

$$\text{On } \Omega \quad u_t(x, t) - \Delta u(x, t) + f(u(x, t-r), u(x, t)) = 0$$

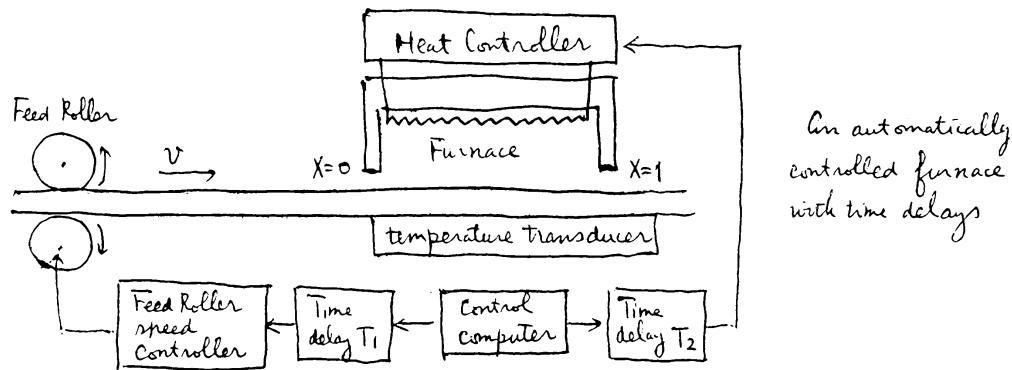
広大 理 井 上 浩

§1. 問題と結果 まず、これは 広大理学部の吉田清、
宮川鉄朗氏との共同研究であることをお断りしたい。

問題 Ω を \mathbb{R}^n の領域とし、次の初期境界値問題を考える。

$$(1.1) \quad \left\{ \begin{array}{l} u_t(x, t) - \Delta u(x, t) + f(u(x, t-r), u(x, t)) = 0 \quad \text{in } Q = \Omega \times (0, T), \\ u(x, t) \Big|_{\partial\Omega} = 0 \\ u(x, t) = \varphi(x, t) \quad \text{for } -r \leq t \leq 0 \end{array} \right.$$

問題の由来 (a) P.K.C. Wang [4] によると、遅れを伴う自動制御付熔銅炉の温度 $u(x, t)$ は次式を満たす。



$$(1.2) \quad u_t(x, t) = k u_{xx}(x, t) + v(g(u(x, t-T_1))) u_x(x, t) + c(f(u(x, t-T_2)) - u(x, t))$$

$0 < x < 1$

ここで, v は 時間遅れ T_1 をもつ温度分布 $u(x, t-T_1)$ の空間平均により, 2次まるベルトコンベアの速度, f, c とともに既知関数(装置により決まる, $c < 0$)。

(b) C. C. Travis-G F. Webb [2] は以下の方程式を参考し, J. Hale "ordinary functional differential equations" に対して行なった計算を, その場合について行なう。

$$(1.3) \quad \begin{cases} u_t(x, t) = u_{xx}(x, t) + f(t, u(x, t-r)) & 0 \leq x \leq \pi, t \geq 0 \\ u(0, t) = u(\pi, t) = 0 & t \geq 0 \\ u(x, t) = \varphi(x, t) & 0 \leq x \leq \pi, -r \leq t \leq 0 \end{cases}$$

Wang [3] [4] の場合も, Travis-Webb [2] の場合も, 参考でいふ非線型項は Lipschitz 連続。我々は以下の非線型項が locally Lipschitz 連続の場合を考える。

$\Omega \in \mathbb{R}^3$ の有界領域で境界 Γ は滑らかとする。(有界)の仮定は本質的でない)。 (1.1) の非線型項 $f(a, b)$ は (I) a^3 , (II) a^2b , (III) ab^2 とする。 \mathbb{R}^3 の3次の非線型項を考えるのは $H^1_0 \subset L^6$ による Sobolev の埋蔵定理を使うのである。 \mathbb{R}^n で一般的な非線型項を考えるには, T_2 と呼ばば I E. Segal [1] の方法を用いるのがよいと思われるが, ここでは省略する。

以下、(I) の場合に限って、得られている結果を述べよう。

$A \in D(A) = H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$, $Au = -\Delta u$ for $u \in D(A)$ を定義し、

(1.1) \in

$$(1.4) \quad \begin{cases} u(t) = e^{-tA}\varphi(0) - \int_0^t e^{-(t-s)A} f(u(x, s-r), u(x, s)) ds \\ u(t) = \varphi(t) \end{cases} \quad -r \leq t \leq 0$$

と変形し、 $f(u(x, s-r), u(x, s)) = u(x, s-r)^3$ の場合について述べる。

定理1 任意の $\varphi \in C([-r, 0]; H_0^1(\Omega))$ に対して、(1.4) を満たす一意的な解 $u \in C([-r, \infty); H_0^1(\Omega))$ が存在する。

定理2 $\varphi \in C([-r, 0]; H_0^1(\Omega))$ かつ $\varphi(0) \in D(A)$, $\varphi_t \in C([-r, 0]; H_0^1(\Omega))$ かつ $\varphi_t(0) = -A\varphi(0) - \varphi^3(-r)$ を満たすとき、上で求められた解 u は $C([0, \infty); H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega))$ に属し、 $\forall t \in C([-r, \infty); H_0^1(\Omega))$

特に T を固定し $r_N = \frac{T}{N}$ とおく。 N を $r_N < r$ とするよう十分大きくとる。 u_N を次式の解とする

$$(1.5)_N \quad \begin{cases} u(t) = e^{-tA}\varphi(0) - \int_0^t e^{-(t-s)A} u^3(s - r_N) ds & t > 0 \\ u(t) = \varphi_N(t) & -r_N \leq t \leq 0 \end{cases}$$

但し $\varphi_N(t) = \varphi(t)$ かつ $-r_N \leq t \leq 0$ への制限。この u_N が $r_N \rightarrow 0$ のとき

$$(1.6) \quad u(t) = e^{-tA}\varphi(0) - \int_0^t e^{-(t-s)A} u^3(s) ds$$

の解 u に収束するかどうかを見る

定理3 初期値問題 $\dot{u}(t) + u(t) = f(t)$ が「十分小さい」とする。このとき $\{u_n\}$ は (1.6) の解 u に $L^2(Q)$ の中で収束する。

更に、我々は (1.4) の解 u につき 次のことを見る。

定理4 初期値問題 $\dot{u}(t) + u(t) = f(t)$ が「十分小さい」とする。このとき 初期値問題 $\dot{u}(t) + u(t) = f(t)$ による定数 R'_1 (t には無関係) があって

$$(1+t^2)^{\frac{1}{4}} \|u(t)\|_{H^1(\Omega)} \leq R'_1$$

が成り立つ。

§2. 結果の証明 及び、より詳しい結果については
其著、論文 : Some properties of solutions for semi-linear heat
equations with time-lag preprint (投稿中)
を参照されたい。

参考論文

[1] I.E Segal: Dispersion for non-linear relativistic equations II.
Ann. Écol. Norm. Sup. 1 ('68) 459-497

[2] C.C. Travis-G.F. Webb: Existence and stability for partial
functional differential equations. Trans A.M.S. 200 ('74) 395-418

[3] P.K.C. Wang: Optimal control of parabolic systems with boundary
conditions involving time delays. SIAM J. Control 13 ('55) 274-293

[4] ——: Asymptotic stability of a diffusion system with time-delays
J. Appl. Mech. Ser. E 30 ('63) 500-508