

## 特異点を持つ極値二乗可積調和函数

名工大 中井三留

0. 緒言. 複素平面  $\mathbb{C}$  の部分領域  $R$  の一卓  $\zeta$  に対数特異点

$$l_\zeta(z) = -\log|z-\zeta| = \operatorname{Re}(-\log(z-\zeta))$$

を持つ  $R-\zeta$  上の実数値調和函数  $u(z)$  の族に対する極値問題

$$(1) \quad \min \int_R (u(z))^2 dx dy \quad (z = x + iy)$$

を考える. これを有限とする極値函数  $u_j$  ( $j=1, 2$ ) が二個あつたとすると,  $v = u_1 - u_2$  とおくとき

$$\int_R (u_j(z) + t v(z))^2 dx dy \geq \int_R (u_j(z))^2 dx dy \quad (j=1, 2)$$

がすべての実数  $t$  について成立するから

$$\int_R u_j(z) v(z) dx dy = 0 \quad (j=1, 2)$$

となり, 従って  $v = u_1 - u_2 = 0$  となるから, 極値函数は高々一つである. この様な極値函数が存在するとき, それを

$$(2) \quad h_R(z, \zeta)$$

と記すことにする. 本稿のオードとして主要な目的は,  $R$  のどの卓  $\zeta$  に対しても  $h_R(z, \zeta)$  が存在する様な領域, 強領域と呼ぶことにする, を決定することにある. 次に強領域  $R$  及

びその一対の支点の独立な変化に応じて  $h_R(z, \zeta)$  がどの様に変化するかを調べることが本文の主なる目的である。次に函数  $h_R(z, \zeta)$  が数学的な興味にとどまらず物理学的な意味があることを示す一例として  $h_R(z, \zeta)$  の弾性論への应用について述べる。これらと関連する所は詳しく [5] に論じてあるが、その補遺と言った部分を本稿にまとめてるので、[5] を参照されたい。最後に  $L_2$  空間の共役空間に関する一注意と、本稿に関連する未解決問題を述べる。

1. 空間  $H_2(R)$ .  $L_2(\mathbb{C})$  を  $\mathbb{C}$  上の Lebesgue 測度で考える二乗可積実函数の作る Hilbert 空間としてその norm と内積を  

$$\|\varphi\| = \left( \int_R (\varphi(z))^2 dx dy \right)^{1/2}, \quad (\varphi, \psi) = \int_R \varphi(z) \psi(z) dx dy$$
と記す。 $R$  を  $\mathbb{C}$  の部分領域とするとき  $H_2(R)$  を次の 3 条件を満たす  $\mathbb{C}$  上の実函数  $u$  の全体とする:  $u|R \in H(R)$  ( $R$  上の調和函数の全体),  $u|\mathbb{C}-R \equiv 0$ ,  $u \in L_2(\mathbb{C})$ .  $H_2(R)$  は  $L_2(R)$  の閉部分空間としてそれ自身又 Hilbert 空間を作る。函数  $f$  の定義域が  $R$  を含むとき,  $f \in H_2(R)$  と言つたり考へたりするときは、 $\mathbb{C}-R$  上  $f$  を零と定義しておいて居るとのと暗黙の了解をすることに約束する。

$\mathbb{C}$  の互に異なる有限個の点  $\zeta_1, \dots, \zeta_m$  の集合  $\zeta$  に対して領域  $R_{\zeta} = \mathbb{C} - \zeta$  を考へる。又  $\zeta$  に対して matrix

$$(3) \quad A(\zeta) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \cdots & \cdots & 1 \\ \operatorname{Re}\zeta_1 & \operatorname{Re}\zeta_2 & \cdots & \cdots & \operatorname{Re}\zeta_m \\ \operatorname{Im}\zeta_1 & \operatorname{Im}\zeta_2 & \cdots & \cdots & \operatorname{Im}\zeta_m \end{pmatrix}$$

を考える。我々の議論の基礎となるのは  $H_2(R_\zeta)$  の次元を立てる次の公式である：

$$(4) \quad \dim H_2(R_\zeta) = m - \operatorname{rank} A(\zeta).$$

以下この公式を証明する。 $\underline{t}$  を実数  $t_1, \dots, t_m$  を成分とする列 vector とし、

$$h_{\underline{t}}(z) = \sum_{j=1}^m t_j l_{\zeta_j}(z)$$

とおくことにする。ここで  $l_{\zeta_j}(z)$  は  $\zeta_j$  における対数特異点であり、従って  $\mathbb{C}$  の無限遠点  $\infty$  において

$$l_{\zeta_j}(z) = \operatorname{Re}(-\log z + \sum_{n=1}^{\infty} n^{-1} \zeta_j^n z^{-n})$$

の展開をもつ。故に  $\infty$  において

$$h_{\underline{t}}(z) = \operatorname{Re}\left(-\left(\sum_{j=1}^m t_j\right) \log z + \left(\sum_{j=1}^m t_j \zeta_j\right) z^{-1} + \left(\sum_{j=1}^m t_j \zeta_j^2\right) \frac{z^{-2}}{2} + \dots\right)$$

となるから、 $h_{\underline{t}} \in H_2(R_\zeta)$  となる必要十分条件は

$$\underline{t} \in S(\zeta) = \{\underline{t}; A(\zeta) \underline{t} = 3\text{次零列 vector}\}$$

となることである。従って  $\underline{t} \mapsto h_{\underline{t}}$  は  $S(\zeta)$  から  $H_2(R_\zeta)$  への 1:1 線型写像を与える。これが上への写像であることを示す為に任意の  $h \in H_2(R_\zeta)$  をとる。各  $\zeta_j$  の近傍で  $h$  が調和で二乗可積分となることから、実数  $t_j$  が存在して

$$h(z) = \operatorname{Re} \left( -t_j \log(z - \zeta_j) + \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - \zeta_j)^n \right) \quad (j=1, \dots, m)$$

の形の展開をもつ。又  $\zeta_j$  は  $\infty$  の近傍で調和で二乗可積分故

$$h(z) = \operatorname{Re} \left( \sum_{n=2}^{\infty} a_n z^{-n} \right)$$

の形の展開をもつ。従って  $t_1, \dots, t_m$  を成分とする  $m$  次列 vector  $\underline{t}$  に対し  $u = h - h_{\underline{t}}$  を考へると,  $u \in H(\mathbb{C})$  であつて,  $\infty$  の近傍では

$$u(z) = \operatorname{Re} \left( - \left( \sum_{j=1}^m t_j \right) \log z + \sum_{n=1}^{\infty} c_n z^{-n} \right)$$

の形の展開をもつ。特に  $u(\infty) = +\infty, -\infty$ , 又は 0 のいずれかであるから最大値の原理により  $\mathbb{C}$  上  $u \equiv 0$  となる。故に

$$h_{\underline{t}} = h \in H_2(R_{\underline{\zeta}})$$

で  $\underline{t} \in S(\underline{\zeta})$  となる。以上により  $H_2(R_{\underline{\zeta}})$  は  $S(\underline{\zeta})$  に線型同型であることがわかつり,  $\dim S(\underline{\zeta})$  が (4) の右辺で与えられることから, (4) 式の成立を知る。 (証明終り)

$H_2(R_{\underline{\zeta}})$  の次元の計算は  $A(\underline{\zeta})$  の階数の計算に帰することができるが, 一般に  $1 \leq \operatorname{rank} A(\underline{\zeta}) \leq 3$  であり,  $\operatorname{rank} A(\underline{\zeta}) = 1$  は  $\underline{\zeta}$  が唯一直線からなること,  $\operatorname{rank} A(\underline{\zeta}) = 2$  は  $\underline{\zeta}$  が少く共二直線を含んで共線であること,  $\operatorname{rank} A(\underline{\zeta}) = 3$  は  $\underline{\zeta}$  が共線でない三直線を含むことと実質同値である。

この事の第一の応用として,  $\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3$  を共線でない三直線とし, これらと異り互に異なる直線の直角  $\zeta_4, \dots, \zeta_{k+3}$  をつけ加えて得られる直角集合を  $\underline{\zeta}(k)$  とし ( $k=0, 1, 2, \dots$ ),

$R_k = \mathbb{C} - \tilde{\zeta}_k(k)$  とあれば,  $\text{rank } A(\tilde{\zeta}_k(k)) = 3$  で卓の個数は  $k+3$  だから

$$\dim H_2(R_k) = k$$

とする. 又元々  $\dim L_2(\mathbb{C})$  は可算無限計測数をもつから, 無限卓の卓  $\zeta_4, \zeta_5, \dots$  をつけ加えた集合  $\tilde{\zeta}(+\infty)$  を使えば上式で左を可算無限計測数とすることが出来る. 故に

定理 1.  $\{\dim H_2(R); R \text{ は } \mathbb{C} \text{ の部分領域}\}$  は可算計測数の全体である.

分類論の記号を使って,  $\dim H_2(R) = 0$ , 即ち  $H_2(R) = \{0\}$ , となる  $\mathbb{C}$  の部分領域  $R$  の全体を  $\Theta_{H_2}$  と記すとき, 上に述べた所の第二の応用として  $\Theta_{H_2}$  を決定する.  $\tilde{\zeta}$  が少く共 4 卓を含めば  $\dim H_2(R_{\tilde{\zeta}}) \geq 4-3=1$ ,  $\tilde{\zeta}$  が 3 卓からなる場合は, 3 卓が共線か否かにより  $\dim H_2(R_{\tilde{\zeta}}) = 1, 0$ ,  $\tilde{\zeta}$  が 2 卓又は 1 卓からなるときは  $\dim H_2(R_{\tilde{\zeta}}) = 0$  となる. 又明らかに  $\dim H_2(\mathbb{C}) = 0$  である. 以上の考察と,  $R \subset R'$  なら  $H_2(R) \subset H_2(R')$  となることに注目すれば直ちに次の結論をうる:

定理 2.  $R \in \Theta_{H_2}$  となる為の必要十分条件は  $\mathbb{C}-R$  が高々二卓からなるか又は共線でない三卓からなることである.

従って最も境界点の少ない  $R \notin \mathcal{O}_{H_2}$  の一例としては  $R = \mathbb{C} - \{0, 1, \infty\}$  である。

2. 強領域.  $R$  を  $\mathbb{C}$  の部分領域とする。 $R$  のどの点  $\zeta_i$  に対しても極値問題 (1) を有限とする極値函数  $h_R(z, \zeta_i)$  が存在する様な  $R$  を 強、 $R$  のどの点  $\zeta_i$  に対しても  $h_R(z, \zeta_i)$  が存在しない様な  $R$  を 弱、このいずれでもない  $R$  を 不安定 と言うこととする。

$H_2(R)$  は  $H_2(R - \zeta_i)$  の開部分空間であるがその直交補空間を  $H_2(R)_{\zeta_i}^{\perp}$  と記す:  $H_2(R - \zeta_i) = H_2(R) \oplus H_2(R)_{\zeta_i}^{\perp}$ .  $u \in H_2(R)_{\zeta_i}^{\perp}$  は  $\zeta_i$  の近傍で調和で二乗可積分だから、実数  $c$  が存在して

$$u(z) = Re(-c \log(z - \zeta_i) + \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - \zeta_i)^n)$$

の形の展開をもつ。従って  $\dim H_2(R)_{\zeta_i}^{\perp} \leq 1$  であるが、容易にわかる様に、 $h_R(z, \zeta_i)$  が存在する必要十分条件は  $\dim H_2(R)_{\zeta_i}^{\perp} = 1$  であり、その時  $\mathbb{R}$  を実数体として、 $H_2(R)_{\zeta_i}^{\perp} = \mathbb{R} h_R(\cdot, \zeta_i)$  となる。

$\zeta_i \neq 1$  に取ると同様  $\zeta_i = \{\zeta_1, \dots, \zeta_m\}$ ,  $R_{\zeta_i} = \mathbb{C} - \zeta_i$  とあり、 $\zeta_i \in R_{\zeta_i}$  に対し  $\zeta_i' = \zeta_i \cup \{\zeta_i\} = \{\zeta_1, \dots, \zeta_m, \zeta_i\}$  と書く。さて  $\dim H_2(R_{\zeta_i})_{\zeta_i}^{\perp} = \dim H_2(R_{\zeta_i}) - \dim H_2(R_{\zeta_i})$  の右辺を公式 (4) により計算することにより

$$\dim H_2(R)_{\zeta_i}^{\perp} = 1 - (\text{rank } A(\zeta_i') - \text{rank } A(\zeta_i))$$

を知る。故に  $R_{\zeta}$  とその一員  $\zeta$  に対し  $h_{R_{\zeta}}(\zeta, \zeta)$  が存在する  
為の必要十分条件は

$$(5) \quad \text{rank } A(\zeta) = \text{rank } A(\zeta')$$

である。従ってすべての  $\zeta \in R_{\zeta}$  に対して (5) が成り立つ (又  
は成り立たぬ) こと  $\Rightarrow R_{\zeta}$  が強領域 (又は弱領域) となること  
が同等となる。すべての  $\zeta \in R_{\zeta}$  に対して (5) が成り立つ条件  
は  $\text{rank } A(\zeta) = 3$ , 従って  $\zeta$  が共線でない三員を含むこと  
である。どの  $\zeta \in R_{\zeta}$  に対しても (5) が成り立たぬ条件は  
 $\text{rank } A(\zeta) = 1$ , 従って  $\zeta$  が一員からなることである。又定  
理 2 によりどの  $\zeta \in \mathbb{C}$  に対しても  $H_2(C) = H_2(C - \zeta) = \{0\}$  だ  
から  $\dim H_2(C)_{\zeta}^{\perp} = 0$  で、 $\mathbb{C}$  は弱領域である。以上の考察と  
 $R \subset R'$  で  $R'$  が強領域 (又は  $R$  が弱領域) なら  $R$  も又強領域  
(又は  $R'$  も弱領域) となることに注意すれば、次の結論  
に到達する：

定理 3.  $\mathbb{C}$  の部分領域  $R$  が強領域となる必要十分条件は  
 $\mathbb{C} - R$  が共線でない三員を含むこと、弱領域となる必要十分  
条件は  $\mathbb{C} - R$  が高々一員からなること、不安定領域となる必  
要十分条件は  $\mathbb{C} - R$  が少く共二員を含み同時にある直線の真  
部分集合となることである。

従って最も境界点の少ない強領域の例は  $R = \mathbb{C} - \{0, 1, \infty\}$  である。しかしこの  $R$  は  $R \in \Theta_{H_2}$  である。 $R' = \mathbb{C} - \{0, 1, 2\}$  は  $R' \notin \Theta_{H_2}$  だけれど不安定である。

### 3. 特異点に関する連続性。 $R$ を強領域とするとき、

$h_R(z, \zeta)$  が  $\zeta \in R$  にどのように依存するかを考える。定理3により  $\mathbb{C} - R$  から共線で  $T_\delta$  の三点  $\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3$  をえらび得る。各  $\zeta \in R$  に対し、 $\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3$  が共線で  $T_\delta$  のから

$$(6) \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \operatorname{Re} \zeta_1 & \operatorname{Re} \zeta_2 & \operatorname{Re} \zeta_3 \\ \operatorname{Im} \zeta_1 & \operatorname{Im} \zeta_2 & \operatorname{Im} \zeta_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_1(\zeta) \\ t_2(\zeta) \\ t_3(\zeta) \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} 1 \\ \operatorname{Re} \zeta \\ \operatorname{Im} \zeta \end{pmatrix}$$

と  $T_\delta$  の  $t_j(\zeta)$  ( $j=1, 2, 3$ ) が一意的に定まり  $t_j(\cdot) \in H(R)$  で、

$$(7) \quad I(z, \zeta) = \sum_{j=1}^3 t_j(\zeta) l_{\zeta_j}(z) + l_\zeta(z)$$

とあくと、 $I(\cdot, \zeta) \in H(\mathbb{C} - \{\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3, \zeta\})$  であって、各  $\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3, \zeta$  の近傍ではもとより、(6) は  $\infty$  の近傍においても二乗可積であるから  $I(\cdot, \zeta) \in H_2(R - \zeta)$  となる。又  $I(z, \cdot) \in H(R - z)$  も明らかである。評価の詳細は省くが

$$(8) \quad \lim_{\zeta \rightarrow \zeta'} \| I(\cdot, \zeta) - I(\cdot, \zeta') \| = 0$$

が各  $\zeta, \zeta' \in R$  に対して成立することが示される。 $I(\cdot, \zeta) \in H_2(R - \zeta)$  の  $H_2(R - \zeta)^\perp$  への射影が  $h_R(\cdot, \zeta)$  だから

$$(9) \quad \| h_R(\cdot, \zeta) - h_R(\cdot, \zeta') \| \leq \| I(\cdot, \zeta) - I(\cdot, \zeta') \|$$

を得る. (8) と (9) から直ちに

定理 4. 強領域  $R$  に対して  $\zeta \mapsto h_R(\cdot, \zeta)$  は  $R$  から  $L_2(\mathbb{C})$  への連続写像である:

$$(10) \quad \lim_{\zeta \rightarrow \zeta'} \|h_R(\cdot, \zeta) - h_R(\cdot, \zeta')\| = 0.$$

4. 領域に関する連続性.  $R', R''$  を  $\mathbb{C}$  の強領域とし  $R' \subset R''$  とする.  $\zeta \in R'$  に対して  $h_{R''}(\cdot, \zeta) - h_{R'}(\cdot, \zeta)$  は  $h_{R'}(\cdot, \zeta)$  に直交することに注意すれば等式

$$(11) \quad \|h_{R''}(\cdot, \zeta) - h_{R'}(\cdot, \zeta)\|^2 = \|h_{R''}(\cdot, \zeta)\|^2 - \|h_{R'}(\cdot, \zeta)\|^2$$

が成立することがわかる.  $R$  を任意の領域,  $\{\Omega\}$  を強領域の增加有向列で  $\bar{\Omega} \subset R$ ,  $\cup \Omega = R$  とする. (11) より  $\{\|h_\Omega(\cdot, \zeta)\|\}$  は増加有向列であり, それが有界とすれども,  $R$  が強領域とすら為の必要十分条件であることがわかる. このとき,  $\{h_\Omega(\cdot, \zeta)\}$  は  $L_2(\mathbb{C})$  内の Cauchy 列で, その極限は  $h_R(\cdot, \zeta)$  である.  $R$  の完閉集合  $E$  を固定し,  $\Omega \cap E$  として,

$$\|h_R(\cdot, \zeta) - h_\Omega(\cdot, \zeta)\|^2 = \|h_R(\cdot, \zeta)\|^2 - \|h_\Omega(\cdot, \zeta)\|^2$$

に注目すると, 定理 4 より, 上式の右辺, 従って左辺は  $\zeta \in E$  の連続函数であり,  $\Omega$  に関する減小列で零に収束する. 従って Dini の定理により上式の左辺は  $\zeta$  に関する  $E$  上零に一様収束する.  $\{\Omega\}$  を強領域の減小列で  $\Omega \subset \bar{R}$ ,  $\cup \Omega = R$  として

上と同様の結論に到達する。

$\mathbb{C}$  内の強領域の全体を  $\mathcal{S}$  とする。 $\mathcal{S}$  内の有向列  $\{R_\lambda\}$  と  $R_0 \in \mathcal{S}$  をとる。 $\bar{\Omega}_1 \subset R_0 \subset \bar{R}_0 \subset \Omega_2$  となる  $\Omega_1, \Omega_2 \in \mathcal{S}$  を（存在するかぎり）任意にとるととき、ある  $\lambda_0$  があって、 $\lambda_0 < \lambda$  なら  $\Omega_1 \subset R_\lambda \subset \Omega_2$  と出来るならば、 $R_\lambda \rightarrow R_0$  であると定めて、 $\mathcal{S}$  内に収束を定義する。すると

定理 5.  $R \mapsto h_R(\cdot, \zeta)$  は  $\zeta$  に関する連続写像である：任意の  $R_0 \in \mathcal{S}$  とその完閉部分集合  $E$  に対して、 $R \in \mathcal{S}$  とするとき

$$(12) \quad \lim_{R \rightarrow R_0} \left( \sup_{\zeta \in E} \|h_{R_0}(\cdot, \zeta) - h_R(\cdot, \zeta)\| \right) = 0.$$

5. 弾性論的 Green 函数。 $R$  を強領域とし、 $\zeta, \zeta' \in R$  に対して  $h_R$  から生ずる反復核

$$(13) \quad \beta_R(\zeta, \zeta') = \int_R h_R(z, \zeta) h_R(z, \zeta') dx dy$$

を考える。これは対称核である。有限個の解析的閉曲線で囲まれた  $\mathbb{C}$  の有界領域  $\Omega$  を 正則領域 と呼べば、それは又強領域である。 $\{\Omega\}$  を  $R$  の正則領域による内側からの近似とする、定理 5 により、 $R \times R$  上広義一様に

$$(14) \quad \beta_R(\zeta, \zeta') = \lim_{\Omega \rightarrow R} \beta_\Omega(\zeta, \zeta')$$

となる。 $g_\Omega(z, \zeta) = g_\Omega(\zeta, z)$  を  $\Omega$  上の調和 Green 函数とする

とき,  $g_n(\cdot, \zeta) - h_n(\cdot, \zeta)$  は  $h_n(\cdot, \zeta')$  に直交するから

$$(15) \quad \beta_n(\zeta, \zeta') = \int_{\Omega} g_n(\zeta, z) h_n(z, \zeta') dx dy$$

となる。証明は省略するが(簡単でない)正則領域  $\Omega$  に対しては  $h_n(\cdot, \zeta')$  は  $\partial\Omega$  で連続な境界値をもつことが示される。 $u \in H(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$  を任意にとると,  $\partial/\partial n$  及び  $ds$  を  $\partial\Omega$  上の内法線微分及び線素として,  $u \in H_2(R)$  と考えることにより

$$\begin{aligned} \int_{\partial\Omega} u(\zeta) \frac{\partial}{\partial n_\zeta} \beta_n(\zeta, \zeta') ds_\zeta &= 2\pi \int_{\Omega} \left( \frac{1}{2\pi} \int_{\partial\Omega} u(\zeta) \frac{\partial}{\partial n_\zeta} g_n(\zeta, z) ds_\zeta \right) h_n(z, \zeta) dx dy \\ &= 2\pi (u, h_n(\cdot, \zeta')) = 0 \end{aligned}$$

となるから, 又 (15) の表示により,  $\beta_n(\cdot, \zeta')$  は次の境界条件を満たす:

$$(16) \quad \beta_n(\zeta, \zeta') = \frac{\partial}{\partial n_\zeta} \beta_n(\zeta, \zeta') = 0 \quad (\zeta \in \partial\Omega).$$

再び (15) の表示により,  $\delta_{\zeta'} \in$  Dirac 測度として  $\Omega$  上

$$(17) \quad \Delta_{\zeta'}^2 \beta_n(\zeta, \zeta') = \Delta_\zeta (\Delta_{\zeta'} \beta_n(\zeta, \zeta')) = 4\pi^2 \delta_{\zeta'}$$

となることがわかる。従って  $\beta_n(\zeta, \zeta')$  は 弹性 Green 函数である: 弹性的薄板  $\Omega$  の縁を水平に万力状に固定して,  $\Omega$  の一辺  $\zeta'$  に垂直方向の力を加へた時,  $\zeta \in \Omega$  における水平の位置からの変位が  $\beta_n(\zeta, \zeta')$  である。この極限の状態としての  $\beta_R(\zeta, \zeta')$  は  $R$  上の弹性的な Green 函数, 弹性 Green 函数, と呼んでよいであろう([3] 参照)。即ち‘理想的な意味で’  $R$  の境界で水平に万力状に  $R$  を固定した時,  $\zeta'$  に垂直方

向の力を加えさせ、破壊が起こらず弾性論的状況が保たれる  $R$  の条件が、 $R$  が強力であると解釈することが出来る。

特に正則領域  $\Omega$  に対する  $\beta_{\Omega}(\zeta, \zeta')$  について、どうとかと言えば異常と思われる現象が起るか否かを問題とするときいかにも異常現象が起きるには極限的な強領域  $R$  となり、 $R$  を正則領域  $\Omega$  で  $\Omega \rightarrow R$  と近似して (14) を使えば、 $\beta_{\Omega}(\zeta, \zeta')$  は  $\beta_R(\zeta, \zeta')$  に近くて、 $\beta_R(\zeta, \zeta')$  の  $\zeta \rightarrow$  異常  $\Rightarrow \beta_{\Omega}(\zeta, \zeta')$  も持つことになりうる。これが本来正則領域  $\Omega$  に対しての具体的な意味をもつ  $\beta_{\Omega}(\zeta, \zeta')$  を一般領域  $R$  に延拓げて考えることが重要となる一理由である。一例として Hadamard の予想： $\beta_{\Omega}(\zeta, \zeta') > 0$ 、が否定的方ことを上に述べた考え方に基づいて示そう。無限の帶

$$R = \{z \in \mathbb{C}; |Im z| < 1\}$$

は強領域であるが、Fourier 変換等が利用出来ると言ふ  $R$  の好都合な形状から、(16), (17) を直接具体的に解くことが出来て (常に  $\beta_R(\zeta, \zeta') = \|h_R(\cdot, \zeta')\|^2 > 0$  だけれど)  $\beta_R(\zeta, \zeta') < 0$  となる点 ( $\zeta, \zeta'$  の存在すること) がわかる (Duffin)。この  $R$  を (必然的に細長い) 橋円で近似すれば、橋円を  $\Omega$  として、 $\beta_{\Omega}(\zeta, \zeta') < 0$  となる (Garabedian)，矩形で近似すれば、又  $\beta_{\Omega}(\zeta, \zeta') < 0$  となる ([2])。

劣調和函数に対する平均値不等式により、任意の  $\mathbb{C}$  の部分

領域  $R$  に対して  $H_2(R)$  は局所有界  $L^2$  Hilbert 空間だから、再生核  $k_R(z, \zeta)$  を持つ (即ち  $u \in H_2(R)$  の対する  $(u, k_R(\cdot, \zeta)) = 2\pi u(\zeta)$ )。  $R$  が強領域のとき、即ち  $\beta_R(\zeta, \zeta')$  が存在すれば

$$\Delta_z \Delta_{\zeta} \beta_R(z, \zeta) = k_R(z, \zeta)$$

が示される (Garabedian [1] 参照)。従って強領域  $R$  の

$$(18) \quad \begin{cases} \Delta_z \beta_R(z, \zeta) = -2\pi h_R(z, \zeta) \\ \Delta_{\zeta} h_R(z, \zeta) = -\frac{1}{2\pi} k_R(z, \zeta). \end{cases}$$

$k_R$  は常に存在、 $h_R$  と  $\beta_R$  の存在は同等でそれは  $R$  が強領域のときかつてのときに限ることを強調しておく。

弾性 Green 関数の単独貢境界における挙動も興味深い。 $R$  を強領域とし、 $R$  から  $x^a$  の一束  $a \in$  取り除いた領域  $R_a = R - a$  を看元とし、これは無論強領域である。 $R$  に対する  $h_R, \beta_R$  を單に  $h, \beta, R_a$  に対するそれらを  $h_a, \beta_a$  と記そう。先づ  $h(z, \zeta) - h_a(z, \zeta)$  は  $R_a$  上二乗可積調和だから、 $a$  において  $\operatorname{Re}(-t \log(z-a) + \sum_{n=1}^{\infty} a_n(z-a)^n)$  の形の展開を持つ。従って  $u = h(\cdot, \zeta) - h_a(\cdot, \zeta) - t h(\cdot, a)$  は  $R$  上二乗可積調和だから  $h_a(\cdot, \zeta)$  と直交する:  $(u, h(\cdot, a)) = (h(\cdot, \zeta), h(\cdot, a)) - t \|h(\cdot, a)\|^2 = 0$ 。これから  $t$  を定めて

$$u = h(\cdot, \zeta) - h_a(\cdot, \zeta) - \beta(a, a)^{-1} \beta(\zeta, a) h(\cdot, a)$$

と存る。 $h_a(\cdot, \zeta') - h(\cdot, \zeta')$  は  $R_a$  上二乗可積調和だから、  
 $h_a(\cdot, \zeta)$  と直交する:  $(h_a(\cdot, \zeta), h_a(\cdot, \zeta') - h(\cdot, \zeta')) = 0$  より  
 から  $\beta_a(\zeta, \zeta') = (h_a(\cdot, \zeta), h(\cdot, \zeta'))$  より  $(u, h(\cdot, \zeta')) = 0$   
 より  $\beta_R$  と  $\beta_{R_a}$  の関係を与える公式

$$(19) \quad \beta_{R_a}(\zeta, \zeta') = \beta_R(\zeta, \zeta') - \beta_R(a, a)^{-1} \beta_R(\zeta, a) \beta_R(\zeta', a)$$

が得られる。これから  $\beta_{R_a}(a, \zeta') = 0$  となり、正と元唯一卓  
 から卓の境界においても理想的な意味で万力状に固定すると  
 水平(微分零)には卓らぬ邊もとにくく変位零に固定される  
 卓が注目に値する。単純支持(境界条件が(16)と違つて  $v =$   
 $\Delta v = 0$  で与えられること)の場合には考えられぬ現象で、  
 一卓で卓に支えの上にあくこと、一卓でも「ボルトじめ」  
 で支えることの強さの大きさを連ねを示している。

6. 例.  $U$  を単位円板  $|z| < 1$  とする。この場合の  $H_2(U)$   
 の再生核  $h(z, \zeta)$ ,  $U$  の極値函数  $h(z, \zeta)$ ,  $U$  上の弾性  
 Green 関数  $\beta(z, \zeta)$  を計算してみる。Hadamard が最初に与えた  
 表示の

$$(20) \quad \beta(z, \zeta) = \frac{\pi}{2} |z - \zeta|^2 \log \left| \frac{z - \zeta}{1 - \bar{\zeta}z} \right| + \frac{\pi}{4} (|z|^2 - 1)(|\zeta|^2 - 1)$$

から出発するのが最も簡単である。この表現から  $U$  の場合には下しがに  $\beta(z, \zeta) > 0$  となりこれに基づいて Hadamard が  
 一般的にも正しいであろうと予想した。これが既述の Hadamard

の予想である。 (18) に基づいて  $\Delta_z = 4\partial^2/\partial z \partial \bar{z}$  によって計算すると

$$(21) \quad h(z, \zeta) = \log \left| \frac{1 - \bar{\zeta}z}{z - \zeta} \right| - \frac{1}{z} \frac{(1 - |\zeta|^2)(1 - |\zeta|^2/|z|^2)}{|1 - \bar{\zeta}z|^2},$$

$$(22) \quad k(z, \zeta) = 2\pi \frac{1 - |z|^2|\zeta|^2/2 - \bar{\zeta}z|^2}{|1 - \bar{\zeta}z|^4}.$$

次に  $U_0 \in 0 < |z| < 1$  としその弾性 Green 関数を  $\beta_0(z, \zeta)$  とすると (19) から

$$(23) \quad \begin{aligned} \beta_0(z, \zeta) = & \frac{\pi}{z} |z - \zeta|^2 \log \left| \frac{z - \zeta}{1 - \bar{\zeta}z} \right| + \frac{\pi}{4} (|z|^2 - 1)(|\zeta|^2 - 1) \\ & - \frac{\pi}{4} (z|z|^2 \log |z| - (1 - |z|^2))(2|\zeta|^2 \log |\zeta| - (1 - |\zeta|^2)) \end{aligned}$$

となる。0におけるθ方向微分を  $D_\theta$  とすると

$$D_\theta \beta_0(0, \zeta) = \frac{\pi}{z} |\zeta| (|\zeta|^2 - 2 \log |\zeta| - 1) \cos(\theta - \arg \zeta)$$

となるから、 $\beta_0(0, \zeta) = 0$  に注目すれば、 $\beta_0(z, \zeta)$  は、0とζを通る直線上0を通過するときに前後で符号を変えることがわかる。これは多分最も簡単な Hadamard 予想に対する反例であると思う ([4] 参照)。 (23) から (21), (22) と同様にして  $k_0(z, \zeta)$ ,  $h_0(z, \zeta)$  が計算できる。

7. 空間  $H_p(R)$  と双対性 (付録)。  $L_2$  の部分空間として  $H_2$  を考えたが、この自然な一般化として、 $L_p$  の部分空間

として  $H_p$  を考える。 (3) を導いたと同様の考え方で

$$(24) \quad \dim H_p(R_{\xi}) = \begin{cases} m-1 & (p \in (2, +\infty)) \\ m - \text{rank } A(\xi) & (p \in [1, 2]) \end{cases}$$

が示される。  $p \in [1, +\infty)$  に対して  $1/p + 1/p^* = 1$  となる。

$p^*$  を取ると  $L_p^* = L_{p^*}$  であるが、もし

$$(25) \quad H_p^* = H_{p^*} \quad (?)$$

とすれば便利であるので、これが成り立つか否かを問題として ([5, p. 350] 参照)。もし

$$(26) \quad L_p(R) = H_p(R) + Cl_p[\Delta C_0^\infty(R)] \quad (?)$$

が正しければ ( $Cl_p$  は  $L_p$  の閉包), このとき  $L_p^* = L_{p^*}$  なり。

上の (25) も正しい。言う迄もなく  $p=2$  に対しては (25),

(26) 共に正しい。所が、(24) を使って,  $p \neq 2$  なるかぎり

⑨ (25), 従って (26), は一般には成立しないことが直ちにわかる。  $H$  を  $A$  (解析函数) に書きかえた  $A_p$  についても同様  $\subset A_p^* = A_{p^*}$  は  $p \neq 2$  なら必ずしも成り立たない。

8. 研究問題. 本稿に関連して興味があると思われる未解決問題を列記する。本稿で論じた所の高次元化に関するものが多い。

(I)  $\mathbb{R}^n$  が  $n$  次元 Euclid 空間 ( $n \geq 2$ ), 従って  $\mathbb{R}^2 = \mathbb{C}$ , とす

3.  $n \geq 3$  のとき,  $R$  を  $\mathbb{R}^n$  の部分領域として  $H_2(R)$  の次元分布はどの様であるか. 又  $\mathcal{O}_{H_2}^n(\mathbb{R}) = \{0\}$  となる  $\mathbb{R}^n$  の部分領域  $R$  の全体) はどうするか. 定理 1, 2 の本質は基本特異性  $l_G$  の二乗可積性にあるから  $n=3$  の場合には定理 1, 2 と同様の結果が期待されるが,  $n \geq 4$  では全然異った様相を呈する筈と思う.

(II)  $n \geq 3$  の場合  $\mathbb{R}^n$  の強領域を決定せよ.  $n=3$  については定理 3 に近いものであろうが  $n \geq 4$  ではすっかり様子が異なると思われる.

(III)  $n \geq 3$  の場合について定理 4, 5 が成り立つであろうか. やはり  $n=3$  の場合は  $n=2$  と同様であると予想するが,  $n \geq 4$  では全然見当もつかない.

(IV)  $\beta(z, \zeta)$  について, 弹性論的見地からは  $n=2, 3$  の場合が具体的な意味があると言え, そうで重要であるが, 数学的には一般次元でも興味はある. 一般次元で単位球の弹性 Green 関数の具体的表示を求めよ. 特に  $n=3$  では断然重要で, 単独境界(孤立実境界の意)にあける  $\beta$  の挙動を知る上で不可欠と思ふ. 試みにがんばらうまく求まらない.

(V) 上記問題(I) を  $H_p(R)$  ( $p \in [1, +\infty]$ ) で論ぜよ。やはり  
 $n=3$  と  $n \geq 4$  ですこり様子が違うであろうと思う。

(VI)  $n=2$  で、常に  $H_p^* \neq H_{p*}$  ( $p \neq 2$ ) であるのではな  
 いであろうか。又単位円の場合はどうなるか。 $n \geq 3$  で、特  
 に  $n \geq 4$  で  $H_p^*$  と  $H_{p*}$  の関係はどうなっているか。

### 参考文献

- [1] P. Garabedian : Partial Differential Equations,  
 Wiley, 1967.
- [2] M. Nakai - L. Sario : Duffin's function and  
Hadamard's conjecture, Pacific J. Math.,  
 68 (1977).
- [3] ————— : Existence of biharmonic Green's  
functions, Proc. London Math. Soc.,  
 36 (1978).

[4] ————— : Green's functions of the clamped punctured disk, J. Austral. Math. Soc.,  
登利予定。

[5] L. Sario - M. Nakai - C. Wang - L. Chung : Classification Theory of Riemannian Manifolds, Lecture Note in Math., 605, Springer, 1977.