

Hodgkin - Huxley 方程式とその周辺

京大理 山口昌哉

§0 はじめに

神経の興奮伝播の現象をダイナミカルに記述するためには多くの方法が提案されている。この現象に限らず一般に生物学的な非定常の現象を記述して、その現象を説明するためには、数学特に偏微分方程式論はどういうな役割りをなすのか？またその場合、数学の側は独自に現在まで進めてきた偏微分方程式研究の方法そのままで適用することができるのかどうか？変えるとすればどうにその研究の方向を変えて行くべきならなのか？

上のような問いに詳しく述べて、今までの偏微分方程式論研究に対する反響を含めて答えた。

§1 Metaphor との例

R. Rosen は生物学的な力学モデルについて、モデルという言葉下に「Metaphor」という言葉を提唱している。

それは次の3つの条件を満たすものである。

1° 提案するべき力学的説明は、物理化学的な意味で組成の全く異なるいくつかの種類の現象を同時に説明するものである。

2° 説明は global である、その現象をそのはじめからさかんまで説明するものとする。

3° その説明の realization として、個々の現象は物理化学的な組立てに基づく説明 (モテル) として確立する。

その最も簡単な例は N. Rashevsky による精神活性の two factor model および M.A. Turing による形能形成の two factor model を説明する。まず始めに

(1) 2 factor element theory.

2つある変数 x_1, x_2 の時間変化を定める系があるとする。

以下にそれを $S(t)$ と表すように次のようにしてみる。

x_1 は excitation または活性、 x_2 は inhibition または抑制的反応である。

$$(1) \quad \begin{cases} \frac{dx_1}{dt} = b_1 S(t) - \lambda_1 x_1 \\ \frac{dx_2}{dt} = b_2 S(t) - \lambda_2 x_2 \end{cases} \quad b_1, b_2, \lambda_1, \lambda_2 > 0$$

ここで $S(t)$ は外部から与えられる入力である。

$$S(t) = S_0 \quad 0 \leq t \leq T$$

$$S(t) = 0 \quad t > T$$

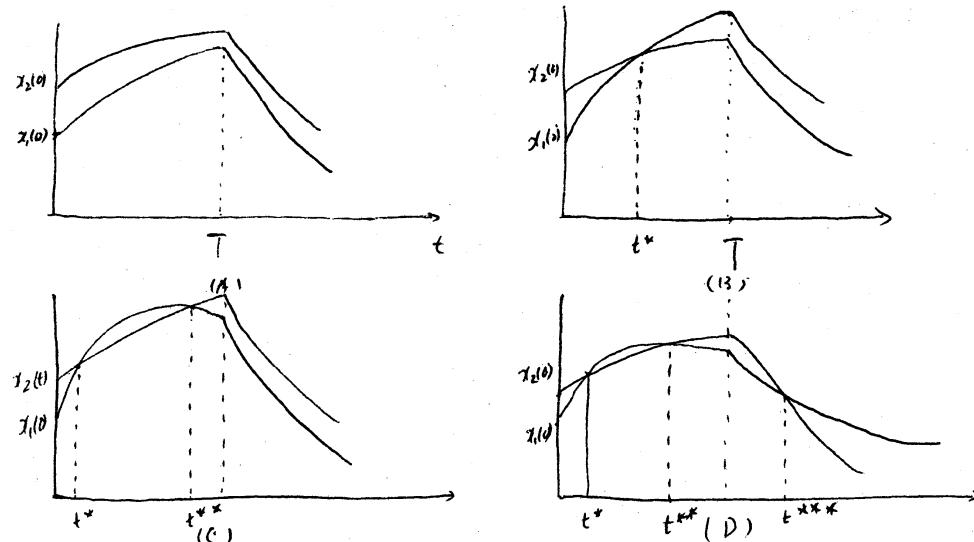
を仮定する。一方 x_1, x_2 - 平面上で $x_2 \leq x_1$ の領域と $x_2 > x_1$ の領域とを区別し、前者の特性函数を $Y(x_1, x_2)$ とする。そして状態数 (x_1, x_2) が上の領域 $x_2 \leq x_1$ のとき firing であることを “ ”, (その場合 $Y(x_1, x_2) = 1$) とし、下の領域ではあることを not firing とする ($Y(x_1, x_2) = 0$)。この Y は初期値 $x_2(0) = \frac{1}{2}$ である。

上の微分方程式の解は初期値 $x_1(0), x_2(0)$ によって、次の二つに簡単な二つに分類される。

$$(2) \quad \begin{cases} x_1(t) = x_1(0) e^{-\lambda_1 t} + \frac{b_1 S_0}{\lambda_1} (1 - e^{-\lambda_1 t}) \\ x_2(t) = x_2(0) e^{-\lambda_2 t} + \frac{b_2 S_0}{\lambda_2} (1 - e^{-\lambda_2 t}) \end{cases} \quad 0 \leq t \leq T.$$

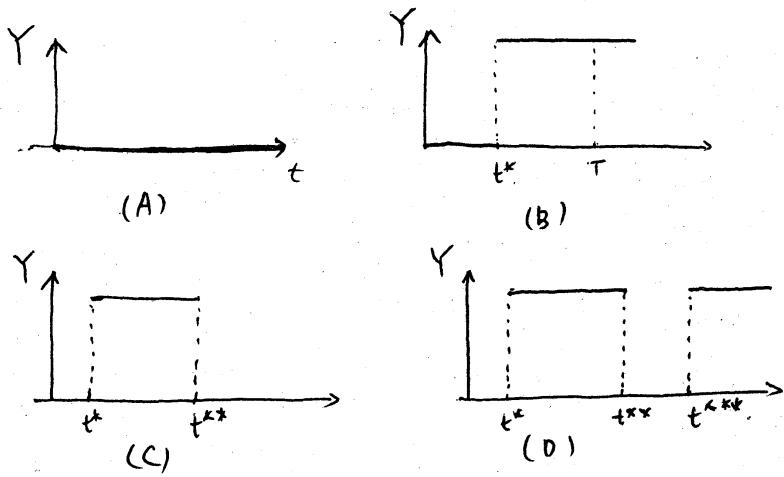
ただし $x_1(T) = x_1(0) e^{-\lambda_1(T-t)}, \quad x_2(T) = x_2(0) e^{-\lambda_2(T-t)}$

である。結局次の二つに分類される場合がある。



他の $x_1(t)$ と $x_2(t)$ の関係を記述する。すなはち、 $Y(x_1(t), x_2(t))$

を t の函数 $Y(t)$ が下の図のようになる。



結局、 $S(t)$ という、刺激の入力 $= \bar{x}_1(t)$, $Y(t)$ という応答と
(2) の並びがあるとする。 S_0 のある閾値以下でなければならず
す。すなはち (A) の場合 $\bar{x}_1 < S_0$ のとき $Y(t) = 0$ である。

$\bar{x}_1 = S_0$:

$$(3) \quad \begin{cases} \frac{dx_v}{dt} = A_v Y(x_{v-1}, y_{v-1}) - \lambda_{v1} x_v \\ \frac{dy_v}{dt} = B_v Y(x_{v-1}, y_{v-1}) - \lambda_{v2} y_v \end{cases}$$

$$\lambda_{v1}, \lambda_{v2} > 0, \quad v=1, 2, \dots, \quad t=t^* \text{ で } Y(x_0, y_0) = S_0.$$

たとえば、 $v=1, 2, \dots, n$ とおき $t^* = T$ とする。2 factor
element ある。すなはち S_0 の閾値を T とする。次のとおり x_v と y_v は
記述される。

(2) Turing model

次に x, y がある細胞の形態を記述する。2つの量 x あり

1つの細胞の状態は、 x 及び y の化学反応と (x, y) (形態因)

$$(4) \quad \begin{cases} \frac{dx}{dt} = ax + by + S_1 \\ \frac{dy}{dt} = cx + dy + S_2 \end{cases}$$

x, y の記述式 + ものと (F), (4) の critical pt $\in (\bar{x}, \bar{y})$
 x, y が stable であると (F). 2つある場合のうち、
2つ離接するとき、 x, y が 1つ約定された濃度匀配をもつてゐる

$$(5) \quad \begin{cases} \frac{dx_1}{dt} = ax_1 + by_1 + S_1 + D_1(x_2 - x_1) \\ \frac{dy_1}{dt} = cx_1 + dy_1 + S_2 + D_2(y_2 - y_1) \\ \frac{dx_2}{dt} = ax_2 + by_2 + S_1 + D_1(x_1 - x_2) \\ \frac{dy_2}{dt} = cx_2 + dy_2 + S_2 + D_2(y_1 - y_2) \end{cases}$$

ただし x, y は、 $x = \bar{x} + \varepsilon_1$ かつ $y = \bar{y} + \varepsilon_2$ の空間では $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{x}, \bar{y})$ と 1つ
critical pt は、 D_1, D_2 の取り方によっては不安定な特異点
となり、 $T = c/a$ は、 $(\bar{x} + \varepsilon_1, \bar{y} + \varepsilon_2, \bar{x} - \varepsilon_1, \bar{y} - \varepsilon_2)$ となるようであ
る 2つの細胞の状態 ($\varepsilon_1, \varepsilon_2 > 0$) が生じる。T と $\varepsilon_1, \varepsilon_2$ と、 x, y の
大きさへの流れが $\varepsilon_1 < 0, \varepsilon_2 > 0$ の場合がある。Turing 不安定性
($T = c/a = 0$ のとき $x = \bar{x}$, $y = \bar{y}$ の状態が不安定) から、
polarization がおこる。上に $x = \bar{x}$, $y = \bar{y}$ から、
説明 (2) 3. 結局、N 個の細胞が存在する場合、
離接する 2つの核が離散があると (2)

$$(5') \quad \begin{cases} \frac{dx_r}{dt} = ax_r + by_r + S_1 + \mu(x_{r+1} - 2x_r + x_{r-1}) \\ \frac{dy_r}{dt} = cx_r + dy_r + S_2 + \nu(y_{r+1} - 2y_r + y_{r-1}) \end{cases}$$

$$r=1, 2, \dots, N$$

と“う形”で、形態形成のモデル metaphor と $(t=0)$

上の 2 式をまとめると、(5') は 正則変換とは “ $=$ ” でない。

$$(6) \quad \begin{cases} \frac{du_i}{dt} = \lambda_1 u_i + S_i(u_1, \dots, u_N, v_1, \dots, v_N, \alpha_i) \\ \frac{dv_i}{dt} = \lambda_2 v_i + T_i(u_1, \dots, u_N, v_1, \dots, v_N, \beta_i) \end{cases}$$

$$i=1, \dots, N$$

α_i, β_i は “ \neq ” で、入力もあらはす \rightarrow $x-y$ とある。

すなはち、Rashevsky の 2-factor element である。

$$S_i = A Y(u_{i-1}, v_{i-1}), \quad T_i = B X(u_{i-1}, v_{i-1})$$

つまり、Turing の 正則変換 $\Rightarrow t=0$ 。

$$\begin{cases} S_i = \mu [a_{11}(u_{i+1} + u_{i-1} - 2u_i) + a_{12}(v_{i+1} + v_{i-1} - 2v_i)] \\ T_i = \nu [a_{21}(u_{i+1} + u_{i-1} - 2u_i) + a_{22}(v_{i+1} + v_{i-1} - 2v_i)] \end{cases}$$

すなはち (6) の 特殊型 “ \exists ” が \exists と \forall と \exists 。R. Rosen の (6)

の形は “ $-$ 反応 \rightarrow $+T$ 反応 痛散系” と稱する、一般的な \exists

“ \exists ” と生物学者の \exists から metaphor \rightarrow “ \exists ” と

“ \exists ” と \exists 。

3.2 Non linear metaphor 特: B.V.P. model.

上と2つ目は、Turingのtの非線型である、Rashevskyのtのt, piece wise linear tである。Turing自身もtとめぐらしきように、彼のモデルはtの経過とともにマイナスの値をx, yがとり得ることは、x, yが行うかの化学的物質の濃度をあらわすとするには、むしろ人である。このnon-linear なtは"ルモント加減"である。またRashevskyのt, x, yがobservable な量であるから、この方針のtとx, y, zのモデルである。有名なB. V. P. modelが誕生する。それは次の形である

$$(7) \quad \begin{cases} \frac{dx}{dt} = -\alpha + \epsilon x - \frac{\epsilon x^3}{3} + S(t) \\ \frac{dz}{dt} = kx - bz + A \end{cases}$$

$\epsilon = ?$ b とAは正の常数である。 $S(t)$ は(1)の場合に同じようにならざること。 S_0 の大きさにより。(勿論 b , k , A の適当な条件のもと) (x, z)の軌道は限界点 P_0 (これは(7)のcritical pointであるが)をめぐる小さな軌道か; 又はうんと P_0 をはなれた軌道をうごくかが区別される。 $t=0$ で x が x_0 で z が z_0 で $S(t)=S_0$ であるとき、 x が x_0 で z が z_0 である場合

今、 $t \geq 0$ は realistic τ , x は 質量電荷 τ あり。observable τ の事。 (α, L) の方 2 factor element τ の inhibitory 分量 k と T は non observable τ である。この τ は $i = 1, 2, \dots, N$ の element τ で $x^i - x^{i+1} = \tau$ なる τ である (3) と (4) が成り立つ (又は (6))

$$(8) \quad \begin{cases} \frac{dx_i}{dt} = -x_i + \varepsilon x_i - \frac{\varepsilon x_i^3}{3} + \frac{S}{r}(x_{i+1} - 2x_i + x_{i-1}) \\ \frac{dz}{dt} = kx_i - bz_i + A \end{cases}$$

$i = 1, 2, \dots, N.$

又特 $i=0$ は τ

$$(8') \quad \begin{cases} \frac{dx_0}{dt} = -x_0 + \varepsilon x_0 - \frac{\varepsilon x_0^3}{3} + S(t) \\ \frac{dz_0}{dt} = kx_0 - bz_0 + A \end{cases}$$

また、capacitance = $1 \times 12 \times 5 \text{ miliF}$

§3 Semi-linear partial differential equation. H-H 方程式。

今 τ の metaphor τ , element τ series $i = 1, 2, \dots, N$ が τ あり、 τ が τ 連続的 τ の τ である τ , $\Delta x \rightarrow 0$ と (2) の τ が τ の τ である τ である τ (3) が成り立つ

$$(9) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = f(u, v) + d_1 \frac{\partial^2 u}{\partial s^2} \\ \frac{\partial v}{\partial t} = g(u, v) + d_2 \frac{\partial^2 v}{\partial s^2} \end{cases}$$

(5)' に付するものは Turing が述べている組織の場合の形態形成の metaphor であり、(8)(8') で $d_2 = 0$ の場合を 南雲氏の提唱されたゆかゆる Nagumo Model である。したがって 2-般には $d_1 \neq d_2$ の意味があることは注意された。(Turing と違う) ある。 $d_1 = 0.5, d_2 = 4.5 \times 10^{-2}$ は (9) のような形のものを semi-linear parabolic system と人で「」。component の数は 4つ = 乃是か有名な Hodgkin - Huxley 方程式で (9) の一般化である。

$$(10) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial u_1}{\partial t} = \frac{\partial^2 u_1}{\partial s^2} - K_1 u_2^4 (u_1 - K_2) - K_3 u_3^3 u_4 (u_1 - K_4) \\ \qquad \qquad \qquad - K_5 (u_1 - K_6) \\ \frac{\partial u_i}{\partial t} = A_i(u_1)(1-u_i) - B_i(u_1)u_i \\ i=2, 3, 4 \end{array} \right.$$

u_1 : 膜電位. $K_1 \sim K_6$ 常数且 $K_1 > 0, K_3 > 0, K_5 > 0$
 $K_2 > 0 > K_6 > K_4$

二十九まで述べたことをわからよう、(10), (9) の項のうち最高階にのみ注目して来たのが従来の数学者の態度であり、

生物学とこれをめらしていのには、つねに $t \rightarrow t + \Delta t$ の解 $u(t, x)$ の“形”が“ある”，その場合はむしろ微分のつかない“ Δt の方か”（といふより、微分の形と comparative で）重要なのが“ある。

§ 4. Discretization. Mimura の方法.

今まで述べて来た方程式系 (semi-linear system) は、これを数值的に解いて見るところが普通である。特に偏微分方程式については、その差分法は安定でなくてはならぬ。その意味では、これらの方程式系は、他の生物学的 metaphor にもあらわすので、一般的な方法を三村昌泰が開発してゐる。たゞ之は H-H 方程式は次のようになる。差分式とする。 $z = z^{(n+1), i} = u((n+1)\Delta t, i\Delta k)$ である。

$$\begin{aligned} u_1^{(n+1), j} &= \lambda u_1^{(n), j+1} + (1-2\lambda) u_1^{(n), j} + \lambda u_1^{(n), j-1} \\ &\quad - \Delta t f_1(u_1^{(n), j}, u_2^{(n), j}, u_3^{(n), j}, u_4^{(n), j}) \\ &\quad - \Delta t \{ K_1^4 (u_2^{(n), j})^4 + K_3 (u_3^{(n), j})^3 u_4^{(n), j} + K_5 \} (u_1^{(n+1), j} - u_1^{(n), j}) \end{aligned}$$

$$u_i^{(n+1), j} = u_i^{(n), j} + \Delta t f_i(u_1^{(n), j}, u_2^{(n), j}, u_3^{(n), j}, u_4^{(n), j}) - \Delta t (A_i(u_1^{(n), j}) + B_i(u_1^{(n), j})) \times (u_i^{(n+1), j} - u_i^{(n), j}), \quad i = 2, 3, 4$$

$K_4 \leq u_i^0 \leq K_2, \quad 0 \leq u_i^0 \leq 1$ がこの差分法で保存される。

三村昌泰. On a certain Difference scheme

for some semi-linear diffusion system.

Proc. Jap. Acad. Vol 47. No. 4. 1941.