N[\tilde{\phi}_i^{(0)}, \psi_2] \quad (6)$$

の右辺第2項と第3項が既知量になる。 (6) 式は $\omega_i^{(0)}$ が十分小さければ、左辺が $\phi_i^{(0)}$ に対する同次方程式と同じ作用素を持つから、そのときは入力可解条件

$$\lambda = \int_0^1 \Psi(y) \{ N[\phi_i^{(0)}, \psi_0] + N[\tilde{\phi}_i^{(0)}, \psi_1] \} dy / \int_0^1 \Psi(y) M_i \phi_i^{(0)} dy \quad (7)$$

この場合だけ (6) 式の解が存在する。ただし、 $\Psi(y)$ は固有函数 $\phi_i^{(0)}(y)$ に対応する隨伴固有函数であり、半方向の境界は $y=0$ と $y=1$ であると仮定してある。(7) 式で定まる入力擾乱振幅の時間的変化に与える有限振幅の影響を表す量であることは (4) から明らかである。

方程式 (5) を解くにあたって、Stuart¹⁾ と Watson²⁾ は異なる方法を用いてある。Stuart は擾乱の増幅率 $\omega_i^{(0)}$ が十分小さき場合を考えて $\omega_i^{(0)} \sim O(|A|^2)$ と仮定し、(5) の両式に含まれる $\omega_i^{(0)}$ を無視した。この結果、(3) における Ψ_1 と Ψ_2 は時間的に増減しない解、すなはち平衡状態にある解として扱われるに至る。一方、Watson は (5) を解く段階では $\omega_i^{(0)}$ の制限を加えず、(5) 式の収束解を (6) に代入している。このことは (3) の Ψ_1 と Ψ_2 がともに $2\omega_i^{(0)}$ なる増幅率を持つことを意味する。ただし、Watson が (6) を解く段階では $\omega_i^{(0)} \sim O(|A|^2)$ なる仮定を導入しているので、結果的には Stuart の方法と同様線型中立曲線の近傍でしか成り立たない理論であることに変わりはない。しかし、(5) を解くときに $\omega_i^{(0)}$ の制限を加えないという Watson の方法の特徴には注目すべきである。従来の非線型安定理論における最大の制約はそれが線型中立曲線の近傍でしか適用できない点にあるが、上に述べた Watson の方法の特徴を発展させることによって、

この大きな制約を取り除くことが出来るのである。すなはち Stuart-Watson 理論の根底となる二つの基本仮定、うち、仮定(i)だけに基づく理論を導くことができる。これについては次節で述べ、その適用例として線型中立曲線を持たない円管内の Poiseuille 流の非線型安定性を調べた結果を §3 に与える。

一方、仮定(ii)、すなはち中立曲線、近傍だけを参考すると、この基礎を失き、中立曲線からの距離を微小パラメータとする漸近展開を行えば従来の非線型安定理論より厳密な形に書き直すことができる。この理論は有限搅乱に対する限界 Reynolds 数あるいは平衡振幅等に関する情報を得るのに便利である。これについては §4 で述べ、§5 では適用例として二次元 Poiseuille 流の有限搅乱に対する限界 Reynolds 数の計算結果を示す。

なお、§2 および §4 で与えた基礎理論の詳細については文献 3 を参照をされたい。

2. 振幅展開の理論

線型増幅率 $\omega_i^{(0)}$ の大きさに制限を加えず、搅乱振幅が小さいという仮定だけに基づいた理論を導くには Eckhaus⁴⁾によって導入された固有函数展開の方法を用いるのが便利である。
いま、方程式(2)の解をつぎのようにおく。

$$\left. \begin{aligned} \Psi_1 &= \varepsilon \alpha_1^{(0)}(t) \phi_1^{(0)}(y) + O(\varepsilon^3), & \Psi_0 &= \varepsilon^2 \sum_{n=0}^{\infty} \alpha_n^{(n)}(t) \phi_0^{(n)}(y), \\ \Psi_2 &= \varepsilon^2 \sum_{n=0}^{\infty} \alpha_n^{(n)}(t) \phi_2^{(n)}(y), & \Psi_k &\sim O(\varepsilon^k) \quad (k \geq 3) \end{aligned} \right\} \quad (8)$$

ここで、 ε は擾乱の大きさを表す微小パラメータで(3)式の
 $A(t)$ との間に $A(t) = \varepsilon \alpha_1^{(0)}(t)$ の関係がある。また $\phi_k^{(n)}(y)$ は (2) の右辺
 $\equiv 0$ における同次方程式の固有函数である。さらに、固有函数 $\phi_k^{(n)}(y)$ に対応する隨伴固有函数を $\bar{\Psi}_k^{(n)}(y)$ とするとき、直交関係

$$\int_0^1 \bar{\Psi}_k^{(n)}(y) M_k \phi_k^{(n)}(y) dy = \delta_{mn} \quad (\delta \text{は Kronecker の } \delta) \quad (9)$$

が成り立つものとする。(8)と(2)に代入し、(9)の関係を用いると
 ε 未知の振幅函数に対する連立方程式がつきの形で得られる。

$$\left. \begin{aligned} \frac{d\alpha_1^{(0)}}{dt} &= -i\omega^{(0)}\alpha_1^{(0)} - \varepsilon^2 \left\{ \alpha_1^{(0)} \sum_{m=0}^{\infty} \sigma_{10}^{(m)} \alpha_0^{(m)} + \tilde{\alpha}_1^{(0)} \sum_{m=0}^{\infty} \sigma_{12}^{(m)} \alpha_2^{(m)} \right\} + O(\varepsilon^4), \\ \frac{d\alpha_0^{(n)}}{dt} &= -\mu_0^{(n)} \alpha_0^{(n)} - \sigma_{01}^{(n)} |\alpha_1^{(0)}|^2 + O(\varepsilon^2), \\ \frac{d\alpha_2^{(n)}}{dt} &= -i\omega_2^{(n)} \alpha_2^{(n)} - \frac{1}{2} \sigma_{21}^{(n)} \{ \alpha_1^{(0)} \}^2 + O(\varepsilon^2), \quad (n=0, 1, 2, \dots) \end{aligned} \right\} \quad (10)$$

$$\text{ただし}, \quad \sigma_{12}^{(m)} = \int_0^1 \bar{\Psi}_1^{(m)} N[\phi_{1-l}^{(0)}, \phi_l^{(m)}] dy \quad (l=0, 2), \quad \sigma_{21}^{(m)} = \int_0^1 \bar{\Psi}_2^{(m)} N[\phi_{2-l}^{(0)}, \phi_l^{(m)}] dy \quad (l=0, 2),$$

で与えられた定数、また、 $\alpha_0^{(n)}$ は実数、 $\alpha_1^{(0)} \times \alpha_2^{(n)}$ は複素数である。
 これら無限連立方程式の解は $\alpha_1^{(0)}, \alpha_0^{(n)}, \alpha_2^{(n)}$ が座標軸とする無限
 次元の位相空間における曲線群を表す。この解曲線群の主
 要な形状を知るには、(10)式の各右辺 $\equiv 0$ に等しいとおいた連
 立方程式の解で与えられた平衡点を求めて、その点の安定不安
 定を調べた必要がある。

まず、自明な平衡点として座標原点 $\alpha_1^{(0)} = \alpha_0^{(n)} = \alpha_2^{(n)} = 0$ が存在
 するが、この点の安定性は線型理論の示すように、固有値 $\omega^{(0)}$

の虚数部の符号によって定まる。 $\omega_i^{(0)} > 0$ では原点が不安定平衡点であり擾乱振幅は最終的に増大する。 $\omega_i^{(0)} < 0$ ではこの平衡点は安定であって解曲線群はそこへ収束する。ついで、この位相空間中に原点以外の平衡点が存在するかどうかを調べる。もし平衡点が存在するならば、その点は (10) 式の第 2 式・第 3 式の右辺 $\varepsilon = 0$ に等しいとおいて得られる一本の曲線

$$\alpha_0^{(n)} = -\frac{\sigma_{01}^{(n)}}{\mu_0^{(m)}} |\alpha_1^{(0)}|^2 + O(\varepsilon^2), \quad \alpha_2^{(n)} = -\frac{\sigma_{21}^{(n)}}{2i\omega_2^{(m)}} \{\alpha_1^{(0)}\}^2 + O(\varepsilon^2) \quad (11)$$

の上にある。この曲線を L と呼ぶことにすると、 L 上の基本波振幅 $|\alpha_1^{(0)}|^2$ の時間的变化はつきの形に与えられる。

$$\frac{d|\alpha_1^{(0)}|^2}{dt} = 2|\alpha_1^{(0)}|^2 \left\{ \omega_i^{(0)} - \varepsilon^2 \lambda_r |\alpha_1^{(0)}|^2 + O(\varepsilon^4) \right\} \quad (12)$$

ただし、 λ_r は次式で定義される入力実数部である。

$$\lambda_r = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{\sigma_{10}^{(m)} \sigma_{01}^{(m)}}{-\mu_0^{(m)}} + \frac{1}{2i} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{\sigma_{12}^{(m)} \sigma_{21}^{(m)}}{2\omega_r^{(m)} - \omega_2^{(m)}} \quad (13)$$

平衡点は (12) の右辺 $\varepsilon = 0$ にある点であるから形式的には

$$|\alpha_1^{(0)}|^2 = \frac{\omega_i^{(0)}}{\varepsilon^2 \lambda_r} + O(\varepsilon^2) \quad (14)$$

で与えられるが、この式は $\varepsilon \rightarrow 0$ と共に正または負の無限大に発散してしまう。したがって、振幅展開の理論においては有限振幅を持つ平衡点の位置は定まらない。しかし、(12) 式は擾乱が有限の大きさを持つときの基本波の増幅率を与えており、もし λ_r が正ならば有限振幅の影響は擾乱を減衰させる方向に作用し、 λ_r が負であれば逆に増幅作用をすることがわかる。ただし、(12) 式が位相空間における解曲線に沿っての

増幅率ではなく、曲線上での増幅率を与えてくる場合には注意を要する。

結局 (10) 式の解曲線の形状を特徴づける量は $\omega_i^{(0)} \times \lambda_r$ であり、これらの量の符号によってつきの 4 つの場合にわけられる。

(i) $\omega_i^{(0)} < 0, \lambda_r < 0$: 原点は安定平衡であるが、有限振幅の効果は擾乱を増幅をせる方向に働く。このため、ある限界振幅が存在してそれより大きい振幅を持つ擾乱は増幅をれるものと予想される。(ii) $\omega_i^{(0)} > 0, \lambda_r > 0$: 原点は不安定平衡であるが、有限振幅効果は減衰作用をなし、有限振幅を持つ安定平衡点の存在が可能である。(iii) $\omega_i^{(0)} < 0, \lambda_r > 0$: 原点は安定平衡で、有限振幅効果はその安定性を強める。(iv) $\omega_i^{(0)} > 0, \lambda_r < 0$: 原点が不安定で、有限振幅効果は擾乱の成長を促進する。

本理論の特色は重と重の解として無限個の任意定数を含んだ一般解を採用し、位相空間内の解曲線群の性質に基づいて流れの安定性を論じてゐることである。これに対して Watson の方法は (5) 式あるいはこれと等価な (10) の方 2, 方 3 式。特解だけを考慮に入れてゐるので、有限振幅効果を表わす量は

$$1 = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{\sigma_{10}^{(m)} \sigma_{01}^{(m)}}{-2\omega_i^{(0)} - \mu_0} + \frac{1}{2i} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{\sigma_{12}^{(m)} \sigma_{21}^{(m)}}{2\omega_i^{(0)} - \omega_2^{(m)}} \quad (15)$$

となる。これと (13) を定義を入れた入の違いは各項の分母に $2\omega_i^{(0)}$ が加わつてゐる点だけである。一般に μ_0 と $\omega_2^{(0)}$ は負の値を持つので (13) 式では $\omega^{(0)}$ が任意の値を取っても分母が 0 にならないこと

はないが、(15)式では分子・実数部と虚数部がともに0のときの可能性がある。すなわち、(13)式は $\omega_i^{(0)}$ に関して連続かつ有界な函数であるが、(16)式は $\omega_i^{(0)}$ のある点で特異点をもつ、その点で無限大になってしまう。Watson の方法が中立曲線、ごく近傍でしか適用できない理由は、このように1か所特異点を含み、 $\omega_i^{(0)}$ が特異点の虚数部より大きいことが必要だからである。

3. 円管 Poiseuille 流の非線型安定性

前節に与えた理論は搅乱の線型減衰率 $\omega_i^{(0)}$ に制限を加えていいから、線型中立曲線の存在しない円管 Poiseuille 流にも適用できる。この問題については Davey & Nguyen⁵⁾ が Reynolds & Potter⁶⁾ の偽問題法を用いて計算を行ない、有限振幅効果が搅乱を増幅させる働きをするという結論を得た。例えは $R = 500$, $\alpha = 6.2$ の場合、彼等の方法を用いるとき $\omega_i^{(0)} = -0.392$, $\lambda_r = -35.9$ となり、ある限界振幅(近似的には $|A|^2 \equiv \omega_i^{(0)} / \lambda_r = 0.0109$)以上の振幅を持つ搅乱は増幅することになる。ところが、§2 で与えた方法によつて計算した結果は、同じ R と α に対して $\lambda_r = 20.3$ なり、有限振幅効果は搅乱の減衰を強めることを示す。(なお詳しい計算結果については文献7)を参照されたい。) このように全く相反する結果が得られた理由は Davey-Nguyen が偽問題法(文献6 §4)を円管 Poiseuille 流に適用したことによる。

偽問題法でははじめから増減しない平衡解を考へて

$$\Psi_k = g_k(y) e^{ik\omega t} \quad (\omega : \text{実数}) \quad (16)$$

とおく。このとき、未知の振動数 ω は振幅 $|A|^2$ の函数にならね、これをつきのようにべき級数で表わす。

$$\omega(|A|^2) = \omega^{(0)} + \omega^{(1)}|A|^2 + \omega^{(2)}|A|^4 + \dots \quad (17)$$

ただし、係数 $\omega^{(m)}$ は複素数でよいことを除く、 $\omega^{(0)}$ は線型理論の複素振動数を表わすものとする。しかし、 ω が実数にならぬために級数 (17) の虚数部は 0 でなければならぬから、

$$\omega_i^{(0)} + \omega_i^{(1)}|A|^2 + \omega_i^{(2)}|A|^4 + \dots = 0 \quad (18)$$

がまたそれ以上でない。この方程式の解として平衡振幅が決定される。ただ、この方法によって平衡振幅が求まるためには、 i) 級数 (17) が $|A|^2$ の適当な収束半径を持つこと、および ii) 方程式 (18) がその収束半径内に解を持つことの二つの条件が両たされていなければならない。ところが、 Davey - Nguyen は (17) 式の $\omega^{(0)}$ と $\omega^{(1)}$ だけを計算し、高次項を省略して平衡振幅 $\approx |A|^2 = -\omega_i^{(0)}/\omega_i^{(1)}$ で与えている。したがって、彼等の計算では上に述べた二つの条件が両たされていなかったりが全く確められていない。

また、彼等の方法で定めた $\omega^{(1)}$ は必ずしも元の入力 A の混合させた形で与えられ、つきのようになつた。

$$\omega^{(1)} = -\sum_{m=0}^{\infty} \frac{\sigma_{10}^{(m)} \sigma_{01}^{(m)}}{-\mu_0^{(m)}} - \frac{1}{2i} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{\sigma_{12}^{(m)} \sigma_{21}^{(m)}}{2\omega^{(0)} - \omega_2^{(m)}} \quad (19)$$

このうち第二項は Watson の方法と同じく特異点を持つ

のと、(19)で定義される $\omega_i^{(0)}$ が意味を持つには $\omega_i^{(0)}$ が特異点の虚数部より十分大きさと見なすのである。ところが、本節のはじめに示した数值結果の比較から、特異点の虚数部が 0 と $\omega_i^{(0)}$ の間にあることがわかる(この問題では特異点の実数部は $\omega_r^{(0)}$ と一致する。文献 7 参照)。したがってこの問題では Reynolds-Potter の偽問題法が使えないことに注目し、Davey-Nguyen の結果は全く無意味であることがわかる。

4. 中立曲線近傍での理論

§2 では $\omega_i^{(0)}$ に制限を加えたのがいたが、ここでは $\omega_i^{(0)} / \mu + \text{微小量}$ の場合を考える。このことは R と α を線型中立曲線の近傍に取ることと同じだから、微小パラメータとして中立曲線から。距離 s をとり、 s が 0 に近づいたときに厳密にならず漸近理論を導けばよい。ただし、距離 s を定義するためには (R, α) 平面上にある曲線を定める必要があるが、この曲線は中立曲線と平行でなければ任意に定めてよい。 (R, α) 平面上の曲線が定まれば、それを中立曲線の交差を $s = 0$ とし、 R , α , $\omega_i^{(0)}$, 入等を s のべき級数に展開することができる。これが

以下のようになる。

$$\left. \begin{aligned} R &= R_0 + R_1 s + R_2 s^2 + \dots, \\ \alpha &= \alpha_0 + \alpha_1 s + \alpha_2 s^2 + \dots, \\ \omega_i^{(0)} &= (\omega_i^{(0)})_0 + (\partial \omega_i^{(0)} / \partial s)_0 s + \dots, \\ \lambda &= (\lambda)_0 + (\partial \lambda / \partial s)_0 s + \dots. \end{aligned} \right\} \quad (20)$$

ただし、(1)は実 (R_0, α_0) における値である。一方、搅乱の大きさを表わす量 ε は全く任意な微小量であるから、これが ε に依存する式 $\omega_i^{(0)} = \dots$ となる。

$$\varepsilon^2 = s \quad (21)$$

以上を §2 の各式に代入し、 $(\omega_i^{(0)})_0 = 0$ に注意すると、(14) 式は

$$|\dot{\alpha}_i^{(0)}|^2 = (\partial \omega_i^{(0)} / \partial s)_0 / (\lambda_r)_0 + O(s) \quad (22)$$

となる。 s は $s \rightarrow 0$ に対して有限値をとる元、平衡振幅に対する漸近展開表示になつてゐる。平衡振幅の漸近表示は、振幅を微小パラメータとする限りの理論では得られなかつても、中立曲線、近傍を考えることによってのみ導かれるものである。なお、(22) の係数はすべて中立曲線上の実 (R_0, α_0) に依存していることに注意すべきである。Stuart-Watson の理論では中立曲線の近傍を考えてゐるにしかからず、結果として得られた展開係数が与えられるが、 R と α の函数になつてゐるのは漸近理論として不徹底であるように思われる。

5. 二次元 Poiseuille 流の限界 Reynolds 数

§4 に与えた理論は自己の理論と違つて線型中立曲線が存在する場合にしか適用できない不便さがあるが、そのかわり平衡振幅に対する漸近展開式を与える点で優れている。この節ではその適用例として二次元 Poiseuille 流の有限搅乱に対する

3 限界 Reynolds 数を定める式を導びき、数值計算の結果を示す。

有限擾乱に対する限界 Reynolds 数を求める試みの中で最も基本的なものは Reynolds-Potter⁶⁾ の方法である。彼等は中立曲線上の最小 Reynolds 数およびそれに対応する波数 α と元振幅 (R_0, α_0) の近傍を考へ、(22) 式、 $(\partial \omega_i^{(0)}/\partial s)_0$ と $(\lambda_r)_0$ を計算した。ただし、彼等は現数が一定 ($\alpha = \alpha_0$) の場合直線に沿って s を取つておる、 $s = R_0 - R$ である。このとき、(22) に s を乗じ、 $|\omega_i^{(0)}|^2$ のかわりに実際の振幅 $|A|^2 = s |\omega_i^{(0)}|^2$ を用ひると

$$R = R_0 + |A|^2 (\lambda_r)_0 / (\partial \omega_i^{(0)}/\partial R)_0 + O(|A|^4) \quad (23)$$

と書き直せる。Reynolds-Potter はこの式の $O(|A|^4)$ 項を省略し、限界 Reynolds 数 $= |A|^2$ の一次式で表わした。 $(\lambda_r)_0 / (\partial \omega_i^{(0)}/\partial R)_0$ は負の値を持つので、限界 Reynolds 数は $|A|^2$ に比例して減少し、 $|A|^2 = 3.1 \times 10^{-4}$ で $R = 0$ に達する。これを対して、実験結果から限界 Reynolds 数がある振幅に対する最小値を持つであろうと予想される。限界 Reynolds 数の最小値があるかどうかを調べるには (23) 式の高次項を計算する必要がある。

高次項まで含めた非線形安定理論によつて限界 Reynolds 数を計算するには、擾乱、増幅率 ω_i と R 、 α および $|A|^2$ の函数を考へ、これにつきの二つの条件を課すことによつて R と α は $|A|^2$ の函数として定めればよい。

$$\left. \begin{array}{l} \text{i) 中立条件: } \omega_i(R, \alpha, |A|^2) = 0 \\ \text{ii) 限界差の条件: } \frac{\partial}{\partial \alpha} \omega_i(R, \alpha, |A|^2) = 0 \end{array} \right\} \quad (24)$$

条件 i) は与えられた $R \geq |A|^2$ に対する ω_i の α の値で最大値を取ることを意味する。連立方程式 (24) を解くには、 R , α , ω および Ψ_k をすべて $|A|^2$ のべき級数に展開する。

$$\left. \begin{array}{l} R = \sum_{n=0}^{\infty} R_n |A|^{2n}, \quad \alpha = \sum_{n=0}^{\infty} \alpha_n |A|^{2n}, \quad \omega = \sum_{n=0}^{\infty} \omega_n |A|^{2n}, \\ \Psi_k = A^k \sum_{n=0}^{\infty} \phi_{kn}(y) |A|^{2n} \quad (\text{ただし, } \phi_{00} \equiv 0) \end{array} \right\} \quad (25)$$

式 3 は、(24) 第 2 式に肉連して、

$$\omega^* \equiv \frac{\partial \omega}{\partial \alpha} = \sum_{n=0}^{\infty} \omega_n^* |A|^{2n}, \quad \Psi_k^* \equiv \frac{\partial \Psi_k}{\partial \alpha} = A^k \sum_{n=0}^{\infty} \phi_{kn}^*(y) |A|^{2n}, \quad \phi_{00}^* \equiv 0 \quad (26)$$

を導入する。これらは撓瓦方程式

$$(L_k + i\omega M_k) \Psi_k = \frac{1}{2} \sum_{e=0}^k N[\Psi_{k-e}, \Psi_e] + \sum_{e=1}^{\infty} N[\Psi_{k+e}, \tilde{\Psi}_e] \quad (27)$$

および y と α で偏微分の式

$$\begin{aligned} (L_k + i\omega M_k) \Psi_k^* &= - \left\{ \frac{\partial L_k}{\partial \alpha} + i\omega \frac{\partial M_k}{\partial \alpha} + i\omega^* M_k \right\} \Psi_k \\ &\quad + \frac{\partial}{\partial \alpha} \left\{ \frac{1}{2} \sum_{e=0}^k N[\Psi_{k-e}, \Psi_e] + \sum_{e=1}^{\infty} N[\Psi_{k+e}, \tilde{\Psi}_e] \right\} \end{aligned} \quad (28)$$

に代入し、 $|A|^2$ の各べきの係数が 0 とおくと $\phi_{kn}(y)$ および $\phi_{kn}^*(y)$ に関する無限列の方程式が得られる。最低次の項から得られる方程式は $\phi_{10}(y)$ についての同次方程式で、これが線型限界差 (R_0, α_0) における固有値 ω_0 とそれに対応する固有函数を定める。

$\omega_0, \phi_{10}(y)$ を代入するとことによって、 $\phi_{10}^*, \phi_{01}, \phi_{01}^*, \phi_{20}, \phi_{20}^*$ に対する方程式の右辺が既知量となる、これらの方程式は境界値問題として解ける。つまり、 ϕ_{11} や ϕ_{11}^* に関する方程式を解く

のであるが、方程式の左辺にあらわれる微分作用素は ϕ_0 の方程式の作用素と同じであるから、方程式右辺が可解条件をみたすときだけ解が存在する。 ϕ_1 および ϕ_1^* に対する方程式の右辺にはそれを含む未知量 R_1, α_1, ω_1 および $R_1^*, \alpha_1^*, \omega_1^*$ が線型に含まれてゐる²、可解条件はつきの形で書かれた。

$$\omega_1 = C_0 + C_1 R_1 + C_2 \alpha_1, \quad \omega_1^* = C_0^* + C_1^* R_1 + C_2^* \alpha_1, \quad (29)$$

ここで $C_0, C_0^*, C_1, C_1^*, C_2, C_2^*$ は定数である。一方、(24) 式任意の $|A|^2$ に対して成り立つためには $\omega_n - \omega_n^*$ の虚数部が 0 に等しいことが必要であるから、(29)式の各式右辺の虚数部は 0 に等しくなる。この連立方程式を解けば、 R_1 と α_1 が決定される。以下同様な過程で順次 R_n, α_n を計算することができる。

数値計算の結果は以下のとおりである。

$$R = 5772 (1.0 - 0.319|100A|^2 - 0.0574|100A|^4 + 0.245|100A|^6 - 0.102|100A|^8 - 0.0911|100A|^{10} - 0.0179|100A|^{12} + 0.218|100A|^{14} + \dots) \quad (30)$$

ここで A は平板間の中心線上 $y=0$ における流れ函数の値を表す。級数(30)は $|100A|^2$ が約 0.8 以上で発散し、またそれ以下の小さな振幅に対しては Reynolds-Potter の一次式近似に非常に近い結果を与える。したがって、この計算からは限界 Reynolds 数の最小値を得ることができなかつた。

参考文献

- 1) Stuart, J. T. 1960 J. Fluid Mech. 9, 353.
- 2) Watson, J. 1960 J. Fluid Mech. 9, 371.
- 3) 伊藤 1975 第7回乱流シンポジウム. 16.
- 4) Eckhaus, W. 1965 Studies in Non-Linear Stability Theory. Springer.
- 5) Davey, A. & Nguyen, H.P.F. 1971 J. Fluid Mech. 45, 701.
- 6) Reynolds, W.C. & Potter, M.C. 1967 J. Fluid Mech. 27, 465.
- 7) 伊藤 1973 第5回流体力学講演会講演集 83.