

Integral Manifolds for Linear Functional Differential Equations

東北大理 内藤敏機

§1 序

我々は、関数微分方程式

$$(1.1) \quad \dot{x}(t) = f(t, x_t)$$

を考える。ここで x は $(-\infty, A)$ で定義され \mathbb{R}^n の値を取る関数で、
 $t \in (-\infty, A)$ に対して x_t は

$$(1.2) \quad x_t(\theta) = x(t+\theta) \quad \text{for } \theta \in (-\infty, 0]$$

によって定義される $(-\infty, 0]$ 上の関数を表わす。
(1.1)において各固定した t に対して $f(t, \cdot)$ は、 $(-\infty, 0]$ の上で定義された
適當な関数の集合 \mathcal{B} の上で定義された汎関数である。初期時間 t_0 、初期関数 $\varphi_0 \in \mathcal{B}$ とした時の (1.1) の初期値問題の解
を $x(t; t_0, \varphi_0)$ で表わす。各固定した t に対して、 $x(t; t_0, \varphi_0)$ から
(1.2) によって定義した関数を $x_t(t_0, \varphi_0)$ と表わす。我々は
(1.1) に対して、その $(n+1)$ 次元 Integral Manifold を次の
ような $\mathbb{R} \times \mathcal{B}$ の部分集合 S と定義する。

定義 S は $\mathbb{R} \times \mathcal{B}$ の部分集合で、媒介変数 (t, c_1, \dots, c_p) を用いて

$$\mathcal{S} = \{(t, \varphi) \mid \varphi = f(c_1, \dots, c_p, t), -\infty < t < +\infty, c_1, \dots, c_p \text{ は適当な定義域を動く}\}$$

と表わされ、 $(t_0, \varphi_0) \in S$ ならば、 $-\infty < t < +\infty$ に於て (1.1) の解 $x(t; t_0, \varphi_0)$ が存在し、かつ $(t, x_t(t_0, \varphi_0)) \in S$ である。

§2 Hale の空間

\mathcal{B} として Hale は $[0]$ に於て、次のような空間を公理的導いた。以後これを Hale の空間と呼ぶ。

$\mathcal{B} = \mathcal{B}((-\infty, 0] \rightarrow \mathbb{R}^n)$ は、 $(-\infty, 0]$ から \mathbb{R}^n への関数 φ の作る集合で、その上にノルム $\|\cdot\|$ が定義されており、このノルムに関して Banach Space になっている。 $\varphi \in \mathcal{B}$ に対して φ^β を φ の $(-\infty, -\beta]$ への制限とする。これは $(-\infty, -\beta]$ から \mathbb{R}^n への関数である。 $(\beta > 0)$ $\overline{\mathcal{B}}_\beta = \{\eta = \varphi^\beta \mid \varphi \in \mathcal{B}\}$ とき、 $\eta \in \overline{\mathcal{B}}_\beta$ に対して、

$$\|\eta\|_{\overline{\beta}} \equiv \inf \{\|\varphi\| \mid \varphi^\beta = \eta, \varphi \in \mathcal{B}\}$$

とおくと、 $\|\cdot\|_{\overline{\beta}}$ は \mathcal{B} 上の semi-norm である。 $\overline{\mathcal{B}}_\beta$ に同値関係

～を、 $\eta_1 \sim \eta_2 \Leftrightarrow \|\eta_1 - \eta_2\|_{\overline{\beta}} = 0$ によって定義し、 $\mathcal{B}_\beta = \overline{\mathcal{B}}_\beta / \sim$

とおくと \mathcal{B}_β は Banach Space である。 \mathcal{B}_β のノルムを以後 $\|\cdot\|_\beta$ と書く。さて \mathcal{B} に対して次の仮定を置く。

(h) $x(t)$ が $(-\infty, A)$ で定義され ($A > 0$)、 $x_0 \in \mathcal{B}$ かつ $[0, A)$ で連続ならば、 x_t は $t \in [0, A)$ で連続である。

(h₂) $(-\infty, 0]$ で定義された有界連続な関数は β に属する。

(h₃) ある $r > 0$ が存在して次が成立する。 $\{\varphi_k\}_{k=1}^{\infty} \subset \beta$ が、その Euclid norm が一様有界な列で、 $(-\infty, 0]$ に含まれる任意のコンパクト区間の上で一様に φ に収束するならば

$$\varphi \in \beta_r, \quad \lim_{k \rightarrow \infty} \|\varphi_k - \varphi\|_r = 0$$

(h₄) 上 ≥ 0 で定義された連続、単調非減少、 ≥ 0 の関数 $f(r)$, $c(r)$ が存在して、 $\forall \varphi \in \beta$, $\forall \beta \geq 0$ に対して

$$\|\varphi\| \leq f \left[\sup_{-\beta \leq \theta \leq 0} |\varphi(\theta)| \right] + c (\|\varphi^0\|_\beta)$$

(h₅) $\forall \beta \geq 0$, $\forall \varphi \in \beta$ に対して、 $T_\beta \varphi \in \beta_\beta$ で $\lim_{\beta \rightarrow +\infty} \|T_\beta \varphi\|_\beta = 0$
(但し $(T_\beta \varphi)(\theta) = \varphi(\beta + \theta)$ for $\theta \in (-\infty, -\beta]$)

以上の仮定を β に置く。例として、 $[-d, 0]$ で“連続” ($\alpha \geq 0$)

$$\|\varphi\|^2 = \left[\sup_{-\alpha \leq \theta \leq 0} |\varphi(\theta)| \right]^2 + \int_{-\alpha}^0 |\varphi(\theta)|^2 p(\theta) d\theta$$

が有限な値であるような φ の全体は β の一例である。ここで $p(\theta)$ は $\int_{-\alpha}^0 p(\theta) d\theta < \infty$, $\frac{dp(\theta)}{d\theta} \geq 0$, $p(\theta) \geq 0$ とする。他の例として $\lim_{\theta \rightarrow -\infty} |\varphi(\theta)| e^\theta = 0$ となる連続関数の全体は, $\|\varphi\| = \sup_{-\alpha \leq \theta \leq 0} |\varphi(\theta)| e^\theta$ と置く事によって Hale の空間の例である。上の二つの例では、 $f(r)$, $c(r)$ は共に上の一式である。今からここで扱う問題では (h₁) ~ (h₅) の仮定では、解析を行えないないので、更に次の仮定を補う。この仮定を、上記の二つの例は満足している。

(h_{4'}) $f(r), c(r)$ は共に r の一次式, $f(r) = C(r) = M r$ である。

- (h₅) $\exists m > 0$ が存在して, $\forall \varphi \in \mathcal{B}$ に対して $\|T_\beta \varphi\|_3 \leq m \|\varphi\|$
- (h₆) $\exists \ell > 0$ が存在して, $\forall \varphi \in \mathcal{B}$ に対して $|\varphi(0)| \leq \ell \|\varphi\|$
- (h₇) $\lim_{\delta \rightarrow 0^+} \beta(\delta) = +\infty$ となる関数 $\beta(\delta)$ が存在して, $\beta \geq \beta(\delta)$.
 $\varphi \in \mathcal{B}, \varphi(0) = 0$ ならば $\|T_\beta \varphi\|_3 \leq \delta \|\varphi\|$

§3 Hale の空間で定義された線型微分方程式と、

Integral Manifold の存在定理

我々が以後扱う方程式は, 小さい parameter $\varepsilon \geq 0$ を含む

$$(3.1) \quad \begin{aligned} \dot{y}(\tau) &= A(\tau, \varepsilon)y_\tau + B(\tau, \varepsilon)x_\tau + w(\tau, \varepsilon) \\ \dot{x}(\tau) &= \varepsilon [C(\tau, \varepsilon)y_\tau + D(\tau, \varepsilon)x_\tau + v(\tau, \varepsilon)] \end{aligned}$$

である。次の事を仮定する。 \mathcal{B}_n は $\tilde{\gamma}: (-\infty, 0] \rightarrow \mathbb{R}^n$ の作る Hale の空間, \mathcal{B}_m は $\tilde{x}: (-\infty, 0] \rightarrow \mathbb{R}^m$ の作る Hale の空間とする。各固定した $\tau \in \mathbb{R}, \varepsilon \geq 0$ に対して, A, B, C, D は線型作用素で定義域値域は次の通りである。

$A: \mathcal{B}_n \rightarrow \mathbb{R}^n, B: \mathcal{B}_m \rightarrow \mathbb{R}^n, C: \mathcal{B}_n \rightarrow \mathbb{R}^m, D: \mathcal{B}_m \rightarrow \mathbb{R}^m$
 w は \mathbb{R}^n -vector, v は \mathbb{R}^m -vector である。

(3.2) $\exists K > 0$ が存在して, $\forall \tau \in \mathbb{R} \vee \varepsilon \geq 0$ に対して

$$|A(\tau, \varepsilon)|, |B(\tau, \varepsilon)|, |C(\tau, \varepsilon)|, |D(\tau, \varepsilon)|, |w(\tau, \varepsilon)|, |v(\tau, \varepsilon)| \leq K$$

(| · | は operator norm 又は Euclid norm を表わす。)

(3.3) 連続, 非減少な関数 $\omega: [0, \infty) \rightarrow [0, \infty)$, $\omega(0) = 0$ が
 存在して, $\forall \tau \in \mathbb{R}, \varepsilon \geq 0$ に対して

$$|A(\tau, \varepsilon) - A(0, 0)|, |B(\tau, \varepsilon) - B(0, 0)|, |w(\tau, \varepsilon) - w(0, 0)| \leq w(\varepsilon)$$

(3.4) 方程式

$$(3.4) \quad \dot{y}(\tau) = A(0, 0) \cdot y_{\tau}$$

の解 $y(\tau; \tilde{\tau}, y_{\tilde{\tau}})$ は

$$\|y_{\tau}\| \leq k e^{-\rho(\tau-\tilde{\tau})} \|y_{\tilde{\tau}}\| \quad \text{for } \tau \geq \tilde{\tau}$$

を満す。但し $k > 0, \rho > 0$ は (3.4) の解の選び方には無関係な定数である。

以上の仮定の下に、我々は Halanay, Kurzweil [1], [2] にならって次の定理を得た。

定理 3.1 方程式 (3.1) に対して上記仮定を置く。しかば、十分小さい $\varepsilon \geq 0$ に対して ε の関数; $(0), \mu(\varepsilon), \nu(\varepsilon), \chi(\varepsilon), L(\varepsilon), \oplus(\varepsilon), \overline{\oplus}(\varepsilon) (< +\infty)$ (for $\varepsilon > 0$)

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \mu(\varepsilon) = \mu(0) = 0, \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \nu(\varepsilon) = \nu(0) < +\infty, \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \chi(\varepsilon) = \chi(0) < +\infty$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} L(\varepsilon) = L(0) < +\infty, \quad \nu(0), \chi(0), L(0) \neq 0, \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \overline{\oplus}(\varepsilon) = \overline{\oplus}(0) = 0,$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \overline{\oplus}(\varepsilon) = \overline{\oplus}(0) = +\infty$$

と、写像 $g_{\varepsilon}: R^m \times R \rightarrow B_m \times B_m$ が存在して次が成立する。

(i) $\tilde{x} \in R^m, \tilde{\tau} \in R, g_{\varepsilon}(\tilde{x}, \tilde{\tau}) = (\tilde{y}, \tilde{x})$ ならば $\tilde{x}(0) = \tilde{x}$

$$\sup_{\tau \in R, \tilde{\tau} \in R} \|g_{\varepsilon}(x, \tau) - g_0(x, \tau)\| \cdot [1 + |\tau|]^{-1} \leq \oplus(\varepsilon)$$

$$x_1, x_2 \in R^m, \tau \in R \text{ に対して } \|g_{\varepsilon}(x_1, \tau) - g_{\varepsilon}(x_2, \tau)\| \leq L(\varepsilon) |x_1 - x_2|$$

$g_0(x, \tau)$ は τ によらない関数である。

(ii) $\tilde{x} \in R^m, \tilde{\tau} \in R, g_{\varepsilon}(\tilde{x}, \tilde{\tau}) = (\tilde{y}, \tilde{x})$ とする。この時 $(-\infty, +\infty)$ で

定義された(3.1)の解 (y_{τ}, x_{τ}) が存在して

$$(y_{\tilde{\tau}}, x_{\tilde{\tau}}) = (\tilde{y}, \tilde{x}), \quad (y_{\tau}, x_{\tau}) = g_{\varepsilon}(x(\tau), \tau) \quad \text{for } \tau \in (-\infty, +\infty)$$

(iii) $(y_{\tau}, x_{\tau}), (y'_{\tau}, x'_{\tau})$ が $(-\infty, +\infty)$ で定義された(3.1)の解で、

$\forall \tau \in (-\infty, +\infty)$ に対して, $(y_{\tau}, x_{\tau}) = g_{\varepsilon}(x(\tau), \tau), (y'_{\tau}, x'_{\tau}) = g_{\varepsilon}(x'(\tau), \tau)$ ならば

$$|x(\tau) - x'(\tau)| \geq x(\varepsilon)^{-1} e^{-\mu(\varepsilon)(\tau - \tilde{\tau})} |x(\tilde{\tau}) - x'(\tilde{\tau})| \quad \text{for } \tau \geq \tilde{\tau}$$

(iv) (y_{τ}, x_{τ}) が $\tilde{\tau} \leq \tau < +\infty$ で定義された(3.1)の解で

$$\|(y_{\tau}, x_{\tau}) - g_{\varepsilon}(x(\tau), \tau)\| \cdot [1 + |\tau|]^{-1} < \overline{\oplus}(\varepsilon) \text{ ならば}$$

$$\|(y_{\tau}, x_{\tau}) - g_{\varepsilon}(x(\tau), \tau)\| \leq x(\varepsilon)^{-1} e^{-\gamma(\varepsilon)(\tau - \tilde{\tau})} \|(y_{\tilde{\tau}}, x_{\tilde{\tau}}) - g_{\varepsilon}(x(\tilde{\tau}), \tilde{\tau})\| \quad \text{for } \tau \geq \tilde{\tau}$$

(v) $g'_{\varepsilon}: \mathbb{R}^m \times \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{B}_m \times \mathcal{B}_m$ に対して条件

$$(i) \quad g'_{\varepsilon}(\tilde{\tau}, \tilde{\tau}) = (\tilde{y}, \tilde{x}) \Rightarrow \tilde{x}(0) = \tilde{x}$$

$$\sup_{\tau \in \mathbb{R}, \tilde{\tau} \in \mathbb{R}} \|g'_{\varepsilon}(\tau, \tilde{\tau}) - g_{\varepsilon}(\tau, \tilde{\tau})\| [1 + |\tau|]^{-1} < \overline{\oplus}(\varepsilon)$$

(ii') 上記(i)において g_{ε} を g'_{ε} で置きかえた条件

が成立つならば

$$g'_{\varepsilon} = g_{\varepsilon}$$

§4 Halanay, Kurzweil の定理

方程式(1.1)の解 $x(t; t_0, \varphi_0)$ の定義区間を J とすると、 J から \mathcal{B} への写像 $J \ni t \mapsto x_t(t_0, \varphi_0) \in \mathcal{B}$ が定まる。(1.1)のすべての解から上のようにして作った写像の集合を考えると、それは次に定義するような \mathcal{A}_{low} を作る。

定義(Halanay, Kurzweil [1]) X をある集合とする。写像

$x : J(x) \rightarrow X$ ($J = R$, x は $[\tilde{\tau}, \infty)$, x は $(\tilde{\tau}, \infty)$ for some $\tilde{\tau} \in R$) の集合 \mathcal{X} が X における flow であるとは次が成立つ事である。

(I) $x \in \mathcal{X}$, $t \in J(x)$, $J_1 = [t, \infty)$ 又は (t, ∞) とする。 $\tau \in J_1$ に対して

$$\exists y(\tau) = x(\tau) \text{ と置く } \forall \gamma \in \mathcal{X} \quad (J(y) = J_1)$$

(II) $x_1, x_2 \in \mathcal{X}$, $t \in J(x_1) \cap J(x_2)$, $x_1(t) = x_2(t)$ ならば $\exists z \in \mathcal{X}$

$$x_1(\tau) = x_2(\tau)$$

(III) $\forall x \in X, \forall \tilde{\tau} \in R$ に対して $\exists \tilde{x}(\tilde{\tau}) = x(\tilde{\tau})$ であるような $x \in \mathcal{X}$ が存在する。

(IV) $x_i \in \mathcal{X}$, $x_i(\tau) = x_j(\tau)$ for $\tau \in J(x_i) \cap J(x_j)$; $i, j = 1, 2, \dots$ とする。

$y : \bigcup_{i=1}^{\infty} J(x_i) \rightarrow X$ を $y(\tau) = x_i(\tau)$ for $\tau \in J(x_i)$ によって定義する, $y \in \mathcal{X}$ ($J(y) = \bigcup_{i=1}^{\infty} J(x_i)$)

この定義の(IV)によって, X は右に一意的に定まるから,
 $x(\tilde{x}, \tilde{\tau})$ も書き, $\tilde{\tau}$ における値を $x(\tilde{\tau}; \tilde{x}, \tilde{\tau})$ と書く。以後 X は
 $= \mathbb{C} \otimes \text{Banach Space } C$, T の直積, $X = C \times T$ であるとして,
 $x(\tau; \tilde{x}, \tilde{\tau}) = (c(\tau; \tilde{\tau}, \tilde{\tau}), \gamma(\tau; \tilde{\tau}, \tilde{\tau}))$ のように成分ごとに分けて
書く。Halanay, Kurzweil は flow \mathcal{X} に対して次の定理を証明している。

定理 4.1 (Halany, Kurzweil [1]). $\theta, \vartheta, L, T, \varphi_1, \varphi_2, \psi_3, \psi_4, \psi_5$

は正定数で, $\varphi_1 < \varphi_3$, $\varphi_2 < 1$ とする。 $G_1 = \{(c, \gamma) \in X \mid |c| \leq \theta |\gamma| + \vartheta\}$

と置き, $X = C \times T$ 上の flow \mathcal{X} が次の条件を満すとする。

1° $(\tilde{c}, \tilde{\gamma}) \in G_1$, $\tilde{\tau} \in R$ ならば, $\tau \in [\tilde{\tau} + T, \tilde{\tau} + 2T]$ に対して

$$(c(\tau; \tilde{c}, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau}), \gamma(\tau; \tilde{c}, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau})) \in G_1$$

2° $(\tilde{c}_1, \tilde{\gamma}), (\tilde{c}_2, \tilde{\gamma}) \in G_1, \tilde{\tau} \in R$ ならば

$$|c(\tau; \tilde{c}_1, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau}) - c(\tau; \tilde{c}_2, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau})| + L|\gamma(\tau; \tilde{c}_1, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau}) - \gamma(\tau; \tilde{c}_2, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau})|$$

$$(a) \leq \begin{cases} \sqrt{v_1} |\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2| & \text{for } \tau \in [\tilde{\tau} + T, \tilde{\tau} + 2T] \\ v_4 |\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2| & \text{for } \tau \in [\tilde{\tau}, \tilde{\tau} + T] \end{cases}$$

$$(b) \leq \begin{cases} \sqrt{v_4} |\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2| & \text{for } \tau \in [\tilde{\tau}, \tilde{\tau} + T] \\ v_1 |\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2| & \text{for } \tau \in [\tilde{\tau} + T, \tilde{\tau} + 2T] \end{cases}$$

3° $(\tilde{c}_1, \tilde{\gamma}_1), (\tilde{c}_2, \tilde{\gamma}_2) \in G_1, |\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2| \leq L|\tilde{\gamma}_1 - \tilde{\gamma}_2|, \tilde{\tau} \in R$

$\tau \in [\tilde{\tau} + T, \tilde{\tau} + 2T]$ ならば

$$(a) |c(\tau; \tilde{c}_1, \tilde{\gamma}_1, \tilde{\tau}) - c(\tau; \tilde{c}_2, \tilde{\gamma}_2, \tilde{\tau})| \leq L|\gamma(\tau; \tilde{c}_1, \tilde{\gamma}_1, \tilde{\tau}) - \gamma(\tau; \tilde{c}_2, \tilde{\gamma}_2, \tilde{\tau})|$$

$$(b) |\gamma(\tau; \tilde{c}_1, \tilde{\gamma}_1, \tilde{\tau}) - \gamma(\tau; \tilde{c}_2, \tilde{\gamma}_2, \tilde{\tau}) - \tilde{\gamma}_1 + \tilde{\gamma}_2| \leq \sqrt{v_2} |\tilde{\gamma}_2 - \tilde{\gamma}_1|$$

4° $(\tilde{c}, \tilde{\gamma}) \in G_1, \tilde{\tau} \in R$ ならば

$$(a) 1 + |\gamma(\tau; \tilde{c}, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau})| \geq \sqrt{v_3} (1 + |\tilde{\gamma}|) \quad \text{for } \tau \in [\tilde{\tau} + T, \tilde{\tau} + 2T]$$

$$(b) 1 + |\gamma(\tau; \tilde{c}, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau})| \geq \sqrt{v_5} (1 + |\tilde{\gamma}|) \quad \text{for } \tau \in [\tilde{\tau}, \tilde{\tau} + T]$$

$\mu = -(2T)^{-1} \log(1 + v_2), v = -T^{-1} \log(v_1 v_3^{-1})$ とおく。 (からば写像

$p : P \times R \rightarrow C^*$, 正定数 χ ($\theta, v, L, T, v_1, \dots, v_5$ で定まる) が存在して次が成立する。

$$(i) |p(\gamma, \tau)| \leq \theta |\gamma| + v, |p(\gamma_1, \tau) - p(\gamma_2, \tau)| \leq L |\gamma_1 - \gamma_2| \quad \text{for } \gamma, \gamma_1, \gamma_2 \in P, \tau \in R$$

$$(ii) \tilde{\gamma} \in \Gamma, \tilde{\tau} \in R, \tilde{\gamma} = p(\gamma, \tilde{\tau}) \Rightarrow \exists \tau, (c, \gamma) \in \mathcal{X} \text{ が存在} \exists \tau, \tilde{\gamma} = p(\gamma, \tilde{\tau})$$

$$\gamma(\tau) = R, c(\tau) = \tilde{c}, \gamma(\tilde{\tau}) = \tilde{\gamma}, c(\tau) = p(\gamma(\tau), \tau) \quad \text{for } \tau \in R$$

$$(iii) (c, \gamma) \in \mathcal{X}, (c_1, \gamma_1) \in \mathcal{X}, J(c, \gamma) = J(c_1, \gamma_1) = R, c(\tau) = p(\gamma(\tau), \tau)$$

$$c_1(\tau) = p(\gamma_1(\tau), \tau) \quad \text{for } \tau \in R$$

$$|\gamma(\tau) - \gamma_1(\tau)| \geq \chi^{-1} e^{-\mu(|\tau - \tilde{\tau})} |\gamma(\tilde{\tau}) - \gamma_1(\tilde{\tau})| \quad \text{for } \tau \geq \tilde{\tau}$$

(iV) $(\tilde{c}, \tilde{\tau}) \in G_1, \tilde{\tau} \in R, \tau \geq \tilde{\tau}$ ならば

$$|C(\tau; \tilde{c}, \tilde{\tau}, \tilde{\tau}) - p(r(\tau; \tilde{c}, \tilde{\tau}, \tilde{\tau}), \tau)| \leq |1 + r(\tau; \tilde{c}, \tilde{\tau}, \tilde{\tau})| \leq |\tilde{c} - p(\tilde{c}, \tilde{\tau})| [1 + |\tilde{\tau}|] e^{-\mu(\tau - \tilde{\tau})}$$

(V) $p': T \times R^+ \rightarrow C, |p'(r, \tau)| \leq \theta |r| + \vartheta$ for $r \in T, \tau \in R$, かつ p' に対して (ii)において p を p' と書きかえた条件が成立するならば $p' = p$

定理4.2 (Halalanay Kurzweil [1]) 定理4.1 の仮定が満たされ, 更に $\vartheta_1 < 1$ とする。 $\nu_1 = -T^{-1} \log \vartheta_1$ とおく。この時ある $x_1 > 0$ が存在して $\forall (\tilde{c}, \tilde{\tau}) \in G_1, \forall \tilde{\tau} \in R$ に対して

$$|C(\tau; \tilde{c}, \tilde{\tau}, \tilde{\tau}) - p(r(\tau; \tilde{c}, \tilde{\tau}, \tilde{\tau}), \tau)| \leq x_1 e^{-\nu_1(\tau - \tilde{\tau})} |\tilde{c} - p(\tilde{c}, \tilde{\tau})|$$

Flow X が周期 $\tilde{\tau}$ を持つ場合, 即ち $\forall \tilde{x} \in X, \tilde{\tau} \in R, \tau > \tilde{\tau}$ に対して $X(\tau + \tilde{\tau}; \tilde{x}, \tilde{\tau} + \tilde{\tau}) = X(\tau; \tilde{x}, \tilde{\tau})$ である場合は, 定理4.1 で得られる τ は $\tau = \tilde{\tau}$ で周期 $\tilde{\tau}$ を持つ, 即ち $\forall r \in T, \forall \tau \in R$ に対して $p(r, \tau + \tilde{\tau}) = p(r, \tau)$ である。(Halalanay, Kurzweil [1])

§5 予備的な補題

補題5.1 方程式 (3.4) に対して仮定 (3.4) が満足せざる (i) るならば, $R \times \beta$ で定義された連続な Liapunov functional $V(\tau, \varphi)$ が存在して次の条件が成立す。

(i) $\|\varphi\| \leq V(\tau, \varphi) \leq k \|\varphi\| \quad \text{for } \forall \varphi \in \beta, \forall \tau \in R$

(ii) $|V(\tau, \varphi_1) - V(\tau, \varphi_2)| \leq k \|\varphi_1 - \varphi_2\| \quad \text{for } \forall \varphi_1, \varphi_2 \in \beta, \forall \tau \in R$

(iii) $V_{(3.4)}(\tau, \varphi) \leq -\rho V(\tau, \varphi) \quad \text{for } \forall \varphi \in \beta, \forall \tau \in R$

証明 $V(\tau, \varphi) = \sup_{t \geq 0} \|y_{\tau+t}(\tau, \varphi)\| e^{\rho t}$ とおく。詳しくは。

T. Yoshizawa [3] p. 193 を見て下さい。

補題 5.2 (3.4) を仮定する。この時方程式

$$(5.1) \quad \dot{y}(\tau) = A(0, 0)y_\tau + u(\tau, y_\tau)$$

より、補題 5.1 で得た $V(\tau, \varphi) = \sup_{t \geq 0} \|y_{\tau+t}(\tau, \varphi)\| e^{\rho t}$ に於て

$$\begin{aligned} V'_{(5.1)}(\tau, \varphi) &\leq -\rho V(\tau, \varphi) + kM |u(\tau, \varphi)| \\ &= -\rho V(\tau, \varphi) + kM |u(\tau, \varphi)| \end{aligned}$$

が成立する。

証明 T. Yoshizawa [3] p. 203 参照

系 5.3 補題 5.2 により、(5.1) の解 y_τ に対して

$$V(\tau, y_\tau) \leq e^{-\rho(\tau - \tilde{\tau})} V(\tilde{\tau}, y_{\tilde{\tau}}) + kM \int_{\tilde{\tau}}^{\tau} e^{-\rho(\tau-\sigma)} |u(\sigma, y_\sigma)| d\sigma; \tau \geq \tilde{\tau}$$

この式と補題 5.1 によると、 $\tau \geq \tilde{\tau}$ に対して

$$\|y_\tau\| \leq k e^{-\rho(\tau - \tilde{\tau})} \|y_{\tilde{\tau}}\| + kM \int_{\tilde{\tau}}^{\tau} e^{-\rho(\tau-\sigma)} |u(\sigma, y_\sigma)| d\sigma$$

特に $|u(\tau, \varphi)| \leq u$ for $\forall \varphi \in \beta, \forall \tau \in R$ の場合には

$$\|y_\tau\| \leq k e^{-\rho(\tau - \tilde{\tau})} \|y_{\tilde{\tau}}\| + kM \frac{1 - e^{-\rho(\tau - \tilde{\tau})}}{\rho} u \quad \text{for } \tau \geq \tilde{\tau}$$

§ 6 定理 3.1 の証明—その 1—

方程式 (3.1) の解の集合から作られた Flow に対して、定理 4.1 の条件が成り立つ事を見る。その為に、方程式 (3.1) に於

て $\varepsilon = 0$ のした場合の方程式

$$(6.1) \quad \dot{y}(\tau) = Ay_\tau + Bx_\tau + w, \quad \dot{x}(\tau) = 0$$

$$\text{但し } A = A(0, 0), \quad B = B(0, 0), \quad w = w(0, 0)$$

に対して、定理4.1が成立する事を確認する。この時、 $\varepsilon > 0$ が十分小ならば、(3.1)に対しても定理4.1が成立する。すなはち、(3.1)の解と(6.1)の解を比較すると、次の補題を得る。

補題 6.1 φ, ε 各々について単調非減少な関数 $\mathcal{Q}(\varphi, \varepsilon)$,

$$\mathcal{Q} : [0, \infty) \times [0, \infty) \rightarrow [0, \infty), \quad \mathcal{Q}(0, \varepsilon) = \mathcal{Q}(\varphi, 0) = 0$$

が存在して次が成立する。

$\tilde{y}^1, \tilde{y}^2 \in \beta_n, \tilde{x}^1, \tilde{x}^2 \in \beta_m, \tilde{\tau} \in \mathbb{R}$ を任意に選ぶ。 (y^i, x^i) を $[\tilde{\tau}, \infty)$ で定義され、初期条件 $(y^i, x^i)|_{\tilde{\tau}} = (\tilde{y}^i, \tilde{x}^i)$ を満す(3.1)の解とする。 $(i=1, 2)$ 。 (y^{i+2}, x^{i+2}) を $[\tilde{\tau}, \infty)$ で定義され、初期条件 $(y^{i+2}, x^{i+2})|_{\tilde{\tau}} = (\tilde{y}^i, \tilde{x}^i)$ を満す(6.1)の解とする($i=1, 2$)。この時

$$\|y^1_\tau - y^3_\tau\| + \|x^1_\tau - x^3_\tau\| \leq (\|\tilde{y}^1\| + \|\tilde{x}^1\| + 1) \mathcal{Q}(\tau - \tilde{\tau}, \varepsilon)$$

$$\|y^1_\tau - y^2_\tau - y^3_\tau + y^4_\tau\| + \|x^1_\tau - x^2_\tau - x^3_\tau + x^4_\tau\| \leq (\|\tilde{y}^1 - \tilde{y}^2\| + \|\tilde{x}^1 - \tilde{x}^2\|) \mathcal{Q}(\tau - \tilde{\tau}, \varepsilon)$$

for $\tau \geq \tilde{\tau}$

証明 $(y^1, x^1), (y^3, x^3)$ の満す方程式(3.1), (6.1)を積分形に直し、
 $y^1(\tilde{\tau}) = y^3(\tilde{\tau}), x^1(\tilde{\tau}) = x^3(\tilde{\tau})$ である事を使い、仮定(3.2), (3.3)を使うと、 $\tau \geq \tilde{\tau}$ に対して

$$(6.2) \quad |y^1(\tau) - y^3(\tau)| + |x^1(\tau) - x^3(\tau)| \leq \int_{\tilde{\tau}}^{\tau} (K + \varepsilon K) \{ \|y^1_\sigma - y^3_\sigma\| + \|x^1_\sigma - x^3_\sigma\| \} d\sigma \\ + \int_{\tilde{\tau}}^{\tau} \{ \omega(\varepsilon) + \varepsilon K \} \{ \|y^3_\sigma\| + \|x^3_\sigma\| + 1 \} d\sigma$$

$x^3(\tau) = 0$ であるから, (h₄) により

$$\begin{aligned}\|x_\alpha^3\| &\leq \ell (\sup_{\tau \leq u \leq \alpha} |x^3(u)|) + c (\|(x_\tau^3)^{\alpha-\tilde{\tau}}\|_{\alpha-\tilde{\tau}}) \\ &= \ell (|\tilde{x}'(0)|) + c (\|T_{\tau-\tilde{\tau}} \tilde{x}'\|_{\alpha-\tilde{\tau}})\end{aligned}$$

故に (h₅) より (h₆) の仮定により

$$\|x_\alpha^3\| \leq M(l+m) \|\tilde{x}'\| \quad \text{for } \alpha \geq \tilde{\tau}$$

が成立する。従って $|Bx_\alpha^3 + w| \leq KM(l+m) \|\tilde{x}'\| + K$ であるから、系5.3を使って, $\alpha \geq \tilde{\tau}$ の時

$$\|y_\alpha^3\| \leq k e^{-\rho(\alpha-\tilde{\tau})} \|y_\tau^3\| + \frac{1}{\rho} [M \{KM(l+m) \|\tilde{x}'\| + K\}]$$

が成立する。故に, M, l, m, k, ρ, α によって N_1 を適当に選べば, $\alpha \geq \tilde{\tau}$ に付けて

$$\|y_\alpha^3\| + \|x_\alpha^3\| + 1 \leq N_1 \{ \|y_\tau^3\| + \|\tilde{x}'\| + 1 \}$$

である。 $\Omega_1(p, \varepsilon) = N_1 \{w(\varepsilon) + \varepsilon K\} p$ とおくと, Ω_1 は p, ε 各々について単調非減少で $\Omega(0, \varepsilon) = \Omega(p, 0) = 0$, $\Omega(\tau) \geq 0$ (6.2) より

$$(6.3) \quad |y^1(\tau) - y^3(\tau)| + |x^1(\tau) - x^3(\tau)| \leq \int_{\tilde{\tau}}^{\tau} (K + \varepsilon K) \{ \|y_\alpha^1 - y_\alpha^3\| + \|x_\alpha^1 - x_\alpha^3\| \} d\alpha + \Omega_1(\tau - \tilde{\tau}, \varepsilon) \{ \|y_\tau^3\| + \|\tilde{x}'\| + 1 \}$$

を得る ($\tau \geq \tilde{\tau}$)。 $Y(\tau) = y^1(\tau) - y^3(\tau)$, $X(\tau) = x^1(\tau) - x^3(\tau)$, $y_{\tilde{\tau}}^1 = \sup_{\tilde{\tau} \leq u \leq \tau} |Y(u)|$, $X(\tau) = \sup_{\tilde{\tau} \leq u \leq \tau} |X(u)|$ と置けば, (h₄) の仮定より, $y_{\tilde{\tau}}^1 = y_{\tilde{\tau}}^3$, $X_{\tilde{\tau}} = X_{\tilde{\tau}}^3$ である事を使って,

$$(6.4) \quad \begin{aligned}\|y_\alpha^1 - y_\alpha^3\| &\leq \ell(y(\alpha)) = M Y(\alpha) \\ \|x_\alpha^1 - x_\alpha^3\| &\leq \ell(X(\alpha)) = M X(\alpha)\end{aligned}$$

である。故に (6.3) 式は

$$|Y(\tau)| + |X(\tau)| \leq \int_{\tilde{\tau}}^{\tau} (K + \varepsilon K) M \{ y(\sigma) + X(\sigma) \} d\sigma + Q_1(\tau - \tilde{\tau}, \varepsilon) \{ \| \tilde{y} \| + \| \tilde{x} \| + 1 \}$$

この式の右辺は τ について単調非減少であるから、

$$Y(\tau) + X(\tau) \leq 2 \int_{\tilde{\tau}}^{\tau} (K + \varepsilon K) M \{ y(\sigma) + X(\sigma) \} d\sigma + Q_1(\tau - \tilde{\tau}, \varepsilon) \{ \| \tilde{y} \| + \| \tilde{x} \| + 1 \}$$

Gronwall's Inequality より (6.4) によって、これから直ちに

$$\| y_t^1 - y_t^3 \| + \| x_t^1 - x_t^3 \| \leq M Q_1(\tau - \tilde{\tau}, \varepsilon) e^{2(K + \varepsilon K)M(\tau - \tilde{\tau})} \{ \| \tilde{y} \| + \| \tilde{x} \| + 1 \}$$

for $t \geq \tilde{\tau}$ 。ここで補題 6.1 の初めの不等式は証明された。残りの不等式の証明も同様にしてできる。且つしては、 $M, L, n, K, \varepsilon, \alpha$ によって N を適当に選んで

$$Q(p, \varepsilon) = N \{ \omega(\varepsilon) + \varepsilon K \} p e^{2(K + \varepsilon K)M \rho}$$

と置けばよい。

証明終

補題 6.2 任意の constant vector $w \in \mathbb{R}^n$ に対して

$$(6.5) \quad \dot{y}(\tau) = A y_\tau + w \quad (\text{但し } A = A(0, 0))$$

は、 $(-\infty, +\infty)$ で定義された constant solution y_w を持つ。 y_w は指數安定で、従って w に対して一意に定まる。 w に y_w を対応させる写像 R は、 \mathbb{R}^n から \mathcal{B}_n への有界加法的作用素である。証明 $P = \{0\}$ と置き、Banach Space $\mathcal{B}_n \times P$ 上の flow \mathcal{X} を次のように定義する。

$(\ell, \gamma) \in \mathcal{X} \Leftrightarrow$ 定義域 $J(y)$ (for some $\tilde{\tau} \in \mathbb{R}$, $J(y) = [\tilde{\tau}, \infty)$ or $(\tilde{\tau}, \infty)$, or $(-\infty, +\infty)$) で定義された (6.5) の解 y が存在し ℓ , $\ell(\tau) = y_\tau$, $\gamma(\tau) = 0$ for $\tau \in J(\ell, \gamma) \equiv J(y)$

この予論 χ に対して、 $\theta, \varphi, T, L, \varphi_1, \dots, \varphi_5$ を次のように定めれば、定理4.1の条件が満足される事を見るのは容易である。

$$0 < \theta, \frac{1}{\theta} kM |w| = \frac{1}{2} \varphi, k e^{-\rho T} \leq \frac{1}{2}, 0 < L, \varphi_1, \varphi_4 \leq k, \varphi_2 < 1,$$

$\varphi_3, \varphi_5 \leq 1$ を満すように定める。定理4.1により $\gamma: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{B}_m$ が存在して、 γ は χ の Integral Manifold を作る。 (6.5) は自励系であるから、 $\S 4$ の最後で注意したように γ は t によらない。即ち、 $y_t = p(0, t)$ と置くと、 y_t は $t \in (-\infty, +\infty)$ で一定であって、かつ定理4.1(i)によつて (6.5) の解である。 (6.5) の解は指數安定であるから $(-\infty, +\infty)$ に於ける constant solution は一意的に定まる。 y_t に対する系5.3により評価式

$$\|y_t\| \leq k e^{-\rho(t - \tilde{\tau})} \|y_{\tilde{\tau}}\| + \frac{1}{\theta} kM |w|$$

が成立する。 $y_t = y_{\tilde{\tau}} = \text{constant}$ であるから $\tilde{\tau} \rightarrow -\infty$ とすれば、

$$\|y_t\| \leq \frac{1}{\theta} kM |w|$$

従つて $|R| \leq \frac{1}{\theta} kM$

証明終

注意： $y_t = p(0, t) = y_w$ は $t \in (-\infty, +\infty)$ で一定で、 (6.5) の解であるから、実は $y_w(\theta)$ は $\theta \in (-\infty, 0]$ で一定である。故に $y(\tau) = 0 \quad \forall \tau$, $0 = Ay_w + w \equiv ARw + w$ が $\forall w \in \mathbb{R}^n$ に対して成立つ。

補題6.3

$\Gamma: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathcal{B}_m$ を $(\Gamma x)(\theta) = x$ for $\theta \in (-\infty, 0]$ によって定義する。 Γ は有界加法的作用素である。

証明 $(h_4) \wedge (h_5)$ により $|\Gamma| \leq \ell(1) = M$ である事が直ちに導かれる。

る。

証明終

補題 6.4 $\mathcal{B}_{m,0} = \{\varphi \in \mathcal{B}_m \mid \varphi(0) = 0\}$ とする。 $\Psi : \mathcal{B}_m \times \mathcal{B}_m \rightarrow \mathcal{B}_n \times \mathcal{B}_{m,0} \times \mathbb{R}^m$ を $\Psi(y, x) = (y - R[B]^\top x(0) + w, x - [x(0), X(0)])$ によって定義する。しかば、 Ψ は逆写像を持ち次が成立。

$$(6.6) \exists K_2 > 0, \|\Psi(0, 0)\| \leq K_2 |w|, \|\Psi^{-1}(0, 0, 0)\| \leq K_2 |w|$$

$$(6.7) \exists K_3 > 0$$

$$\begin{aligned} \|\Psi(y^1, x^1) - \Psi(y^2, x^2)\| &\leq K_3 \|y^1 - y^2\| + K_3 \|x^1 - x^2\| \quad \forall (y^i, x^i) \in \mathcal{B}_n \times \mathcal{B}_m, i=1, 2 \\ \|\Psi^{-1}(a^1, b^1, c^1) - \Psi^{-1}(a^2, b^2, c^2)\| &\leq K_3 \|a^1 - a^2\| + K_3 \|b^1 - b^2\| + K_3 \|c^1 - c^2\| \\ &\quad \forall (a^i, b^i, c^i) \in \mathcal{B}_n \times \mathcal{B}_{m,0} \times \mathbb{R}^m, i=1, 2 \end{aligned}$$

証明 Ψ は $(a, b, c) \in \mathcal{B}_n \times \mathcal{B}_{m,0} \times \mathbb{R}^m$ に対して

$$\Psi(a, b, c) = (a + R[B]^\top c + w, b + [c])$$

で定義された。 $(6.6), (6.7)$ を確認するのは容易。 証明終

以後 $\mathcal{B}_m \times \mathcal{B}_{m,0} = C, \mathbb{R}^m = P$ と書く。方程式 (3.1) の解から、
 $X = C \times P$ 上の flow \mathcal{X}_ε を次のように定義する。

$(c, r) \in \mathcal{X}_\varepsilon \Leftrightarrow \text{ある区間 } J(y, x) \text{ (for some } \tilde{\tau} \in \mathbb{R}, J(y, x) = [\tilde{\tau}, \infty), \text{ on } (\tilde{\tau}, \infty)$
) で定義された (3.1) の解 (y, x) が存在し
 $\tilde{\tau}, (c(\tilde{\tau}), r(\tilde{\tau})) = \Psi(y_{\tilde{\tau}}, x_{\tilde{\tau}}), \tilde{\tau} \in J(c, r) \equiv J(y, x)$

また方程式 (6.1) から \mathcal{X}_ε と同様にして、 $X = C \times P$ 上の flow \mathcal{X} を定義する。この二つの flow を比較すると補題 6.1 から次

の補題を得る。

補題 6.5 β, ε 各々について 単調非減少な関数 $\Omega'(\beta, \varepsilon)$

$$\Omega': [0, \infty) \times [0, \infty) \longrightarrow [0, \infty), \quad \Omega'(0, \varepsilon) = \Omega'(\beta, 0) = 0$$

が存在して次が成立する。

$$(c^i, \gamma^i) \in \mathcal{X}_\varepsilon, (c^{i+2}, \gamma^{i+2}) \in \mathcal{X} \quad i=1, 2; J(c^i, \gamma^i) = [\tilde{\tau}_i, \infty) \quad i=1, 2, 3, 4;$$

$$(c^i, \gamma^i)(\tilde{\tau}) = (c^{i+2}, \gamma^{i+2})(\tilde{\tau}) = (\tilde{c}^i, \tilde{\gamma}^i) \quad i=1, 2; \tilde{\tau} \geq \tilde{\tau}$$

$$\Rightarrow \|c^1(\tau) - c^3(\tau)\| + |\gamma^1(\tau) - \gamma^3(\tau)| \leq \Omega'(\tau - \tilde{\tau}, \varepsilon) (1 + \|\tilde{c}^1\| + |\tilde{\gamma}^1|)$$

$$\|c^1(\tau) - c^3(\tau) - c^3(\tau) + c^4(\tau)\| + |\gamma^1(\tau) - \gamma^2(\tau) - \gamma^3(\tau) + \gamma^4(\tau)| \leq \Omega'(\tau - \tilde{\tau}, \varepsilon) (\|\tilde{c}^1 - \tilde{c}^2\| + |\tilde{\gamma}^1 - \tilde{\gamma}^2|)$$

§7 定理 3.1 の証明 — その 2 —

前節で $X = C \times T$ 上の $\text{Flow } \mathcal{X}, \mathcal{X}_\varepsilon$ を定義した。補題 6.2 より
補題 6.4 は $C \times T \times \mathbb{R}$ の部分集合 $\{(0, r, \tau) \mid r \in T, \tau \in \mathbb{R}\}$ は
 $\text{Flow } \mathcal{X}$ の Integral Manifold である事を示している。この
集合を S と置く時、 S はある意味で近い \mathcal{X}_ε の Integral
Manifold S_ε が存在する事が証明される。我々は $\mathcal{X}, \mathcal{X}_\varepsilon$ に付
いて定理 4.1 が成立つ事を証明する。

補題 7.1 $\varphi \in \mathcal{B}_{m, 0}$ に対し $T^\beta \varphi \in \mathcal{B}_{m, 0}$ を $\theta \in [0, 0]$

の時は $(T^\beta \varphi)(\theta) = 0$, $\theta \in (-\infty, -3]$ の時は $(T^\theta \varphi)(\theta) = \varphi(\beta + \theta)$ によって定義する。しかばん $\beta(s)$ を仮定(h7)における関数とする

$\gamma, 3 \geq \beta(s)$ の時 $\|T^\beta \varphi\| \leq M \delta \|\varphi\|$

証明 (h4) から直ちに導かれる。

補題 7.2 $\theta, \vartheta, L, T, \vartheta_1, \vartheta_2, \vartheta_3, \vartheta_4, \vartheta_5, \vartheta_7$ を次の不等式を満足するように定める。ます

$j(\delta) = \max \left\{ k e^{-2\delta \beta(\delta)}, \frac{kKM^2}{\delta} (m e^{-\delta \beta(\delta)} + \delta) + M \delta \right\}$ と置く。
 δ を十分小さくして $K_3^2 j(\delta) < 1$, $j(\delta) \leq \frac{1}{2}$ となるようにする。
そして $0 < \theta, \vartheta, L < +\infty$, $T = 2\beta(\delta)$, $\vartheta_1 = K_3^2 j(\delta)$,
 $0 < \vartheta_2 < 1$, $\vartheta_3 = \vartheta_5 = 1$, $\vartheta_4 = K_3^2 \max \left\{ k, kKM^2 \frac{m}{\delta} + Mm \right\}$
しかばん $\text{Flow } \mathcal{X}$ に對し定理 4.1 の条件 2°, 3°(b), 4° と
5° $G_{\vartheta_7} = \{(c, \gamma) \in X \mid \|c\| \leq \vartheta_7 (\theta |\gamma| + \vartheta)\}$ と置く。 $(\tilde{c}, \tilde{\gamma}) \in G_1$,
 $\tau \in R$ ならば $\tau \in [\tilde{\tau} + T, \tilde{\tau} + 2T]$ に對し
 $(c(\tau; \tilde{c}, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau}), \gamma(\tau; \tilde{c}, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau})) \in G_{\vartheta_7}$.
6° $(\tilde{c}_1, \tilde{\gamma}_1) \in G_1$, $(\tilde{c}_2, \tilde{\gamma}_2) \in G_1$, $|\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2| \leq L |\tilde{\gamma}_1 - \tilde{\gamma}_2|$, $\tilde{\tau} \in R$, $\tau \in [\tilde{\tau} + T, \tilde{\tau} + 2T]$
ならば $\|c(\tau; \tilde{c}_1, \tilde{\gamma}_1, \tilde{\tau}) - c(\tau; \tilde{c}_2, \tilde{\gamma}_2, \tilde{\tau})\| \leq \frac{1}{2} L |\gamma(\tau; \tilde{c}_1, \tilde{\gamma}_1, \tilde{\tau}) - \gamma(\tau; \tilde{c}_2, \tilde{\gamma}_2, \tilde{\tau})|$
が満足される。

証明 まず 4° を示す。Flow \mathcal{X} の定義により $\tau \geq \tilde{\tau}$ に對し
 $\gamma(\tau; \tilde{c}, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau}) = \gamma$ であるから $\vartheta_3 = \vartheta_5 = 1$ と定めれば、 \mathcal{X} に對し
4° が成立つのは明きらかである。

2° を見る。 $(c(\tau; \tilde{c}_i, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau}), \gamma(\tau; \tilde{c}_i, \tilde{\gamma}, \tilde{\tau})) = (c^i(\tau), \gamma^i(\tau))$ ($i=1, 2$) と略記する。 \mathcal{X} の定義により (6.1) の解 (y^i, x^i) が存在して $(c^i(\tau), \gamma^i(\tau)) = \pm(y^i_\tau, x^i_\tau)$ ($i=1, 2$)。 (6.1) で $\dot{x}(\tau) = 0$ であるから $\dot{\gamma}^i(\tau) = x^i(\tau) = x^i(\tilde{\tau}) = \gamma$ である。故に条件 2° は $\|c^1(\tau) - c^2(\tau)\| \leq \vartheta_1 (\vartheta_4) \|\tilde{c}^1 - \tilde{c}^2\|$ ($\tau \in [\tilde{\tau} + T, \tilde{\tau} + 2T]$) ($\tau \in [\tilde{\tau}, \tilde{\tau} + T]$) と表わされる。次に 3° で、

$$(6.7) \Rightarrow より \quad \|C^1(\tau) - C^2(\tau)\| = \|\Psi(y_\tau^1, x_\tau^1) - \Psi(y_\tau^2, x_\tau^2)\| \leq K_3 (\|y_\tau^1 - y_\tau^2\| + \|x_\tau^1 - x_\tau^2\|)$$

$y^1(\tau) - y^2(\tau), x^1(\tau) - x^2(\tau)$ は方程式

$$\frac{d}{d\tau} (y^1(\tau) - y^2(\tau)) = A(y_\tau^1 - y_\tau^2) + B(x_\tau^1 - x_\tau^2)$$

$$\frac{d}{d\tau} (x^1(\tau) - x^2(\tau)) = 0$$

を満足する。故に系5.3により、 $\tau \geq \tilde{\tau}$ に対して

$$(7.1) \quad \|y_\tau^1 - y_\tau^2\| \leq k e^{-\rho(\tau-\tilde{\tau})} \|y_{\tilde{\tau}}^1 - y_{\tilde{\tau}}^2\| + k M \int_{\tilde{\tau}}^{\tau} e^{-\rho(\tau-\sigma)} |B(x_\sigma^1 - x_\sigma^2)| d\sigma$$

また、まず^{2°(a)}の場合を見る。 $x^1(\tilde{\tau}) = \tilde{x} = x^2(\tilde{\tau})$ であるから、

$$x_\tau^1 - x_\tau^2 \in \mathcal{B}_{m,0} \text{ で } x_\sigma^1 - x_\sigma^2 = T^{\sigma-\tilde{\tau}} (x_{\tilde{\tau}}^1 - x_{\tilde{\tau}}^2) \text{ } \sigma \geq \tilde{\tau} \text{ である,}$$

$$\sigma - \tilde{\tau} \geq \beta(\delta) \text{ であれば補題7.1により } \|x_\sigma^1 - x_\sigma^2\| \leq M \hat{\rho} \|x_{\tilde{\tau}}^1 - x_{\tilde{\tau}}^2\|$$

$$\text{である。また } (h_4), (h_5') \text{ から } \sigma \geq \tilde{\tau} \text{ ならば } \|x_\sigma^1 - x_\sigma^2\| \leq M m \|x_{\tilde{\tau}}^1 - x_{\tilde{\tau}}^2\|$$

である。これが故 $\tau \geq \tilde{\tau} + T = \tilde{\tau} + 2\beta(\delta)$ の時

$$(7.2) \quad \int_{\tilde{\tau}}^{\tau} e^{-\rho(\tau-\sigma)} |B(x_\sigma^1 - x_\sigma^2)| d\sigma \leq K \left(\int_{\tilde{\tau}}^{\tilde{\tau}+\beta(\delta)} + \int_{\tilde{\tau}+\beta(\delta)}^{\tau} \right) \bar{e}^{-\rho(\tau-\sigma)} \|x_\sigma^1 - x_\sigma^2\| d\sigma \\ \leq \frac{1}{\rho} K M \{ m \bar{e}^{-\rho\beta(\delta)} + \hat{o} \} \|x_{\tilde{\tau}}^1 - x_{\tilde{\tau}}^2\|$$

故に (7.1) より (7.2) から $\tau \geq \tilde{\tau}$ の時

$$\|y_\tau^1 - y_\tau^2\| + \|x_\tau^1 - x_\tau^2\| \leq j(\delta) \{ \|y_{\tilde{\tau}}^1 - y_{\tilde{\tau}}^2\| + \|x_{\tilde{\tau}}^1 - x_{\tilde{\tau}}^2\| \}$$

$$\begin{aligned} & \text{を得る。従って } \|C^1(\tau) - C^2(\tau)\| \leq K_3 j(\delta) \{ \|y_{\tilde{\tau}}^1 - y_{\tilde{\tau}}^2\| + \|x_{\tilde{\tau}}^1 - x_{\tilde{\tau}}^2\| \} = \\ & = K_3 j(\delta) \{ \Psi^{-1}(C^1(\tilde{\tau}), \gamma^1(\tilde{\tau})) - \Psi^{-1}(C^2(\tilde{\tau}), \gamma^2(\tilde{\tau})) \} = K_3^2 j(\delta) \{ |C^1(\tilde{\tau}) - C^2(\tilde{\tau})| + |\gamma^1(\tilde{\tau}) - \gamma^2(\tilde{\tau})| \} \\ & = \vartheta_1 \|C^1(\tilde{\tau}) - C^2(\tilde{\tau})\|, \quad 2^\circ(a) \text{ が示された。} 2^\circ(b) \text{ は同様に示される。} \end{aligned}$$

3°(b) は 4° と同様に容易に判る。

5° は次のように示される。 $(c(\tau; \tilde{\tau}, \tilde{x}, \tilde{\tau}), \gamma(\tau; \tilde{\tau}, \tilde{x}, \tilde{\tau})) = (c(\tau), \gamma(\tau))$

と略記する。 \mathcal{X} の定義から (6.1) の解 (y, x) が存在して、

$$(c(\tau), \gamma(\tau)) = \bar{x}(y_\tau, x_\tau) = (y_\tau - R[B]^\top x(\tilde{\tau}) + w, x_\tau - [Jx(\tilde{\tau}), x(\tilde{\tau})]).$$

y' を $\dot{y}'(\tau) = Ay_\tau + B[Jx(\tilde{\tau}) + w]$ を満足する constant solution, 即ち $y'_\tau = R[B]^\top x(\tilde{\tau}) + w$ と置くと, $y_\tau - y'_\tau$ は方程式

$$\frac{d}{dt} (y_\tau - y'_\tau) = A(y_\tau - y'_\tau) + B(x_\tau - Jx(\tilde{\tau}))$$

を満足する。2°(a) の証明と同様の計算により $\tau \geq \tilde{\tau} + T$ の時,

$$\|y_\tau - y'_\tau\| + \|x_\tau - Jx(\tilde{\tau})\| \leq f(\delta) \{ \|y_{\tilde{\tau}} - y'_{\tilde{\tau}}\| + \|x_{\tilde{\tau}} - Jx(\tilde{\tau})\| \}$$

である。 $(c(\tau), \gamma(\tau))$ の定義により、この式から $\tau \geq \tilde{\tau} + T$ の時,

$$\|c(\tau)\| \leq f(\delta) \|c(\tilde{\tau})\| \leq f(\delta) \{ \theta |\gamma(\tilde{\tau})| + \varphi \} = \varphi \{ \theta |\gamma(\tau)| + \varphi \}$$

である。従って 5°を得た。

6°も 5°と似た方法で証明される。

証明終

補題 7.3 Flow $\mathcal{X}, \mathcal{X}_\varepsilon$ の elements について補題 6.5 の各条件と同じとする。 $D(\varepsilon) = \mathcal{L}'(2T, \varepsilon)$ と置けば $\tau \in [\tilde{\tau}, \tilde{\tau} + 2T]$ の時

$$\|c'(\tau) - c^3(\tau)\| + |\gamma'(\tau) - \gamma^3(\tau)| \leq D(\varepsilon) (1 + \|\tilde{c}\| + |\tilde{\gamma}|)$$

$$\|c'(\tau) - c^2(\tau) - c^3(\tau) + c^4(\tau)\| + |\gamma'(\tau) - \gamma^2(\tau) - \gamma^3(\tau) + \gamma^4(\tau)| \leq D(\varepsilon) (\|\tilde{c}\| + |\tilde{\gamma}|)$$

証明 補題 6.5 の直接の結果である。

さて、 $\mathcal{X}, \mathcal{X}_\varepsilon$ について Integral Manifolds が存在する事を証明する準備が整った。定理 4.1 の条件 1° ~ 4° が成立する事を見る。まず \mathcal{X} については $0, \pi, \pi, T, \pi_1, \dots, \pi_5$ を補題 7.2 のように選べばよい事は直ちに判る。従って定理 4.1 が成立つ。

得られた Integral Manifold $\phi: P \times R' \rightarrow C$ は、 θ, φ が任意に選べる事によつて $\phi = 0$ である。定理 4.1 の一意性の条件(i)により、 $\phi': P \times R' \rightarrow C$, $\sup_{\substack{r \in P \\ t \in R}} \frac{\phi'(r, t)}{1 + |r|} < +\infty$, ϕ' に対する定理 4.1 の条件(iii)を ϕ' で置きかえた条件が成立するならば $\phi' = \phi = 0$ である。

\mathcal{X}_ε については次の補題を得る。

補題 7.4 十分小さい $\varepsilon > 0$ に対して次のような ε の関数、 $0 < \underline{\theta}(\varepsilon), \overline{\theta}(\varepsilon), \underline{\varphi}(\varepsilon), \overline{\varphi}(\varepsilon), \underline{L}(\varepsilon), \overline{L}(\varepsilon), \underline{\vartheta}_1(\varepsilon), \overline{\vartheta}_1(\varepsilon), \underline{\vartheta}_2(\varepsilon), \overline{\vartheta}_2(\varepsilon), \underline{\vartheta}_3(\varepsilon), \overline{\vartheta}_3(\varepsilon), \underline{\vartheta}_4(\varepsilon), \overline{\vartheta}_4(\varepsilon), \underline{\vartheta}_5(\varepsilon), \overline{\vartheta}_5(\varepsilon) < +\infty$ が存在する。

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \underline{\theta}(\varepsilon) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \underline{\varphi}(\varepsilon) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \underline{L}(\varepsilon) = 0, \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \overline{\theta}(\varepsilon) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \overline{\varphi}(\varepsilon) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \overline{L}(\varepsilon) = +\infty$$

$$\underline{\vartheta}_1 < \overline{\vartheta}_1(\varepsilon) < \underline{\vartheta}_3(\varepsilon) < \overline{\vartheta}_3 = 1, \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \underline{\vartheta}_1(\varepsilon) = \overline{\vartheta}_1, \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \underline{\vartheta}_3(\varepsilon) = \overline{\vartheta}_3 = 1$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \underline{\vartheta}_2(\varepsilon) = 0, \quad \underline{\vartheta}_4 < \overline{\vartheta}_4(\varepsilon), \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \overline{\vartheta}_4(\varepsilon) = \overline{\vartheta}_4, \quad 0 < \underline{\vartheta}_5(\varepsilon) < \overline{\vartheta}_5 = 1$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \underline{\vartheta}_5(\varepsilon) = \overline{\vartheta}_5 = 1, \quad \underline{\vartheta}_7(\varepsilon) > \overline{\vartheta}_7, \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \underline{\vartheta}_7(\varepsilon) = \overline{\vartheta}_7;$$

$$\underline{\theta}(\varepsilon) \leq \theta \leq \overline{\theta}(\varepsilon), \quad \underline{\varphi}(\varepsilon) \leq \varphi \leq \overline{\varphi}(\varepsilon), \quad \underline{L}(\varepsilon) \leq L \leq \overline{L}(\varepsilon), \quad \underline{\vartheta}_2(\varepsilon) \leq \vartheta_2 < 1$$

を満す任意の $\theta, \varphi, L, \vartheta_2 < \overline{\vartheta}_1(\varepsilon), \overline{\vartheta}_3(\varepsilon), \overline{\vartheta}_4(\varepsilon), \overline{\vartheta}_5(\varepsilon), \overline{\vartheta}_7(\varepsilon)$,

$T = 2\beta(\delta)$ について $\text{Flow } \mathcal{X}_\varepsilon$ に対して定理 4.1 の条件

$2^\circ, 3^\circ, 4^\circ$ と補題 7.2 の 5° が成立する。

証明 \mathcal{X}_ε について定理 4.1, $2^\circ, 3^\circ, 4^\circ$ と補題 7.2 の 5° が成立するには、 $\vartheta, \theta, L, T, \vartheta_1, \dots, \vartheta_7$ をどのように定めたらよいかを見る。まず 4° から調べる。 θ, φ を適当に決めて $G_1 = \{(c, r) \mid \|c\| \leq \theta(r) + \varphi\}$ と置く。 $(\tilde{c}, \tilde{r}) \in G_1, \tilde{t} \in R$ に対して、

$(\tilde{t}, \tilde{r}, \tilde{\tau})$ を通る \mathcal{X}_ε の元を $x' = (c', r')$, \mathcal{X} の元を $x = (c, r)$ と書く。

補題 7.3 により, $\tau \in [\tilde{t}+T, \tilde{t}+2T]$ の時

$$\begin{aligned} | + |\gamma'(\tau)| &\geq | + |\gamma(\tau)| - |\gamma(\tau) - \gamma'(\tau)| \\ &\geq \vartheta_3(1 + |\tilde{r}|) - D(\varepsilon)(1 + \|c'\| + |\tilde{r}|) \\ &\geq [\vartheta_3 - D(\varepsilon)(1 + \max(\theta, \vartheta))] (1 + |\tilde{r}|) \end{aligned}$$

同様に, $\tau \in [\tilde{t}, \tilde{t}+T]$ である時

$$| + |\gamma'(\tau)| \geq [\vartheta_5 - D(\varepsilon)(1 + \max(\theta, \vartheta))] (1 + |\tilde{r}|)$$

今この関数 $\alpha(\varepsilon) > 0$ を適当に定めて

$$(7.3) \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \alpha(\varepsilon) = 0, \quad \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{\alpha(\varepsilon)}{D(\varepsilon)} = +\infty$$

とする。 $\vartheta_3(\varepsilon) = \vartheta_3 - \alpha(\varepsilon) = 1 - \alpha(\varepsilon)$, $\vartheta_5(\varepsilon) = \vartheta_5 - \alpha(\varepsilon) = 1 - \alpha(\varepsilon)$ と置く。

上の評価式から $\max(\theta, \vartheta) \leq \frac{\alpha(\varepsilon)}{D(\varepsilon)} - 1$ ならば

$$| + |\gamma'(\tau)| \geq \vartheta_3(\varepsilon) (1 + |\tilde{r}|) \quad \tau \in [\tilde{t}+T, \tilde{t}+2T]$$

$$| + |\gamma'(\tau)| \geq \vartheta_5(\varepsilon) (1 + |\tilde{r}|) \quad \tau \in [\tilde{t}, \tilde{t}+T]$$

を得る。我々は 4° の評価で θ, ϑ に対する -1 の上界 $\frac{\alpha(\varepsilon)}{D(\varepsilon)} - 1 < +\infty$ を得た事を注意しよう。

次に 5° を調べる。Flow の Notation は 4° の時と同じとする。

補題 7.3 により, $\tau \in [\tilde{t}+T, \tilde{t}+2T]$ の時

$$\|C'(\tau) - C(\tau)\| + \|C'(\tau) - \gamma'(\tau)\| \leq D(\varepsilon) \{ (\theta+1) |\tilde{r}| + \vartheta + 1 \}$$

従って \mathcal{X} に対する 5° と \mathcal{X} の定義により

$$\|C'(\tau)\| + |\gamma'(\tau)| \leq D(\varepsilon) \{ (\theta+1) |\tilde{r}| + \vartheta + 1 \} + \vartheta_7 (\theta |\tilde{r}| + \vartheta) + |\tilde{r}|$$

上記に得た 4° を使って

$$\begin{aligned} \|C'(z)\| + |\gamma'(z)| &\leq \left\{ D(\varepsilon)(\theta+1) + \vartheta_7 \theta + 1 \right\} \left[\frac{1}{\vartheta_3(\varepsilon)} \left\{ 1 + |\gamma'(z)| \right\} - 1 \right] + D(\varepsilon)(\vartheta+1) + \vartheta_7 \vartheta \\ \therefore \|C'(z)\| &\leq \left\{ \frac{D(\varepsilon)(\theta+1)}{\vartheta_3(\varepsilon)} + \frac{\vartheta_7 \theta}{\vartheta_3(\varepsilon)} + \frac{1}{\vartheta_3(\varepsilon)} - 1 \right\} |\gamma'(z)| \\ &\quad + \left\{ D(\varepsilon)(\theta+1) + \vartheta_7 \theta + 1 \right\} \left\{ \frac{1}{\vartheta_3(\varepsilon)} - 1 \right\} + D(\varepsilon)(\vartheta+1) + \vartheta_7 \vartheta \end{aligned}$$

この最後の式の右辺が $\leq \vartheta_7(\varepsilon) \{ \theta |\gamma'(z)| + \vartheta \} + \vartheta$ となるよう

$\vartheta_7(\varepsilon) < 1$, θ , ϑ を取ればよい。まず θ に対しては

$$(7.4) \quad \begin{aligned} \frac{D(\varepsilon)(\theta+1)}{\vartheta_3(\varepsilon)} + \frac{\vartheta_7 \theta}{\vartheta_3(\varepsilon)} + \frac{1}{\vartheta_3(\varepsilon)} - 1 &\leq \vartheta_7(\varepsilon) \theta \\ \frac{D(\varepsilon)}{\vartheta_3(\varepsilon)} + \frac{1}{\vartheta_3(\varepsilon)} - 1 &\leq (\vartheta_7(\varepsilon) - \frac{D(\varepsilon)}{\vartheta_3(\varepsilon)} - \frac{\vartheta_7}{\vartheta_3(\varepsilon)}) \theta \end{aligned}$$

この式から, $F(\varepsilon) = D(\varepsilon) \vartheta_3(\varepsilon)^{-1} + \vartheta_3(\varepsilon)^{-1} - 1$, $\vartheta_3(\varepsilon) = D(\varepsilon) \vartheta_3(\varepsilon)^{-1} + \vartheta_7 \vartheta_3(\varepsilon)^{-1}$
 $+ P(\varepsilon) + Q(\varepsilon)$ ($P, Q > 0$), $(\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} F(\varepsilon)) P(\varepsilon)^{-1} = 0$ となるように $P(\varepsilon) > 0$

を適当に定める。 $\alpha(\varepsilon)$ は ε に対する条件から、すぐ後で条件を定める。) と置けば θ の

$$\frac{F(\varepsilon)}{P(\varepsilon)} \leq \theta$$

を満たせば (7.4) は満足される。 ϑ に対しては

$$(7.5) \quad \left\{ D(\varepsilon)(\theta+1) + \vartheta_7 \theta + 1 \right\} \left\{ \frac{1}{\vartheta_3(\varepsilon)} - 1 \right\} + D(\varepsilon)(\vartheta+1) + \vartheta_7 \vartheta \leq \vartheta_7(\varepsilon) \vartheta$$

でなければならぬ。 ϑ における $\max(\theta, \vartheta) \leq \frac{\alpha(\varepsilon)}{D(\varepsilon)} - 1$ だから

$$\left\{ D(\varepsilon)(\theta+1) + \vartheta_7 \theta + 1 \right\} \left\{ \frac{1}{\vartheta_3(\varepsilon)} - 1 \right\} \leq \frac{1}{1-\alpha(\varepsilon)} \left\{ \alpha(\varepsilon)^2 + \vartheta_7 \frac{\alpha(\varepsilon)^2}{D(\varepsilon)} + (-\vartheta_7 + 1) \alpha(\varepsilon) \right\}$$

である。 $G(\varepsilon) = \frac{1}{1-\alpha(\varepsilon)} \left\{ \alpha(\varepsilon)^2 + \vartheta_7 \alpha(\varepsilon)^2 D(\varepsilon)^{-1} + (-\vartheta_7 + 1) \alpha(\varepsilon) \right\} + D(\varepsilon)$ と置く、条件 (7.3) の他に $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{\alpha(\varepsilon)^2}{D(\varepsilon)} = 0$ となるように $\alpha(\varepsilon)$ を取り直せば, $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} G(\varepsilon) = 0$, そして

$$(7.6) \quad G(\varepsilon) \leq \{ \vartheta_7(\varepsilon) - D(\varepsilon) - \vartheta_7 \} \vartheta$$

であれば (7.5) は満足される。そして (7.6) は

$$\frac{G(\varepsilon)}{Q(\varepsilon)} \leq v$$

であれば満たされる。 Q は $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} Q(\varepsilon) = 0$, $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{G(\varepsilon)}{Q(\varepsilon)} = 0$ より \exists ように取る。以上の評価から, $\underline{\theta}(\varepsilon) = F(\varepsilon)P(\varepsilon)^{-1}$, $\bar{\theta}(\varepsilon) = d(\varepsilon)D(\varepsilon)^{-1} - 1$, $\underline{\vartheta}(\varepsilon) = G(\varepsilon)Q(\varepsilon)^{-1}$, $\bar{\vartheta}(\varepsilon) = d(\varepsilon)D(\varepsilon)^{-1} - 1$, $\vartheta_3(\varepsilon) = \vartheta_5(\varepsilon) = 1 - d(\varepsilon)$, $\vartheta_7(\varepsilon) = D(\varepsilon)\vartheta_9(\varepsilon)^{-1} + \vartheta_7\vartheta_3(\varepsilon)^{-1} + P(\varepsilon) + Q(\varepsilon)$ と定めれば $4^\circ, 5^\circ$ が成立する事がわかった。

$2^\circ, 3^\circ$ の条件も $4^\circ, 5^\circ$ と同様の議論を立て得られる。結果だけを記しておく。 $\alpha'(\varepsilon) = \min\{D(\varepsilon)^{-\frac{1}{2}}, (1-2d(\varepsilon)-\vartheta_1)D(\varepsilon)^{-1}\}$ と置く。
 $D(\varepsilon) = L(4(1+L)^2)^{-1}$ の正の二根を $L_1(\varepsilon) < L_2(\varepsilon)$ とする。この時, $\vartheta_1(\varepsilon) = \vartheta_1 + D(\varepsilon)\alpha'(\varepsilon)$, $\vartheta_4(\varepsilon) = \vartheta_4 + D(\varepsilon)\alpha'(\varepsilon)$, $\vartheta_2(\varepsilon) = D(\varepsilon)(1+\alpha'(\varepsilon))$, $\underline{L}(\varepsilon) = L_1(\varepsilon)$, $\bar{L}(\varepsilon) = \min(L_2(\varepsilon), \alpha'(\varepsilon), \frac{\alpha'(\varepsilon)}{D(\varepsilon)} - 1)$ と置けば、
 $2^\circ, 3^\circ$ が成立する。 証明終り

補題7.4と定理4.1によって次の定理を得た。

定理7.5 十分小さい $\varepsilon > 0$ の関数 $0 < \Theta_1(\varepsilon), \Theta_2(\varepsilon) < +\infty$,

$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \Theta_1(\varepsilon) = 0$, $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \Theta_2(\varepsilon) = +\infty$ が存在して次が成立する。

$$\mu(\varepsilon) = -(2T)^{-1} \log(1-\vartheta_2(\varepsilon)), \quad \nu(\varepsilon) = -T^{-1} \log \vartheta_1(\varepsilon)$$

$$\kappa(\varepsilon) = \max \left\{ \frac{1+\vartheta_2(\varepsilon)}{1-\vartheta_2(\varepsilon)}, \frac{\vartheta_3(\varepsilon)}{\vartheta_1(\varepsilon)}, \frac{1}{\vartheta_1(\varepsilon)}, \frac{\vartheta_4(\varepsilon)}{\vartheta_1(\varepsilon)} \right\}$$

と置く。 $\phi_\varepsilon : T \times R \rightarrow C$ が存在して次が成立する。

(i) $\forall x, x_1, x_2 \in T, \forall \tau \in R$ に対して

$$\|\phi_\varepsilon(x, \tau)\| \leq \Theta_1(\varepsilon)(|x| + 1), \quad \|\phi_\varepsilon(x, \tau) - \phi_\varepsilon(x_2, \tau)\| \leq \underline{L}(\varepsilon)|x_1 - x_2|$$

(ii) $\tilde{y} \in T, \tilde{\tau} \in R, \tilde{c} = p_\varepsilon(\tilde{y}, \tilde{\tau}) \models \exists + \forall, (c, r) \in X_\varepsilon$ が存在して

$$J(c, r) = R, c(\tilde{\tau}) = \tilde{c}, r(\tilde{\tau}) = \tilde{r}, c(\tau) = p_\varepsilon(r(\tau), \tau) \text{ for } \tau \in R$$

(iii) $(c, r), (c', r') \in X_\varepsilon, J(c, r) = J(c', r') = R, c(\tau) = p_\varepsilon(r(\tau), \tau)$

$$c'(\tau) = p_\varepsilon(r'(\tau), \tau) \text{ for } \tau \in R \text{ ならば}$$

$$|r(\tau) - r'(\tau)| \geq K(\varepsilon)^{-1} e^{-\mu(\varepsilon)(\tau - \tilde{\tau})} |r(\tilde{\tau}) - r'(\tilde{\tau})| \text{ for } \tau \geq \tilde{\tau}$$

(iv) $\|\tilde{c}\| \leq \Theta_2(\varepsilon)(|\tilde{y}|+1) \quad \tilde{\tau} \in R \text{ ならば}, \tau \geq \tilde{\tau} \text{ に對して}$

$$\|c(\tau; \tilde{c}, \tilde{r}, \tilde{\tau}) - p_\varepsilon(r(\tau; \tilde{c}, \tilde{r}, \tilde{\tau}))\| \leq K(\varepsilon) e^{\nu(\varepsilon)(\tau - \tilde{\tau})} \|\tilde{c} - p_\varepsilon(\tilde{r}, \tilde{\tau})\|.$$

(v) $p': T \times R \rightarrow C$

$$\sup_{\tau \in T, c \in R} \frac{\|p'(c, \tau)\|}{1 + |\tau|} \leq \Theta_2(\varepsilon)$$

p' に對して (ii) における θ を ϑ と書きかえた条件が成立

するならば $p' = p_\varepsilon$

証明 $\Theta_1(\varepsilon) = \max(\underline{\theta}(\varepsilon), \underline{\vartheta}(\varepsilon))$, $\Theta_2(\varepsilon) = \min(\bar{\theta}(\varepsilon), \bar{\vartheta}(\varepsilon))$ と置けば、定理 4.1 と補題 7.4 から導かれる。

定理 7.5 によって、我々は最初の目的である定理 3.1 を得た。

即ち、 $g_\varepsilon(r, \tau) = \Psi^*(p_\varepsilon(r, \tau), r)$

$$g_\varepsilon(r, \tau) = \Psi^*(0, r)$$

と置けば定理 3.1 が成立し、 g_ε が方程式 (3.1) の Integral Manifold である。§1 の定義に従って書けば

$$S_\varepsilon = \{(r, y, x) \in R \times \mathbb{B}_n \times \mathbb{B}_m \mid (y, x) = g_\varepsilon(r, \tau), \tau \in R, r \in R^m\}$$

は方程式 (3.1) の $m+1$ 次元 Integral Manifold である。

— 参考文献 —

- [1] A. Halanay, J. Kurzweil : A theory of Invariant Manifolds for Flows;
Rev. Roum. Math. Pures et Appl. Tome ~~XIII~~ N°8. p.1079-1087 1968
- [2] J. Kurzweil ; Invariant Manifolds of a class of Linear Functional
Differential Eqs; Ibid. Tome ~~XIII~~ N°8 p.1113-1120 1968
- [3] T. Yoshizawa, Stability theory by Liapunov's second Method;
the Mathematical Society of Japan 1966
- [4] J. K. Hale, Dynamical Systems and Stability
J. of Math. Analysis and Appl. 26. p.39-59 1969