

振動翼後流の実験

東大 大学院 夏目 明子

お茶の水女子大 理 大島 裕子

1. 序論

一様流中に柱状体を置くとその後流にはカルマン渦列が形成される。一方、振動する翼の後流にもまた渦列が形成される。この渦はカルマン渦列とは逆向きに回転し、振動の中心線上で後流を加速するように配列されることが特徴である。¹⁾ Bratt¹⁾をはじめとする多くの可視化実験が示されていふ。

線型ポテンシャル理論を使って振動翼の問題を扱った研究は、すでに1930年代に Theodorsen,²⁾ Garrick,³⁾ Karman & Sears⁴⁾によって行なわれてゐる。これらの理論では、後流の渦列が時間的に変化する渦層によつて置き換えられ、強さけ翼すわりの循環の変化とクッタ条件によつて決定されていふ。その後、翼厚、有限振幅等の非線型効果に関する改良が加えられ、また、渦層の変形を考慮に入れてあり、渦層でなくて渦糸の集まりに置き換えた渦糸近似の計算がなされていふ。さらに

ナヴィエストークス方程式を直接大型コンピュータで使つて
¹⁾
 数値的に解析することも行なわれ始めた。これらの理論や計算に対し、Bratt やその他による多くの可視化実験、風洞や流路を用いて測定が行なわれ、翼面荷重等からクラッタ条件や他の仮定が吟味され、振幅振動数が小さく場合に汀理論とよく一致する結果が得られていく。一方、振幅や振動数が大きくなる場合に汀刹離、刹離渦、後流渦の発達等のために翼周辺の流れ場は非常に複雑なものとなる。このような実効的な迎角が大きくなる場合についての実験も McCrosky, et al. によって²⁾行なわれ、実効迎角が静的か失速角を越えても失速をおこさず、動的か失速角が静的かよりも大きくなるという現象等が研究されていく。

普通 振動翼問題だけ、無次元化振動数 K が流れの特徴づけたパラメータとして使われる。このパラメータは、翼弦長 c 、翼の振動周期 T と一樣流速 U_0 により、

$$K = \frac{c}{2} \cdot \frac{2\pi}{T} \cdot \frac{1}{U_0}$$

で定義される。翼の実効迎角は周期的に変化するか、その最大値は、 K と振動の半振幅 H の積に比例していき。この実験では、一樣に流れの水中で二次元翼を上下振動させ、後流の様子と可視化法とホットフィルム流速計、レーザー流速計に

よ) 流速測定から明ら
かにしようと試みた。

振動条件① $H=0.5, 1\text{cm}$,

$K=0.9 \sim 3.4$ で、最大実効
迎角は $6^\circ \sim 32^\circ$ である。

この範囲に亘る動的力

矢速で引き起こすよう
な振動も含めてい。)

測定の制御とデータ処
理に①ミニコンピュー
タシステムが用いらし
統計的処理がなされた。

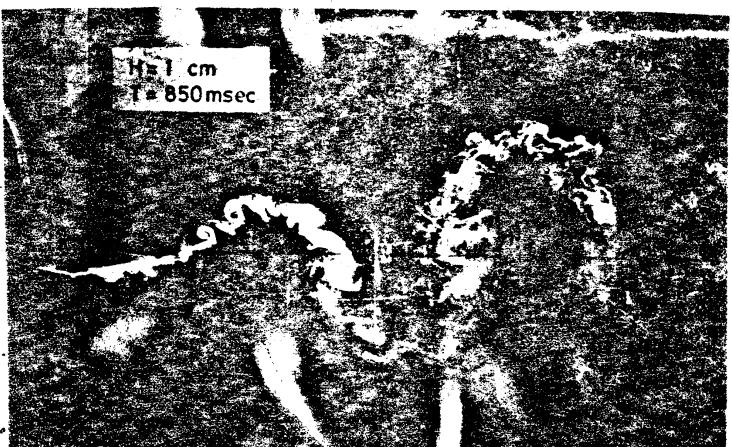
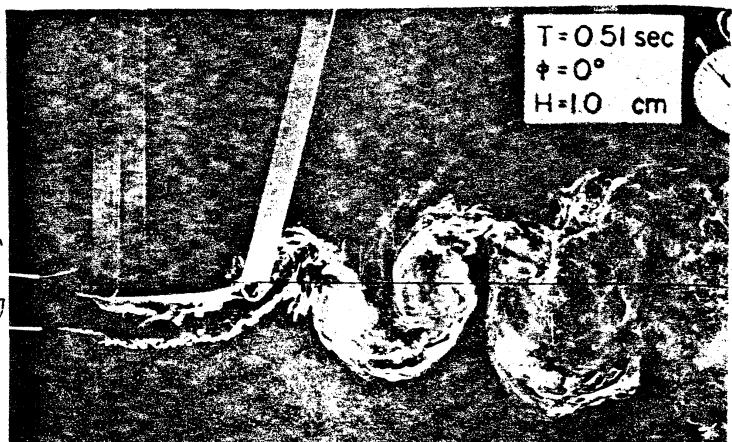


図1. 振動翼後流の染料による可視化写真

2. 実験装置

水路 東京大学宇宙航空研究所の循環式開水路が用いられ
た。測定部① 深さ 45cm 幅 10cm 長さ 600cm で 透明なアクリ
ル板製である。作動流体は上水道水で 2つのポンプによ
り循還している。測定部の上流に淀み槽、平行整流板と金網
及び絞り比8の二次元絞り管を設け、整流を行なった。測定
部での流速は 22cm/s に固定されており、乱れは主流方向で
5%、鉛直方向で3%であった。

翼模型と振動装置

実験で使われた翼型は、翼弦長8cm幅9.8cmの真鍮製のNA CA0012である。図2に振動装置略図を示す。歯車に取り付けた駆動棒で翼型を上から支え、上下振動させることになった。半振幅H及び周期Tは、それぞれ歯車上の駆動棒の支点の位置とモーターの回転数によって調節された。レイノルズ数は翼弦長を代表的な長さとして18000であった。

座標系は翼型を振動の中心に置き、前縁の位置を原点とする。一様流方向下流に向ったX軸、鉛直方向に乙軸となる静止系である。

ホットフィルム流速計 KANOMAX X型ホットフィルムプローブ 12-21246-60WはKANOMAX MODEL 21-1211ホットフィルムアシモメータ2台に接続してU,Wを同時に測定した。加熱比は103といた。8kHzまでの周波数特性をもつており、振動翼の後流の流速変動を調べるのに十分である。測定点はX=10cmから25cmまで1cmおきに16断面、各断面につきZ=+7cmから-8cmまで1cm毎に16点である。測定点の移動にはミニコンピュータの制御による自動移動装置が用いられた。

レーザー流速計 X=10cmよりも翼近くになると、流速変動が振動の中心近くに集中し、大きい振動の流れ場ではホットフィルム流速計プローブを固定することが困難となり、ま

た、プローブを破損することか
考えらるるので使用することか
できない。そこで、翼近くの $X=$
 8.3cm と 9cm の 2 断面での測定に
レーザー流速計干渉縞モード
を用いた。干渉縞の間隔は $7\mu\text{m}$
で、散乱光信号の流速への変換 U_0

は KANOMAX 周波数トラッカー-27
-1121型が使われた。この周波

数トラッカーで約 $\pm 45\text{cm/s}$ の流

速変動を連続的にカバーすることができた。乙方向の流速成
分を求めるために、レーザー光の交叉面を水平面に対し $\pm 45^\circ$
傾け、これらの Z 方向成分を測定し、後で U, W を算出する。

レーザー流速計は、光学的測定法であるためホットフィル
ム流速計に較べて測定点の移動が難しく、今回の測定では、
 X について 2 断面、各断面に対し $Z/H = 2.8 \sim -3.2$ まで 0.4 毎
に 16 点ずつ測定された。

データ処理。MELCOM 70 ミニコンピュータシステムを中心とし、リアルタイムの制御・データ処理システムが使われた。測定は、32 周期分の集合平均値である。測定データはカセットテープに保存し、後で、流れ関数や渦度が再構成さ

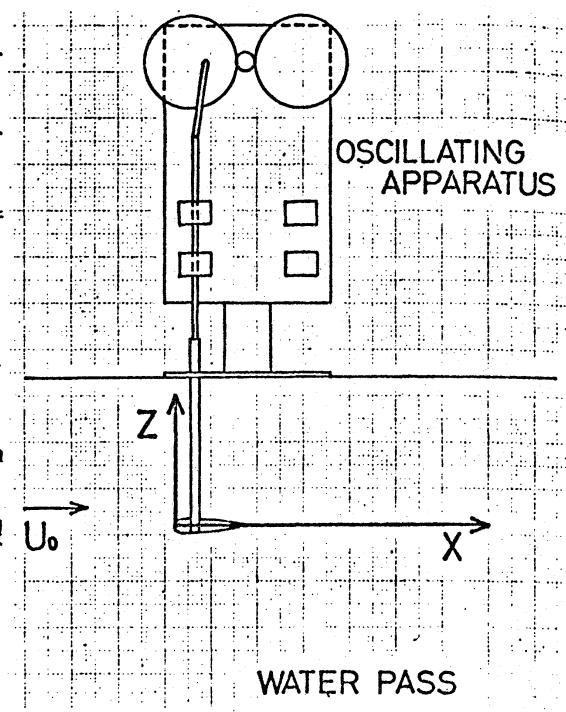


図 2. 振動翼装置略図.

れた。

3. 実験の結果

ホットフィルム流速計による流速測定

図3は流速u成分の等流速線図で、翼が振動の上限に来て瞬間の後流の流速の分布を表している。縦軸は一様流方向の

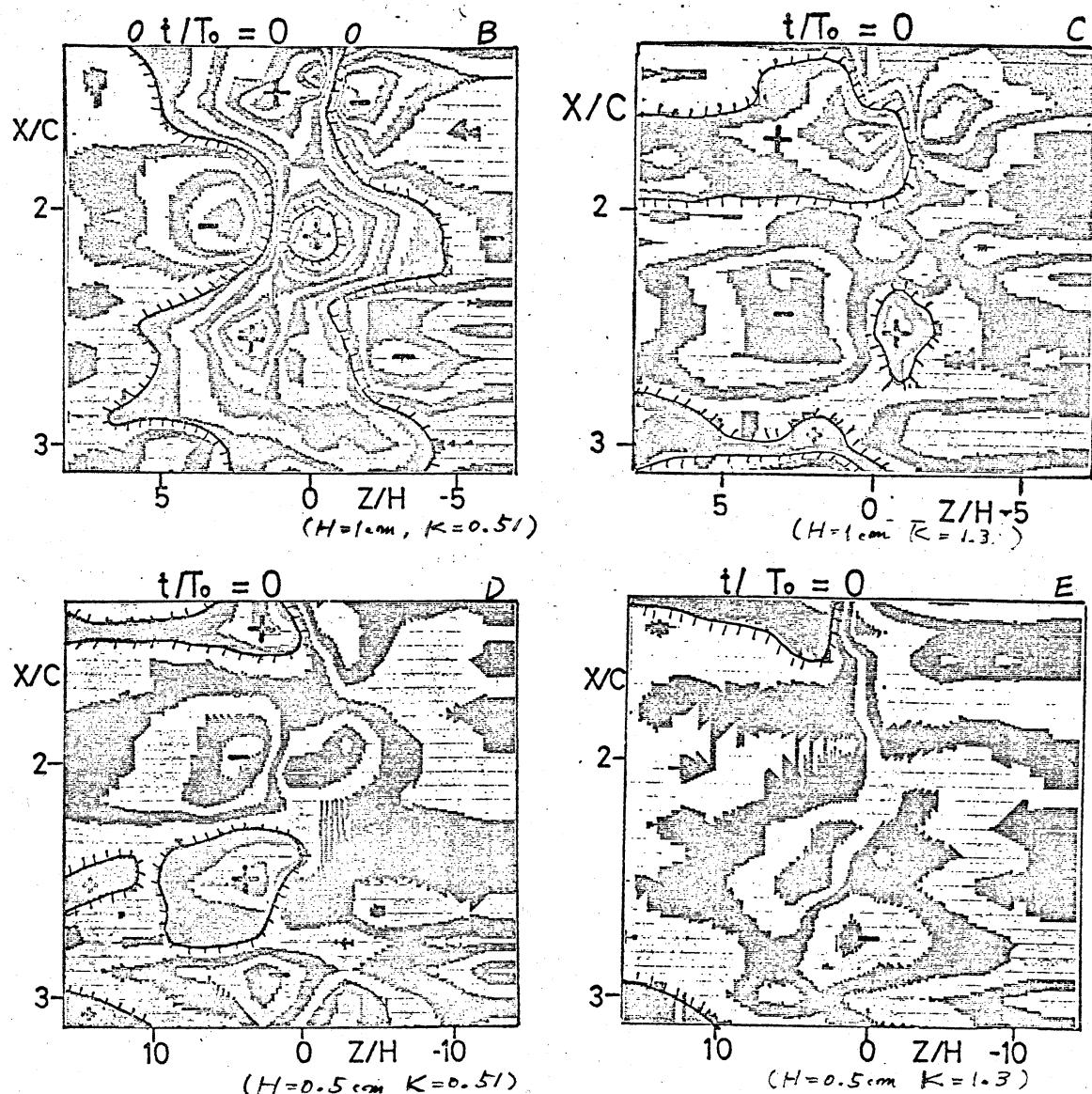


図3. 一様流方向等流速線図

座標を翼弦長で無次元化した x/c 、横軸に鉛直方向の座標で振動翼の半振幅で無次元化した Z/H で、図の上方で翼が左右に振動し、一様流が上方から下へ向って流れているように見けます。図中 正負の符号で $|U|$ の一様流よりの大小を示しています。縮模様は 1.4 cm/s 每に濃淡が変化し、 11.2 cm/s 每にヒゲのついた実線が書き込まれています。図 3 の B 付振動の半振幅 $H = 1 \text{ cm}$ 、無次元化振動数 $K = 0.51$ の場合の等流速線図で、流速の極大値と極小値が 1 組になつて後流を流すにく様子が見られます。極大値と極小値の差は 22 cm/s 程度で、大きな剪断層工作であります。また X 軸上で、すなはち振動の中心の後方に、加速された領域が見られます。これは振動数が 3 と等しく $H = 0.5 \text{ cm}$ の場合の等流速線図である。極大極小が 1 組となつて現れますというパターンには変わりませんが、それなりの一様流からの差は小さくなっています。この振動では 8.4 cm/s 程度である。 X 軸上の加速領域を見らんない。 C 及び E 付 $K = 1.3$ の等流速線図で、流速の変化は B, D に較べて小さくなっています。図 4 付流速 W 成分の等流速線図で、時刻、軸とも図 3 に同じであるが、 0.7 cm/s 每の縮模様となつています。正負の符号は $W = 0 \text{ cm/s}$ に対する流速の変化を表す。 $K = 0.51$ の B, D では、周期的に向きの逆転する流れが現れ、境界目にはやはり大きな剪断層ができています。 $K = 1.3$ の C, E でも B, D より

う円 小さいが、周期的に向きの逆転する流れが繰り返されて
いる。

図5は 流速U成分と乙方向に積分して求めた流山閾数生
の等高線図、流線である。このうち Uの等流速線図を構成

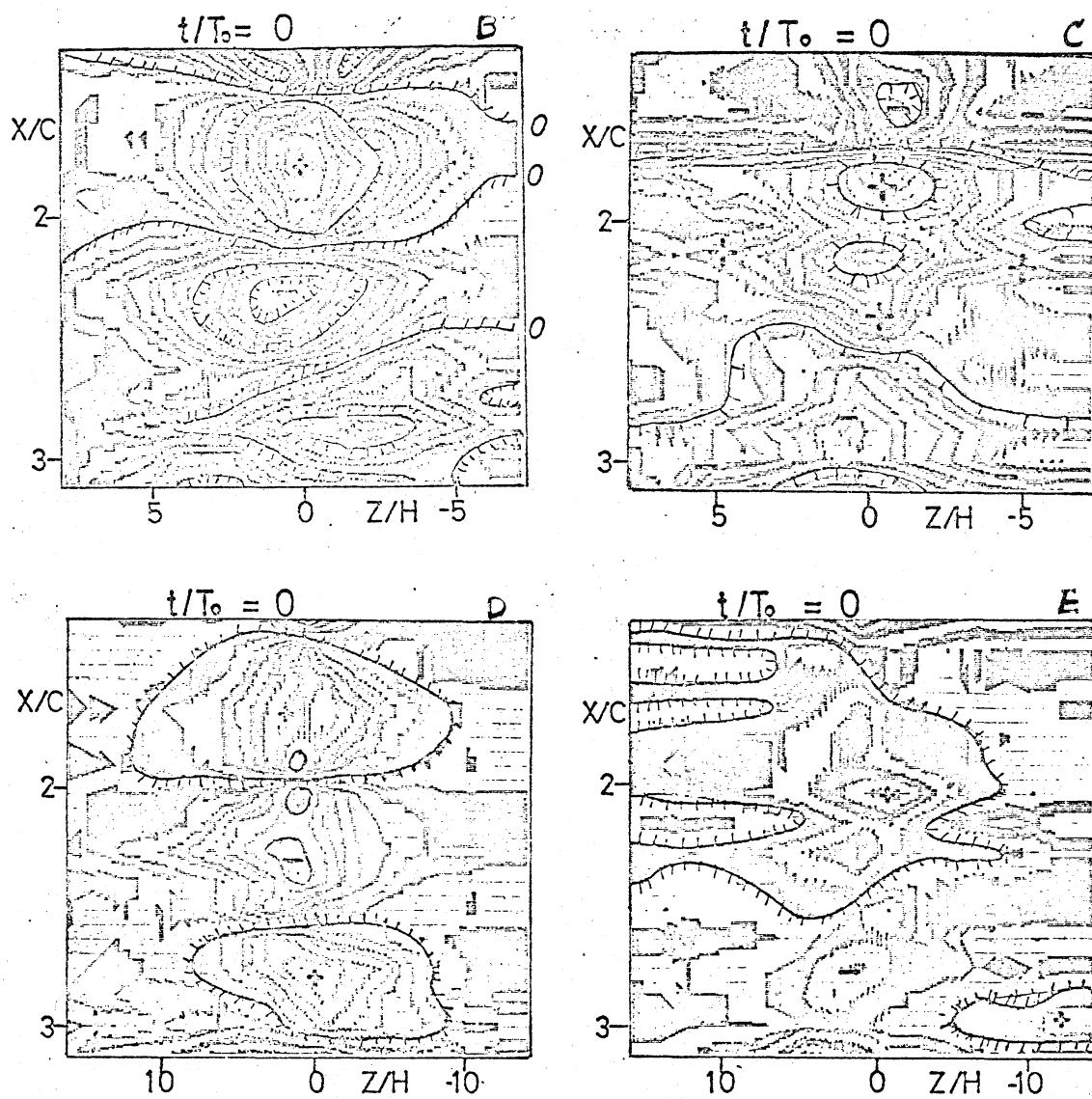


図4. 鉛直方向等流速線図

t/T_0 : CMT 中の $5/2$ 個の U の値から求めたもので 次のように定義する。

$$\frac{1}{5/2} \sum_z \sum_x U = U_1$$

$$\frac{1}{2} \sum_z (U - U_1) = U_B$$

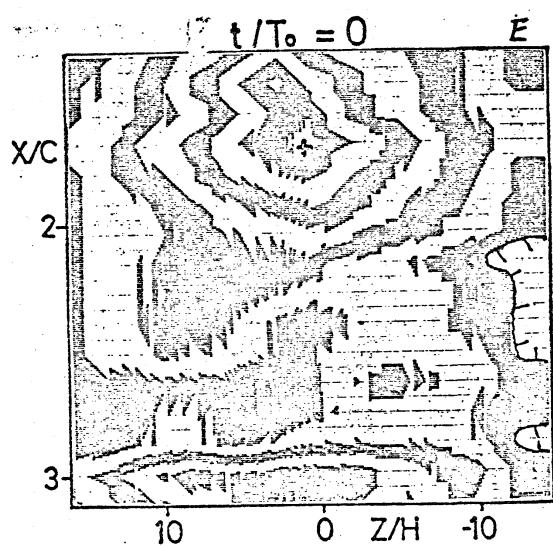
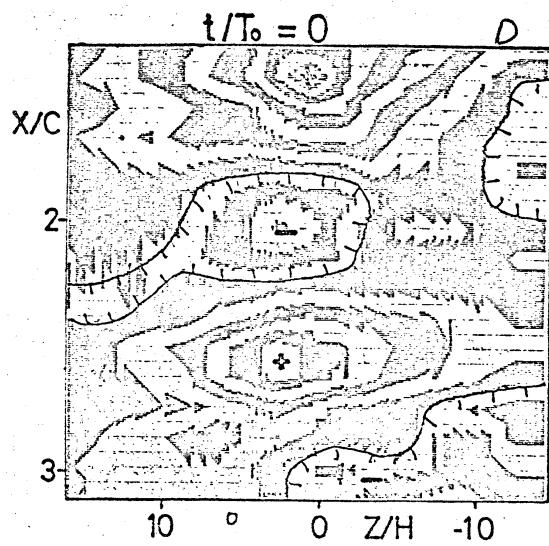
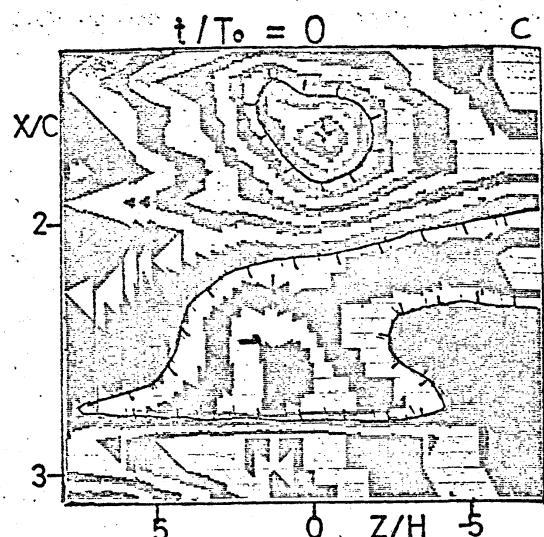
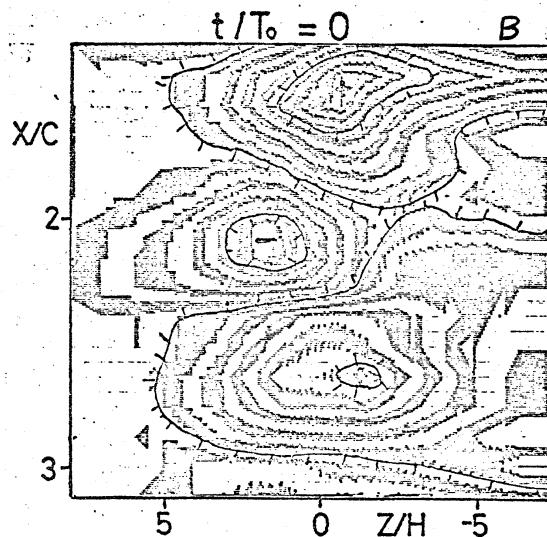


図 5 一様流分 差し引いた瞬間流線

$$\Psi(Z, X) = \sum_{i=1}^3 (U_i - U_B) - U_0$$

ここで U_i は測定領域の平均流速、 U_B は測定の上端と下端で生じた対称的なようすにするためのバイアスで、 Z 方向に集積する誤差を補正するものである。この図から 平均流速

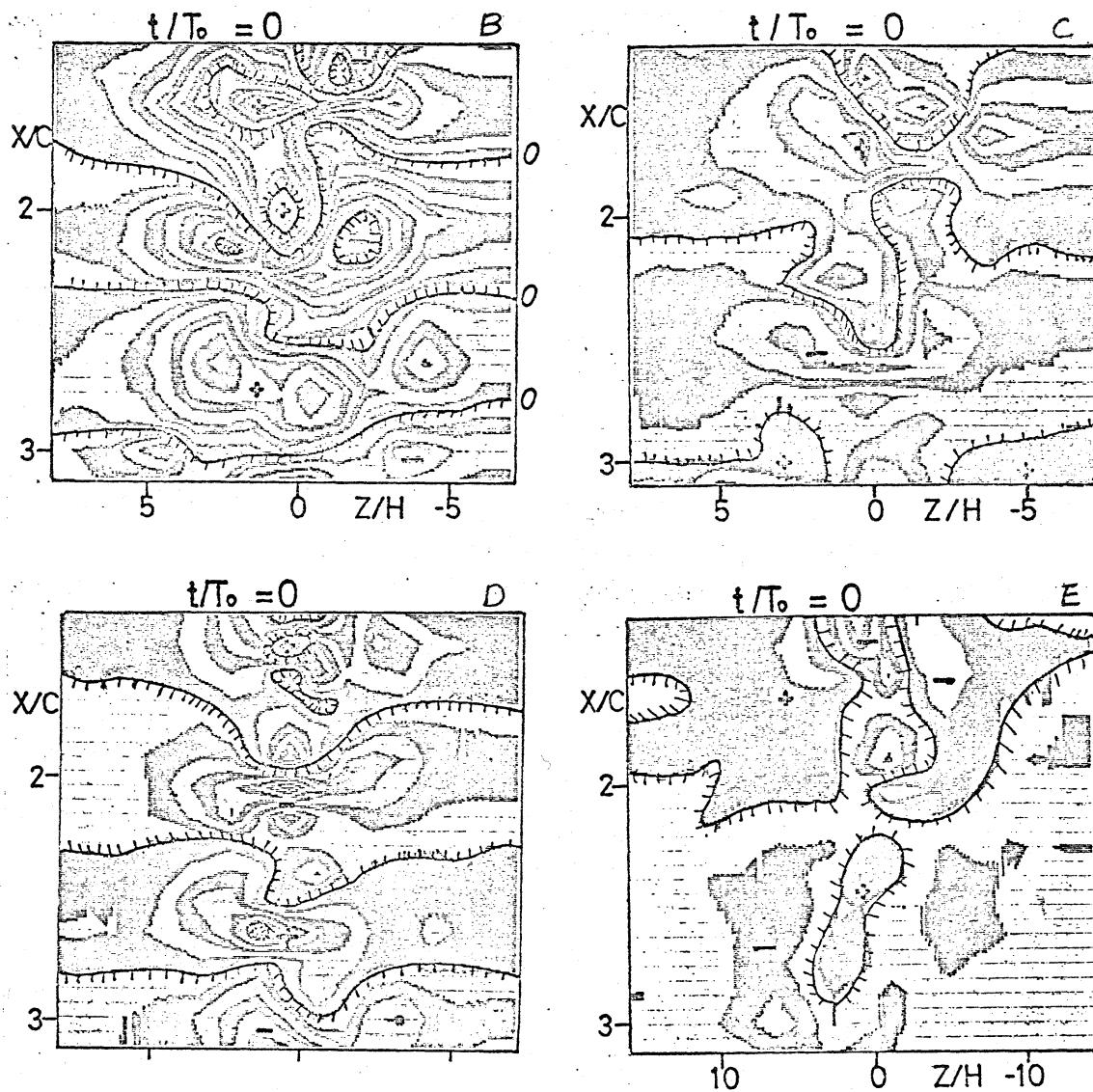


図 6 等渦度線図

差引いた流れには 回転の向きの異なる渦が順に形成されていくことがわかる。振動が弱くて一樣流に乗った流れは回転しているかのように見え、図1の(c)のような場合でも、一樣流分 差引いた流線には 回転流れが見られた。

図6は U, W より構成した等渦度線図である。定義は

$$\omega = \frac{\Delta U}{\Delta Z} - \frac{\Delta W}{\Delta X}$$

で、141/s 每の縮模様となつていて、 $K=0.51$ の場合には B, D に見られたように、 X 軸上に極大と極小が交互に並ぶように分布している。渦度分布のパターンは たいてい K によらずあまり、その範囲が H に規定されるといつてよい。極値も位置は流線での渦の中心と一致している。

図7は $\sum_t U^2$ の値で構成した等高線図で、一樣流方向の運動量流束の周期平均値の分布を表す。B の $K=0.51, H=1cm$ の場合には 翼の後流に一樣流よりも大きい運動量流束が現れて、翼に推力が働いていることが示されている。他の場合には 一样流からの差は小さく、振動が小さい場合には、乱れに近くなつていて、

シーサー流速計による流速測定。

ホットフィルム流速計による測定点よりもさらに翼に近く、可視化の写真で見た時に、まだ渦が形成されていない領域の流速が測定された。後流の広がりも小さいので、鉛直方

向の測定点の間隔も細かくなっている。測定によって得られた種々の等高線図を図8-1~図10に示す。ただし、これらの図では縦軸が Z/H で横軸は T で無次元化した時刻 t/T であり、測定断面を通過する際の変動を表す図となっている。

図8-1~図9-3に等流速線図で図中の実線は $U=24.3 \text{ cm/s}$

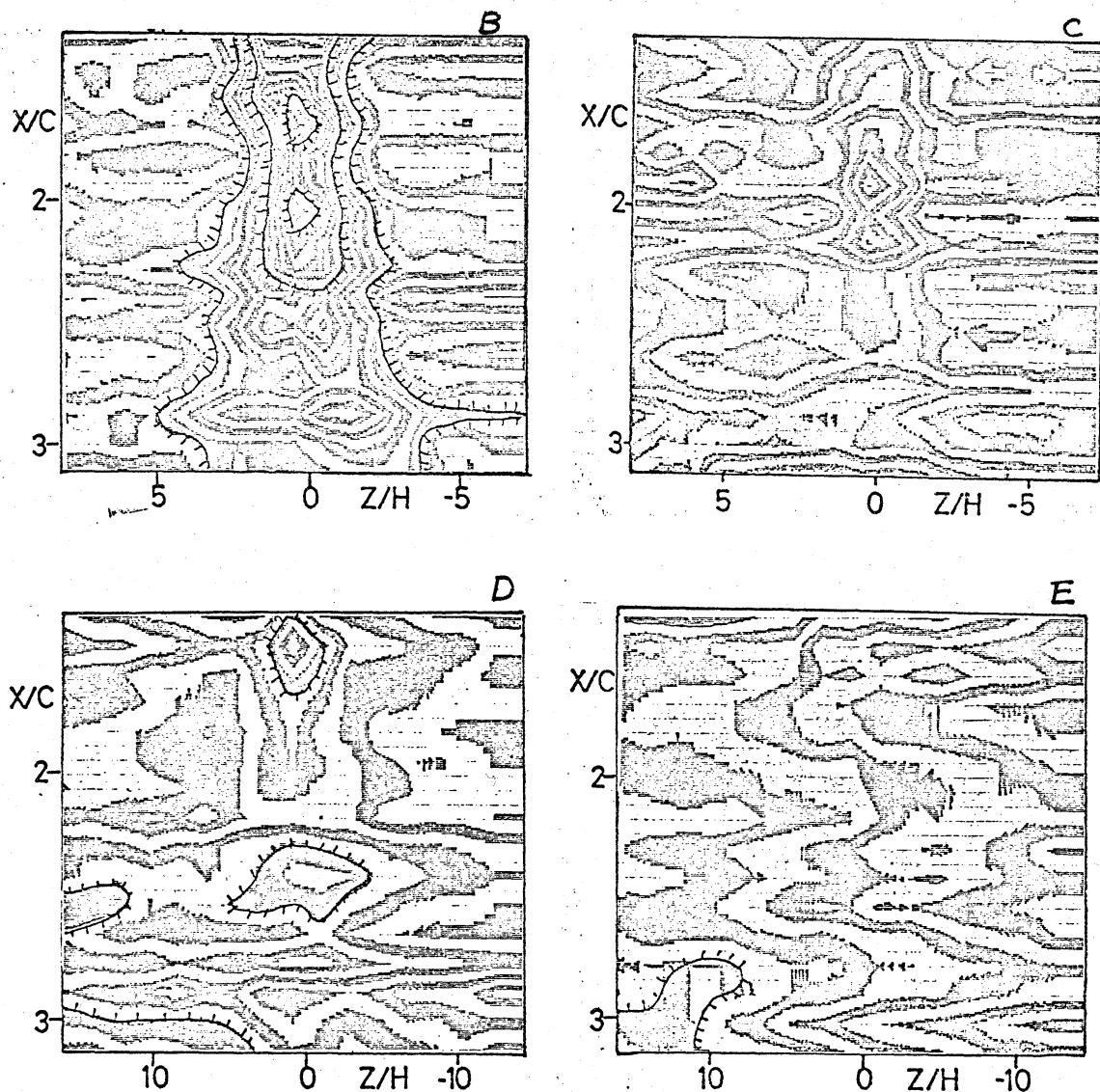


図7. 運動量流束の分布 $\sum U^2$

あつい。 $W=0\text{ cm/s}$ を表す。縦の間隔は 2.3 cm/s で、正負の符号は実線の値に対してつけられていく。翼直後の流速変動の特徴的なパターンを図8-1で見ると、まず $t/T=0$ で翼が振動の上限にあつた時、翼の上側を通って下に流れのしき極小値と。翼が下降するにつれて下側の流れが加速され振動の中心で極大となる。さらに下降すると、下側の流れは遅くなり

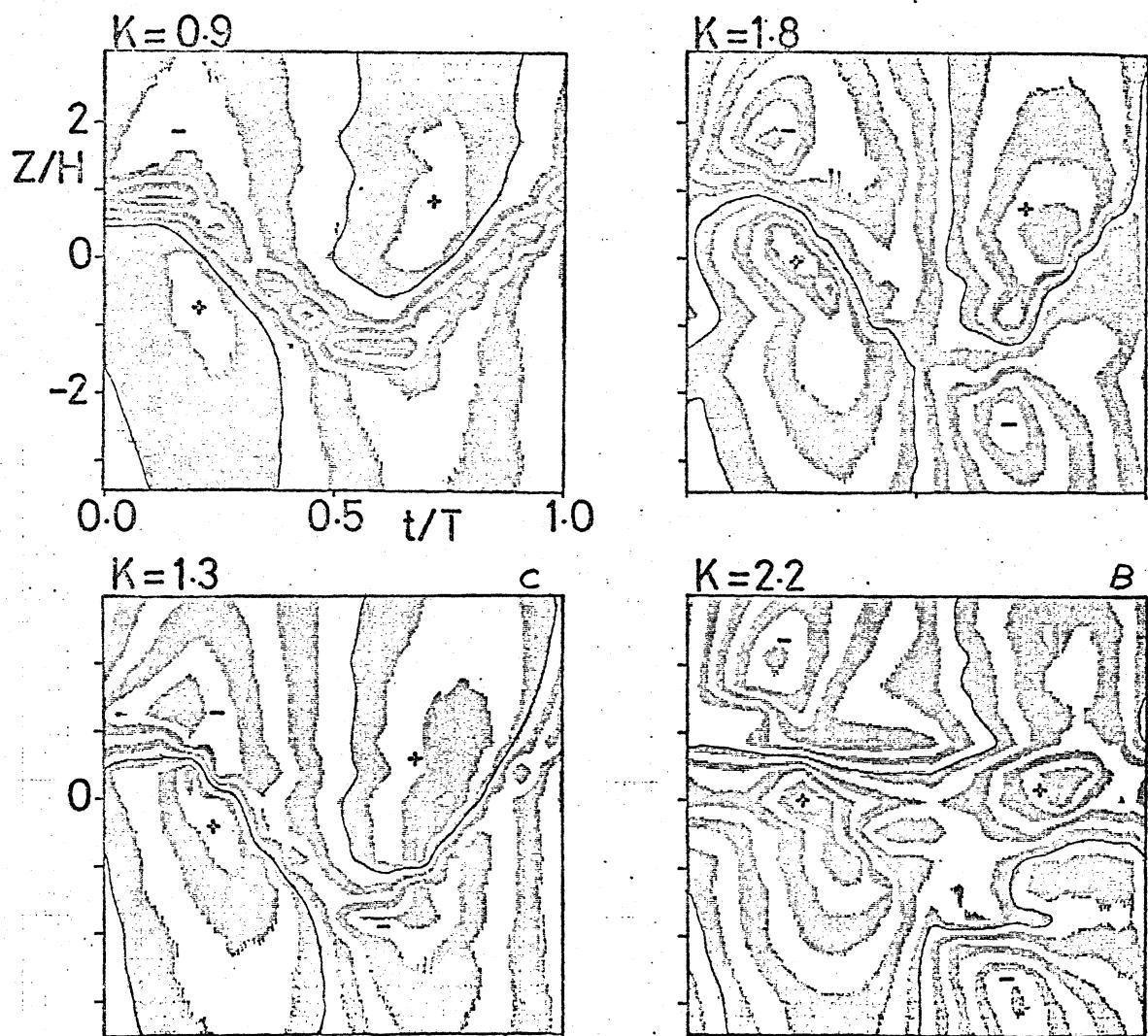


図8-1 一様流方向の等流速線図

 $X/C=1.13, H=1\text{ cm}$

振動の下側で極小となる。翼が上昇する時にこれと上下逆のパターンが繰り返される。1周期の間に後流はそれを2回ずつ極大極小の流速をもち（それらは翼の軌跡に沿って上下に互い違いに配置される）。 K が大きい程流速の変動が大きくなる。 $K=0.9$ では翼の粘性境界層として減速された帶状の領域が翼の軌跡に沿って見られる。境界層の幅は翼厚の程

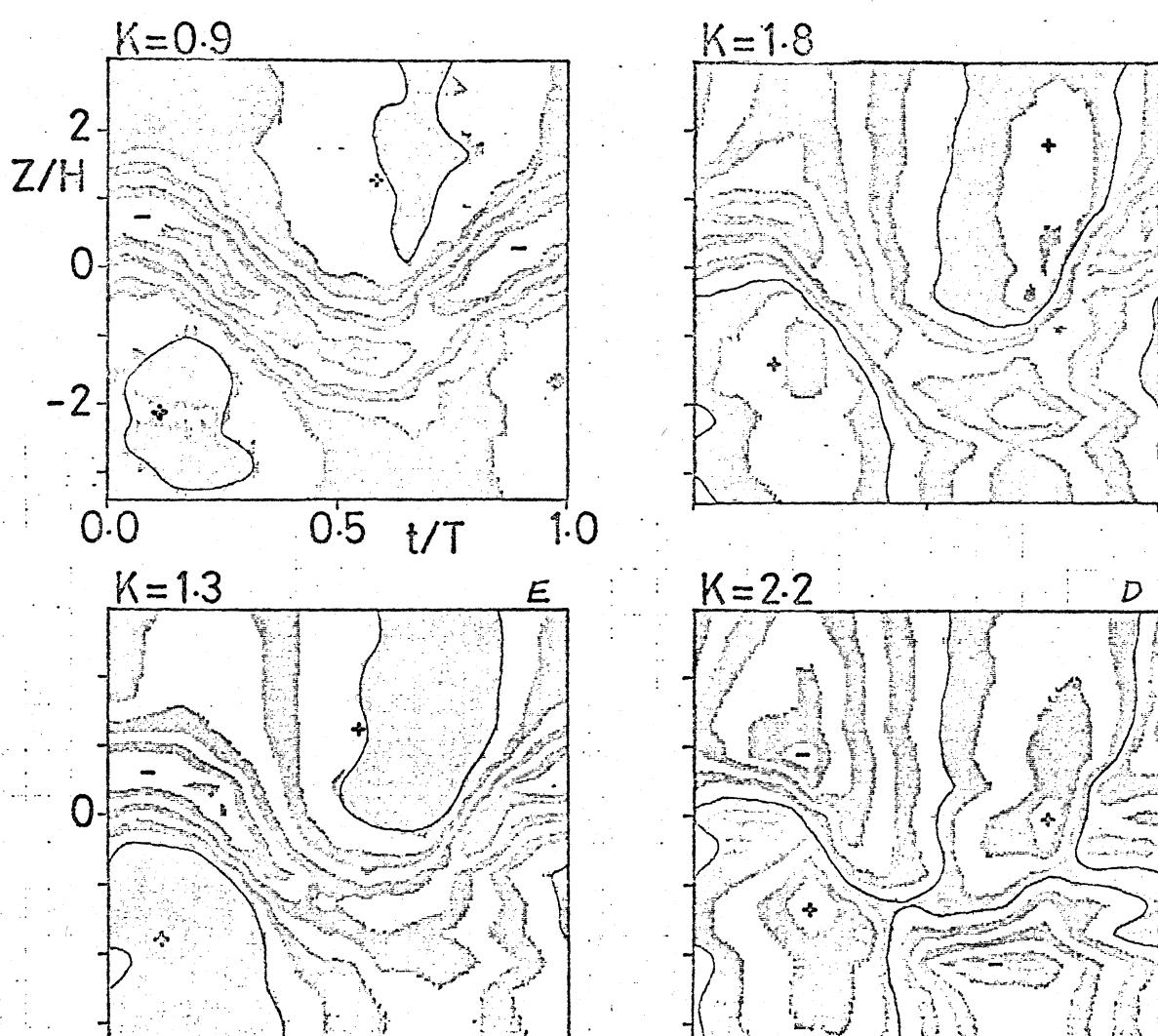


図8-2. 一様流方向等流速線図 $X/C=1.13 H=0.5\text{cm}$

度で K が大きくなると振動による変動の効果が大きくなり、 T 帯は見られなくなった。境界層の影響を除いた流速の変動は $K=0.9$ の $19 \sim 27 \text{ cm/s}$, $K=2.2$ の $8 \sim 40 \text{ cm/s}$ となる。図 8-2, 3 は $H=0.5 \text{ cm}$ の場合の等流速線図である。流速変動のパターンは $H=1 \text{ cm}$ の場合と同じ。縦軸を H で無次元化してあるためには K が小さい時の境界層の幅が太くなっているのが、これだけ

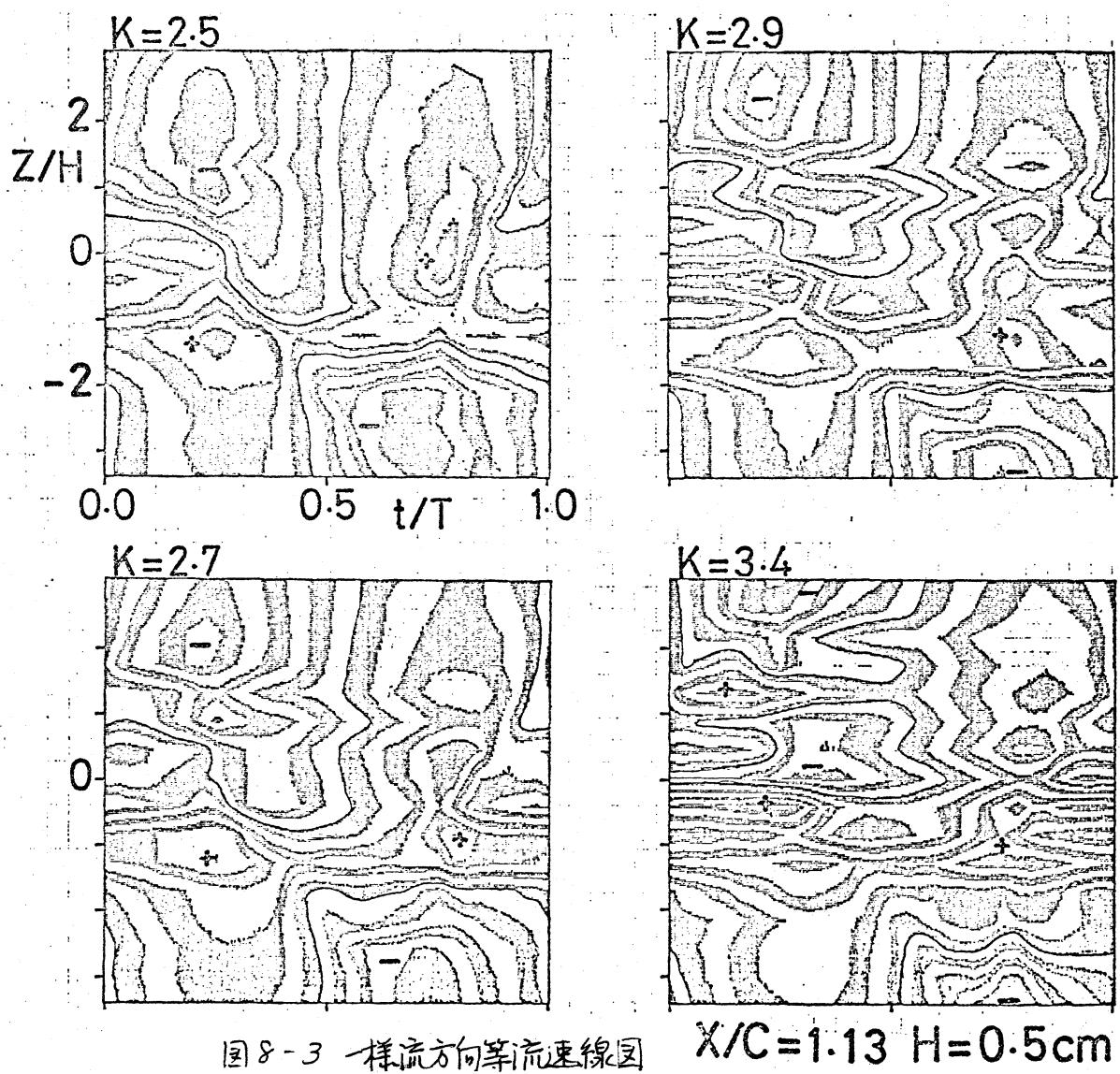


図 8-3 一样流方向等流速線図

 $X/C = 1.13 \quad H = 0.5 \text{ cm}$

翼型によつて決まつてゐる現象である。Kが2.7以上では、規則的なパターンに重置する細かい変動の影響が大きくなつてゐる。また、振動による翼の実効的な迎角はKとHの積によつて決まる。同一のK・Hに対する後流の流速変動はKが大きいく程激しくなつて、流れ場は準定常的に決まる。ホットフィルム流速計による結果と同じく、大きさK

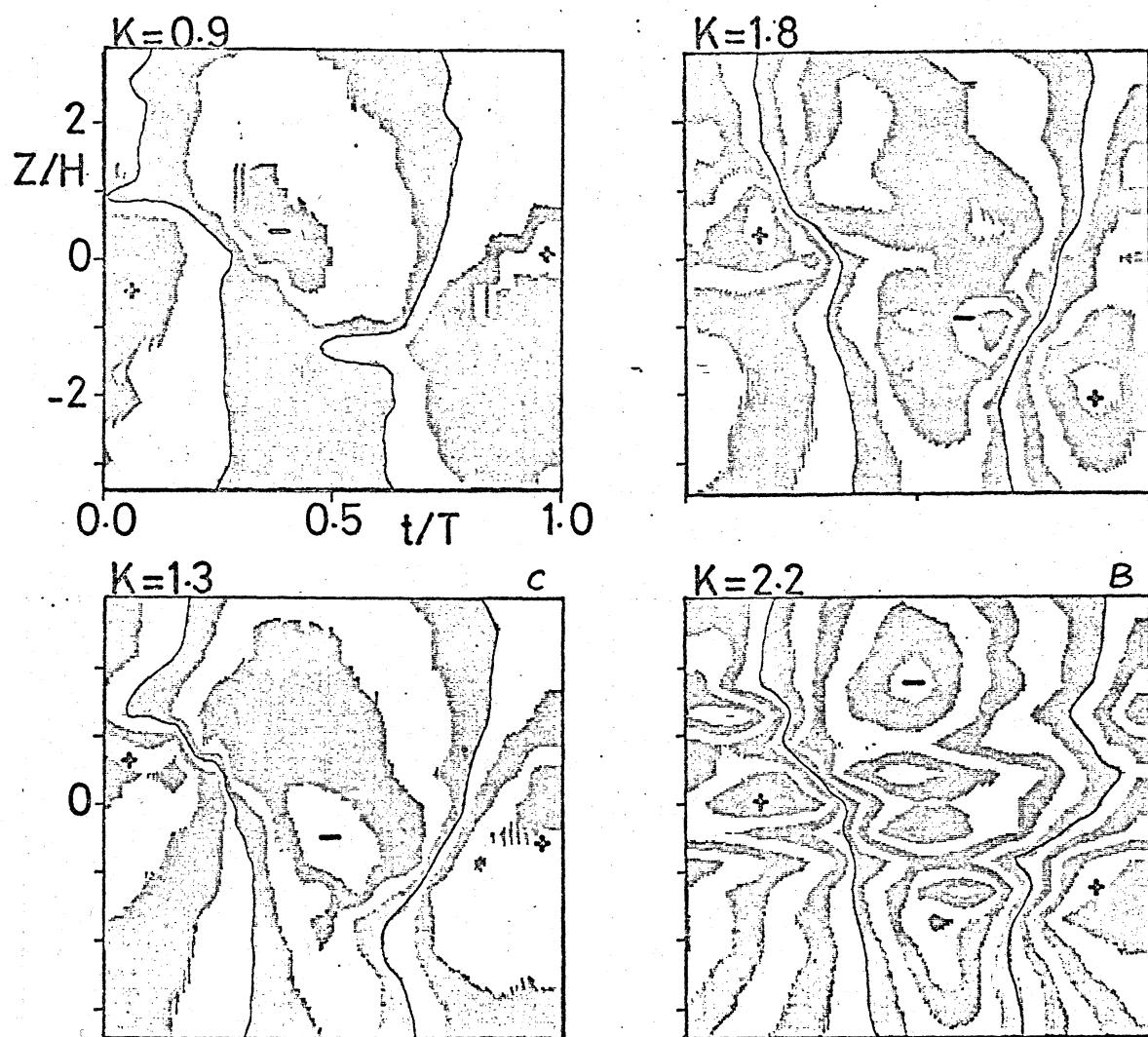


図9-1 鉛直方向等流速線図

 $X/C = 1.13 H = 1\text{cm}$

の振動では、常に正の値をとり続ける領域が X 軸に沿って現れていく。図9-1, 2は W の等流速線図である。翼が $Z < 0$ における時に上向きの流れ、 $Z > 0$ の時に下向きの流れとなり、変動量は U のそれと同程度であった。

図10は 等渦度線図で 各瞬間に断面を通過する渦度の変化を表す。渦度 ψ の定義は

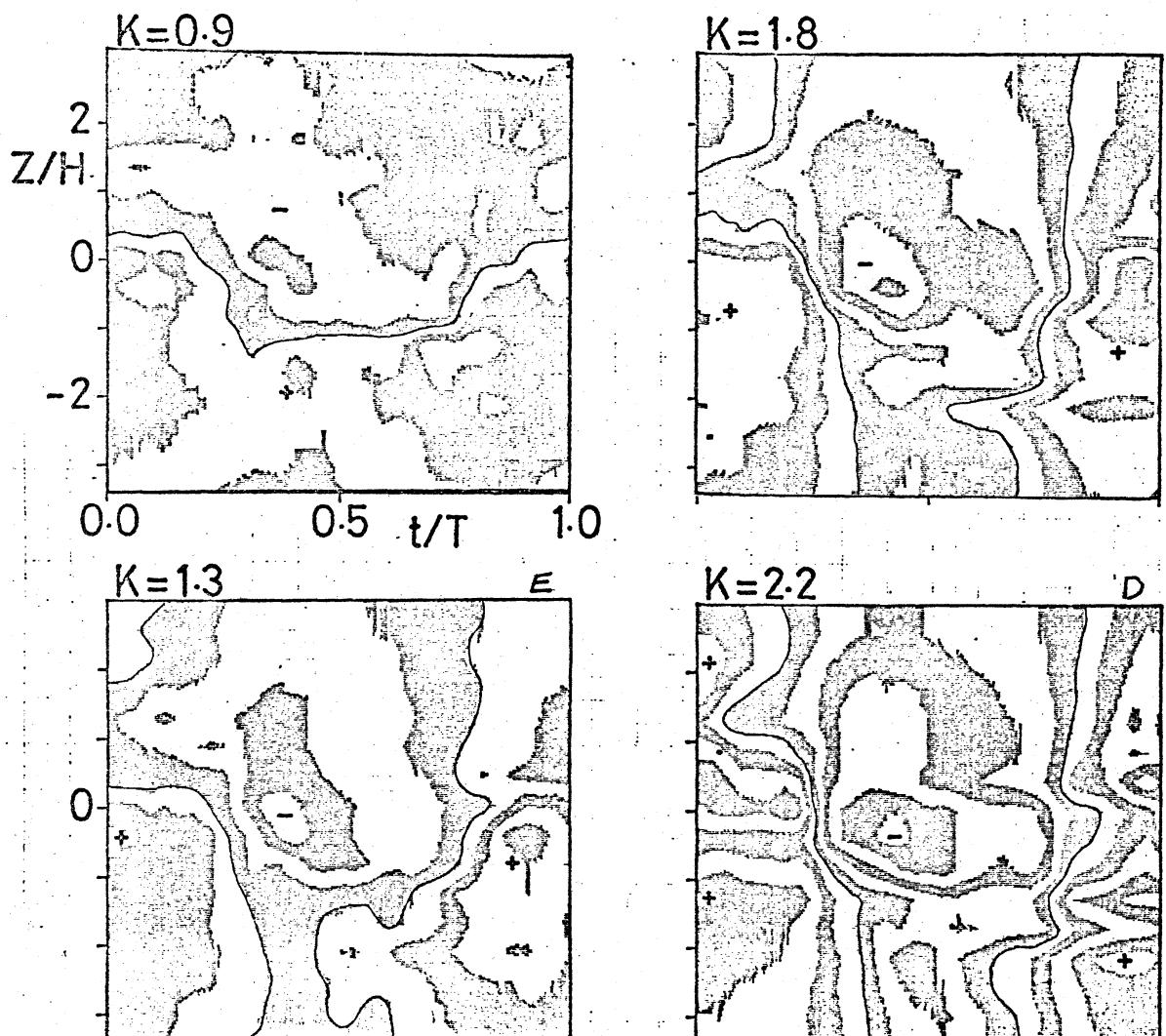


図9-2 鋼直方向等流速線図

$X/C = 1.13, H = 0.5\text{cm}$

$$\omega = \frac{\partial U}{\partial Z} - \frac{\partial W}{\partial X} = \frac{\partial U}{\partial Z} - \frac{\partial W}{U \partial t}$$

で $t=1/2T$ 、縞の間隔は $11\frac{1}{5}$ である。渦度の変動は翼の軌跡に集中しており、翼が下降し始めの時及び上昇し始めの時にそれぞれ極大と極小をもつ。また、 K によってあまり変わらず、 $K=0.9$ の $-22 \sim 22 \text{ } 1/\text{s}$ に対して、 $K=2.2$ で $-22 \sim 33 \text{ } 1/\text{s}$ である。

この渦度の変動は翼周りの循環の時間的变化に対応

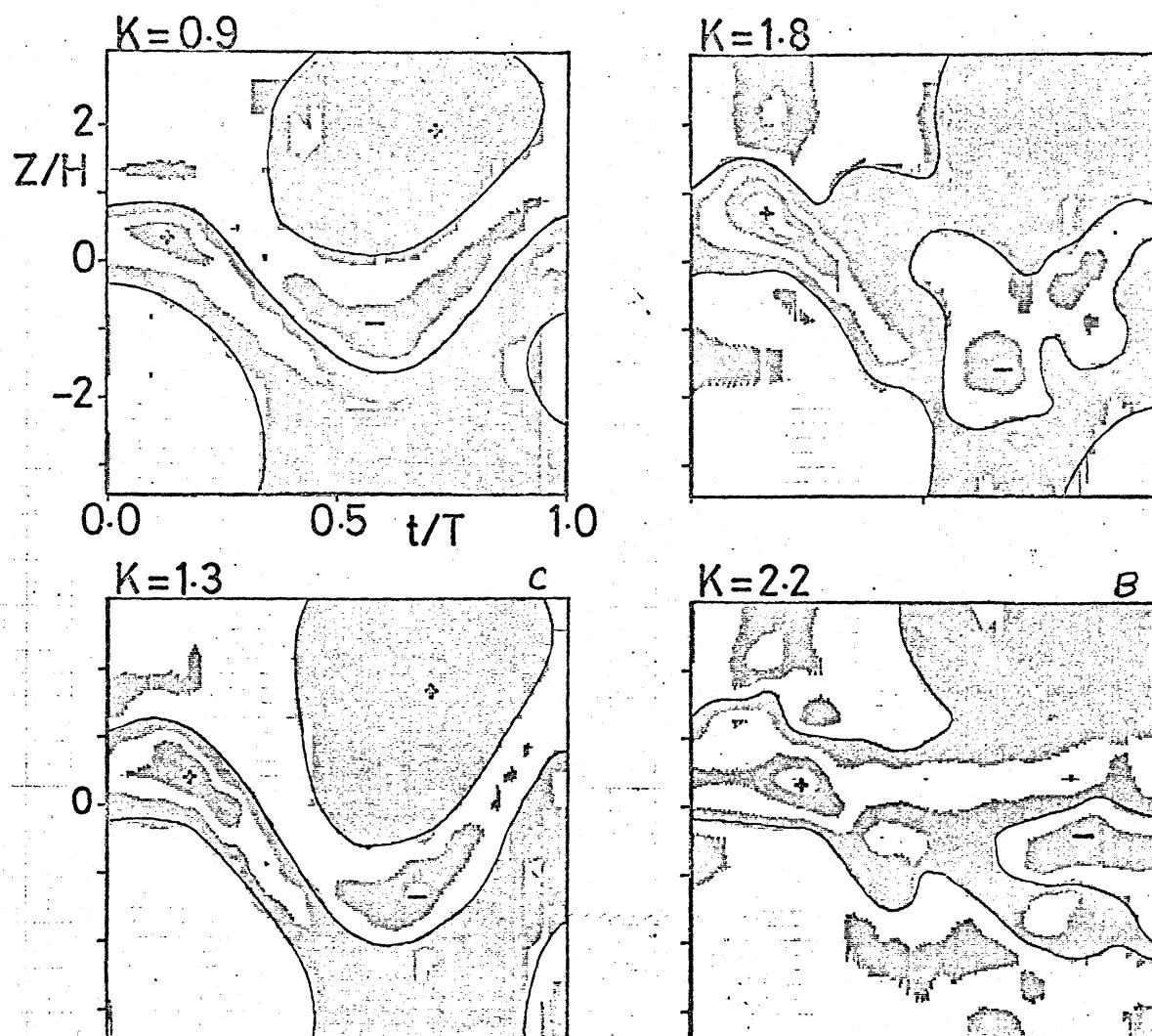


図10 等渦度線図

$X/C = 1.13 \text{ } H = 1 \text{ cm}$

してい了。変動の位相を後縁での値に換算し。

図11に示した。

ハづれの振動数

K に対するも。

実験値は、クワ

タ条件と仮定

に線型理論値に

よく一致した。 $X/C=1.13$ の $K=1.8$ と 2.2 での値が、理論値とも、また他の実験値より異なった傾向を見せたのは渦形成の影響を受け始めたためであろう。

4. 結論

一様流速 22cm/s の水中的振動翼後方の流れ場の可視化法。ホットフィルム流速計、レーザー流速計による流速測定を行なつて、その性質を明らかにした。振動の無次元化振動数は $0.9 \sim 3.4$ 、上下振動の振幅は 0.5cm 及び 1cm であった。一様流に対する最大実効迎角は $6^\circ \sim 32^\circ$ で動的失速を引き起こすよう振動が含まれてい。

流れ場の可視化によつて無次元化振動数 K が大きい場合

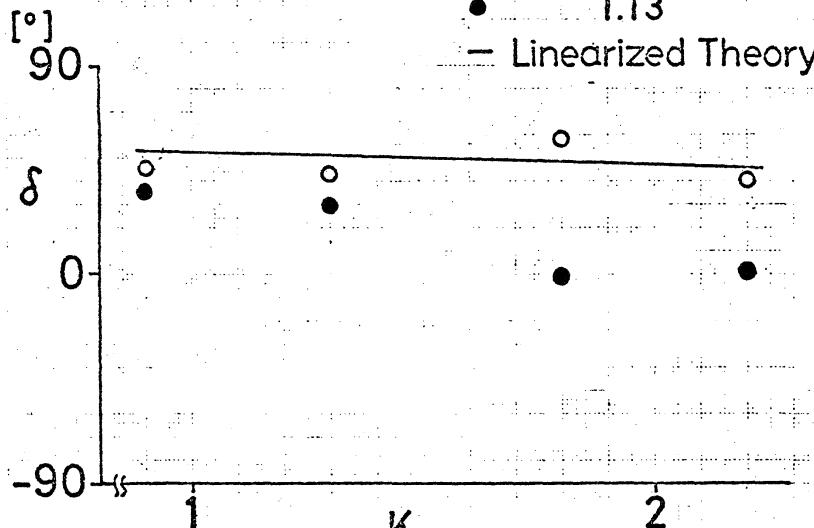


図11 渦度変動の位相

に付、後流に捲き上上がりと渦列が見られた。Kが小さく時に付、翼の軌跡に沿つて後流が蛇行した。捲き上上がりと蛇行の境界はK~1.3程度であった。また、K=2.2の実効迎角が大きい場合に付、後縁を回り込んで上流れ逆流する流れが見られ、後縁でのクワタ条件は局所的には成立していなかったが、後縁から $1/4$ 弦長程離れると、後縁軌跡上に剪断層が作られ、あたかもクワタ条件が成立しているかのように見えていた。

ホットフィルム流速計だけ、瞬間的な流速、渦度分布と流線が求められた。一様流に重置した流れが蛇行しているように見えた場合でも、一様流分を差し引いて構成された流線は渦を作つた場合があった。流速の極値の中心及び渦度の極値の位置はこの渦の中心とほぼ一致した。

レーザー流速計では、翼直後の断面の流速変動を測定した。等流速線図から、Kが小さく振動では翼を通過する流れは後縁より離れ、Kが大きくなると剥離せても振動の効果によって、見かけ上は後縁から流れが離れるように見えた。Kがさらに大きくなると、変動の領域が翼の軌跡の外側に広がり、クワタ条件からのずれが大きくなつたようであった。

5. 参考文献

- (1) J.B.Bratt, "Flow Patterns in the Wake of an Oscillating Airfoil," R&M 2773, 1953

- (2) T.Teodorsen, "General Theory of Aerodynamic Instability and the Mechanism of Flutter," NACA Report 496, 1935
- (3) I.E.Garrik, "Propulsion of a Flapping and Oscillating Airfoil," NACA Report 567, 1936
- (4) T.von Karman and W.R.Sears, "Airfoil Theory for the Non-Uniform Motion," J.Aero.Sci., vol 5, 1938
- (5) 山口裕, 岩崎松之助, "有限振幅で振動する翼型の非定常空気力の計算," 日本航空宇宙学会誌, 第26卷, 1978
- (6) 小野清秋, "二次元振動翼の研究" 学位論文 東京大学工学系専門院 1978
- (7) U.B.Mehta, "Dynamic Stall of an Oscillating Airfoil," AGARD Paper 23, 1977
- (8) L.W.Carr, K.W.McAlister and W.J.McCrosky, "Analysis of the Development of the Dynamic Stall based on Oscillating Airfoil Experiments," NASA TND-8382, 1977