

合成写像の安定性

千葉大 理 中居 功

Single mapping の安定性、普遍開折、分類の理論は、H. Whitney, R. Thom, J. Mather 等により発展した。以下ではこれらの理論が smooth mapping の diagram に対して どうのようにな開されるかを示す。

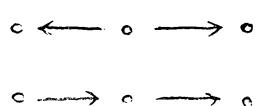
H. Whitney は [7] の中で generic な $(\mathbb{R}^2, 0)$ から $(\mathbb{R}^2, 0)$ への mapping は fold と cusp しかないと示した。更に R. Thom は 横断性の概念と Malgrange の割り算定理を用いて特異点の理論を開いた。これらの理論は、J. Mather の一連の論文によつてまとめられている。要約すると、割り算定理 [M. I], adequate homomorphism の理論 [M. II], 有限確定性 [M. III], Contact class の導入 [M. IV], nice range の決定 [M. V] と言えるだろう。J. Mather は更に H. Whitney, R. Thom による stratification の理論を使って、

Topological stability theorem を証明した [6]。

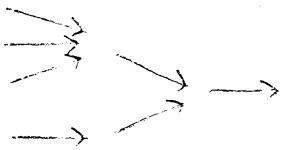
合成写像の特異点の問題は、F. Pham, R. Thom により, Landau の特異点に関する問題として提起された [5]。今我々は 合成写像、更に一般に smooth mapping の diagram の分類、特異点の安定性に興味を持つ。この問題は非常に膨大であり すべてを含む一般的な理論は期待できない。例えば 次の図式は 可微分写像を共役で分類する問題を表わす。



また 次の図式は submanifold の projection や variety の projection の問題を含んでいる。(V.I. Arnal'd [1, 2])



合成写像の大域的な安定性 (C^∞) を研究するために adequate homomorphism の理論が依然有効であることが J. Mather, N. Baaz により示されているが、このことは F. LaTour [8] の中にすでに見られる。合成写像の germ の安定性を研究する場合にも この方法を精密化することにより さまざまな定理を証明できる。以下に挙げる結果は すべて tree diagram にまで自然に一般化される。



$p_i, i=1, \dots, k$ は正整数, $f_i, g_i \in \mathcal{E}(p_i, p_{i+1}), i=1, \dots, k-1$ を C^{∞} -map-germ とする。以下、 $\mathcal{E}(m, p)$ は C^{∞} -map-germ $f : (R^m, 0) \rightarrow (R^p, 0)$ 全体を示し、 $\mathcal{E}(m, 1)$ を単に $\mathcal{E}(m)$ と書く。
 $f = \{f_i\}_{i=1}^{k-1}, g = \{g_i\}_{i=1}^{k-1} : (R^{p_i}, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (R^{p_k}, 0)$ に対し、 $\text{Hom}(f, g)$ とは、 C^{∞} -map-germ の k -tuple $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_k), \varphi_i \in \mathcal{E}(p_i, p_i)$, $i=1, \dots, k$ で、 $g_{i+1} \circ \varphi_i = \varphi_{i+1} \circ f_i, i=1, \dots, k-1$ となるもの全体の集合のことという。 $\varphi = \{\varphi_i\}_{i=1}^k \in \text{Hom}(f, g)$ のとき $\varphi : f \rightarrow g$ と書く。 $f, g, h : (R^{p_i}, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (R^{p_k}, 0), \varphi = \{\varphi_i\}_{i=1}^k : f \rightarrow g$, $\psi = \{\psi_i\}_{i=1}^k : g \rightarrow h$ とすると φ と ψ の合成 $\psi \circ \varphi : f \rightarrow h$ は $\psi \circ \varphi = \{\psi_i \circ \varphi_i\}_{i=1}^k$ で定義される。 $\varphi^{-1} \in \text{Hom}(g, f)$ が存在し、 $\varphi^{-1} \circ \varphi = 1 = \{id_{R^{p_i}}\}_{i=1}^k \in \text{Hom}(f, f)$ となるとき f と g は同値であるという。

定義 $f = \{f_i\}_{i=1}^k : (R^{p_i}, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (R^{p_k}, 0)$ が C^{∞} -stable であるとは、 f の任意の代表元 $\hat{f} = \{\hat{f}_i\}_{i=1}^{k-1}, \hat{f}_i : (U_i, 0) \rightarrow (R^{p_i}, 0)$, U_i は $0 \in R^{p_i}$ の近傍、に対し互りことがあり互ることをいう。 $C^{\infty}(U_1, R^{p_2}) \times \dots \times C^{\infty}(U_{k-1}, R^{p_k})$ の weak C^{∞} -topology で \hat{f} に十分近い $\hat{g} = \{\hat{g}_i\}_{i=1}^{k-1}$ に対し、 $(x_1, \dots, x_k) \in U_1 \times \dots \times U_{k-1} \times R^{p_k}$ が存在し $\hat{g} : (U_i, x_i) \rightarrow \dots \rightarrow (U_{k-1}, x_{k-1}) \rightarrow (R^{p_k}, x_k)$ となり。

又をそれぞれ $\theta \in \mathbb{R}^{P_i}$ に平行移動する座標変換して得られる
sequence $\bar{g} = \bar{f}^* g$ と $(x_1, \dots, x_k) : (\mathbb{R}^{P_1}, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (\mathbb{R}^{P_k}, 0)$ が f と
同値になる。||

$\Theta(P_i) = P_c^\infty(T\mathbb{R}^{P_i})$, $\Theta(f_i) = P_c^\infty(f_i^* T\mathbb{R}^{P_{i+1}})$ を C^∞ -section の
germ 全体のなす finite $\mathcal{E}(P_i)$ -module とする。 $w f_i : \Theta(P_i)$
 $\rightarrow \Theta(f_i) \otimes w f_i(v_i) = d f_i(v_i)$, $v \in \Theta(P_i)$ によって, $w f_i \in \Theta(P_{i+1})$
 $\rightarrow \Theta(f_i) \otimes w f_i(v_{i+1}) = f_i^*(w v_{i+1})$, $w v_{i+1} \in \Theta(P_{i+1})$ によって定義す
る。 $T(f) : \bigoplus_{i=1}^k \Theta(P_i) \rightarrow \bigoplus_{i=1}^{k-1} \Theta(f_i) \otimes T(f)(0 \oplus \dots \oplus v_i \oplus \dots \oplus 0)$
 $= (0 \oplus \dots \oplus w f_i(v_i) \oplus t f_i(v_i) \oplus 0 \dots \oplus 0)$, $w v_i \in \Theta(P_i)$ で
定義する。

定義 $f = \{f_i\}_{i=1}^{k-1} : (\mathbb{R}^{P_1}, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (\mathbb{R}^{P_k}, 0)$ が infinitesimally
stable とは $T(f) : \bigoplus_{i=1}^k \Theta(P_i) \rightarrow \bigoplus_{i=1}^{k-1} \Theta(f_i)$ が 全射 にあることを
いう。

(注意) Infinitesimal stability は f の無限小の変化がすべて
無限小座標変換で与えられることを示している。

Jet space, jet section を次のように定義する。

$J^e(\mathbb{R}^{P_1}, \dots, \mathbb{R}^{P_k}) = J^e(\mathbb{R}^{P_1}, \mathbb{R}^{P_2}) \times \dots \times J^e(\mathbb{R}^{P_{k-1}}, \mathbb{R}^{P_k}) \times \mathbb{R}^{P_k}$, $J^e(P_1, \dots, P_k) = J^e(P_1; P_2) \times \dots \times J^e(P_{k-1}; P_k)$ とする。 $J^e f : \mathbb{R}^{P_1} \times \dots \times \mathbb{R}^{P_k} \rightarrow$
 $J^e(\mathbb{R}^{P_1}, \dots, \mathbb{R}^{P_k})$ を $J^e f(x_1, \dots, x_k) = (J^e f_1(x_1), \dots, J^e f_{k-1}(x_{k-1}), x_k)$
, $(x_1, \dots, x_k) \in \mathbb{R}^{P_1} \times \dots \times \mathbb{R}^{P_k}$ で定義する。 $J^e(\mathbb{R}^{P_1}, \dots, \mathbb{R}^{P_k})$ を

$J^{\ell}(P_1, \dots, P_K) \times \mathbb{R}^{P_1} \times \mathbb{R}^{2P_2} \times \dots \times \mathbb{R}^{2P_K}$ と同一視し、 $\pi: J^{\ell}(\mathbb{R}^{P_1}, \dots, \mathbb{R}^{P_K})$
 $\rightarrow \mathbb{R}^{P_1} \times \mathbb{R}^{2P_2} \times \dots \times \mathbb{R}^{2P_K}$ を第2成分への射影とする。 $\Delta_j = \{x_1, x'_1, x_2, \dots, x_{k-1}', x_k, x'_k, x_{k+1}\} \subset \mathbb{R}^{P_1} \times \mathbb{R}^{2P_2} \times \dots \times \mathbb{R}^{2P_K}$;
 $x_i' = x_i$, $i=j+1, \dots, k\}$ とする。 $z^{\ell} \in J^{\ell}(\mathbb{R}^{P_1}, \dots, \mathbb{R}^{P_K})$ は $\pi^{-1}(\Delta_j)$
 に含まれる時のみ合成写像 $f^j = \{f_i\}_{i=j}^{k-1}: (\mathbb{R}^{P_j}, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (\mathbb{R}^{P_k}, 0)$
 を意味している。 $f = \{f_i\}_{i=1}^{k-1}$ について考察する時、 f の sub-sequence についても同時に考えることになる。 $L(P_i) \subset \mathcal{E}(P_i, P_i)$ を local diffeo. 全体のなす群、 $L(P_1, \dots, P_K) = L(P_1) \times \dots \times L(P_K)$ とする。 $\theta = \{\theta_i\}_{i=j}^{k-1} \in L(P_j, \dots, P_K)$, $f = \{f_i\}_{i=j}^{k-1}$ に對して
 $\theta(f) = \{\theta_{i+1} \circ f_i \circ \theta_i^{-1}\}_{i=j}^{k-1}$ とする。 $L(P_1, \dots, P_K)$ は sequence
 全体に群として作用し、Lie 群 $L^{\ell}(P_1, \dots, P_K)$ の $J^{\ell}(P_1, \dots, P_K)$ へ
 semi algebraic な作用を導く。 f の $L(P_1, \dots, P_K)$ による
 orbit を $O(f)$, $J^{\ell}(P_1, \dots, P_K)$ への射影を $O^{\ell}(f)$ と書く。定理
 1によると、上に挙げた stability, infinitesimal stability、
 また十分大きな ℓ に対して $J^{\ell}f$ と $O^{\ell}(f) \times \Delta_j$ が 同値になる。

$f, g: (\mathbb{R}^n, 0) \rightarrow (\mathbb{R}^p, 0)$ が ℓ -同値とは、pull-back f^* ,
 $g^*: \mathcal{E}(P) \rightarrow \mathcal{E}(M)/m(M)^{\ell+1}$ が algebraic homomorphism として
 同型になることをいう。 f, g が contact 同値であるとは、
 $Q(f) = \mathcal{E}(n)/f^*m(P) \cdot \mathcal{E}(n)$, $Q(g) = \mathcal{E}(m)/g^*m(P) \cdot \mathcal{E}(m)$ が algebra として
 同型になることをいう。J. Mather (III, IV) により次のことが

が知られている。

(1) f が stable で f, g が p -同値 $\Rightarrow f, g$ は同値。

(2) f が stable で f, g が contact-同値 $\Rightarrow f, g$ は同値。

これらは、合成写像に対して、ある種の determinacy として一般化される。 $a_i \in \{0, 1, \dots, \infty, *\}$, $i=1, \dots, K$, $I=(a_1, \dots, a_K)$, $I+1=(a_1+1, \dots, a_K+1)$ とする。但し $a_0+1=a_1$, $*+1=*$ 。

$$f^* m^{I+1} \cdot \varepsilon(p_i) = (m(p_i)^{a_i+1} + \dots + (f_{K-1} \circ \dots \circ f_i)^* m_1(p_K)^{a_{K+1}}) \cdot \varepsilon(p_i)$$

, $i=1, \dots, K$ とする。但し $m(p_i)^* = 0$ 。
 $Q_I^*(f) : \varepsilon(p_i)/f^* m^{I+1} \cdot \varepsilon(p_i)$

$\leftarrow \dots \leftarrow \varepsilon(p_K)/f^* m^{I+1} \cdot \varepsilon(p_1)$ を f^* から導かれたもの。また
 g に対する $Q_I^*(g)$ を同様に定義する。

定義 f, g が I -同値とは, $Q_I^*(f), Q_I^*(g)$ が algebra の homomorphism の sequence として同型になることをいう。

今、上の (1)(2) は この定義でいうと次のようになる。

(3) f が stable で f, g が $(p, 0)$ -同値 $\Rightarrow f, g$ は同値
 或いは $(*, *)$ -同値。 f の I -同値類を $\mathcal{O}_I(f)$, その射影を $J^{\ell}(p_1, \dots, p_K)$ への射影を $\mathcal{O}_I^{\ell}(f)$ と書く。

命題 $\mathcal{O}_I^{\ell}(f)$ は $J^{\ell}(p_1, \dots, p_K)$ の中の smooth submanifold をなす。但し $I=(a_1, \dots, a_K)$, $a_i \neq a_0$, $i=1, \dots, K$ 。

定義 $f = \{f_i\}_{i=1}^{k-1} : (\mathbb{R}^{p_1}, 0) \rightarrow \cdots \rightarrow (\mathbb{R}^{p_k}, 0)$ が I -transversal
とは $\forall \ell$ に対し $J^{\ell} f$ は $\mathcal{O}_I^{\ell}(f) \times \Delta_1$ となることをいう。
($a_i = 0$ に対しては、上の transversality は意味を持たないが、
代数的に定義される [4]。)

$f = \{f_i\}_{i=1}^{k-1} : (\mathbb{R}^{p_1}, 0) \rightarrow \cdots \rightarrow (\mathbb{R}^{p_k}, 0)$ に対し、 $e_I(f) = (e_I^1(f),$
 $\dots, e_I^k(f))$ を $e_I^{i-1}(f) = \dim_R \theta(P_i)/f^*_{m^{I+i}} \cdot \theta(P_i) + e_I^i(f)$
で定義する。 $e(f) = (e^1(f), \dots, e^k(f)) \in \mathbb{Z}^k$ を $e_{e(f)} = e(f)$,
 $e^{k(f)} = 0$ となる唯一の k -tuple とする。明らかに f, g
が $e(f)$ -同値ならば $e(f) = e(g)$ となる。
さて 我々の定理は次のものである。

定理1 次の条件は同値。

- (a) f は stable
- (b) f は infinitesimally stable
- (c) f は $(*, \dots, *)$ -transversal
- (d) f は $e(f)$ -transversal
- (d)' $J^{e^i(f)} f$ は $\mathcal{O}_{e(f)}^{e^i(f)}(f) \times \Delta_1$

定理2 $f = \{f_i\}_{i=1}^{k-1}$ が stable ならば、 f は $e(f)+1$
determined; f, g が $e(f)+1$ -同値 ならば f, g は同値。

注意 定理 2 は P.6 (3) の拡張になっている。eff-determinacy が証明されるべきだが、まだなされていない。

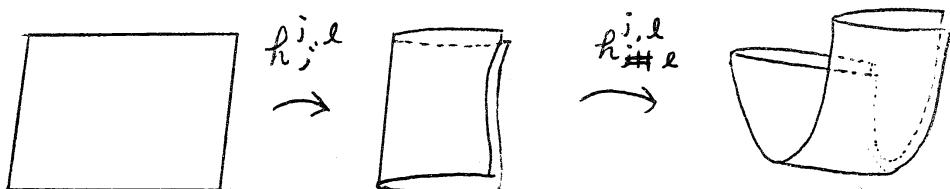
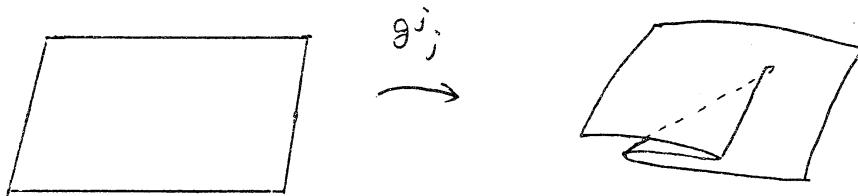
定理 3 $f = \{f_i\}_{i=1}^{k-1} : (\mathbb{R}^2, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (\mathbb{R}^2, 0)$ で stable r_2 のものは次のいずれかに同値、

$$(1) \quad g_{j,k} = \{g_{j,i}\}_{i=1}^{k-1} \begin{cases} g_{j,i} = \text{id.}, & i=1, \dots, j-1, j+1, \dots, k-1 \\ g_{j,j}(x,y) = (x^3 + xy, y) \end{cases}$$

(Cusp)

$$(2) \quad h_{j,l} = \{h_{j,i}\}_{i=1}^{k-1} \begin{cases} h_{j,i} = \text{id.}, & i=1, \dots, j-1, j+2, \dots, k-1 \\ h_{j,j}(x,y) = (x^2, y) \\ h_{j,\frac{j+l}{2}}(x,y) = (x-y, y^2) \end{cases}$$

(fold)



証明は Whitney の写像と定理 1 から従う。

合成写像の Topological stability theorem (定理) の証明は おおよそ二つの理論によつている。一つは map-germ の sequence の stability, unfolding の理論。もう一つは R.Thom, H.Whitney による Second isotopy lemma である。後者は stratified sequence の局所自明性を主張するもので、可微分写像の sequence の族の位相的自明性を示すのに使われる。前者は 可微分写像の sequence の stratification をある意味で Canonical に与えるのに使われる。

$F\{F_i\}_{i=1}^{k-1} : (\mathbb{R}^{p+r}, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (\mathbb{R}^{p+k+r}, 0)$, $i : (\mathbb{R}^{p_k}, 0) \hookrightarrow (\mathbb{R}^{p+k+r}, 0)$ を埋込みとする。 $i \circ (F_{k-1} \circ \dots \circ F_1)$ ならば 次々に fiber square をとることにより i を lift した smooth map-germ の sequence f が定義される。

$$f : (\mathbb{R}^{p_1}, 0) \rightarrow (\mathbb{R}^{p_2}, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (\mathbb{R}^{p_{k-1}}, 0) \rightarrow (\mathbb{R}^{p_k}, 0)$$

$$\downarrow \quad \square \quad \downarrow \quad \dots \quad \downarrow \quad \square \quad \downarrow$$

$$F : (\mathbb{R}^{p+r}, 0) \rightarrow (\mathbb{R}^{p_2+r}, 0) \rightarrow \dots \rightarrow (\mathbb{R}^{p_{k-1}+r}, 0) \rightarrow (\mathbb{R}^{p+k+r}, 0)$$

このとき $i : f \xrightarrow{\cong} F$ と書き、 F を f の unfolding という。 F は適当な座標変換により $F_i(x_i, u_i) = (\tilde{f}_i(x_i, u_i), u_i)$, $\tilde{f}_i(x_i, 0) = f_i(x_i)$, $x_i \in \mathbb{R}^{p_i}$, $u_i \in \mathbb{R}^r$ の型になることがある。以下すべてこの型のものをとする。 F, G をそれぞれ k, s 次元の f の unfolding とする。 $\ell = \{f_i\}_{i=1}^k$: $F \rightarrow G$ が f の unfolding の morphism であるとは 次の

図式が可換になることをいう。

$$\begin{array}{ccc} \text{c: } f & \xleftarrow{\Phi} & F \\ & \searrow \Phi & \downarrow \varphi \\ & G & \end{array}$$

定義 f の任意の unfolding G に対して、unfolding の morphism $\varphi: G \rightarrow F$ があるとき F を f の *versal unfolding* という。(一般に F, G のパラメータの次元は違う。)

$$F = \{F_i\}_{i=1}^{k+1}, \quad F_i(x_i, u_i) = (\hat{f}_i(x_i, u_i), u_i), \quad (x_i, u_i) \in \mathbb{R}^{p_i+r}.$$

$\hat{f}_i(x_i, 0) = f_i(x_i)$ 及 $f = \{f_i\}$ の unfolding とする。

$f_u = \{f_{ui}\}_{i=1}^{k+1}$, $f_{ui}(x_i) = \hat{f}_i(x_i, u_i)$, $x_i \in \mathbb{R}^{p_i}$ と連続 sequence の族とみなす。

定義 f の unfolding F が I-transversal とは、Jet section の族 $J^e \hat{f}: \mathbb{R}^{p_1} \times \cdots \times \mathbb{R}^{p_k} \times \mathbb{R}^r \rightarrow J^e(\mathbb{R}^{p_1}, \dots, \mathbb{R}^{p_k})$, $J^e \hat{f}(x_1, \dots, x_k, u) = J^e f_u(x_1, \dots, x_k)$ が 任意の u に対して $C^\infty_I(f) \times \Delta_1$ に 横断的に交わることをいう。

定理 F を f の unfolding とする。このとき、次の条件はすべて同値。

- (1) F は stable
- (2) F は visual
- (3) F は I -transversal, $I = (*, \dots, 0)$ 。但し、
 I -同値類は多様体であることが証明されていないので、
代数的に定義を与える。詳しくは [4]。

定理5 $J^k(P_1, \dots, P_k)$, $P_i < P_j$, $i < j$ の中に projective semi-algebraic set Σ , $\text{Codim } \Sigma = \infty$ が存在し。
 $J^k - \Sigma \ni f$ ならば f は stable unfolding を持つ。

定理6 $f = \{f_i\}_{i=1}^{k-1}$ を map-germ o sequence とする。
次の条件は同値。

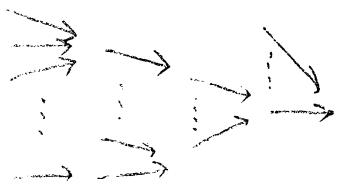
- (1) f は stable unfolding を持つ。
- (2) f は I -transversal unfolding を持つ。ここで
 $I = (*, \dots, *, a_k)$, a_k

定理7 $I = (*, \dots, *, a_k)$, $a_k > 0$ とする。 f の I -transversal unfolding は unfolding として一意に定まる。
すなわち、 F, G を f の r 次元の I -transversal unfolding とする。
unfolding の Isomorphism $\phi = \{\phi_i\}_{i=1}^k$ が存在し、
次の図式が可換になる。

$$f \begin{cases} \nearrow \varphi \\ \searrow \psi \end{cases} F \downarrow \varphi \\ G$$

また、 S 次元 ($S > 1$) の I -transversal unfolding H は、
 F の直明な拡張と同値になる。

上の定理等により $J^{\infty}-\mathbb{I}$ の元は唯一つの stable (I -transversal) unfolding を持つ。これらの定理は そのままで
次の図式の場合にまで拡張することができる。



G を有向グラフ、 V をその頂点の集合、 L を辺の集合とする。
 $\alpha(\ell)$ で $\ell \in L$ の始点を $w(\ell)$ で終点を表わす。
また各頂点 $v \in V$ に多様体 M_v が与えられてゐるものとする。
 $v \in V$ で、 $\forall \ell \in L$ に対し $\alpha(\ell) \neq v$ となるものの集合を V_w

と書く。合成写像のときと同様に

$J(G) = \prod_{\ell \in L} J(M_{\alpha(\ell)}, M_{w(\ell)}) \times \prod_{v \in V_w} M_v$ とする。各 $\ell \in L$
に対し、可微分写像 $f_\ell: M_{\alpha(\ell)} \rightarrow M_{w(\ell)}$ が与えられてゐる
とき $f = \{f_\ell\}_{\ell \in L}$ を G 上の可微分写像という。

$Jf : \prod_{v \in V} M_v \rightarrow J(G)$ を $Jf(\{x_v\}_{v \in V}) = (\{Jf_e(x_{\alpha(e)})\}_{e \in E}, \{x_v\}_{v \in V_w})$ で定義する。 $\pi : J(G) \rightarrow \prod_{e \in E} (M_{d(e)} \times M_{w(e)}) \times \prod_{v \in V_w} M_v$ を自然な射影とする。この J_G に対して Thm の横断性定理が成り立つのは明らかである。

今、合成写像 $f = \{f_i\} : M_1^{m_1} \rightarrow \cdots \rightarrow M_k^{m_k}$ の位相安定性について考える。このとき我々はグラフ $M_1 \rightarrow \cdots \rightarrow M_k$ の $\prod_{i=1}^{m_i+1}$ 個のコピーについて考える。

$$\begin{array}{ccccccc} & \longrightarrow & \longrightarrow & \cdots & & \longrightarrow & \\ G & \longrightarrow & \longrightarrow & & & \vdots & \left. \begin{array}{c} \\ \\ \end{array} \right\} \prod_{i=1}^{m_i+1} \\ & \vdots & \vdots & & & \vdots & \\ & \longrightarrow & \longrightarrow & \cdots & & \longrightarrow & \end{array}$$

$$\begin{aligned} \pi : J(G) &\rightarrow \prod_{e \in E} (M_{d(e)} \times M_{w(e)}) \times \prod_{v \in V_w} M_v \\ &= (M_1 \times M_2^2 \times \cdots \times M_k^2)^{\prod_{i=1}^{m_i+1}} \end{aligned}$$

を自然な射影とする。 $\Pi = (\{x_{ij}^i\}_{\substack{i=1, \dots, k \\ j=1, \dots, \prod_{i=1}^{m_i+1}}}, \{\tilde{x}_{ij}^i\}_{\substack{i=2, \dots, k \\ j=1, \dots, \prod_{i=1}^{m_i+1}}})$
 $\in (M_1 \times M_2^2 \times \cdots \times M_k^2)^{\prod_{i=1}^{m_i+1}}$

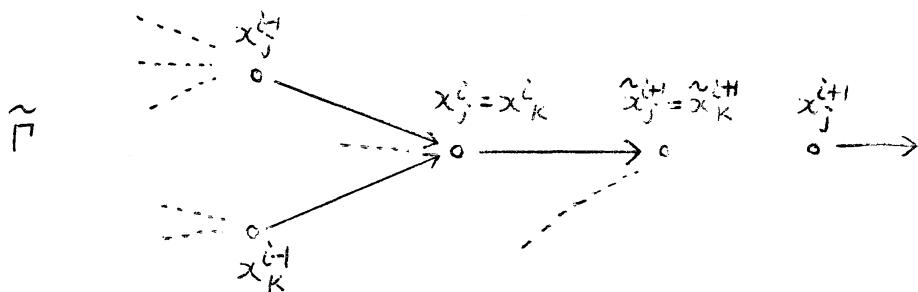
$$\begin{array}{ccccccccc} x_1^1 \rightarrow \tilde{x}_1^2 & x_1^2 \rightarrow \tilde{x}_1^3 & \cdots & x_1^{k-1} \rightarrow \tilde{x}_1^k & x_1^k & & & \\ x_2^1 \rightarrow \tilde{x}_2^2 & x_2^2 \rightarrow \tilde{x}_2^3 & & x_2^{k-1} \rightarrow \tilde{x}_2^k & x_2^k & & & \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & & \\ x_{\prod_{i=1}^{m_i+1}}^1 \rightarrow \tilde{x}_{\prod_{i=1}^{m_i+1}}^2 & x_{\prod_{i=1}^{m_i+1}}^2 \rightarrow \tilde{x}_{\prod_{i=1}^{m_i+1}}^3 & & x_{\prod_{i=1}^{m_i+1}}^{k-1} \rightarrow \tilde{x}_{\prod_{i=1}^{m_i+1}}^k & x_{\prod_{i=1}^{m_i+1}}^k & & & \end{array}$$

Γ は次の条件を満たしていふとする。

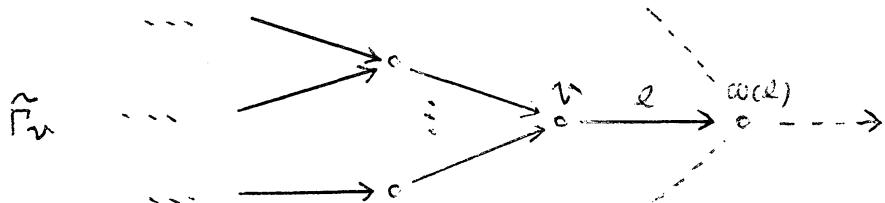
$$(1) \quad x_j^i = x_k^i \Rightarrow \tilde{x}_j^{i+1} = \tilde{x}_k^{i+1}$$

$$(2) \quad \tilde{x}_j^i = x_j^i, \quad \tilde{x}_j^i = \tilde{x}_k^i \Rightarrow \tilde{x}_k^i = x_k^i$$

このとき、図式 Γ において 等号が成り立つ頂点を同一視すると 次のような樹木ができる



これを $\tilde{\Gamma}$ と書く。(一般に連結にはならぬ。) 同じ樹木 $\tilde{\Gamma}$ を表わす Γ 全体を $\Delta\tilde{\Gamma}$ と書く。 $V_{\tilde{\Gamma}}$ を $\tilde{\Gamma}$ の頂点全体の集合とする。 $v \in V_{\tilde{\Gamma}}$ に対し $\tilde{\Gamma}_v$ を v に流れこむ頂点と辺、 $\alpha(\ell) = v$ となる辺、 $w(\ell)$ とから成り立つ樹木と定義する。



$z \in \pi^{-1}(\Gamma)$ は $\tilde{\Gamma}_v$ 上の可微分写像 (germ) としての stable unfolding F_z を持つとしてよい(定理 5.6.7)。
($m_i < m_j$, $i < j$)。 F_z の Thom stratification の頂点 v の原点を含む stratum の余次元を $C_v(z)$ と書く。

我々の考へている Jet space $J(G)$ を自然数の tuple $\{C_n(z)\}_{n \in V_{\bar{\Gamma}}}, \pi(z) \in \Delta_{\bar{\Gamma}}$ と Γ によって分割ええ。更に細分すると $J(G)$ の Whitney stratification になる。これを δ_G と書こう。

定義 $f = \{f_i\}_{i=1}^{k-1} : H_1 \rightarrow \dots \rightarrow M_k$ が C° -stable とは、
 $\prod_{i=1}^{k-1} C^{\circ}(M_i, M_{i+1})$ の中で f に十分近い $g = \{g_i\}_{i=1}^{k-1}$ が f と
 C° -同値； 位相同型 $\varphi_i : M_i \rightarrow M_i, i=1, \dots, k$ が存在して
 $\varphi_{i+1} \circ f_i = g_i \circ \varphi_i, i=1, \dots, k-1$; となることをいう。

定理8 $M_i^{m_i}, i=1, \dots, k$ を compact 多様体で、 $i < j$ のとき
 $m_i < m_j$ とする。 $f \in \prod_{i=1}^{k-1} C^{\circ}(M_i, M_{i+1})$ は、 $J^{\ell}(f \pi(m_{i+1}))$ が
 十分大きな ℓ に対し δ_G に横断的に交わるならば C° -
 stable。

定理9 定理8の仮定のもとで、 C° -stable を合成写像は
 $\prod_{i=1}^{k-1} C^{\circ}(M_i, M_{i+1})$ の中で open dense な部分集合をなす。

注意 (i) 定理5の仮定: $i < j, p_i < p_j$; が除去されれば、以下の定理はすべて一般に成り立つ。

(2) A, D, E 以外の図式において, C^{*}-map-gem の
第一近似(線型写像)の分類ですでに moduli が現われる
ことが示されている [2]。

(3) Landau 特異点の分類は次の図式の問題に含まれる。
3.



安定な Landau 特異点は、定理 1~7 で分類できる。

- [1] V.I. Arnold, Wave Front Evolution and Equivariant Morse Lemma, Communications on pure and applied Mathematics, XXIX, 1976, pp. 557-582.
- , Indices of Singular Points of 1-Forms on a Manifold With Boundary, Convolution of Invariants of Reflection Groups and Singular Projections of Smooth Surfaces, Russian Math. Surveys, 34:2 (1979) 1-42
- [2] I.N. Bernstein, I.M. Gel'fand and V.A. Ponomarev, Coxeter Functors and Gabriel's Theorem. Russian Math. Survey 28, (1973) 17-32.
- [3] J.N. Mather, I ~ VI
- [4] I. Nakai, Structural Stability of Composed Mappings, I (preprint), II (in preparation)
- [5] F. Pham, Singularités des processus de diffusion multiple, Ann. Inst. Henri Poincaré, VI n° 2, 1967 39-208. (section A).
- [6] J.N. Mather, Stratifications and Mappings in Dynamical systems ed. M. Peixoto 1973
- [7] H. Whitney, On Singularities of Mappings of Euclidean space I. Ann. of Math 62.3 1955, 374-410.

[8] F. Latour, Stabilité des champs d'applications
differentiables, C. R. Acad. Sc. Paris t. 268 (2-1969)
Série A - 1331.