

VLASOV流体のエントロピーについて

名古屋大学プラズマ研究所 中山 喜夫

1 はじめに

H-定理の概念は、 N 個の粒子から成る系の非平衡統計力学を考へる時、系の時間的発展の方向を指定すると言ふことで、非常に大切な役割を演じて来た。ボルツマン以来、もしくは少し前に至るに随応して一体分布函数が考へられ、その分布函数を支配する方程式が、未記述のように少くないものであるには少くとも、この一体分布函数で定義されたH-函数は、時間と共に非増加であると信じられて来た。一方微視的にこの系を眺めると、系と互換する運動方程式は、時間に逆じて可逆であるから、非可逆性と言ふことは考へられない。即ち非可逆性と云ふ概念は、系の記述上我々が誤る所の細分の粗さに密接に関係したものである。云い換へるならば、考へている系の知識を制限して、より完全な知識を満足するには、そしてその知識の制限が、本当にものであるならば、巨視的非可逆性が期待されるのである。

さて、場合によつては、プラズマではブランシフ方程式

$$\frac{\partial f(\vec{x},t)}{\partial t} + \frac{m}{\vec{p}} \frac{\partial f(\vec{x},t)}{\partial \vec{p}} - \int \frac{\partial \phi(\vec{x}-\vec{x}')}{\partial \vec{p}} f(\vec{x}',t) \frac{\partial f(\vec{x},t)}{\partial \vec{p}} d\vec{x}' = 0 \quad (1)$$

で充分よく近似される。但し元は $\vec{x} \equiv (\vec{x}, \vec{p})$ 、 ϕ はクーロンポテンシャルを表してゐる。このブランシフ方程式は、B.B.G.K.Y.方程式に於いて

二体相関函数 $f_2(\vec{x}, \vec{x}_2, t) - f(\vec{x}, t)f(\vec{x}_2, t) = g(\vec{x}, \vec{x}_2, t)$ を導入することによつて得られる。今(1)式の解 $f(\vec{x}, t)$ を用ひて、H-函数を

$$H(t) \equiv \int d\vec{x} f(\vec{x}, t) \log f(\vec{x}, t) \quad (2)$$

と定義すと簡単に分子様に $dH(t)/dt = 0$ となす。^{(1), (2), (3)} 今(1)式で記述される系（以後ブランソンフ流体と呼ぶことにす）に乱流状態がみえとしよう。そして外界と何の接觸もないものとすれば、系は平衡状態、少くとも定常状態に近づくであろうと想像される。その場合には(1)式で記述され、そして(2)式で定義したH-函数は時間と共に一定である。果して(1)式は良い近似として結果得られるものであろうか、それと(2)式で定義するH-函数は、この場合小さわくなものなのであろうかと云ふ疑問が生じる。

この小論文では(2)式で定義したH-函数の見方を変へて、(2)式の導き出され未来論理を用ひて、乱流を記述するに小さわい形式化を行ってH-函数を導入して、その時間的変化を辿ることにする。

2. ブラズマの弱い乱流—汎函数形式

詳しい内容は参考文献⁽⁴⁾にあるので、簡単に概略を述べることにする。ブランソンフ方程式(1)の時刻 $t = t_0$ における解 $f(\vec{x}, t)$ の作る空間 Ω_f を考へる。そしてこの空間の確率を考へる。その確率密度を $P(f, t)$ としよう。この様な確率密度 $P(f, t)$ を用ひて、1体分布函数の平均、その積の平均を考へることによって、モーメント方程式が作られる。しかしこれの

モーメント方程式は用じていいが不便である。しかし、今次の様な種
性汎函数 $\Psi(y, t)$ (或は母汎函数と呼ぶ)

$$\Psi(y, t) = \int_{Q_f} e^{i \int y(\bar{x}) f(\bar{x}) d\bar{x}} P(f, t) d[f] \quad (3)$$

を導入してこれを時間的変化を追ふと、これが「モーメントが、汎函数微分によつて何次でも導かれるから、非常に便利である。(3)式で導入してよ
は初期空間(\bar{x})に沿つて仕事の消えがなるのである。汎函数 $\Psi(y, t)$ の運動
方程式は、

$$\frac{\partial \Psi}{\partial t} = -i \int y(\bar{x}) \frac{\vec{p}}{m} \frac{\delta}{i \delta y(\bar{x})} \Psi(y, t) d\bar{x} \\ + i \iint y(\bar{x}) \frac{\partial y(\bar{x}-\bar{x}')}{\partial \bar{x}} \frac{\delta}{i \delta y(\bar{x})} \frac{\partial}{\partial \bar{x}} \frac{\delta}{i \delta y(\bar{x}')} \Psi(y, t) d\bar{x} d\bar{x}' \quad (4)$$

となる。ここで $\delta/i \delta y(\bar{x})$ は汎函数微分を示す記号である。④式から導
くべきモーメント方程式は、 P として適当なものと考へると、ブランツ方
程式において、ベテノツ及ドラモンドーパイニアスが考へた準線形理論と
同等である。⁽⁴⁾⁽⁵⁾

さて文献(6)で述べた様に、準線形理論に於けるモード間の相互作用をみ
とすと $\Psi(y, t)$ は次の様に近似される。

$$\Psi_{Q_L}(y, t) = \exp \left\{ i \int y(\bar{x}) \langle f(\bar{x}) \rangle d\bar{x} - \frac{g}{2} \iint y(\bar{x}) y(\bar{x}') G_{Q_L}(\bar{x}, \bar{x}', t) d\bar{x} d\bar{x}' \right\} \quad (6)$$

但し ϵ は小さな数であり、 $\langle f(\vec{x}) \rangle_{a.L.}$ 及 $G_{a.L.}(\vec{x}, \vec{x}', t)$ は次の關係式を定義するものである。

$$\left. \frac{\delta \Phi_{a.L.}}{\delta y(\vec{x})} \right|_{y=0} = \langle f(\vec{x}) \rangle_{a.L.} \quad (6)$$

及

$$\left\{ \frac{\delta^2 \Phi_{a.L.}}{\delta y(\vec{x}) \delta y(\vec{x}')} - \frac{\delta \Phi_{a.L.}}{\delta y(\vec{x})} \frac{\delta \Phi_{a.L.}}{\delta y(\vec{x}')} \right\}_{y=0} = \epsilon G_{a.L.}(\vec{x}, \vec{x}', t) \quad (7)$$

$\langle f(\vec{x}) \rangle_{a.L.}$ 及 $G_{a.L.}(\vec{x}, \vec{x}', t)$ はまろみ運動方程式は文献(4)にあり通す。

$$\frac{\partial \langle f(\vec{x}) \rangle_{a.L.}}{\partial t} + \frac{\vec{p}_i}{m} \frac{\partial \langle f(\vec{x}) \rangle_{a.L.}}{\partial \vec{q}_i} + \vec{F}(\vec{q}_i) \frac{\partial \langle f(\vec{x}) \rangle_{a.L.}}{\partial \vec{p}_i}$$

$$- \int \frac{\partial \varphi(\vec{q}_i - \vec{q}_j)}{\partial \vec{q}_i} \frac{\partial G_{a.L.}(\vec{x}_i, \vec{x}_j, t)}{\partial \vec{p}_j} d\vec{x}_j = 0 \quad (8)$$

及

$$\frac{\partial G_{a.L.}(\vec{x}_i, \vec{x}_j, t)}{\partial t} + \frac{1}{m} \left(\sum_{i=1,2} \vec{F}_i \frac{\partial}{\partial \vec{q}_i} \right) G_{a.L.}(\vec{x}_i, \vec{x}_j, t) - \left(\sum_{i=1,2} \vec{F}_i \frac{\partial}{\partial \vec{p}_i} \right) G_{a.L.}(\vec{x}_i, \vec{x}_j, t)$$

$$- \sum_{i=1,2} \frac{\partial \langle f(\vec{x}_i) \rangle_{a.L.}}{\partial \vec{p}_i} \int \frac{\partial \varphi(\vec{q}_i - \vec{q}_j)}{\partial \vec{q}_i} G_{a.L.}(\vec{x}_i, \vec{x}_j, t) d\vec{x}_i = 0 \quad (9)$$

但し $j = (1, 2) (\neq i)$, $\vec{x}_i (2 \vec{F}(\vec{q}_i))$ と云ふのは

$$\bar{F}(\vec{x}) = \int \frac{\partial \varphi(\vec{x}-\vec{x}')}{\partial \vec{x}} \langle f(\vec{x}') \rangle_{Q_L} d\vec{x}' \quad (10)$$

である。

空間的に均一な系に於ける $\langle f(\vec{x}) \rangle_{Q_L}$ と云ふのは空間的に均一である

$\langle f(\vec{x}) \rangle_{Q_L} / \varphi$ 及 $\bar{F}(\vec{x})$ の因子ともてて後は零となる。

3. ブラツソフ流体の乱流のエントロピー (H-五数の符号を変へたもの) の定義

ボルツマンによつて導入されたエントロピーハーの概念を振り返り見てみることにする。ボルツマン方程式は、B.B.G.K.Y.方程式に於ける2体の分布函数 $f_1(\vec{x}, t)$ に近似することによつて得られる。従つて、B.B.G.K.Y.方程式のよつて立つ方程式、リュビュ方程式の解をもつて、H-五数を $H(t) = \int f_1(\vec{x}, t) \log f_1(\vec{x}, t) d\vec{x}$ と定義しておけば、 $dH(t)/dt$ は0となる。このリュビュの方程式の立て方過程は、乱流方程式(4)の立て方過程と良く似ている。なぜならば、Nヶの粒子が成る系の性質は、ハミルトンの運動方程式で充分良く記述されるのであるが、これと解くことはより能に近いので、ハミルトンの運動方程式の時刻 $t=t$ に於ける解の作る空間 Γ -空間を考へ、その空間に確率密度 $P(f, t)$ を導入し $f_1(\vec{x}, t)$ の運動を追いかけるのが、リュビュの方程式であつた。従つてこの段階でH-五数を考へると、 f_1 は、すべての知識を含んでいふものであるから、非可逆性をあらわす $dH(t)/dt$ と云ふものは0となる。この事情は(4)式の解をもつて立てて $H(t) = \int P(f, t) \log P(f, t) d[f]$ を定義

すなはち $dH(t)/dt = 0$ となることと良く似たものである。⁽⁷⁾ ポルツマニア導入した H-立教の成功は、与へられた初期条件のもとに、リュビル方程式が時間と共に発展し、初期段階で経て後にはポルツマニア方程式で充分近似し得る事が存在する。その様な状況で H-立教を導入したことによつていたからである。云々總へると、 f_N が

$$f_N(\vec{x}, t) = \prod_{i=1}^N f_B(x_i, t) \quad (11)$$

と近似で f_B を用ひ H-立教定義より H-定理が成立するのである。

上2章線形理論に相当する汎立教方程式(4)の解(5)を考へてみると、(5)式に現れる相関函数 $G(x, x', t)$ は、(9)式の解であるから曲線 G は一體の函数 $\langle f(x) \rangle$ で表すことができるにことになつてゐる。(たゞ) 2、近似汎立教(5)は、古典統計に於ける f_B に近似したものとなることになる。今(5)式をフュリエ逆変換して確率密度を $P_{Q,L}(f, t)$ (此後未定の L は消去する) としよう。そして H-立教を

$$H(t) = \int_{\Omega_f} P_{Q,L}(f, t) \log P_{Q,L}(f, t) df \quad (12)$$

と定義する。

(12)式の P は

$$P(f, t) = \int_{\Omega_g} e^{-i \int g(x) f(x) dx} \Psi_{Q,L}(g, t) dg$$

であるが量であり $\Psi_{Q,L}$ がガウス形となつてゐるが解析的に計算が

可能で、この結果は

$$P(f, t) = \frac{1}{Z(t)} \exp \left\{ -\frac{1}{2\varepsilon} \iint [f(\vec{x}) - \langle f(\vec{x}) \rangle] [f(\vec{x}') - \langle f(\vec{x}') \rangle] \tilde{G}(\vec{x}, \vec{x}', t) d\vec{x} d\vec{x}' \right\} \quad (13)$$

となる。但し $Z(t)$ 及 \tilde{G} は

$$Z(t) = \int \exp \left\{ -\frac{1}{2\varepsilon} \iint [f(\vec{x}) - \langle f(\vec{x}) \rangle] [f(\vec{x}') - \langle f(\vec{x}') \rangle] \tilde{G}(\vec{x}, \vec{x}', t) d\vec{x} d\vec{x}' \right\} d[f] \quad (14)$$

$$\int \tilde{G}(\vec{x}, \vec{x}', t) G(\vec{x}', \vec{x}'', t) d\vec{x}' = \delta(\vec{x} - \vec{x}'') \quad (15)$$

である。

次に H -函数の時間変化は(13)式と(14)式に代入して時間微分をとるとよ

う。

$$\frac{dH(t)}{dt} = \int \frac{\partial P(f, t)}{\partial t} \left\{ 1 + \log P(f, t) \right\} d[f] = \int \frac{\partial P(f, t)}{\partial t} \log P(f, t) d[f] \quad (16)$$

P の運動方程式は、(13), (15), (16)式から

$$\begin{aligned} \frac{\partial P}{\partial t} &= P \left\{ \frac{1}{\varepsilon} \iint d\vec{x} d\vec{x}' \frac{\partial \langle f(\vec{x}) \rangle}{\partial t} [f(\vec{x}') - \langle f(\vec{x}') \rangle] \tilde{G}(\vec{x}, \vec{x}', t) \right. \\ &\quad \left. - \frac{1}{2\varepsilon} \iint d\vec{x} d\vec{x}' [f(\vec{x}) - \langle f(\vec{x}) \rangle] [f(\vec{x}') - \langle f(\vec{x}') \rangle] \frac{\partial \tilde{G}(\vec{x}, \vec{x}', t)}{\partial t} \right\} \end{aligned}$$

$$-P \int_{\Omega_f} P \left\{ \frac{1}{\epsilon} \iint d\vec{x} d\vec{x}' \frac{\partial \langle f(\vec{x}) \rangle}{\partial t} [f(\vec{x}') - \langle f(\vec{x}') \rangle] \tilde{G}(\vec{x}, \vec{x}', t) \right. \\ \left. - \frac{1}{2\epsilon} \iint d\vec{x} d\vec{x}' [f(\vec{x}) - \langle f(\vec{x}) \rangle] [f(\vec{x}') - \langle f(\vec{x}') \rangle] \frac{\partial \tilde{G}(\vec{x}, \vec{x}', t)}{\partial t} \right\} d[f] \quad (17)$$

確率密度の対数は(3)式から

$$\log P = -\frac{1}{2\epsilon} \iint [\langle f(\vec{x}) - \langle f(\vec{x}) \rangle \rangle] [\langle f(\vec{x}') - \langle f(\vec{x}') \rangle \rangle] \tilde{G}(\vec{x}, \vec{x}', t) d\vec{x} d\vec{x}' - \log Z \quad (18)$$

であり、又次の關係式も導かれる定義の容易に分かる。

$$\langle [f(\vec{x}) - \langle f(\vec{x}) \rangle] \rangle = \int_{\Omega_f} [f(\vec{x}) - \langle f(\vec{x}) \rangle] P d[f] = 0 \quad (19)$$

$$\left\langle \prod_{i=1}^3 [f(\vec{x}_i) - \langle f(\vec{x}_i) \rangle] \right\rangle = 0 \quad (20)$$

$$\left\langle [f(\vec{x}_1) - \langle f(\vec{x}_1) \rangle] [f(\vec{x}_2) - \langle f(\vec{x}_2) \rangle] \right\rangle = \epsilon G(\vec{x}_1, \vec{x}_2, t) \quad (21)$$

$$\left\langle \prod_{i=1}^4 [f(\vec{x}_i) - \langle f(\vec{x}_i) \rangle] \right\rangle = \epsilon^2 \left[G(\vec{x}_1, \vec{x}_2) G(\vec{x}_3, \vec{x}_4) + G(\vec{x}_1, \vec{x}_3) G(\vec{x}_2, \vec{x}_4) \right. \\ \left. + G(\vec{x}_1, \vec{x}_4) G(\vec{x}_2, \vec{x}_3) \right] \quad (22)$$

(17), (18)式は $dH(t)/dt$, (19)式, 1: 代入 1, (20)式, 及 (21)~(22)式の關係式を用
て整理すると、結果

$$\frac{dH(t)}{dt} = -\frac{1}{2} \iint \tilde{\psi}(\vec{x}_1, \vec{x}_2, t) \frac{\partial G(\vec{x}_1, \vec{x}_2, t)}{\partial t} d\vec{x}_1 d\vec{x}_2 \quad (23)$$

を得る。

(23)式によると、 H -函数の時間変化の割合は、相間函数 G の時間変化の割合によつて与へられる。今 ϵ と η がどんなものかと(21)式とは別の範囲を参考へてみよう。電場 $\vec{E}(\vec{x}, t)$ は、 $[f(\vec{x}) - \langle f(\vec{x}) \rangle]$ と \vec{x} の種な関係にある。

$$\vec{E}(\vec{x}, t) = - \int \frac{\partial \varphi(\vec{x} - \vec{x}')}{\partial \vec{x}} [f(\vec{x}') - \langle f(\vec{x}') \rangle] d\vec{x}' \quad (24)$$

であるから

$$\langle \vec{E}^2(\vec{x}, t) \rangle = \iint \frac{\partial \varphi(\vec{x} - \vec{x}_1)}{\partial \vec{x}} \frac{\partial \varphi(\vec{x} - \vec{x}_2)}{\partial \vec{x}} G(\vec{x}_1, \vec{x}_2, t) d\vec{x}_1 d\vec{x}_2 \quad (25)$$

即ち、 G は電場のエネルギーに關係して量である。(23)式の主張は、従つて電場のエネルギーが増大するならば、 H -函数は時間と共に増大することを云つていい。

4. 二～三の考察

前節に於ける、ブラウン流体の乱れのうち、ベーノフ、ドラモンドー・ペイント流の準形理論と取扱へる様な系のエントロピーの時間変化を考察した。(23)式からも初期条件と(2)は量の相間があるに付けてみると、(あくまでも準形理論と取扱へる様なものに限る。) $f(\vec{x})$ は “いわゆる”

その相角の中には、安定なモードと不安定なモードも多数存在するのである。しかし安定なモードは、 $\langle fff \rangle$ に持長的または3周期的の時に、⁽⁴⁾臨んで予想を乗るレベルで退化する。⁽⁵⁾この行為に議論は、果が(8)式及(9)式で及く記述の小字種な場合のみに限る。それは古典統計のボゴリニ下の理論と良く似たものである。⑧式及(9)式で示すが如く記述の小字と云ふことはある初期条件のもとに示すが発展するところと、ある初期状態を経過した後には(8)式及(9)式で記述を乘す事が必ずあることを云ふことである。即ち安定なモードたりと含むに示すならば初期状態を除くには、 $\frac{dH(t)}{dt} < 0$ となるといふのである。そして3・安定なモードと云ふ事では、初期状態を経て後に $\frac{dH(t)}{dt} > 0$ である。従つ2つの様な領域では、

$$\frac{dH(t)}{dt} < 0$$

である。 $dH(t)/dt$ の下限の証明は、や、困難な問題である。何故なら、成長率の時間変化を考へに取り入れなければいけないからである。成長率の時間変化は、この形式で云ふれば $[\langle fff \rangle - \langle fXfXf \rangle - \sum fff]$ と云ふ量に因縁がある。今この問題はして来て領域の外に生じかうである。最後にもうとも壁壁ある問題。強い乱れから、弱い乱れへの移行をかくの問題につれては、この2つのベクトルは直角ではないであろう。しかしそれには数式の上だけのことである。多くと云ふことは今所もつかない。

最後に、著者の興味と、乱れの汎函数形式化に導き、終始熱心な指導者
及討論をして顶いた張教授に心から感謝の意を表します。又この小論文に
ついて討論に参加して頂いた方々、中でもブリトニ、ドーン、寺澤、オ
ーバーマンの各位に感謝致します。

References

- (1) Ira B. Bernstein, Phys. Rev. 109, 10(1958)
- (2) D. C. Montgomery and D. A. Tidman, Plasma Kinetic Theory, McGraw-Hill (1964), N.Y., Also see the lecture note by Montgomery given at the Institute of Theoretical Physics, University of Colorado, summer 1966.
- (3) E. Minardi and F. Santini, Physica 32, 497(1966). However, their definition of entropy is not same as the minus of H-function defined here by Eq.(2).
- (4) Toshio Nakayama and John Dawson, PPL-AF-5, Princeton University Plasma Physics Laboratory, May 1966. J. Math. Phys. (To be published)
- (5) A. A. Vedenov, J. Nucl. Energy Pt. C, 5, No. 3, 169(1963)
W. Drummond and D. Pines, Ann. Phys. (N.Y.) 28, 478(1964)
- (6) Toshio Nakayama, Phys. Fluids (to be published)
- (7) T. Tatsumi and N. Ikeda, Private Communication (To be published)
- (8) Ira B. Bernstein and Folker Engleman, Phys. Fluids 9, 937 (1966)