

Simple K3 特異点方程式について

神戸大学総合人間科学研究科 門脇 圭治 (Keiji Kadowaki)

神戸大学発達科学部 高橋 正 (Tadashi Takahashi)

Abstract.

In the theory of two-dimensional singularities, simple elliptic singularities and cusp singularities are regarded as the next most reasonable class of singularities after rational singularities. What are natural generalizations in three-dimensional case of those singularities. They are purely elliptic singularities. Simple elliptic singularities and cusp singularities are characterized as two-dimensional purely elliptic singularities of (0,1)-type and of (0,0)-type, respectively.

The notion of a simple K3 singularity is defined as a three-dimensional isolated Gorenstein purely elliptic singularity of (0,2)-type. Yonemura calculate the weights of hypersurface simple K3 singularities by nondegenerate polynomials and obtained examples.

We consider the deformation of their defining equations and show the Mathematica programs.

1. 2次元超曲面孤立特異点

V を C^3 の解析集合とする。 V 上の点 x_0 が孤立特異点であるとは、点 x_0 のある開近傍 W において $W \cap V - \{x_0\}$ が $W - \{x_0\}$ の smooth submanifold であることである。2次元超曲面孤立特異点には、特異点解消理論において、その構造の容易なクラスとして、以下のようなクラスがある。

(1) Rational singularities

$$\begin{aligned} A_n : & x^{n+1} + y^2 + z^2, \quad \text{weights } (\frac{1}{n+1}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}), \quad n \geq 1; \\ D_n : & x^{n-1} + y^2 + z^2, \quad \text{weights } (\frac{1}{n-1}, \frac{n-2}{2(n-1)}, \frac{1}{2}), \quad n \geq 4; \\ E_6 : & x^4 + y^3 + z^2, \quad \text{weights } (\frac{1}{4}, \frac{1}{3}, \frac{1}{2}); \\ E_7 : & x^3y + y^3 + z^2, \quad \text{weights } (\frac{2}{9}, \frac{1}{3}, \frac{1}{2}); \\ E_8 : & x^5 + y^3 + z^2, \quad \text{weights } (\frac{1}{5}, \frac{1}{3}, \frac{1}{2}); \end{aligned}$$

(2) Elliptic singularities

特異点 (X, x) が $P_g(X, x) = 1$ 、かつ、Gorenstein ならば minimally elliptic という。

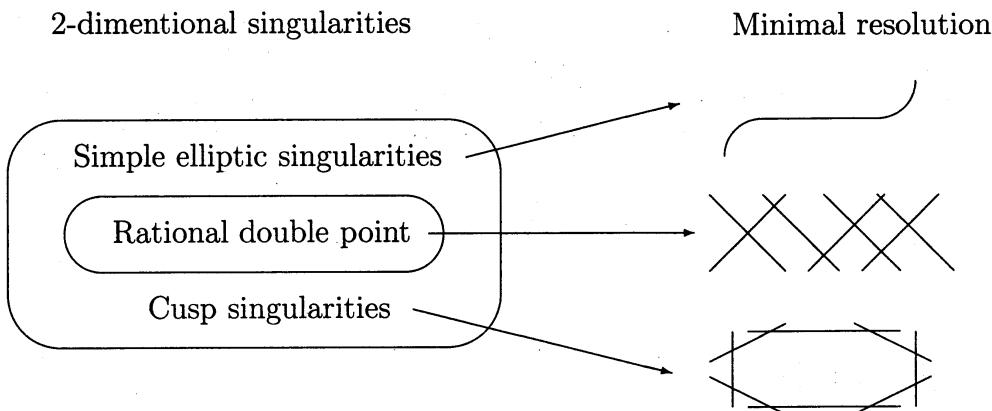
最小特異点解消の例外集合 A が smooth elliptic curve ならば simply elliptic という。 $A^2 = -1, -2, -3$ のとき、 (X, x) は次の重み付けられた同次多項式によって与えられた hypersurface singularity となる。

$$\begin{aligned}\widetilde{E}_6 : & x^3 + y^3 + z^3 + \alpha xyz = 0, \quad \text{weights}(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}), \quad a^2 = -3 \\ \widetilde{E}_7 : & x^4 + y^4 + z^2 + \alpha xyz = 0, \quad \text{weights}(\frac{1}{4}, \frac{1}{4}, \frac{1}{2}), \quad a^2 = -2 \\ \widetilde{E}_8 : & x^6 + y^3 + z^2 + \alpha xyz = 0, \quad \text{weights}(\frac{1}{6}, \frac{1}{3}, \frac{1}{2}), \quad a^2 = -1\end{aligned}$$

(3) Cusp singularities

最小特異点解消の例外集合が曲線の交叉であり、かつ、その曲線が single rational curve か smooth rational curve のサイクルのどちらか一方であるならば、特異点 $x \in X$ を cusp singularities という。hypersurface cusp singularities は多項式 $T_{p,q,r} : x^p + y^q + z^r + \alpha xyz, \frac{1}{p} + \frac{1}{q} + \frac{1}{r} < 1$ かつ $\alpha \neq 0$ によって与えられる。

以上の 2 次元超曲面孤立特異点を、その構造の複雑さで図示すると、以下のようになる。



2. 3 次元超曲面孤立特異点

Definition 1[WI]

次の二つの条件は同値である。この条件を満たすとき、3 次元特異点 (X, x) は simple K3 singularity である。

- 1) (X, x) が $(0, 2)$ -type の Gorenstein purely elliptic singularity である。
- 2) 任意の Q-factorial terminal modification $\delta : (Y, D) \rightarrow (X, x)$ に対して、例外因子 D が nomal K3 surface である。

simple K3 Singularity は、3 次元孤立 $(0, 2)$ -type の Gorenstein pureiy elliptic singularity として特徴づけることができる。

Example

$f(x, y, z, w)$ を $p + q + r + s = h$ となる $\text{type}(p, q, r, s; h)$ の quasi-homogeneous 多項式とする。そして、 $f(x, y, z, w) = 0$ は C^4 の原点で孤立特異点をもつと仮定する。このとき、

原点は simple K3 singularity となる。

2 次元超曲面孤立特異点の分類と同様に、3 次元超曲面孤立特異点の分類に対しても、Newton 境界を用いることが有効である。

Newton 境界

(X, x) が非退化多項式 $f = \sum a_v x^v \in C[x_0, x_1, \dots, x_n]$ 、そして、 $x = 0 \in C^{n+1}$ によって定義された hypersurface singularity とする。 f の Newton boundary $\Gamma(f)$ は R^{n+1} で $\cup_{a_n \neq 0} (n + R_0^{n+1})$ の凸包となる $\Gamma_+(f)$ のコンパクト面の和集合である。

$\Gamma_+(f)$ を任意の面 D とし、 $f_D i = S_{n \in D} a_n X^n$ とする。このとき、 $\frac{\partial f_\Delta}{\partial x_0} = \frac{\partial f_\Delta}{\partial x_1} = L = \frac{\partial f_\Delta}{\partial x_n} = 0$ が $(C^*)^{n+1}$ で解を持たないならば、この f を非退化という。

Theorem[WI]

f を非退化多項式とする。そして、 $X = \{f = 0\}$ が $X = 0 \in C^{n+1}$ で孤立特異点を持つと仮定する。

1) (X, x) は $(1, 1, \dots, 1) \in \Gamma(f)$ のとき、かつ、そのときに限って purely elliptic である。

2) $n=3$ 、 D_0 を $\Gamma(f)$ の face、そして、 D_0 が内点として $(1, 1, \dots, 1)$ を含んでいる $\Gamma(f)$ とする。このとき (X, x) は simple K3 singularity となり、 $\dim_R D_0 = 3$ となる。

3. Deformation

米村 [Y] は、超曲面 simple K3 singularities を、その非退化定義方程式によって分類し、9 個の例を得た。我々は、この米村の分類結果を用いて、Simple K3 Singularity の weights のうち一番小さい weight をさらに小さくして、特異点の Deformation を行った。これにより Simple K3 singularity は $h^1(X, x) = 0$ 、 $(0, 1)$ -type に変形される。その際に用いた Mathematica Program を以下に示す。

Program1

```

f=. ; x=. ; y=. ; z=. ; w=. ; xx=. ; yy=. ; zz=. ; ww=. ; p0=. ; p1=. ;
p2=. ; t=. ; a=. ; b=. ; c=. ; d=. ; k1=. ; k2=. ; rp=. ; rp1=. ;
rld={}; r1=. ; r1=. ; r2=. ; r3=. ; rr=. ; rd1=. ; rd2=. ; rd3=. ;
total1=0 ; total2=0 ; s ; fdd={} ; c1=0 ; c2=0 ; sdd={} ; sc=0 ; fd=.
ss=. ; tota={} ; sp={} ; taitol = Yonemura[21][7]
f = w^5+w x^2+x^2y+y^5+x^2z+z^5
f = f
ss=Solve[ {D[f,x]==0,D[f,y]==0,D[f,z]==0,D[f,w]==0} ] ;

```



```

ax[[1+Mod[rp2+e1-1,4]]]=axd[[1+Mod[rp2+e1-1,4]]];
ax[[1+Mod[rp2+e1+e2,4]]]=axd[[1+Mod[rp2+e1+e2,4]]],{rp2,1,4}];
ax[[5-rp1]]=axd[[5-rp1]],{rp1,1,4}];fgd={fgw,fgz,fgy,fgx};
ftd={ftw={},ftz={},fty={},ftx={}};
Do[Do[If[ rp2==1,fgd[[rp1]]={ Line[ Join[fg[[rp2,rp1]],{fg[[rp2,rp1,1]]]}],fgd[[rp1]]=Join[ fgd[[rp1]],{Line[ Join[fg[[rp2,rp1]],{fg[[rp2,rp1,1]]}]]}],{rp2,1,4}]];
ft=.;
Do[ft[[rp2]]=Text[ f[[rp2]],{Exponent[f[[rp2]],If[rp1==4,w,x]],Exponent[f[[rp2]],If[rp1==3,w,y]],Exponent[f[[rp2]],If[rp1==2,w,z]]}];If[rp2==1,ftd[[rp1]]=ft[[rp2]],ftd[[rp1]]=Join[ftd[[rp1]],{ft[[rp2]]}],{rp2,1,Length[f]}],{rp1,1,4}];
fgw=fgd[[1]] ; fgz=fgd[[2]] ; fgy=fgd[[3]] ; fgx=fgd[[4]] ;
ftw=ftd[[1]] ; ftz=ftd[[2]] ; fty=ftd[[3]] ; ftx=ftd[[4]] ;
Show[GraphicsArray[{{Graphics3D[{fgw,ftw},PlotRange->All,Boxed->False,ViewPoint->\{5.985,5.361,4.054\} ],Graphics3D[{fgz,ftz},PlotRange->All,Boxed->False,ViewPoint->\{5.985,5.361,4.054\} ],Graphics3D[{fgy,fty},PlotRange->All,Boxed->False,ViewPoint->\{5.985,5.361,4.054\} ],Graphics3D[{fgx,ftx},PlotRange->All,Boxed->False,ViewPoint->\{5.985,5.361,4.054\} }]],Boxed->False ],{rp,0,0}]];
t=LCM[Denominator[xx],Denominator[yy],Denominator[zz],Denominator[ww]]; a*xx*t + b*yy*t + c*zz*t + d*ww*t == 1*t ;
Do[If[ NumberQ[xx]!=True || NumberQ[yy]!=True || NumberQ[zz]!=True || NumberQ[ww]!=True , Break[]];
For[ a=0 , a*xx*t<=1*t , a++ ,
For[ b=0 , a*xx*t + b*yy*t <= 1*t , b++ ,
For[ c=0 , a*xx*t + b*yy*t + c*zz*t <= 1*t , c++ ,
For[ d=0 , a*xx*t + b*yy*t + c*zz*t + d*ww*t <= 1*t , d++ ,
If[ a*xx*t + b*yy*t + c*zz*t + d*ww*t == 1*t , p0=\{a,b,c,d\};total1=total1+1; If[ tota=={},tota=\{p0\},tota=Join[tota,\{p0\}]];
For[ k1=1 , k1<=Length[ f ]-1 , k1++ ,
p1=\{ Exponent[ f[[k1]],x ],Exponent[ f[[k1]],y ],Exponent[ f[[k1]],z ],Exponent[ f[[k1]],w ]\};
For[ k2=k1+1 , k2<=Length[ f ] , k2++ ,
p2=\{ Exponent[ f[[k2]],x ],Exponent[ f[[k2]],y ],Exponent[ f[[k2]],z ],Exponent[ f[[k2]],w ]\};
s=Solve[{r1*p0[[1]]+r2*p1[[1]]+r3*p2[[1]]==1 &&

```

```

r1*p0[[2]]+r2*p1[[2]]+r3*p2[[2]]==1 &&
r1*p0[[3]]+r2*p1[[3]]+r3*p2[[3]]==1 &&
r1*p0[[4]]+r2*p1[[4]]+r3*p2[[4]]==1},{r1,r2,r3}];

If[s!={},Do[If[ NumberQ[ rr=r1/.s[[1,rp1]] ]==True , rd1=rr ,
If[ NumberQ[ rr=r2/.s[[1,rp1]] ]==True , rd2=rr ,
If[ NumberQ[ rr=r3/.s[[1,rp1]] ]==True , rd3=rr ]],{rp1,1,3}];
If[sp=={},sp={{p0,p1,p2},{rd1,rd2,rd3}}},
sp=Join[ sp,{{p0,p1,p2},{rd1,rd2,rd3}}]];
If[rd1>0 && rd2>0 && rd3>0,If[sdd=={},Print[sdd={{p0,p1,p2}}];
Print[f+w^(Exponent[f,w]+1)+(x^p0[[1]])(y^p0[[2]])(z^p0[[3]])(w^p0[[4]])];total2=total2+1,
Do[If[ (sdd[[rp1,1]]==p0 || sdd[[rp1,2]]==p0 || sdd[[rp1,3]]==p0)
&& (sdd[[rp1,1]]==p1 || sdd[[rp1,2]]==p1 || sdd[[rp1,3]]==p1) &&
(sdd[[rp1,1]]==p2 || sdd[[rp1,2]]==p2 || sdd[[rp1,3]]==p2) ,
c1=1 ; Break[],{rp1,1,total2}];If[ c1==0,
sdd = Join[ sdd,{{p0,p1,p2}}]; Print[ {{p0,p1,p2}}];
Print[f+w^(Exponent[f,w]+1)+(x^p0[[1]])(y^p0[[2]])(z^p0[[3]])(w^p0[[4]])];total2=total2+1];c1=0;c2=0;]],If[sp=={},
sp={{p0,p1,p2},{}},sp=Join[sp,{{p0,p1,p2},{}}}]];];
r1=. ; r2=. ; r3=. ; rd1=. ; rd2=. ; rd3=. ;];
ffd={{} , {} , {} , {}};fft={{} , {} , {} , {}};rl={{} , {} , {} , {}}; cf=0 ;
Do[Do[If[rp2==1,a=1;b=2;c=3;a1=0;b1=0;c1=0,
If[rp2==2,a=1;b=2;c=4;a1=0;b1=0;c1=Exponent[f,w]+1,
If[rp2==3,a=1;b=4;c=3;a1=0;b1=Exponent[f,w]+1;c1=0,
a=4;b=2;c=3;a1=Exponent[f,w]+1;b1=0;c1=0]];
Do[If[sdd[[rp1,1,rp3]]!=0,cf=cf+1,cf=cf+0],{rp3,1,4}];rld={{}};
Do[If[sdd[[rp1,rp3,5-rp2]]==0,If[ rld[[1]]=={},
rld[[1]]=sdd[[rp1,rp3]],rld=Join[rld,{sdd[[rp1,rp3]]}]],{rp3,1,3}];cf1=0;
Do[If[rld[[rp3,4]]!=0,cf1=cf1+1,cf1=cf1+0],{rp3,1,Length[rld]}];
cf3=0;Do[Do[If[f[[rp4]]==(x^rld[[rp3,1]])(y^rld[[rp3,2]])*
(z^rld[[rp3,3]])(w^rld[[rp3,4]]),cf3=cf3+1,cf3=cf3+0],
{rp4,1,Length[f]}],{rp3,1,Length[rld]}];
If[ cf>2 || cf1==0 || cf3>1,rld=sdd[[rp1]]]; cf=0 ;
If[ Length[rld]!=2,rl[[rp2]]={RGBColor[1,0,0],Line[{ }]},rl[[rp2]]={RGBColor[1,0,0],Line[{{rld[[1,a]],rld[[1,b]],rld[[1,c]]},{rld[[2,a]],rld[[2,b]],rld[[2,c]]}}]};
ffd[[rp2]]={RGBColor[0,0,1],Polygon[{{sdd[[rp1,1,a]],sdd[[rp1,1,b]],sdd[[rp1,1,c]]},{sdd[[rp1,2,a]],sdd[[rp1,2,b]],sdd[[rp1,2,c]]},{sdd[[rp1,3,a]],sdd[[rp1,3,b]],sdd[[rp1,3,c]]}],{sdd[[rp1,1,a]]},];

```

```

sdd[[rp1,1,b]],sdd[[rp1,1,c]]}]}];fft[[rp2]]={RGBColor[.3,0,0],
Text[(x^sdd[[rp1,1,1]])(y^sdd[[rp1,1,2]])(z^sdd[[rp1,1,3]])]
(w^sdd[[rp1,1,4]]),{sdd[[rp1,1,a]],sdd[[rp1,1,b]],sdd[[rp1,1,c]]}]];
If[rp2==1,flw={{RGBColor[0,0,1],{Line[{{a1,b1,c1},{sdd[[rp1,1,a]],sdd[[rp1,1,b]],sdd[[rp1,1,c]]}}],Line[{{a1,b1,c1},{sdd[[rp1,2,a]],sdd[[rp1,2,b]],sdd[[rp1,2,c]]}}],Line[{{a1,b1,c1},{sdd[[rp1,3,a]],sdd[[rp1,3,b]],sdd[[rp1,3,c]]}}]},flw=Join[flw,{{RGBColor[0,0,1],{Line[{{a1,b1,c1},{sdd[[rp1,1,a]],sdd[[rp1,1,b]],sdd[[rp1,1,c]]}}],Line[{{a1,b1,c1},{sdd[[rp1,2,a]],sdd[[rp1,2,b]],sdd[[rp1,2,c]]}}],Line[{{a1,b1,c1},{sdd[[rp1,3,a]],sdd[[rp1,3,b]],sdd[[rp1,3,c]]}}}}}],{rp2,1,4}];
Show[GraphicsArray[{{Graphics3D[{fgw,ftw,ffd[[1]],fft[[1]],flw[[1]],rl[[1]]},PlotRange->All,Boxed->False,ViewPoint->{5.985,5.361,4.054}],Graphics3D[{fgz,ftz,ffd[[2]],fft[[2]],flw[[2]],rl[[2]]},PlotRange->All,Boxed->False,ViewPoint->{5.985,5.361,4.054}],Graphics3D[{fgy,fty,ffd[[3]],fft[[3]],flw[[3]],rl[[3]]},PlotRange->All,Boxed->False,ViewPoint->{5.985,5.361,4.054}],Graphics3D[{fgx,ftx,ffd[[4]],fft[[4]],flw[[4]],rl[[4]]},PlotRange->All,Boxed->False,ViewPoint->{5.985,5.361,4.054}]}}]],{rp1,1,Length[sdd]}],{rp,0,0}]
Print[ {total1,total2}]

```

Program2

```

Do[If[rp==1,fd={{Exponent[f[[rp]],x],Exponent[f[[rp]],y],
Exponent[f[[rp]],z],Exponent[f[[rp]],w]}},
fd=Join[fd,{{Exponent[f[[rp]],x],Exponent[f[[rp]],y],
Exponent[f[[rp]],z],Exponent[f[[rp]],w]}}],{rp,1,Length[f]}]
fv=fd;total3=0;total4=0;ff={};ff1={};sc=0;az={xx,yy,zz,ww}
Do[Do[If[IntegerQ[ az[[rp]]/az[[rp1]]]==True,Do[
If[(a=fv[[rp2,rp]])>=1,For[b=1,a-b>=1,b++,
fv[[rp2, rp]]=fv[[rp2, rp]]-1;
fv[[rp2, rp1]]=fv[[rp2, rp1]]+az[[rp]]/az[[rp1]]];
Do[If[rp3==1,fw=(x^fv[[rp3,1]])(y^fv[[rp3,2]])(z^fv[[rp3,3]])
(w^fv[[rp3,4]]),
fw=Plus[fw,(x^fv[[rp3,1]])(y^fv[[rp3,2]])(z^fv[[rp3,3]])
(w^fv[[rp3,4]])],{rp3,1,Length[fv]}];total3=total3+1;
s=Solve[ {D[fw,x]==0,D[fw,y]==0,D[fw,z]==0,D[fw,w]==0}];
Do[If[Length[s[[rp3]]]==4,Do[If[ NumberQ[rr=x/.s[[rp3, rp4]]]==True,
xx1=rr,If[ NumberQ[rr=y/.s[[rp3, rp4]]]==True,yy1=rr,

```

```

If[ NumberQ[rr=z/.s[[rp3, rp4]]]==True, zz1=rr,
    If[ NumberQ[rr=w/.s[[rp3, rp4]]]==True, ww1=rr]]], ,
    {rp4, 1, 4}];

If[(xx1==0 && yy1==0 && zz1==0 && ww1==0), sc=sc+1, sc=sc+0], sc=sc+0],
{rp3, 1, Length[s]];

If[sc!=0, total4=total4+1; If[ff=={}, ff={fw}, ff=Join[ff, {fw}]];
Print[{fw, Df_, {xx1, yy1, zz1, ww1}}], If[ff1=={}, ff1={fw},
    ff1=Join[ff1, {fw}]];
Print[{fw, Df_Warnning}]]; sc=0; xx1=.; yy1=.; zz1=.; ww1=.; fv=fd],
{rp2, 1, Length[fv]}], {rp1, rp+1, 4}], {rp, 1, 3}]
Print[{total3, total4}]

Do[ Print[ff[[rp]]], {rp, 1, Length[ff]}]

```

参 考 文 献

- [1] K. Watanabe and S. Ishii, "On simple K3 singularities (in Japanese)", Proc. of Con. on Algebraic Geometry at Tokyo Metropolitan Univ. (N. Sasakura, ed.), pp. 20-31 (1988).
- [2] T. Yonemura, "Hypersurface Simple K3 Singularities", Tohoku Math. J., 42, pp. 351-380 (1990).